

## پروژه 2 آزمایشگاه سیستم عامل

گروه 15

اعضای گروه: نسا عباسی مقدم-آوا میرمحمد مهدی-سپهر آزر دار

**1) کتابخانه‌های (قاعدتاً سطح کاربر، منظور فایل‌های تشکیل دهنده‌ی متغیر ULIB در Makefile است) استفاده شده در xv6**

را از منظر استفاده از فراخوانی‌های سیستمی و علت این استفاده بررسی نمایید.

فایل‌های تشکیل دهنده‌ی متغیر ULIB شامل `ulib.o`, `usys.o`, `printf.o`, `umalloc.o` است.

در `ulib.c` تعدادی تابع مانند `strcpy`, `strcmp`, `strlen`, `strchr`, `atoi` در آنجا قرار گرفته‌اند و در آنها از فراخوانی‌های سیستمی استفاده نشده است. در تابع `memmove` نیز که برای ریختن محتوای یک متغیر در دیگری است از فراخوانی سیستمی استفاده نشده است. در تابع `memset` از فراخوانی سیستمی `stosb` استفاده شده است؛ در این تابع، حافظه‌ی مورد نظر را با مقداری که می‌خواهیم پر می‌کنیم. در تابع `gets` از فراخوانی سیستمی `read` استفاده شده است و در یک حلقه و در هر مرحله یک ورودی از روی STDIN خوانده می‌شود. در تابع `stat` ابتدا با استفاده از فراخوانی سیستمی `open`، یک فایل باز می‌شود و سپس با استفاده از فراخوانی سیستمی `fstat` اطلاعات آن فایل را بدست می‌آوریم و در انتها با استفاده از فراخوانی سیستمی `close` آن فایل را می‌بندیم.

در `printf.c` توابع `putc`, `printint`, `printf` وجود دارند که از میان آنها تنها در تابع `putc` فراخوانی سیستمی به کار رفته است؛ فراخوانی `write` یک کاراکتر و فایل دیسکریپتور مربوط به آن را گرفته و آن را چاپ می‌کند.

در `umalloc.c` توابع `malloc` و `free` تعریف شده‌اند که کار تخصیص و آزاد کردن حافظه را به عهده دارند و در آنها از فراخوانی‌های سیستمی استفاده نشده است؛ در تابع `morecore` در این فایل، از فراخوانی سیستمی `sbrk` استفاده شده است؛ این فراخوانی سیستمی، حافظه‌ی فیزیکی را تخصیص می‌دهد و آن را به آدرس مجازی پردازنده، `map` می‌کند.

در `usys.S` که به زبان اسمبلی نوشته شده است، تمامی سیستم کال‌ها به صورت `SYSCALL(name_of_the_system_call)` نوشته شده‌اند و با فراخوانی هریک از این سیستم کال‌ها به `#define` که در خط 4 این فایل قرار دارد مراجعه می‌شود؛ در اینجا نام سیستم کال به صورت گلوبال نوشته می‌شود و همچنین شماره‌ی آیدی این سیستم کال در رجیستر `eax` نوشته می‌شود؛ `$T_SYSCALL` نیز برابر با 64 است زیرا شماره تله فراخوانی سیستمی 64 است و برنامه جهت فراخوانی سیستمی دستور `int 64` را فراخوانی می‌کند؛ در واقع وقتی `software interrupt` اتفاق می‌افتد، این اعمال انجام می‌شوند.

```
#define SYSCALL(name) \
    .globl name; \
    name: \
        movl $SYS_ ## name, %eax; \
        int $T_SYSCALL; \
        ret

SYSCALL(fork)
SYSCALL(exit)
SYSCALL(wait)
SYSCALL(pipe)
SYSCALL(read)
SYSCALL(write)
SYSCALL(close)
```

2) فراخوانی‌های سیستمی تنها روش دسترسی سطح کاربر به هسته نیست. انواع این روش‌ها را در لینوکس به اختصار توضیح دهید. می‌توانید از مرجع [3] کمک بگیرید.

**-pseudo file systems :** فایل سیستمی که فایل‌های حقیقی ندارد و ورودی‌های مجازی دارد که خود سیستم فایل در آن نقطه ایجاد می‌کند، pseudo file system نام دارد؛ این نوع فایل سیستم، اطلاعاتی را درباره سیستم فعلی در حال اجرا نگه می‌دارد. برای مثال /sys یک نمایش از device های فیزیکی در ماشین نشان می‌دهد و /proc اطلاعات زیادی درباره کنترل ست فعلی نگه می‌دارد. از آنجایی که برخی از این pseudo file system ها کارهایی مانند system call ها انجام می‌دهند، نیاز به دسترسی به کرنل دارند.

**-traps and exceptions:** در این حالت دسترسی به کرنل انجام می‌شود تا تله‌ها هندل شوند یا exception برطرف شود و سپس به user mode برمی‌گردیم؛ از انواع exception ها می‌توان به تقسیم بر 0 یا overflow اشاره کرد.

**-interrupts:** برای مثال اگر از زمانی که برای انجام یک پردازش در نظر گرفته شده است، بگذرد، اگر در یوزر مود باشیم نیاز است که به کرنل مود برویم و پردازش بعدی که آماده‌ی اجرا است را اجرا کنیم (برای اینکار مجدداً باید به یوزر مود برویم).

### 3) آیا باقی تله‌ها را نمیتوان با دسترسی USER\_DPL فعال نمود؟ چرا؟

خیر؛ xv6 به پردازش‌ها این اجازه را نمی‌دهد که interrupt های دیگری را با int فعال کند و در این صورت با یک general protection exception مواجه می‌شوند که به وکتور 13 می‌روند. در واقع سطح دسترسی USER\_DPL، دسترسی کاربر است و اگر باقی تله‌ها با همین سطح دسترسی فعال شوند، به علت احتمال وجود باگ یا هرنوع سوءاستفاده در سطح کاربر، امنیت سیستم در معرض خطر قرار می‌گیرد. وقتی protection level از سطح کاربر به سطح کرنل تغییر می‌کند، کرنل نباید از پشته‌ی مربوط به کاربر استفاده کند چون ممکن است معتبر نباشد؛ پردازش کاربر ممکن است حاوی خطایی باشد که باعث شود رجیستر esp کاربر شامل آدرسی شود که متعلق به حافظه‌ی پردازش کاربر نباشد. Xv6 سخت افزار x86 را طوری برنامه‌ریزی می‌کند که هنگام وقوع تله، پشته را سوییچ کند؛ این کار به این صورت انجام می‌شود که یک دیسکریپتور task segment ایجاد می‌کند که از طریق آن، سخت افزار یک stack segment selector و یک مقدار جدید برای esp% لود می‌کند.

### 4) در صورت تغییر سطح دسترسی، ss و esp روی پشته push می‌شوند. در غیر اینصورت push نمیشود. چرا؟

برای دسترسی سطح کاربر از پشته کاربر و برای دسترسی سطح کرنل از پشته کرنل استفاده می‌شود. ss رجیستری است که بلوکی از حافظه که برای پشته استفاده می‌شود را مشخص می‌کند و esp رجیستر اشاره‌گر به پشته است و به جایگاه دقیق stack segment که در همه‌ی مواقع در بالای پشته است اشاره می‌کند؛ پس در زمان تغییر سطح دسترسی باید این دو روی پشته push شوند تا هنگام برگشت به سطح دسترسی اولیه اطلاعات آنها از دست نرود و وقتی سطح دسترسی تغییر نکرده است به پشته‌ی آن، دسترسی داریم پس نیازی به push کردن این دو مقدار نیست.

وقتی یک trap اتفاق می‌افتد، اگر پردازنده در حال اجرا روی مود کاربر بود، esp و ss را از دیسکریپتور task segment لود می‌کند و ss و esp قدیمی را روی پشته‌ی جدید push می‌کند. اگر پردازنده در حال اجرا روی مود کرنل بود، هیچ یک از این اتفاقات

نمی‌افتد و پردازنده `%eip`, `%cs`, `%eflags` را `push` می‌کند و برای برخی از تله‌ها یک `error word` نیز `push` می‌کند و سپس `eip` و `cs` را از ورودی IDT مربوطه، لود می‌کند.

5) در مورد توابع دسترسی به پارامترهای فراخوانی سیستمی به طور مختصر توضیح دهید. چرا در `(argptr)` بازه آدرسها بررسی می‌گردند؟ تجاوز از بازه معتبر، چه مشکل امنیتی ایجاد میکند؟ در صورت عدم بررسی بازه‌ها در این تابع، مثالی بزنید که در آن، فراخوانی سیستمی `sys_read()` اجرای سیستم را با مشکل رو به رو سازد.

توابع `argptr`, `argstr`, `argint`, `n` آرمین آرگومان `system call` (اینیتیجر، پوینتر یا استرینگ) را بازیابی می‌کنند.

`argint` از رجیستر `%esp` استفاده می‌کند تا مکان `n` آرمین آرگومان را قرار دهد. `%esp` به آدرس بازگشتی سیستم کال `stub` اشاره می‌کند. (توابع سیستم کال `stub`، یک `interface` سطح بالا برای تابعی که کار اصلی آن تولید `software interrupt` (`trap`) است فراهم می‌کند). آرگومان‌ها بالای آن در `%esp + 4` قرار دارند؛ یعنی آرگومان `n` در `%esp + 4 + 4*n` قرار دارد. `argint`، `fetchint` را فراخوانی می‌کند تا مقدار موجود در آن آدرس را از `user memory` بخواند و در `*ip` بنویسد. `fetchint` می‌تواند به سادگی آدرس را به پوینتر `cast` کند چون یوزر و کرنل از یک `page table` استفاده می‌کنند ولی کرنل باید `verify` کند که پوینتر به واسطه کاربر، درواقع یک پوینتر در بخش یوزر فضای آدرس‌دهی است. کرنل، سخت افزار `page table` را بررسی می‌کند تا اطمینان یابد که پردازنده نمی‌تواند به حافظه خارج ازحافظه `local` خصوصی دسترسی یابد. اگر یک برنامه کاربر بخواهد در آدرس `p->sz` یا بالاتر بنویسد یا از آن بخواند، پردازنده باعث ایجاد یک `segmentation trap` می‌شود و این تله، پردازنده را `kill` می‌کند پس کرنل باید چک کند که آدرس، پایین `p->sz` باشد. آرگومان‌های این تابع، عدد `n` برآش مشخص کردن شماره آرگومان و آدرس یک اینیتیجر برای ذخیره‌ی محتوای آرگومان است.

`argint`, `argptr` را فراخوانی می‌کند تا آرگومان را به عنوان اینیتیجر `fetch` کند و سپس چک کند که آن اینیتیجر به عنوان یوزر پوینتر در بخش یوزر فضای آدرس‌دهی است یا خیر؛ در واقع در زمان فراخوانی کد `argptr`، دو فراخوانی انجام می‌شود: چک کردن پوینتر پشته‌ی یوزر درحین `fetch` کردن آرگومان و چک کردن آرگومان (که خودش پوینتر یوزر است). آرگومان‌های این تابع، عدد `n` برآش مشخص کردن شماره آرگومان و آدرس یک پوینتر برای ذخیره‌ی محتوای آرگومان و اندازه‌ی آن چیزی است که خوانده می‌شود.

`argstr` چک می‌کند که پوینتری که به عنوان `n` آرمین آرگومان گرفته است به یک رشته‌ی `NUL-terminated` اشاره کند و رشته‌ی کامل در زیر قسمت پایانی بخش یوزر در فضای آدرس‌دهی باشد. آرگومان‌های این تابع، عدد `n` برآش مشخص کردن شماره آرگومان و آدرس یک `char*` برای ذخیره‌ی مقدار خوانده شده است.

در صورتی که آدرس‌ها چک نشوند ممکن است به آدرس خارج از محدوده‌ی آن پردازنده دسترسی پیدا کنیم و این موضوع باعث ایجاد مشکلات امنیتی شده و همچنین ممکن است به اطلاعات اشتباه دسترسی پیدا کنیم و یا در اطلاعات برنامه‌ی دیگری تغییرات به وجود بیاوریم و اجرای آن برنامه نیز دچار اختلال شود. برای مثال در فراخوانی تابع `read` به شکل `read(0, buf, 10)`، این تابع به اندازه‌ی 10 کاراکتر از `stdin` می‌خواند و در `buf` می‌ریزد؛ برای اینکار در ابتدای وقوع سیستم کال به تابع `sys_read` (پیاده‌سازی

این تابع در فایل `sysfile.c` قرار دارد.) مراجعه می‌شود و در آنجا سه شرط معتبر بودن فایل دسکریپتور و مقدار بازگشتی تابع `argint(2, &n)` و همچنین مقدار بازگشتی `argptr(1, &p, n)` چک می‌شود. (در مورد چگونگی کارکرد این دو تابع در بالا توضیح داده شده است و پارامتر سایز آنها در این مثال عدد 10 است) اگر مقدار `n` از سایز حافظه‌ای که متعلق به آن پردازش است فراتر رود و در بافر `overflow` رخ می‌دهد و اگر بازه‌ها در `argptr` بررسی شود پردازش نمی‌تواند از حافظه‌ای که به آن تخصیص یافته جلوتر برود ولی اگر این اتفاق نیفتد، علاوه بر ایجاد مشکل در پردازش در حال اجرا، پردازش‌ای که در حافظه‌ی متعلق به آن وارد شدیم نیز دچار مشکل می‌شد.

### بررسی گام‌های اجرای فراخوانی سیستمی در سطح کرنل توسط `gdb`:

برنامه‌ی سطح کاربر نوشته شده در فایل `get_pid.c` که برای اضافه کردن آن به `xv6`، آن را در قسمت `UPROGS` در `Makefile` اضافه کردیم:

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    int pid = getpid();
    printf(1, "The getpid() value is: %d\n", pid);
    exit();
}
```

با استفاده از دستور `bt` که به معنای `backtrace` است، لیستی از فراخوانی‌های توابع که در حال حاضر در یک `thread` فعال هستند و در استک اضافه شده‌اند، نمایش داده می‌شود.

با گذاشتن برک پوینت روی خط 142 فایل `syscall.c` (که در تصویر نشان داده شده است) و اجرای برنامه‌ی سطح کاربر نوشته شده و همچنین اجرای دستور `bt` نتیجه‌ی زیر حاصل می‌شود:

```

syscall.c
130 [SYS_close] sys_close,
131 [SYS_find_largest_prime_factor] sys_find_largest_prime_factor,
132 [SYS_get_parent_pid] sys_get_parent_pid,
133 };
134
135 void
136 syscall(void)
137 {
138     int num;
139     struct proc *curproc = myproc();
140
141     num = curproc->tf->eax;
142     if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
143         curproc->tf->eax = syscalls[num]();
144     } else {
145         cprintf("%d %s: unknown sys call %d\n",
146             curproc->pid, curproc->name, num);
147         curproc->tf->eax = -1;
148     }
149 }
150
151
152
153
154
155
156

remote Thread 1.1 In: syscall L142 PC: 0x80104eb4
(gdb) bt
#0  syscall () at syscall.c:142
#1  0x80105f3d in trap (tf=0x8dffe4b4) at trap.c:43
#2  0x80105cde in alltraps () at trapasm.S:20
#3  0x8dffe4b4 in ?? ()
Backtrace stopped: previous frame inner to this frame (corrupt stack?)

```

همان طور که می دانیم در فایل syscall.h به هر سیستم کال یک عدد اختصاص داده شده است و در فایل user.h declaration سیستم کال ها وجود دارد و definition آنها در فایل usys.S به زبان اسمبلی قرار دارد؛ در این فایل شماره سیستم کال در رجیستر eax نوشته می شود و دستور 64 int را فراخوانی می کند که به دنبال آن به تعریف لیبل 64 vector در فایل vectors.S می رود؛ در اینجا مقدار 64 در استک push می شود و سپس به jump, alltraps می کند که در فایل trapasm.S قرار دارد؛ در اینجا trapfarme ساخته شده و سپس در استک push می شود و سپس تابع trap که در فایل trap.c قرار دارد فراخوانی می شود. در این تابع، با عدد 64 متوجه می شود که یک سیستم کال به وجود آمده است و trapfarme ای که از قبل در استک push شده بود، آرگومان این تابع است؛ در این تابع، تابع syscall فراخوانی می شود که در آنجا به تابع مربوط به سیستم کالی که مربوط به عدد آن عدد (عدد اختصاص یافته به سیستم کال) است، می رویم؛ پس به ترتیب اولین تابعی که فراخوانی شده (jump کردن به تابع مدنظر نیست)، alltraps است و سپس trap و سپس syscall فراخوانی می شوند و این توابع به همراه اسم فایل که در آن قرار دارند به ترتیب با دستور bt نمایش داده شده اند.

```

318 vector64:
319     pushl $0
320     pushl $64
321     jmp alltraps

```

وکتور 64 در فایل vectors.S:

```

# vectors.S sends all traps here.
.globl alltraps
alltraps:
# Build trap frame.
pushl %ds
pushl %es
pushl %fs
pushl %gs
pushal

```

فایل trapasm.S:

تابع trap در فایل trap.c:

```
void
trap(struct trapframe *tf)
{
    if(tf->trapno == T_SYSCALL){
        if(myproc()->killed)
            exit();
        myproc()->tf = tf;
        syscall();
        if(myproc()->killed)
            exit();
        return;
    }
}
```

با وارد کردن دستور down که به اندازه‌ی n فریم (در اینجا n برابر با 1 است) به پایین استک می‌رود، خروجی زیر بدست می‌آید:

```
(gdb) down
Bottom (innermost) frame selected; you cannot go down.
```

ولی با وارد کردن دستور up که با آن یک فریم به بالای استک و در واقع عقب تر می‌رویم، به تابع trap می‌رویم.

```
trap.c
31 {
32     lidt(idt, sizeof(idt));
33 }
34
35 //PAGEBREAK: 41
36 void
37 trap(struct trapframe *tf)
38 {
39     if(tf->trapno == T_SYSCALL){
40         if(myproc()->killed)
41             exit();
42         myproc()->tf = tf;
43         syscall();
44         if(myproc()->killed)
45             exit();
46         return;
47     }
48
49     switch(tf->trapno){
50     case T_IRQ0 + IRQ_TIMER:
51         if(cpuid() == 0){
52             acquire(&tickslock);
53             ticks++;
54             wakeup(&ticks);
55             release(&tickslock);
56         }
57         lapiceoi();

```

remote Thread 1.1 In: trap L43 PC: 0x80105f3d  
(gdb) up  
#1 0x80105f3d in trap (tf=0x8dffefb4) at trap.c:43

در این مرحله با چاپ کردن مقدار رجیستر eax مقدار 5 نمایش داده می‌شود.

```
(gdb) print myproc()->tf->eax
$1 = 5
(gdb) |
```

این مقدار برابر با شماره فراخوانی سیستمی (`getpid()`) که برابر با 11 است، برابر نیست؛ دلیل این اتفاقات این است که تا پیش از رسیدن به این فراخوانی سیستمی، فراخوانی‌های دیگری اجرا می‌شوند که ما با وارد کردن `continue` و خواندن مجدد مقدار رجیستر `eax` به آنها پی می‌بریم.

```
Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$3 = 5
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$4 = 5
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$5 = 5
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$6 = 5
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$7 = 5
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$8 = 1
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$9 = 3
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$10 = 12
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$11 = 7
(gdb) continue
Continuing.

Thread 1 hit Breakpoint 1, syscall () at syscall.c:142
142      if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
(gdb) print myproc()->tf->eax
$12 = 11
```

```

init: starting sh
Group #15:
1- Ava Mirmohammadmahdi
2- Nesa Abassi
3- Sepehr Azardar
$ get_pid
The getpid() value is: 3
$

```

در تصویر دیده می‌شود که در رجیستر `eax` قبل از مقدار مدنظر ما (11)، مقادیر 5، 1، 3 و 12 و 7 دیده می‌شود که به ترتیب مربوط به فراخوانی‌های سیستمی `read` (برای خواندن دستور تایپ شده در ترمینال)، `fork` (برای ایجاد پردازشی جدید برای اجرای برنامه سطح کاربر)، `wait` (اجرا در پردازش پدر برای انتظار پایان یافتن پردازش فرزند)، `sbrk` (برای تخصیص حافظه به پردازش)، `exec` (برای اجرای برنامه `get_pid` ایجاد می‌شود)؛ پس از این مقدار `eax` برابر با 11 می‌شود که این مقدار شناسه سیستم کال `getpid` است و بعد از آن سیستم کال‌های دیگری برای چاپ عبارت "The getpid() value is: 3" فراخوانی می‌شوند.

### اضافه کردن سیستم کال `find_largest_prime_factor()`:

برای اضافه کردن آیدی این سیستم کال در فایل `syscall.h`، عدد 22 را به آن اختصاص می‌دهیم (می‌دانیم در `xv6`، 21 سیستم کال وجود دارد پس تا شماره 21 از قبل رزرو شده است). همچنین در `syscall.c`، `user.h`، `sys.S`، `defs.h` و نام `declaration` این تابع را اضافه می‌کنیم. در فایل `proc.c`، بدنه‌ی تابع `int find_largest_prime_factor(int n)` را تعریف می‌کنیم که در واقع در آن منطق این برنامه قرار دارد و به ازای گرفتن عدد `n`، پاسخ را برای ما `return` می‌کند. در فایل `sysproc.c` نیز بدنه‌ی تابع `int sys_find_largest_prime_factor(void)` را تعریف می‌کنیم؛ در این تابع، تابع `get_parent_pid()` که در کرنل است با مقداری که در رجیستر `ebx` قرار دارد، فراخوانی می‌شود.

منطق برنامه که در فایل `proc.c` نوشته می‌شود:

```

int
find_largest_prime_factor(int n)
{
    int div = 2, largest_factor = 1;
    while (n != 0)
    {
        if (n % div != 0)
            div = div + 1;
        else
        {
            largest_factor = n;
            n = n / div;
            if (n == 1)
                break;
        }
    }
    return largest_factor;
}

```



فراخوانی `find_largest_prime_factor` که با مقدار رجیستر `ebx` به عنوان آرگومان این تابع انجام می‌شود (در فایل `sysproc.c`):

```
int
sys_find_largest_prime_factor(void)
{
    int num = myproc()->tf->ebx;
    cprintf("KERNEL sys_find_largest_prime_factor() is called for n = %d\n", num);
    return find_largest_prime_factor(num);
}
```

در برنامه‌ی سطح کاربر نوشته شده (`largest_prime_factor.c`) در ابتدا معتبر بودن تعداد آرگومان چک می‌شود و پس از آن مقدار فعلی رجیستر `ebx` را در متغیری ذخیره کرده و سپس عدد داده شده به عنوان ورودی را در رجیستر `ebx` می‌ریزیم؛ تابع `find_largest_prime_factor()` را فراخوانی می‌کنیم و سپس مقدار قبلی رجیستر `ebx` را که قبلاً در متغیری ذخیره کرده بودیم، مجدداً در رجیستر `ebx` می‌ریزیم تا در واقع پس از پایان اجرای این برنامه، مقدار این رجیستر تغییری نکند.

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    if(argc != 2)
    {
        if(argc < 2)
            printf(2, "Error: you didn't enter the number!\n");
        else if(argc > 2)
            printf(2, "Error: Too many arguments!\n");
        exit();
    }
    else
    {
        int last_ebx_value;
        int num = atoi(argv[1]);

        asm volatile(
            "movl %%ebx, %0;" // last_ebx_value = ebx
            "movl %1, %%ebx;" // ebx = num
            : "=r" (last_ebx_value)
            : "r"(num)
        );
        printf(1, "USER find_largest_prime_factor() called for n = %d\n", num);
        int answer = find_largest_prime_factor();
        printf(1, "largest prime factor in number %d is: %d\n", num, answer);

        asm("movl %0, %%ebx"
            :
            : "r"(last_ebx_value)
        );
        exit();
    }
}
```

برای اضافه کردن این برنامه‌ی سطح کاربر لازم است تا در فایل Makefile، این برنامه را در قسمت EXTRA و UPROGS اضافه کنیم. (تغییرات در commit های github قابل مشاهده است).

نتیجه‌ی اجرای برنامه با عدد 276 در زیر آمده است:

```
init: starting sh
Group #15:
1- Ava Mirmohammadmahdi
2- Nesa Abassi
3- Sepehr Azardar
$ largest_prime_factor 276
USER: find_largest_prime_factor() is called for n = 276
KERNEL: sys_find_largest_prime_factor() is called for n = 276
largest prime factor in number 276 is: 23
$ |
```

### اضافه کردن سیستم کال change\_file\_size():

برای اضافه کردن این سیستم کال declaration تابع سطح کاربر آن را در user.h اضافه می‌کنیم و همچنین در syscall.c نیز declaration تابع سطح کرنل آن را اضافه می‌کنیم؛ در syscall.h به این سیستم کال، شناسه‌ی 24 را اختصاص می‌دهیم و در usys.S نیز SYSCALL(change\_file\_size) را اضافه می‌کنیم.

در sysfile.c تابع sys\_change\_file\_size را پیاده‌سازی می‌کنیم. (چون در این سیستم کال با فایل کار می‌کنیم، آن را در sysfile.c پیاده‌سازی می‌کنیم و نه در sysproc.c). در این تابع ابتدا آرگومان ها را با استفاده از دو تابع argstr و argint، دو پارامتر سایز دلخواه و آدرس فایل را از استک می‌خوانیم و سپس با کمک definition تابع sys\_open، تکه کدی می‌نویسیم تا فایل مورد نظر را باز کند؛ در حالتی که سایز دلخواه وارد شده بزرگتر از سایز فایل بود، از انتهای فایل (offset = ip->size) به تعداد اختلاف سایز دلخواه و سایز اصلی فایل، به کمک تابع writei، کاراکتر نال اضافه می‌کنیم و در حالتی که سایز دلخواه وارد شده کوچکتر از سایز فایل بود، سایز inode ساخته شده (ip->size) را برابر با سایز دلخواه قرار می‌دهیم و تابع iupdate را با inode متعلق به فایل مورد نظر، فراخوانی می‌کنیم. تصویر این تابع در صفحه‌ی بعد آورده شده است:

```

int
sys_change_file_size(void)
{
    char *path;
    int length;
    struct file *f;
    struct inode *ip;
    cprintf("KERNEL: change_file_size() is called\n");
    if(argstr(0, &path) < 0 || argint(1, &length) < 0 )
        return -1;

    begin_op();

    ip = create(path, T_FILE, 0, 0);
    if(ip == 0)
    {
        end_op();
        return -1;
    }

    if((f = filealloc()) == 0 )
    {
        iunlockput(ip);
        end_op();
        return -1;
    }
    iunlock(ip);
    end_op();

    f->type = FD_INODE;
    f->ip = ip;
    f->off = 0;
    f->readable = 1;
    f->writable = 1;
    int inode_size = ip->size;
    int r;
    uint offset;
    begin_op();
    ilock(f->ip);
    if (inode_size < length)
    {
        offset = ip->size;
        char null = '\0';
        for(int i=0; i < length - inode_size; i++)
            if ((r = writei(f->ip, &null, offset, 1)) > 0)
                offset += r;
    }
    else
    {
        ip->size = length;
        iupdate(ip);
    }
    iunlock(f->ip);
    end_op();
    return 0;
}

```

برای این سیستم کال برنامه‌ی سطح کاربر زیر در فایل `change_file_size.c` نوشته شده است؛ همچنین برای اضافه کردن این برنامه به `Makefile`، آن را در قسمت `UPROGS` اضافه می‌کنیم.

```

int main(int argc, char *argv[])
{
    if(argc != 3)
    {
        printf(1, "error: numbers of arguments are uncorrect!\n");
        exit();
    }

    printf(1, "USER: change_file_size() is called\n");
    change_file_size(argv[1], atoi(argv[2]));
    exit();
}

```

در تصویر زیر نمونه‌ای از اجرای این برنامه دیده می‌شود که در آن سایز فایل توسط دستور `ls [file_name]` قابل مشاهده است.

مثال کوچک کردن سایز فایل:

```
init: starting sh
Group #15:
1- Ava Mirmohammadmahdi
2- Nesa Abassi
3- Sepehr Azardar
$ echo hiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiiii > test.txt
$ ls test.txt
test.txt      2 24 29
$ change_file_size test.txt 10
USER: change_file_size() is called
KERNEL: change_file_size() is called
$ cat test.txt
iiiiiiiiii$ ls test.txt
test.txt      2 24 10
$ |
```

مثال بزرگ کردن سایز فایل:

```
$ echo hellooooooooooooooooooooo > test2.txt
$ ls test2.txt
test2.txt     2 25 40
$ change_file_size test2.txt 60
USER: change_file_size() is called
KERNEL: change_file_size() is called
$ cat test2.txt
hellooooooooooooooooooooo
$ ls test2.txt
test2.txt     2 25 60
$ |
```

## اضافه کردن سیستم کال `get_callers()`

برای اضافه کردن این سیستم کال در فایل `syscall.h` عدد 25 را به عنوان شناسه‌ی این سیستم کال در نظر می‌گیریم و در فایل `syscall.c`، `user.h` و `usys.S` نیز مانند سیستم کال‌های قبلی تغییراتی به وجود می‌آوریم؛ در فایل `sysproc.c` یک آرایه‌ی دو بعدی تعریف می‌کنیم تا به ازای هر سیستم کال، شناسه پردازه‌هایی که آن را فراخوانی می‌کنند ذخیره کند (`process_history`)؛ همچنین در یک آرایه‌ی یک بعدی نیز به ازای هر سیستم کال تعداد پردازه‌هایی که آن را فراخوانی کردند، ذخیره می‌کنیم. (`process_count`) در فایل `sysproc.c` تابع `add_process_history()` را تعریف می‌کنیم که در آن عملیات اضافه شدن هر پردازه به لیست پردازه‌های یک سیستم کال انجام می‌شود؛ همچنین در این تابع سیستم کال `get_callers()` را نیز پیاده سازی می‌کنیم.

خروجی به ازای سیستم کال `write`، اعداد 1 و 2 و 3 است که عدد 1 مربوط به `INIT` است که در ابتدای سیستم عامل اجرا می‌شود و برای مثال نام اعضای گروه را چاپ می‌کند؛ عدد 2 مربوط به `shell` است که `$` را چاپ می‌کند و عدد 3 مربوط به پردازه‌ی برنامه‌ی سطح کاربر نوشته شده است (چون بعد از بالا آمدن سیستم عامل این برنامه را اجرا کردیم عدد 3 نمایش داده شده و اگر پس از اجرای پردازه‌های دیگر برنامه‌ی `get_callers` را اجرا می‌کردیم، این عدد متفاوت بود)؛ تعداد عددهای 1 و 3 چاپ شده زیاد است چون به ازای هر کاراکتری که در کنسول نوشته می‌شود، یک بار سیستم کال `write` فراخوانی می‌شود.

خروجی به ازای سیستم کال `fork`، عدد 1 و 2 است؛ در واقع پردازه‌ی `INIT` که در ابتدای بالا آمدن سیستم عامل اجرا می‌شود یک پردازه را `fork()` می‌کند و سپس این پردازه‌ی فرزند، `exec()` را اجرا می‌کند تا `shell` تشکیل شود و سپس پردازه‌ی `shell` یک پردازه‌ی جدید را `fork()` می‌کند و این پردازه که همان پردازه‌ی اجرای برنامه‌ی ما است، `exec()` را اجرا می‌کند پس به همین دلیل سیستم کال‌هایی که `fork()` را فراخوانی می‌کنند دارای شناسه 1 و 2 هستند.

خروجی به ازای سیستم کال `wait` نیز عدد 1 و 2 است؛ دلیل این امر این است که در هر بار فراخوانی `fork`، پردازه‌ی پدر `wait` را نیز فراخوانی می‌کند.

فراخوانی تابع اضافه کردن پردازه به پردازه‌های یک سیستم کال در فایل `syscall.c` آمده است:

```
void
syscall(void)
{
    int num;
    struct proc *curproc = myproc();
    num = curproc->tf->eax;
    add_process_history(num, curproc->pid);
    if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
        curproc->tf->eax = syscalls[num]();
    } else {
        cprintf("%d %s: unknown sys call %d\n",
            curproc->pid, curproc->name, num);
        curproc->tf->eax = -1;
    }
}
```

همچنین پیاده‌سازی سیستم کال `get_callers` و تابع `add_process_history` در فایل `sysproc.c` آمده است:

```
#define PROC_HIST_SIZE 1000
#define SYSCALL_SIZE 25

int process_count[SYSCALL_SIZE] = {0};
int process_history[SYSCALL_SIZE][PROC_HIST_SIZE] = {0};

void add_process_history(int sys_call_id, int pid)
{
    process_history[sys_call_id - 1][process_count[sys_call_id - 1] % PROC_HIST_SIZE] = pid;
    process_count[sys_call_id - 1] += 1;
}

int
sys_get_callers(void)
{
    int sys_call;
    if(argint(0, &sys_call) < 0)
        return -1;
    cprintf("KERNEL: sys_get_callers() is called for system call with id = %d\n", sys_call);
    if(process_count[sys_call - 1] <= PROC_HIST_SIZE)
    {
        for (int i = 0; i < process_count[sys_call - 1]; i++)
        {
            if(i != process_count[sys_call - 1] - 1)
                cprintf("%d,", process_history[sys_call - 1][i]);
            else
                cprintf("%d\n", process_history[sys_call - 1][i]);
        }
    }
    else
    {
        int start = process_count[sys_call - 1] % PROC_HIST_SIZE;
        for (int i = start; i < start + PROC_HIST_SIZE; i++)
        {
            int index = i % PROC_HIST_SIZE;
            if(index == start - 1)
                cprintf("%d\n", process_history[sys_call - 1][index]);
            else
                cprintf("%d,", process_history[sys_call - 1][index]);
        }
    }
    return 0;
}
```

برنامه‌ی سطح کاربر در فایل `get_callers.c` نوشته شده است که در آن `get_callers` به ازای pid های 16 (write)، 1

(fork) و 3 (wait) فراخوانی شده است:

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    printf(1, "USER: get_callers() is called for write (id = 16)\n");
    get_callers(16);
    printf(1, "USER: get_callers() is called for fork (id = 1)\n");
    get_callers(1);
    printf(1, "USER: get_callers() is called for wait (id = 3)\n");
    get_callers(3);
    exit();
}
```

خروجی دستور `get_callers` نیز به صورت زیر خواهد بود:

[illegible]

## اضافه کردن سیستم کال `get_parent_pid()`:

برای اضافه کردن این سیستم کال مانند سیستم کال `find_largest_prime_factor()` عمل می‌کنیم با این تفاوت که از رجیستر `ebx` استفاده نمی‌کنیم چون آرگومانی نداریم.

در فایل `proc.c`، تابع `int get_parent_pid(void)` را به صورت زیر پیاده‌سازی کردیم؛ این تابع فقط مقدار عددی `pid` ولد پردازشی کنونی را برمی‌گرداند:

```
int
get_parent_pid(void)
{
    return myproc()->parent->pid;
}
```

در فایل `sysproc.c` نیز بدنه‌ی تابع `int sys_get_parent_pid(void)` قرار دارد که در آن تابع `get_parent_pid()` که در کرنل قرار دارد، فراخوانی می‌شود:

```
int
sys_get_parent_pid(void)
{
    cprintf("KERNEL: sys_get_parent_pid() is called\n");
    return get_parent_pid();
}
```

در برنامه‌ی سطح کاربر نوشته شده (get\_parent\_pid.c) در ابتدا با استفاده از تابع fork() یک پردازهی فرزند تشکیل می‌دهیم و سپس برای این پردازۀ فرزند توسط fork()، فرزندی می‌سازیم. (برای این که این پردازهی جدید به عنوان فرزند پردازۀ تشکیل شود و نه به عنوان فرزند پردازهی اولیه، نیاز است که توسط شرطی، pid پردازۀ چک شود و در صورتی که برابر با 0 بود (یعنی خودش پردازهی فرزند بود)، برای آن توسط fork() فرزند جدیدی تشکیل دهیم؛ برای بدست آوردن pid پردازهی پدر نیز در هر مرحله، تابع get\_parent\_pid() را فراخوانی می‌کنیم. دلیل اضافه کردن wait() این است که وقتی یک پردازۀ به پایان می‌رسد، resource‌های آن توسط سیستم عامل deallocate می‌شوند؛ با این حال entry آن در process table باقی می‌ماند تا زمانی که والدش wait() را فراخوانی کند چون process table شامل وضعیت خروج پردازۀ است.

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    int process_id = getpid();
    printf(1, "USER: get_parent_pid() is called\n");
    int parent_pid = get_parent_pid();
    printf(1, "The first proccess id is: %d, and its parent pid is: %d\n", process_id, parent_pid);

    int pid0 = fork();
    if(!pid0)
    {
        int process_id = getpid();
        printf(1, "USER: get_parent_pid() is called\n");
        int parent_pid = get_parent_pid();
        printf(1, "The second proccess id is: %d, and its parent pid is: %d\n", process_id, parent_pid);

        int pid1 = fork();
        if(!pid1)
        {
            int process_id = getpid();
            printf(1, "USER: get_parent_pid() is called\n");
            int parent_pid = get_parent_pid();
            printf(1, "The third process id is: %d, and its parent pid is: %d\n", process_id, parent_pid);
        }
    }
    wait();
    exit();
}
```

در نهایت با اجرای get\_parent\_pid داریم:

```
init: starting sh
Group #15:
1- Ava Mirmohammadmahdi
2- Nesa Abassi
3- Sepehr Azardar
$ get_parent_pid
USER: get_parent_pid() is called
KERNEL: sys_get_parent_pid() is called
The first proccess id is: 3, and its parent pid is: 2
USER: get_parent_pid() is called
KERNEL: sys_get_parent_pid() is called
The second proccess id is: 4, and its parent pid is: 3
USER: get_parent_pid() is called
KERNEL: sys_get_parent_pid() is called
The third process id is: 5, and its parent pid is: 4
$ |
```