

Last commit : 2b70f41a35f0ce4b0c377172c3664b77d644ede7

1) علت غیرفعال کردن وقفه چیست؟ توابع `pushcli()` و `popcli()` به چه منظور استفاده شده و چه تفاوتی با `cli` و `sti` دارند؟

وقفه‌ها به این علت غیرفعال می‌شوند تا بتوانیم برخی کدهایی که می‌خواهیم (که دارای `critical area` هستند) را به صورت پیوسته اجرا کنیم تا مطمئن شویم با توجه ارتباط برخی متغیرها بین پرده‌ها مشکلی در اجرای این نوع کدها به وجود نمی‌آید و به صورت `atomic` اجرا می‌شوند. برای غیرفعال کردن وقفه‌ها در ابتدا به کمک تابع `pushcli`، وقفه را غیرفعال می‌کنیم و پس از عبور از `critical area` و اجرای این بخش و همچنین باز کردن قفل (`release`)، تابع `popcli` فراخوانی می‌شود تا وقفه‌ها مجدداً فعال شوند. `definition` توابع `pushcli` و `popcli` در فایل `spinlock.c` وجود دارد که در ادامه آورده شده است همچنین توابع `cli` و `sti` نیز در `x86.h` پیاده‌سازی شده‌اند که تصویر آن نیز در زیر قابل مشاهده است.

```
void
pushcli(void)
{
    int eflags;

    eflags = readeflags();
    cli();
    if(mycpu()->ncli == 0)
        mycpu()->intena = eflags & FL_IF;
    mycpu()->ncli += 1;
}
```

```
void
popcli(void)
{
    if(readeflags() & FL_IF)
        panic("popcli - interruptible");
    if(--mycpu()->ncli < 0)
        panic("popcli");
    if(mycpu()->ncli == 0 && mycpu()->intena)
        sti();
}
```

```
static inline void
sti(void)
{
    asm volatile("sti");
}
```

```
static inline void
cli(void)
{
    asm volatile("cli");
}
```

همانطور که می‌بینیم در توابع `pushcli` و `popcli` به ترتیب `cli` و `sti` فراخوانی شده است ولی تفاوت این توابع با `cli` و `sti` این است که در این توابع، قابلیت شمارش وجود دارد و مشخص است که هر برنامه چقدر اجرا شده است و در مدیریت آن کمک‌کننده است. در واقع می‌توان با استفاده از `pushcli` به یک تعداد مشخص `interrupt` ها را غیرفعال کنیم و (گویا به آن تعداد عدد در استک فرضی پوش شده است و باید برای فعال کردن `interrupt` ها به تعداد همان مقدار عدد از استک فرضی پاپ کنیم). اگر عدد

ncli از 0 بزرگتر باشد، interrupt ها غیر فعال و اگر برابر با 0 باشد، interrupt ها فعال است؛ در موقع استفاده از spinlock از pushcli استفاده می‌کنیم.

(2) چرا قفل مذکور در سیستم‌های تک‌هسته‌ای مناسب نیست؟ روی کد توضیح دهید.

```
void
acquire(struct spinlock *lk)
{
    pushcli(); // disable interrupts to avoid deadlock.
    if(holding(lk))
        panic("acquire");

    // The xchg is atomic.
    while(xchg(&lk->locked, 1) != 0)
        ;

    // Tell the C compiler and the processor to not move loads or stores
    // past this point, to ensure that the critical section's memory
    // references happen after the lock is acquired.
    __sync_synchronize();

    // Record info about lock acquisition for debugging.
    lk->cpu = mycpu();
    getcallerpcs(&lk, lk->pcs);
}
```

```
int
holding(struct spinlock *lock)
{
    int r;
    pushcli();
    r = lock->locked && lock->cpu == mycpu();
    popcli();
    return r;
}
```

تکه کد بالا definition تابع acquire را نشان می‌دهد که در آن تابع holding فراخوانی می‌شود در این تابع چک می‌شود که آیا cpu قفل را نگه داشته است یا خیر؛ یعنی در واقع پیداسازی قفل‌ها در سیستم‌عامل xv6 به صورت busy waiting است و اگر پردازنده تک‌هسته‌ای باشد، می‌توان یا مشغول انجام عملیات و یا نگهداری قفل باشد و این دو کار باهم ممکن نیست.

3) مختصری راجع به تعامل میان پردازها توسط دو تابع مذکور توضیح دهید. چرا در مثال تولیدکننده/مصرف کننده استفاده از قفل‌های چرخشی ممکن نیست؟

```
void
acquiresleep(struct sleeplock *lk)
{
    acquire(&lk->lk);
    while (lk->locked) {
        sleep(lk, &lk->lk);
    }
    lk->locked = 1;
    lk->pid = myproc()->pid;
    release(&lk->lk);
}
```

```
releasesleep(struct sleeplock *lk)
{
    acquire(&lk->lk);
    lk->locked = 0;
    lk->pid = 0;
    wakeup(lk);
    release(&lk->lk);
}
```

همانطور که می‌بینیم آدرس قفل به تابع `acquiresleep` پاس داده می‌شود و پردازه تا زمانی که فرصت برای در دست گرفتن قفل

```
//PAGEBREAK!
// Wake up all processes sleeping on chan.
// The ptable lock must be held.
static void
wakeup1(void *chan)
{
    struct proc *p;

    for (p = ptable.proc; p < &ptable.proc[NPROC]; p++)
        if (p->state == SLEEPING && p->chan == chan)
            p->state = RUNNABLE;
}

// Wake up all processes sleeping on chan.
void wakeup(void *chan)
{
    acquire(&ptable.lock);
    wakeup1(chan);
    release(&ptable.lock);
}
```

به آن داده نشده است `sleep` می‌کند. در تابع `releasesleep`، پردازهای که قفل را نگه داشته بود، تابع `wakeup` را فراخوانی می‌کند که در آن `wakeup1` فراخوانی می‌شود و در این تابع، تمام پردازه‌هایی که روی آن قفل خاص، `sleep` کرده‌اند را بیدار می‌کند و در واقع وضعیت آنها را از `SLEEPING` به `RUNNABLE` تغییر می‌دهد. در مثال تولیدکننده/مصرف کننده، اگر صرفاً از `spinlock` استفاده کنیم، چون در صورت آزاد شدن قفل، ممکن است وضعیت چندین پردازه به `RUNNABLE` تبدیل شود، نمی‌توان

تضمین کرد که در صورت آزاد شدن قفل توسط مصرف کننده و خالی شدن بافر، قفل بلافاصله به تولیدکننده برسد.

4) حالات مختلف پردازها در `xv6` را توضیح دهید. تابع `sched()` چه وظیفه‌ای دارد؟

```
// Enter scheduler. Must hold only ptable.lock
// and have changed proc->state. Saves and restores
// intena because intena is a property of this
// kernel thread, not this CPU. It should
// be proc->intena and proc->ncli, but that would
// break in the few places where a lock is held but
// there's no process.
void sched(void)
{
    int intena;
    struct proc *p = myproc();

    if (!holding(&ptable.lock))
        panic("sched ptable.lock");
    if (mycpu()->ncli != 1)
        panic("sched locks");
    if (p->state == RUNNING)
        panic("sched running");
    if (readeflags() & FL_IF)
        panic("sched interruptible");
    intena = mycpu()->intena;
    swtch(&p->context, mycpu()->scheduler);
    mycpu()->intena = intena;
}
```

تابع `sched()` زمانی فراخوانی می‌شود که کار یک پردازه به پایان رسیده است و کار آن، ذخیره کانتکست فعلی و بازبازی کانتکست‌ها است که توسط فراخوانی تابع `swch`، عمل کانتکست سوییچ انجام می‌شود. تابع `sched` به در فراخوانی `swch` scheduler آن پردازه را نیز پاس می‌دهد. این تابع باید فقط قفل `ptable` را نگه دارد و `intena` را ذخیره و بازبازی کند زیرا آن، یک `property` ریسره کرنل است و نه `cpu`.

حالات مختلف پردازها و توضیح آنها در ادامه آورده شده است.

UNUSED: در این حالت از پردازش استفاده‌ای نمی‌شود.

EMBRYO: زمانی که پردازش‌ای از وضعیت UNUSED خارج می‌شود به وضعیت EMBRYO می‌رود.

SLEEPING: زمانی که پردازش به منبعی نیاز دارد که آماده نیست (مثلاً عملیات I/O)، پردازش در حالت SLEEPING قرار می‌گیرد و دیگر در CPU نیست.

RUNNABLE: وقتی پردازش‌ای در این حالت قرار می‌گیرد یعنی آماده است و منتظر است تا CPU scheduler را در اختیار آن قرار دهد.

RUNNING: وقتی پردازش‌ای در این حالت قرار دارد یعنی در حال اجرا است و CPU در حال حاضر به آن اختصاص داده شده است.

ZOMBIE: زمانی که کار پردازش‌های تمام می‌شود و پایان می‌یابد، به حالت ZOMBIE در می‌آید و تا زمانی که والدش wait را فراخوانی نکرده است در این حالت می‌ماند زیرا با وجود پایان این پردازش، اطلاعات آن هنوز در ptable وجود دارد.

5) تغییری در توابع دسته دوم داده تا تنها پردازش صاحب قفل، قادر به آزادسازی آن باشد. قفل معادل در هسته لینوکس را به طور مختصر معرفی نمایید.

کد مربوط به mutex در لینوکس در لینک زیر موجود است:

<https://github.com/torvalds/linux/blob/master/include/linux/mutex.h>

در mutex لینوکس، شرط اینکه چه پردازش‌ای در حال فراخوانی تابع است بررسی می‌شود و در آن یک owner برای چک کردن، تعریف شده است. با توضیح داده شده تنها پردازش صاحب قفل، قادر به آزادسازی آن است و busy waiting نیز وجود ندارد.

برای اینکه تنها پردازش صاحب قفا قادر به آزادسازی آن باشد، شرط زیر را در تابع releasesleep اضافه کردیم تا اگر شماره پردازش فعلی با شماره پردازش صاحب قفل یکی بود، بتواند آن را آزاد کند.

```
void
releasesleep(struct sleeplock *lk)
{
    acquire(&lk->lk);
    if (lk->pid == myproc()->pid)
    {
        lk->locked = 0;
        lk->pid = 0;
        wakeup(lk);
    }
    release(&lk->lk);
}
```

6) یکی از روش‌های افزایش کارایی در بارهای کاری چندریشه‌ای استفاده از حافظه تراکنشی بوده که در کتاب نیز به آن اشاره شده است. به عنوان مثال این فناوری در پردازش‌های جدیدتر اینتل تحت عنوان افزونه‌های همگام‌سازی تراکنشی (TSX) پشتیبانی می‌شود. آن را مختصراً شرح داده و نقش حذف قفل را در آن بیان کنید.

حافظه تراکنشی دنباله‌ای از عملیات خواندن و نوشتن حافظه است که **atomic** هستند؛ اگر تمامی عملیات در یک تراکنش کامل شده باشند، حافظه تراکنشی انجام شده است. فواید حافظه تراکنشی توسط فیچرهایی که به زبان برنامه نویسی اضافه شده‌اند بدست می‌آید. زمانی که تعداد ریشه‌ها زیاد می‌شود، مکانیزم‌های همگام سازی نظیر قفل‌های **mutex** دچار مشکلاتی از قبیل بن بست می‌شوند. فایده استفاده از مکانیزم حافظه تراکنشی نسبت به قفل این است که در آن سیستم تراکنش حافظه و نه دولوپر، مسئول تضمین **atomic** بودن است و چون قفلی وجود ندارد بن بست اتفاق نمی‌افتد. همچنین این مکانیزم می‌تواند شناسایی کند که کدام جملات در **atomic blocks** می‌توانند به صورت **concurrent** اجرا شوند مثل **concurrent access** برای خواندن از متغیر مشترک. واضح است که این کارها و شناسایی این موقعیت‌ها برای یک برنامه‌نویس ممکن است ولی انجام اینکار زمانی که تعداد ریشه‌ها زیاد می‌شود بسیار مشکل است.

7) پیاده‌سازی ماکروی **barrier()** در لینوکس برای معماری **x86** را فقط بنویسید.

```
/* The "volatile" is due to gcc bugs */
# define barrier() __asm__ __volatile__("": : : "memory")
```

پیاده‌سازی ذکر شده در لینک زیر وجود دارد.

<https://github.com/torvalds/linux/blob/master/include/linux/compiler.h?plain=1#L84>

8) آیا یک دستور مانع حافظه باید مانع بهینه‌سازی هم باشد؟ نام ماکروی پیاده‌سازی سه نوع مانع حافظه در لینوکس در معماری **x86** را به همراه دستورالعمل‌های ماشین پیاده‌سازی آن ذکر کنید.

بله یک دستور مانع حافظه باید مانع بهینه‌سازی هم باشد چون کامپایلر برنامه‌ها را بهینه‌سازی می‌کند و ممکن است در این عملیات ترتیب دستورات را تغییر دهد و پردازش که تنها برنامه کامپایل شده را می‌بیند و از برنامه قبل از کامپایل خبر ندارد، دیگر به اینکه دستور در واقع مانع حافظه بوده است توجهی نمی‌کند.

سه نوع مانع حافظه در لینوکس در کد زیر آورده شده است و در ادامه به توضیح آن می‌پردازیم:

```
#define mb() asm volatile(ALTERNATIVE("lock; addl $0,-4(%%esp)", "mfence", \
                                     X86_FEATURE_XMM2) ::: "memory", "cc")
#define rmb() asm volatile(ALTERNATIVE("lock; addl $0,-4(%%esp)", "lfence", \
                                     X86_FEATURE_XMM2) ::: "memory", "cc")
#define wmb() asm volatile(ALTERNATIVE("lock; addl $0,-4(%%esp)", "sfence", \
                                     X86_FEATURE_XMM2) ::: "memory", "cc")

#else
#define __mb() asm volatile("mfence" ::: "memory")
#define __rmb() asm volatile("lfence" ::: "memory")
#define __wmb() asm volatile("sfence" ::: "memory")
```

-دستور **mb**: از منتقل شدن دستورات read access و write access (به طور کلی دستورات memory access) به طرف دیگر مانع جلوگیری می کند و دستور ماشین پیاده سازی آن در mfence آورده شده است.

-دستور **rmb**: از منتقل شدن دستورات read access به طرف دیگر مانع جلوگیری می کند و دستور ماشین پیاده سازی آن در lfence آورده شده است.

-دستور **wmb**: از منتقل شدن دستورات write access به طرف دیگر مانع جلوگیری می کند و دستور ماشین پیاده سازی آن در sfence آورده شده است.

9) یک کاربرد از مانع در پردازش موازی ارائه دهید.

برای مثال در شبه کد Peterson's solution که در صفحه 263; کتاب نیز آورده شده است، خط اول و دوم در حلقه باید به ترتیب اجرا شوند و توسط مانع می توان از صحت آن اطمینان پیدا کرد.

```
while (true) {
    flag[i] = true;
    turn = j;
    while (flag[j] && turn == j)
        ;

    /* critical section */

    flag[i] = false;

    /*remainder section */
}
```

پیاده‌سازی مساله 5 فیلسوف با استفاده از Condition Variable :

در ابتدا یک استراکت برای `condition_var` تعریف می‌کنیم که و یک آرایه‌ی 5 تایی از آن می‌سازیم که هر عضو آن متعلق به یک فیلسوف است و `max_proc` نشان‌دهنده‌ی ماکسیمم پردازیهایی است که می‌توانند باهم در ناحیه `critical` خود اجرا شوند که در این مساله برابر با 1 است و `cur_proc` نشان‌دهنده‌ی تعداد پردازیهایی است که اکنون یک چنگال خاص را در دست دارند (که در این مسله این تعداد نیز از 1 بیشتر نمی‌شود). در `queue` پردازیهایی که خواستار یک چنگال هستند و برای آن در انتظارند، ذخیره می‌شوند و برای هر `condition_var` یک قفل از جنس `spinlock` در نظر گرفته شده است.

```
#define CONDITION_VAR_COUNT 5
static struct proc *initproc;
struct condition_var
{
    int max_proc;
    int cur_proc;
    int last;
    struct spinlock lock;
    struct proc* queue[NPROC];
} condition_vars[CONDITION_VAR_COUNT];
```

پیاده‌سازی `sem_init`:

در اینجا متغیرهای تعریف شده در استراکت `condition_var` را مقداردهی اولیه می‌کنیم و تعداد ماکسیمم پردازیهایی که می‌توانند در ناحیه بحرانی باشند و بقیه‌ی متغیرها (تعداد پردازیهای در انتظار و تعداد پردازیهای فعلی در ناحیه `critical` و اندیس آخرین پردازهای که وارد صف شده) را برابر 0 قرار می‌دهیم.

```
void
sem_init(int i, int v)
{
    condition_vars[i].max_proc = v;
    condition_vars[i].last = 0;
    condition_vars[i].cur_proc = 0;

    for (int j = 0; j < NPROC; ++j)
        condition_vars[i].queue[j] = 0;
}
```

پیاده‌سازی `sem_acquire`:

این سیستم‌کال زمانی فراخوان می‌شود که یک پردازیه موفق نشود تا به ناحیه بحرانی راه پیدا کند. در اینجا ابتدا روی قفل مشخص شده، `acquire` می‌کند و به تعداد پردازیهایی که خواستار ورود به ناحیه `critical` هستند اضافه می‌شود و پردازیه فعلی به وارد صف انتظار آن ناحیه می‌کند و سپس روی همان قفل `sleep` می‌کند و پس از اتمام `sleep`، آن قفل را `release` می‌کند.

```
void
sem_acquire(int i)
{
    acquire(&condition_vars[i].lock);
    condition_vars[i].cur_proc++;
    condition_vars[i].queue[condition_vars[i].last] = myproc();
    condition_vars[i].last++;
    cprintf("Philosopher %d going to sleep\n", i+1);
    sleep(myproc(), &(condition_vars[i].lock));
    cprintf("Philosopher %d woke up\n", i+1);
    release(&condition_vars[i].lock);
}
```

پیاده سازی sem_release:

فراخوانی سیستمی sem_release زمانی فراخوانی می شود که پردازهای موفق شده است قفل را در دست گیرد. در اینجا ابتدا قفل

```
void
sem_release(int i)
{
    acquire(&condition_vars[i].lock);

    if (condition_vars[i].cur_proc > 0 && condition_vars[i].cur_proc <= condition_vars[i].max_proc)
    {
        struct proc* p = condition_vars[i].queue[0];
        condition_vars[i].cur_proc--;
        for (int j = 1; j < condition_vars[i].last ; ++j)
            condition_vars[i].queue[j - 1] = condition_vars[i].queue[j];
        condition_vars[i].last--;
        wakeup(p);
    }
    release(&condition_vars[i].lock);
}
```

مشخص شده را acquire می کنیم و سپس با استفاده از یک شرط مطمئن می شویم که پردازهای که اقدام به رها کردن قفل کرده است، آن را در دست داشته است؛ برای آزاد کردن قفل، پردازهای که در ابتدای صف انتظار بوده است (یعنی مدت بیشتری در انتظار بوده است) را از آن خارج می کنیم و بقیه اعضای صف را یک واحد شیفست می دهیم و اندیس عضو آخر آن را نیز یک واحد کم می کنیم و سپس wakeup را فراخوانی می کنیم و قفل گرفته شده را release می کنیم.

پیاده سازی تابع pickup:

```
void pickup(int num)
{
    acquire(&statelock.lock);
    state[num] = HUNGRY;
    cprintf("Philosopher %d is Hungry\n", num + 1);
    test(num);
    release(&statelock.lock);
    if (state[num] != EATING)
        sem_acquire(num);
}
```

ابتدا قفل را acquire می کنیم و وضعیت آن فیلسوف را به hungry تغییر می دهیم و سپس test را فراخوان می کنیم؛ در صورتی که فیلسوف موفق نشده بود تا چنگال را بردارد، sem_acquire را فراخوان می کنیم.

پیاده سازی putdown:

در این تابع نیز در ابتدا قفل را acquire و در انتها release می کنیم؛ این تابع به این صورت عمل می کند که ابتدا وضعیت فیلسوف فعلی را به thinking تغییر می دهد و سپس یک بار برای چنگال سمت راست این فیلسوف و یک بار برای چنگال سمت چپ این فیلسوف، test را فراخوان می کنیم.


```
void putdown(int num)
{
    acquire(&statelock.lock);
    state[num] = THINKING;
    cprintf("Philosopher %d putting spoon %d and %d down\n", num + 1, (num)%5+1, (num+1)%5 + 1);
    cprintf("Philosopher %d is Thinking\n", num + 1);
    test((num+4)%5);
    test((num+1)%5);
    release(&statelock.lock);
}
```

در این پروژه علاوه بر تابع تست معمولی یک تابع `deep_test` نیز پیاده سازی شده است تا شرط `bounding waiting` رعایت شود و یک پردازش متقاضی چنگال به تعداد محدود برای بدست آوردن آن صبر کند.

پیاده سازی `deep_test`:

ابتدا یک آرایه 5 تایی به نام `phil_wai_counts` می سازیم که در آن تعداد دفعاتی که هر پردازش در انتظار بوده و نوبت به آن نرسیده است نگهداری می شود و در صورتی که این مقدار به `threshold` تعیین شده (در اینجا عدد 3 تعیین شده) رسید و پردازشی دیگری نیز درخواست آن چنگال را داشت ولی تعداد دفعات انتظارش کمتر بود، چنگال به پردازش فعلی می رسد.

```
int
deep_test(int num)
{
    int right_neigh = (num+1)%5;
    int left_neigh = (num+4)%5;
    int self_thresh = phil_wait_counts[num];
    if(state[right_neigh] == HUNGRY && phil_wait_counts[right_neigh] >= THRESHOLD && phil_wait_counts[right_neigh] > self_thresh) {
        cprintf("Philosopher %d going to sleep because of deep test for philosopher %d\n", num+1, right_neigh+1);
        return 0;
    }

    if(state[left_neigh] == HUNGRY && phil_wait_counts[left_neigh] >= THRESHOLD && phil_wait_counts[left_neigh] > self_thresh) {
        cprintf("Philosopher %d going to sleep because of deep test for philosopher %d\n", num+1, left_neigh+1);
        return 0;
    }
    return 1;
}
```

پیاده سازی تابع `test`:

```
void test(int num)
{
    if (state[num] == HUNGRY && state[(num+4)%5] != EATING && state[(num+1)%5] != EATING && deep_test(num)) {
        state[num] = EATING;
        cprintf("Philosopher %d picking spoon %d and %d\n", num + 1, (num)%5+1, (num+1)%5 + 1);
        cprintf("Philosopher %d is Eating\n", num + 1);
        phil_wait_counts[num] = 0;
        sem_release(num);
    }
    else {
        phil_wait_counts[num]++;
        cprintf("Philosopher %d can't eat and wait_thresh: %d\n", num + 1, phil_wait_counts[num]);
    }
}
```

در این تابع چک می شود در صورتی که همسایه چپ و راست فیلسوف در حال خوردن نباشند و خود فیلسوف فعلی

گرسنه باشد و `deep_test`، 1 را برگرداند، وضعیت فیلسوف فعلی را به درحال خوردن تغییر می‌دهیم و در غیر این صورت یک واحد به تعداد دفعاتی که درحال انتظار بوده است اضافه می‌کنیم.

برنامه `test_program`:

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    int id;
    char *in[5]={"0"};
    for(int i=0;i<5;i++)
    {
        sem_init(&i,1);
        in[i][0]=i+'0';
        id=fork();
        if(id==0)
            exec("philosophers",in);

        printf(1,"%d complete\n",i);
        sleep(10);
    }
    for(int i=0;i<5;i++)
        wait();
}
```

در این برنامه 5 فرزند توسط `fork` تشکیل می‌دهیم و آنها را به برنامه `philosophers` `exec` می‌کنیم و در انتها به تعداد پردازش‌های ایجاد شده `wait` می‌کنیم.

برنامه `philosophers`:

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    int i=argv[0][0]-'0';
    while (1)
    {
        sleep(20);
        pickup(i);
        printf(1, "philosopher %d in critical\n", i + 1);
        if (i==0)
            sleep(150);
        else
            sleep(30);
        putdown(i);
    }
}
```

در یک حلقه پایان ناپذیر، به ازای هر فیلسوف، ابتدا درخواست `pickup` می‌کند و پردازش اول مدت بیشتری `sleep` می‌کند و پردازش‌های دیگر 30 میلی ثانیه `sleep` می‌کنند (تا بتوانیم حالتی که `deep_test` برای آن مطرح شد را امتحان کنیم) و سپس `putdown` را فراخوان می‌کنیم.

نمونه‌ای از اجرای برنامه به همراه پیام‌هایی که متناسب با هر کار چاپ شده است در زیر آورده شده است.

```
$ test_program
0 complete
1 complete
2 complete
Philosopher 1 is Hungry
Philosopher 1 picking spoon 1 and 2
Philosopher 1 is Eating
philosopher 1 in critical
3 complete
Philosopher 2 is Hungry
Philosopher 2 can't eat and wait_thresh: 1
Philosopher 2 going to sleep
4 complete
Philosopher 3 is Hungry
Philosopher 3 picking spoon 3 and 4
Philosopher 3 is Eating
philosopher 3 in critical
Philosopher 4 is Hungry
Philosopher 4 can't eat and wait_thresh: 1
Philosopher 4 going to sleep
Philosopher 5 is Hungry
Philosopher 5 can't eat and wait_thresh: 1
Philosopher 5 going to sleep
Philosopher 3 putting spoon 3 and 4 down
Philosopher 3 is Thinking
Philosopher 2 can't eat and wait_thresh: 2
Philosopher 4 picking spoon 4 and 5
Philosopher 4 is Eating
Philosopher 4 woke up
philosopher 4 in critical
Philosopher 3 is Hungry
Philosopher 3 can't eat and wait_thresh: 1
Philosopher 3 going to sleep
Philosopher 4 putting spoon 4 and 5 down
Philosopher 4 is Thinking
Philosopher 3 picking spoon 3 and 4
Philosopher 3 is Eating
Philosopher 5 can't eat and wait_thresh: 2
Philosopher 3 woke up
philosopher 3 in critical
Philosopher 4 is Hungry
```