

Таблица подключений

Физи- ческий пин	Назначение пина	Устройство	Пин устройства	Комментарий
8	GPIO15 (цифровой выход)	Драйвер TMC2208 (DR1)	DIR	Задаёт направление вращения шагового двигателя конвейера.
7	GPIO13 (цифровой выход)		STEP	Управляет вращением. Каждый импульс - шаг поворота шагового двигателя конвейера.
6	GPIO12 (цифровой выход)	Драйвер TMC2208 (DR2)	DIR	Задаёт направление вращения шагового двигателя сортирующей системы.
5	GPIO14 (цифровой выход)		STEP	Управляет вращением. Каждый импульс - шаг поворота шагового двигателя сортирующей системы.
0	GPIO1 (цифровой вход)	Концевой датчик SM5-04P (MOD1)	OUT	Концевой датчик крайнего левого положения лопатки сортирующей системы.
1	GPIO5 (цифровой вход)	Концевой датчик SM5-04P (MOD2)	OUT	Концевой датчик крайнего правого положения лопатки сортирующей системы.
2	GPIO4 (цифровой выход)	Адресная светодиодна я лента WS2812b (WS)	DIN	Управляет адресной светодиодной лентой системы индикации состояния

3	GPIO0 (цифровой выход)	УЗ датчик расстояния HC-SR04 (НС)	TRIG	Даёт команду датчику расстояния на излучения ультразвукового импульса
4	GPIO2 (цифровой вход)		ECHO	Используется для приема отраженного УЗ импульса