

Modéliser une valeur absolue : un exemple

Un problème bien connu en statistique :

On observe des points $(x_i, y_i) \in \mathbb{R}^2 \quad i = 1, \dots, n$ et on s'intéresse à trouver une fonction linéaire $y = a \cdot x + b$ qui ref ète l'échantillon

Une manière de faire ceci est de minimiser :

$$\sum_{i=1}^n (ax_i + b - y_i)^2, \quad (1)$$

où $a, b \in \mathbb{R}$ sont les paramètres de la droite qui est cherchée.

$(ax_i + b - y_i)^2$: Carré de la distance verticale du point (x_i, y_i) à la droite $y = ax + b$

Au lieu d'utiliser la méthode des moindres carrés on pourrait aussi minimiser la fonction suivante un peu plus robuste face à des valeurs déviantes :

$$\sum_{i=1}^n |ax_i + b - y_i|. \quad (2)$$

L'astuce :

Introduire une variable de plus qui modélise la valeur absolue de $ax_i + b - y_i$.

Le programme linéaire

$$\begin{array}{ll} \min \sum_{i=1}^n h_i & \\ h_i & \geq ax_i + b - y_i, \quad i = 1, \dots, n \\ h_i & \geq -(ax_i + b - y_i), \quad i = 1, \dots, n \end{array} \quad (3)$$

Les variables sont $h_i, i = 1, \dots, n, a$ et b . Pour $a \in \mathbb{R}$ et $b \in \mathbb{R}$ fixés, les h_i optimaux seront $h_i = |ax_i + b - y_i|$ vu que la fonction objectif minimise la somme des h_i . Si un des h_i était strictement plus grand que $|ax_i + b - y_i|$ alors la fonction objectif pourrait être améliorée en diminuant ce h_i .

Un exemple

But

Trouver une droite ajustée, comme décrit auparavant, pour les points
 $(1, 3)$, $(2.8, 3.3)$, $(4, 2)$, $(5.5, 2.1)$, $(6, 0.2)$, $(7, 1.3)$, $(7.5, 1)$, $(8.5, 0.8)$.

Une droite ajustée optimale qui respecte la mesure de distance (2)
est la droite $y = -0.293333 \cdot x + 3.293333$.

