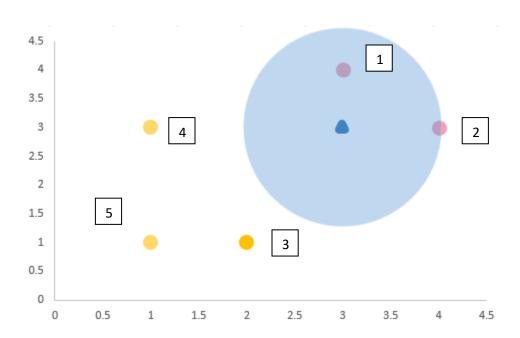
K近邻算法

一、直观理解

特征空间内有五个点,橙色代表 A 类,粉色代表 B 类,我们往特征空间投入一个实例 X (3,3) 。 此时我们计算五个点到 X 的欧式几何距离,并按远近顺序排列(如数字所示)。



- 1. 欧 式 几 何 距 离 。 计 算 公 式 : $L_P(x_i, x_j) = \left(\sum_{l=1}^n |x_i^{(l)} x_j^{(l)}|^2\right)^{\frac{1}{2}}$, 其 中 $x_i = \left(x_i^{(1)}, x_i^{(2)}, \dots, x_i^{(n)}\right)^T$ 。 比如 (0, 0) 到 (1, 1) 的欧式距离即是我们熟知的点到点的距离 $\sqrt{2}$ 。
- 2. k 值的选择问题。我们令 k=2,即选择距离 X 最近的两个点。我们发现两个点的分类都是 B 类,于是判断 X 为 B 类(多数表决)。如果我们令 k=3,距离 X 最近的三个点中,两个是 B 类,一个是 A 类,于是判断 X 为 B 类。当令 k=5 时,距离 X 最近的五个点中,三个是 A 类,两个是 B 类,于是判断 B 为 B 类。可见,B 临近算法十分简单,模型好坏与 B 值的选择有相关。
- 1)如果选择较小的 k 值。相似误差减小,估计误差增大。预测结果会对近邻的实例点非常敏感,如果邻近的实例点恰巧是噪声,预测就会出错。此时整体模型变得复杂,容易过拟合。
- 2) 如果选择较大的 k 值。相似误差增大,估计误差减小,这时与输入实例较远的(不相似)训练实例也会对预测起作用,使预测发生错误。K 值增大意味着模型变得简单。
- 3) 在应用中, k 值一般取一个比较小的数值。通常采用交叉验证法来选取最优的 k 值。
- *理论部分参考《统计学习方法》,代码部分引用《机器学习实战》

二、Python 代码实现

1. 生成简单的特征空间

```
from numpy import *
def createDataSet():
    group = array([[1,1],[2,1],[1,3],[3,4],[4,3]])
    labels = ['A','A','A','B','B']
    return group,labels
```

2. 实现 k 近邻算法

```
from numpy import *
import operator
def classify(inX,dataSet,labels,k):
    # 计算距离
   dataSetSize = dataSet.shape[0]
   diffMat = tile(inX, (dataSetSize, 1)) -dataSet
    sqDiffMat = diffMat ** 2
    sqDistances = sqDiffMat.sum(axis=1)
   distances = sqDistances ** 0.5
    # 按离该点的距离按从近到远的距离排序
   sortedDistIndicies = distances.argsort()
    # 计算前 k 个点的分类,并返回最多点的分类
   classCount = {}
    for i in range(k):
       voteIlabel = labels[sortedDistIndicies[i]]
       classCount[voteIlabel] = classCount.get(voteIlabel, 0) + 1
    sortedClassCount = sorted(classCount.items(),
                             key=operator.itemgetter(1), reverse=True)
   return sortedClassCount[0][0]
```

一些说明:

1) numpy.ndarray.shape 返回数组的维度

```
from numpy import *
group = array([[1,1],[2,1],[1,3],[3,4],[4,3]])
print(group.shape)
```

返回的结果为 (5, 2), 这里 shape[0] = 5

2) numpy.tile 快速重复数组

```
from numpy import *
print(tile([3,3],(5,1)))
```

结果为[[3 3] [3 3] [3 3] [3 3]],即将[3,3]重复5行

- 3) numpy.sum(axis=1) 中 axis=1 表示对行求和
- 4) numpy.argsort 排序并返回索引数组

```
from numpy import *
group = array([3,1,0,2])
print(group.argsort())
```

结果为[2 1 3 0], group[2]< group[1]< group[3]< group[0]

5) sorted 排序 operator.itemgetter(item) 对 key 进行排序, reverse=True 表示降序

```
from numpy import *
import operator
group = {'A':3,'B':2}
sorted(group.items(), key=operator.itemgetter(1), reverse=True)
```

这里,我们可以使用简单的样本空间进行分类了。如最开始的图所示,我们提供一个新样本[3,3] 进行测试。

测试程序 1:

```
group, labels = createDataSet()
print(classify0([3,3],group,labels,3))
```

结果 1:

В

测试程序 2:

```
group,labels = createDataSet()
print(classify0([3,3],group,labels, 5))
```

结果 2:

Α

接下来,我们考虑更加复杂的情况。

3. 读取数据(这里的示例为 datingTestSet.txt 文件)

```
def file2matrix(filename):
    fr = open(filename)
    numberOfLines = len(fr.readlines())
    returnMat = zeros((numberOfLines, 3))
    classLabelVector = []
    fr = open(filename)
    index = 0
    for line in fr.readlines():
        love dictionary = {'largeDoses': 3, 'smallDoses': 2, 'didntLike':
1 }
        line = line.strip()
        listFromLine = line.split('\t')
        returnMat[index,:] = listFromLine[0:3]
        if (listFromLine[-1].isdigit()):
            classLabelVector.append(int(listFromLine[-1]))
        else:
            classLabelVector.append(love dictionary.get(listFromLine[-1]))
        index += 1
    return returnMat, classLabelVector
```

一些说明:

- 1) str.strip 用于移除字符串头尾指定的字符(默认为空格)
- 2) 这个函数返回了两个数组,一个是样本数据,另一个是标签

4. 归一化

有时候我们发现一个对象可能有几个不同的维度,维度的大小相差甚远,比如[10000,8,0]形成的空间坐标,致使第一个维度对点的空间位置的影响极大,因此必须要归一化,让每一个维度在[0,1]之间。这里使用的归一化公式为:

$$newValue = \frac{(oldValue - min)}{(max - min)}$$

此时[10000,8,0]转化为[1,0.0008,0]

```
def autoNorm(dataSet):
    minVals = dataSet.min(0)
    maxVals = dataSet.max(0)
    ranges = maxVals - minVals
    normDataSet = zeros(shape(dataSet))
    m = dataSet.shape[0]
    normDataSet = dataSet - tile(minVals,(m,1))
    normDataSet = normDataSet/tile(ranges,(m,1))
    return normDataSet,ranges,minVals
```

5. 模型评价

我们需要使用训练集来训练一个 k 邻近算法模型, 并使用测试集进行模型评价。我们这里使用 90% 的样本进行训练, 10%的样本进行测试。

我们发现模型正确率为95%。

.

The classifier cam back with: 1, the real answer is:1.

The classifier cam back with: 3, the real answer is:1.

The total error rate is: 0.05

6. 模型预测

percentage of time spend playing video games?15

frequent flier miles earned per year?40000

liters of ice cream consumed per year?1

You will probably like this person: in large doses

注意,预测时归一化使用的是训练集的最小值和范围。

三、算法深入

K 近邻法的实现需要考虑如何快速搜索 k 个最近邻点。最简单的实现方法使线性扫描(linear scan),即用输入实例与样本空间中的每一个点进行距离计算。我们上面实现 k 近邻法的 python程序的实现方法就是线性扫描。当训练集很大时,计算非常耗时。

为了提高 k 近邻搜索的效率,可以考虑使用特殊的结构存储训练数据。常用的有 kd 树方法。Kd 树是二叉树,我们这里介绍一下如何构造平衡 kd 树。

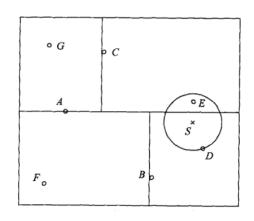
一个二维空间的数据集: $T = \{(2,3)^T, (5,4)^T, (9,6)^T, (4,7)^T, (8,1)^T, (7,2)^T\}$

如右图, $x^{(1)}$ 坐标的中位数是 8,以平面 $x^{(1)}$ = 7将空间分为 左、右两个子矩形。对于左边的矩形, $x^{(2)}$ 坐标的中位数是 4,以平面 $x^{(2)}$ = 4切割矩形。对于右边的矩形,平面 $x^{(2)}$ 坐标的中位数是 6,以平面 $x^{(2)}$ = 6切割矩形。直到子区域没有实例 存在时停止。于是我们构造了一个平衡 kd 树。

我们称 (7, 2) 为父节点, (5, 4) 、 (9, 6) 为子节点。 同时 (2, 3), (4, 7)为 (5, 4)的子节点。

2 4 6 8 1

那么,kd 树是如何减少搜索的计算量的呢?



如左图,假设我们有一个实例 S,寻找其最近邻。S 落在 D 所在的矩形,所以我们以|SD|为半径作圆,S 的最近邻一定落在圆内。返回 D 的父结点 B,在 B 的另一个子节点 F 中寻找,由于 F 不与圆相交,所以忽略 F 区域内的点。返回 B 的父节点 A,在 A 的子节点 C 的子节点 G 和 E 中寻找。 G 与圆不相交,同样忽略。计算|SE|,得到最近邻 E。也就是说,kd 树可以减少去 F、G 区域的搜索,进而缩短训练时间。