Отчёт по лабораторной работе 2

Простейший вариант 54

Еленга Невлора Люглеш

Содержание

# 1 Цель работы

Научиться работать с Julia и Openmodelica, решать задачу о погоне, строить графики траектории движения.

# 2 Задание

Формула определения номера задания: (SnmodN)+1, где Sn — номер студбилета, N — количество заданий.

Вариант 54

На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии 17,7 км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в 3,8 раза больше скорости браконьерской лодки. 1. Запишите уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями для двух случаев (в зависимости от расположения катера относительно лодки в начальный момент времени).  
2. Постройте траекторию движения катера и лодки для двух случаев. 3. Найдите точку пересечения траектории катера и лодки .

# 3 Теоретическое введение

1. Пусть место нахождения лодки браконьеров в момент обнаружения:

* t\_0=0, x\_{л0}=0
* Пусть место нахождения катера береговой охраны относительно лодки браконьеров в момент обнаружения лодки:
* x\_{к0}=0.

1. Введем полярные координаты. Считаем, что полюс - это точка обнаружения лодки браконьеров:

x\_{л0} (0=x\_{л0}=0)

а полярная ось r проходит через точку нахождения катера береговой охраны.

1. Траектория катера должна быть такой, чтобы и катер, и лодка все время были на одном расстоянии от полюса , только в этом случае траектория катера пересечется с траекторией лодки. Поэтому для начала катер береговой охраны должен двигаться некоторое время прямолинейно, пока не окажется на том же расстоянии от полюса, что и лодка браконьеров. После этого катер береговой охраны должен двигаться вокруг полюса удаляясь от него с той же скоростью, что и лодка браконьеров.
2. Чтобы найти расстояние X (расстояние после которого катер начнет двигаться вокруг полюса), необходимо составить простое уравнение. Пусть через время t катер и лодка окажутся на одном расстоянии x от полюса. За это время лодка пройдет x, а катер

* k-x (или k+x, в зависимости от начального положения катера относительно полюса). Время, за которое они пройдут это расстояние, вычисляется как x/v или k-x/3.8v (во втором случае k+x/3.8v). Так как время одно и то же, то эти величины одинаковы.

Тогда неизвестное расстояние x можно найти из следующего уравнения: x/v=(k-x)/3.8v в первом случае и x/v=(k+x)/3.8v во втором. Отсюда мы найдем два значения

x\_1 = k/4.8; x\_2 = k/2.8

задачу будем решать для двух случаев.

1. После того, как катер береговой охраны окажется на одном расстоянии от полюса, что и лодка, он должен сменить прямолинейную траекторию и начать двигаться вокруг полюса удаляясь от него со скоростью лодки v. Для этого скорость катера раскладываем на две составляющие:

v\_r - радиальная скорость и v\_τ - тангенциальная скорость.

Радиальная скорость - это скорость, с которой катер удаляется от полюса,

v\_r = dr/dt

Нам нужно, чтобы эта скорость была равна скорости лодки, поэтому полагаем

dr/dt = v

Тангенциальная скорость – это линейная скорость вращения катера относительно полюса. Она равна произведению угловой скорости d dt  на радиус r, v\_τ = r∂θ/∂t v\_τ = √(14,44v^2 - v^2) = √13,44v(учитывая, что радиальная скорость равна v).

Тогда получаем

r∂θ∂t = √13,44v

1. Решение исходной задачи сводится к решению системы из двух дифференциальных уравнений.Исключая из полученной системы производную по t, можно перейти к следующему уравнению:

* ∂r/∂θ = r/√13,44

При этом, начальные условия остаются прежними. Решив это уравнение, вы получите траекторию движения катера в полярных координатах.

# 4 Выполнение лабораторной работы

using Plots

plot(f, 0, 2\*pi)

using Plots

“““начальные условия в случае 1”“”

r0=17.7/2.8;

tetha0=0;

“““/начальные условия в случае 2

//r0=17,7/4,8

//tetha0=-%pi;““”

“““функция, которая описывает движение катера береговой охраны”“”

function dr=f(tetha, r)

dr=r/sqrt(13.44)

end

“““функция, описывающая движение лодки браконьеров”“”

function xt=f2(t)

xt=tan(fi)\*t

end

fi=3\*pi/4;

tetha=tetha0:0.01:2\*pi;

r1=ode(r0,tetha0,tetha,f);

t=0:1:800;

“““/построение траектории движения катера и лодки”“”

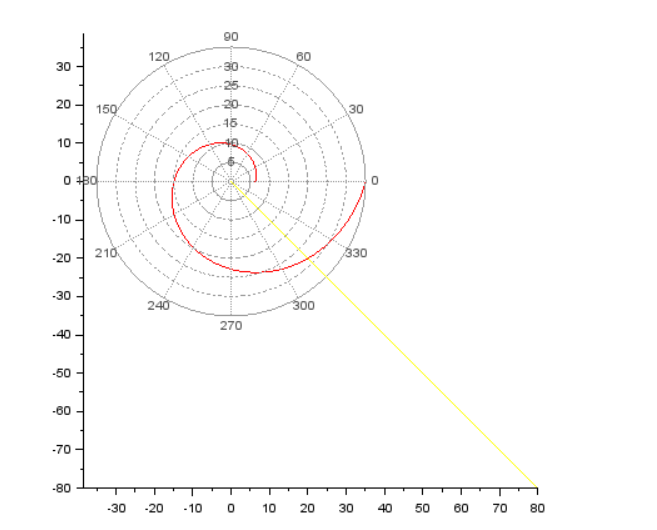
plot(proj = :polar, r1.t,

linewidth = 2,

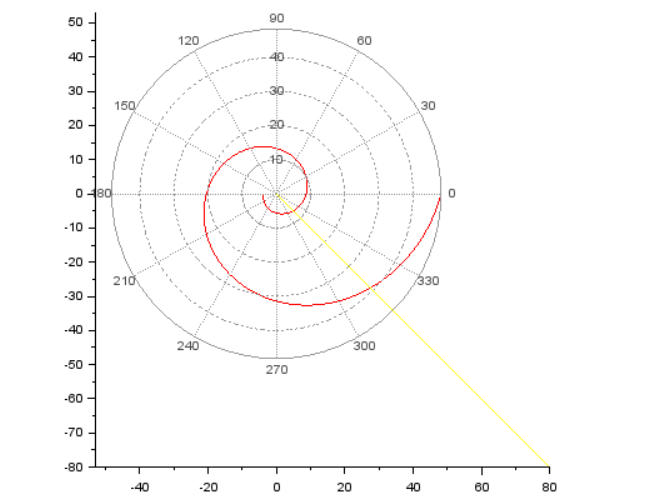
color =:red)

plot!(fill(sqrt(2)/2,4), collect(0:3), linewidth = 2, color =:red)

построение траектории движения катера и лодки ??).



Название рисунка



Название рисунка

# 5 Выводы

В ходе выполнения лабораторной работы я освоила Julia и Openmodelica, научилась решать задачу о погоне и строить графики, записала уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями для двух случаев (в зависимости от расположения катера относительно лодки в начальный момент времени), построила траекторию движения катера и лодки для двух случаев, нашла точку пересечения траектории катера и лодки.

# Список литературы

https://docs.julialang.org/en/v1/

https://openmodelica.org/