HƯỚNG DẪN THỰC HÀNH 4

Môn: Trí Tuệ Nhân Tạo (503030)

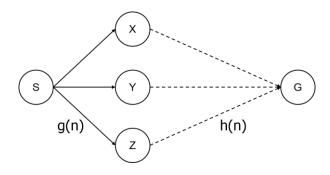
I. Mục Tiêu

- Ôn tập lý thuyết về các thành phần và thuộc tính của bài toán AI.
- Ôn tập các giải thuật tìm kiếm trong không gian trạng thái đã học.
- Giới thiệu giải thuật **A*** (**A-Star**).
- Giới thiệu bài toán 8-puzzle để minh họa giải thuật A*.

II. Giải Thuật A*

1. Ý tưởng giải thuật

Nhóm giải thuật Best-First Search sử dụng hàm đánh giá (evaluation function) f(n) để lựa chọn trạng thái thỏa điều kiện bài toán (cực tiểu hóa chi phí hoặc cực đại hóa lợi ích) để mở rộng không gian trạng thái. Đối với giải thuật A^* , hàm đánh giá f(n) = g(n) + h(n) và giải thuật A^* sẽ không chọn đường đi có chi phí cao sẵn.



Hình 1. Mô hình ý tưởng hàm đánh giá g(n) và h(n)

Trong hình: hàm h(n) ước lượng chi phí (cost) từ trạng thái hiện tại đến trạng thái đích, hàm g(n) tính toán chi phí từ trạng thái khởi đầu (initial state) đến trạng thái hiện tại.

2. Các thuộc tính (properties) của giải thuật A*

- Complete: Yes.

- Time: Exponential.

- Space: A* lưu lại tất cả trạng thái trong bộ nhớ.

- Optimal: Yes.

3. Mã giải giải thuật A*

TRƯỜNG ĐẠI HỌC TÔN ĐỨC THẮNG Khoa Công Nghệ Thông Tin

function Tree-Search (problem) returns a solution, or failure
fringe ← Insert(Make-Node(Initial-State[problem]), fringe)
loop do
 if fringe is empty then return failure
 node ← Remove-Front(frontier)
 if Goal-Test[problem](State[node]) then return Solution(node)
 fringe ← Insertall(Expand(node, problem), fringe)

Figure 1. Mã giả giải thuật Tree Search

III. Bài Toán 8-Puzzle

1. Phát biểu bài toán

Cho một bàn cờ có kích thước 3×3 , bàn cờ được xếp ngẫu nhiên bằng tám chữ số (từ 1 đến 8) và một ô trống để dùng làm ô hoán đổi vị trí với ô chứa chữ số.

Yêu cầu: Bằng cách dịch chuyển ô trống từ trạng thái khởi đầu, sau một số hữu hạn các bước, ta thu được bàn cờ với các ô số giống với trạng thái đích.

1	2	3		1	2	3
4		6		4	5	6
7	5	8		7	8	
Initial State			Goal State			

Hình 2. Ví dụ mẫu không gian trạng thái của bài toán

2. Hàm đánh giá - Heuristic

Nếu trong giải thuật Greedy Best-first search, chúng ta áp dụng khoảng cách Manhattan để tính giá trị cho hàm h(n) thì trong giải thuật A*, ta sẽ kết hợp Manhattan Distance cùng với hàm g(n) được phát biểu như sau:

- g(n): tổng số ô chữ số năm sai vị trí so với trạng thái đích.
- h(n): ứng dụng khoảng cách $Manhattan^1$ để hiện thực hàm đánh giá h(n). Trong đó, h(n) giữa hai lần dịch chuyển trạng thái được tính bằng tổng khoảng cách Manhattan các vị trí của từng chữ số ở trạng thái thứ n với vị trí của nó ở trạng thái đích.

 $^{^{1}\}text{ Khoảng cách Manhattan giữa hai điểm }P_{1}(x_{1},\,y_{1})\text{ và }P_{2}(x_{2},\,y_{2})\text{: Manhattan}(P_{1},\,P_{2})=|x_{1}-x_{2}|+|y_{1}-y_{2}|$



TRƯỜNG ĐẠI HỌC TÔN ĐỨC THẮNG Khoa Công Nghệ Thông Tin

Xét ví dụ trong $Hình\ 2$, giá trị của hàm h(InitialState) và g(InitialState) được tính theo bảng sau:

Chữ số	Vị trí ở trạng thái Initial State	Vị trí ở trạng thái Goal State	Khoảng cách Manhattan	Số ô lệch so với Goal State	
1	(1, 1)	(1, 1)	0	0	
2	(1, 2)	(1, 2)	0	0	
3	(1, 3)	(1, 3)	0	0	
4	(2, 1)	(2, 1)	0	0	
5	(3, 2)	(2, 2)	1	1	
6	(2, 3)	(2, 3)	0	0	
7	(3, 1)	(3, 1)	0	0	
8	(3, 3)	(3, 2)	1	1	
			2	2	
f(InitialState) = h(InitialState) + g(InitialState)			4		

3. Ý tưởng giải bài toán

Từ trạng thái thứ n, bằng cách dịch chuyển ô trống (theo 4 hướng left, right, up, down) để sinh ra các trạng thái tiếp theo. Áp dụng hàm đánh giá f(n) = g(n) + h(n) để tính giá trị heuristic và chọn trạng thái có giá trị heuristic nhỏ nhất để dịch chuyển trạng thái, tiếp tục lặp lại đến khi f(n) = 0.

IV. Bài Tập

1. Dựa vào mã nguồn được cung cấp, anh (chị) hãy giải bài toán 8-puzzle bằng cách hiện thực các phương thức để trống bằng giải thuật A*.

--- HÉT ---

Resource: http://it.tdt.edu.vn/~dhphuc/teaching/artificial-intelligence/