

## 电力系统分析与控制 (30220562-5)

## 第五讲 线性最优潮流

2024-3-21







## 课程提纲

Outlines



线性最优潮流 Linear OPF 电力系统调度模型介绍 基础任务讲解





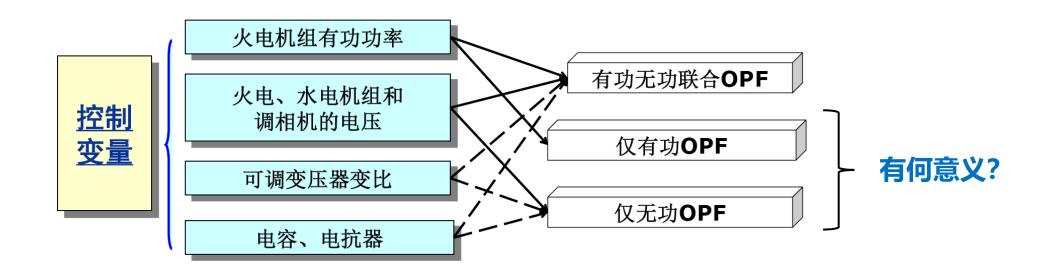
# 线性最优潮流 Linear OPF







## 交流最优潮流 ACOPF



回顾:交流潮流等式约束是非线性约束、非凸约束!







## 直流最优潮流 DCOPF

#### 有功-相角 近似解耦

目标函数:  $min c^T g$  , g为发电机有功出力向量, c为成本向量

等式约束:  $B\theta = P$ ,  $\theta$ 为节点相角向量, B为直流潮流对应的电纳矩阵, P为节点有功注入

等式约束: P = g - d, d为节点负荷有功, 等式两边实际上应该是相同节点分量进行运算

#### 不等式约束:

- $\triangleright \theta \in [-\pi, \pi]$
- $ightharpoonup g \in [g^{\min}, g^{\max}]$
- $> (\theta_i \theta_i)/x_l \in [P_l^{\min}, P_l^{\max}], l$ 表示第l条线路,起始节点为i,终止节点为j
- > 其他特定约束(如备用约束等)......







## 线性最优潮流 Linear OPF

#### 直流最优潮流的优点:

优化模型为线性模型,可高效求解。

#### 直流最优潮流的不足:

> 不能考虑无功-电压,而电压问题在很多情况下是调度不可忽视的问题。

#### 如何解决?

> 考虑 $PQV\theta$ 之间的耦合关系,但仍然建立线性等式近似。

可行域由线性约束构成的OPF称作线性最优潮流,概念上DCOPF也可算作其中之一。







## 线性潮流介绍

$$P_{ij} = g_{ij}V_i^2 - g_{ij}V_iV_j\cos\theta_{ij} - b_{ij}V_iV_j\sin\theta_{ij}$$

$$\sin \theta_{ij} \approx \theta_{ij}, \cos \theta_{ij} \approx 1 - \theta_{ij}^2/2$$

$$P_{ij} \approx g_{ij}(V_i^2 - V_i V_j) - b_{ij} V_i V_j \theta_{ij} + g_{ij} \frac{V_i V_i \theta_{ij}^2}{2}$$

$$V_i V_j = \frac{V_i^2 + V_j^2 - (V_i - V_j)^2}{2}$$

$$P_{ij} \approx g_{ij} \frac{V_i^2 - V_j^2}{2} - b_{ij} \theta_{ij} + \frac{1}{2} g_{ij} (\theta_{ij}^2 + V_{ij}^2)$$

#### 思考:

- 此时潮流方程满足我们预期的线性了吗?
- · 自行推导Q ij的线性化公式

$$Q_{ij} \approx -\frac{1}{2}b_{ij}(V_i^2 - V_j^2) - g_{ij}(\theta_i - \theta_j)$$

$$P_{ij} \approx \frac{1}{2}g_{ij}(V_i^2 - V_j^2) - b_{ij}(\theta_i - \theta_j)$$







## 线性潮流介绍

$$P_{ij} \approx \frac{1}{2} g_{ij} (V_i^2 - V_j^2) - b_{ij} (\theta_i - \theta_j)$$

$$Q_{ij} \approx -\frac{1}{2} b_{ij} (V_i^2 - V_j^2) - g_{ij} (\theta_i - \theta_j)$$

$$P_i = \sum_{j \in i} P_{ij} + V_i^2 \sum_j G_{ij}$$

$$Q_i = \sum_{j \in i} Q_{ij} - V_i^2 \sum_j B_{ij}$$

#### 思考:

· 上述线性潮流推导过程中,用 到哪些假设近似?

$$\begin{bmatrix} P \\ Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{pa} & L_{pu} \\ L_{qa} & L_{qu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \theta \\ U \end{bmatrix} =: L \begin{bmatrix} \theta \\ U \end{bmatrix}$$

节点注入功率P,Q是关于θ,U的线性函数!

节点并联支路







## 线性最优潮流介绍

#### 目标函数:可以仍然是发电机成本,与DCOPF相同

等式约束: 线性潮流约束 
$$\begin{bmatrix} P \\ Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{pa} & L_{pu} \\ L_{aa} & L_{au} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \theta \\ U \end{bmatrix} =: L \begin{bmatrix} \theta \\ U \end{bmatrix}$$

#### 不等式约束: 有功部分与DCOPF一致, 新增

- > 节点电压上下限约束
- > 发电机出力约束
- > 线路潮流约束
- > 其他特定约束.....

$$U \in \left[V_{\min}^2, V_{\max}^2\right]$$

$$P_g^2 + Q_g^2 \le S_{g,\text{max}}^2$$

$$P_l^2 + Q_l^2 \le S_{l,\text{max}}^2$$

#### 思考:

- > 线路潮流约束是凸约束吗?
- > 这种类型的约束可以精确建模求解吗?
- > 还有哪些建模方法能近似表示这样的约束?

#### 非线性不等式



$$P_{g,\min} \le P_g \le P_{g,\max}$$

$$Q_{g,\min} \le Q_g \le Q_{g,\max}$$

$$P_{l,\min} \le P_l \le P_{l,\max}$$

$$Q_{l,\min} \le Q_l \le Q_{l,\max}$$







## 线性最优潮流介绍

## 损耗如何考虑?

> 迭代求解OPF, 更新网损因子与虚拟分配量

[1] Y. Yu, Q. Hou, Y. Ge, G. Liu and N. Zhang, "A Linear LMP Model for Active and Reactive Power with Power Loss," 2019 IEEE Sustainable Power and Energy Conference (iSPEC), Beijing, China, 2019, pp. 1699-1704, doi: 10.1109/iSPEC48194.2019.8975321.

### 其他线性化方法?

▶ 以 U ≔ logV 为电压决策变量

 $\triangleright$  以  $\phi \coloneqq V^2 \theta$  为相角决策变量

> 在标准运行点附近近似线性化

对cosθ分段线性化 (0-1变量)

> 数据驱动方法

[2] Z. Li, J. Yu and Q. H. Wu, "Approximate Linear Power Flow Using Logarithmic Transform of Voltage Magnitudes With Reactive Power and Transmission Loss Consideration," in *IEEE Transactions on Power Systems*, vol. 33, no. 4, pp. 4593-4603, July 2018, doi: 10.1109/TPWRS.2017.2776253.

[3] Fatemi, S.M., Abedi, S., Gharehpetian, G.B., Hosseinian, S.H., & Abedi, M. (2015). Introducing a Novel DC Power Flow Method With Reactive Power Considerations. *IEEE Transactions on Power Systems*, *30*, 3012-3023.

[4] J. Yang, N. Zhang, C. Kang and Q. Xia, "A State-Independent Linear Power Flow Model With Accurate Estimation of Voltage Magnitude," in IEEE Transactions on Power Systems, vol. 32, no. 5, pp. 3607-3617, Sept. 2017, doi: 10.1109/TPWRS.2016.2638923.

[5] M. Jiang, Q. Guo, H. Sun and H. Ge, "Decoupled piecewise linear power flow and its application to under voltage load shedding," in CSEE Journal of Power and Energy Systems, vol. 7, no. 5, pp. 976-985, Sept. 2021, doi: 10.17775/CSEEJPES.2019.02900.

[6] Y. Liu, N. Zhang, Y. Wang, J. Yang and C. Kang, "Data-Driven Power Flow Linearization: A Regression Approach," in IEEE Transactions on Smart Grid, vol. 10, no. 3, pp. 2569-2580, May 2019, doi: 10.1109/TSG.2018.2805169.



# 电力系统调度模型介绍稳态大作业







## 电力系统调度问题的产生

#### 电力调度的产生

电力调度的产生是由电力生产的特点决定的:

- ■发、输、供、用电的同时性, 电能不能储存
- ●电厂、线路、变电站、用户之间互联,不可分割
- ■电能传输过程接近光速, 发、用电在瞬间实现。

#### 电力调度的 职责和任务

- 保障电网的安全稳定 运行
- 一 保证发电与用电的瞬 间平衡
- 保证主网电能质量符合国家标准
- 优化资源利用获得整体最大效益







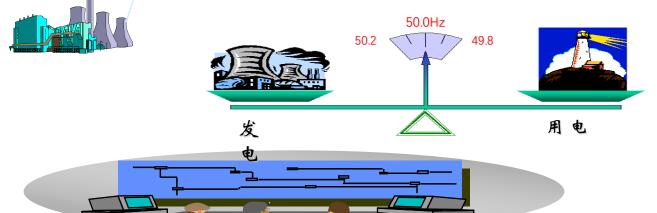


## 电力系统调度问题的内核

\* 所谓调度:控制电力系统的运行方式



- - 调节机组出力
- - 抽水蓄能
- - 削峰填谷
- - 设备的投切
- **-** -...







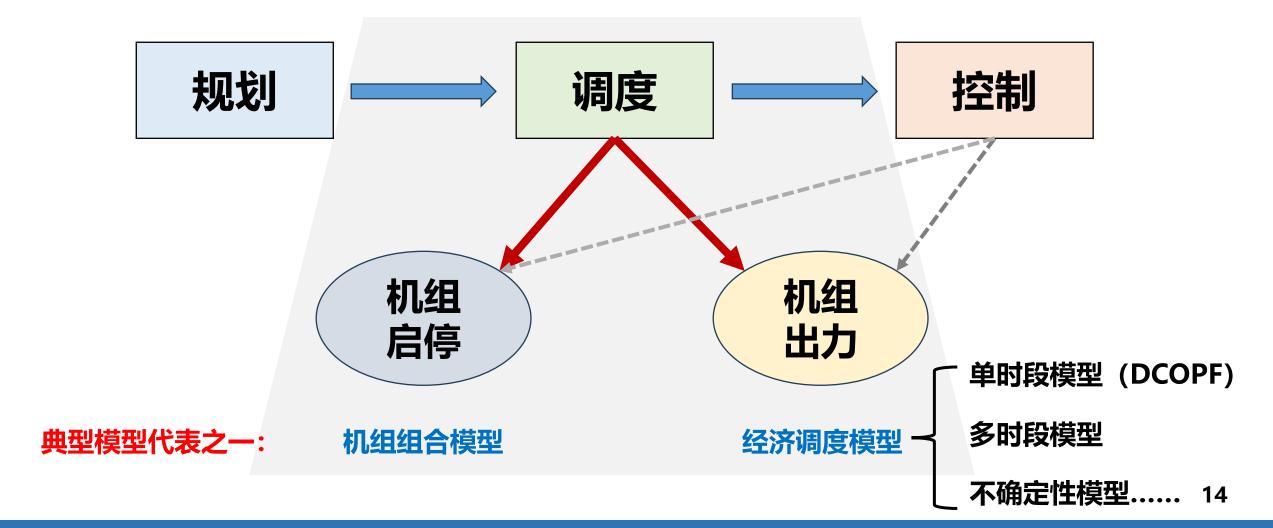








## 电力系统调度问题的定位









## 国家电网电力系统调度体系

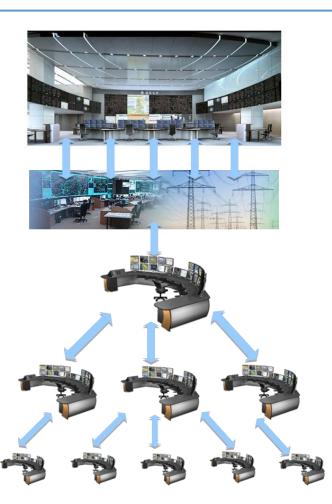




省调(26)

地调(309)

县调(1702)









## 电力系统调度问题的挑战

- 口 高比例新能源接入电网(2023: 风电光伏总装机超过10亿干瓦)
  - **▶** 电力平衡的不确定性大幅增加
  - 申力系统安全稳定性严重恶化
  - > 气象等外部因素影响越来越大
- 口 跨省跨区互济更加频繁
  - 调度规模扩大, 计算复杂度指数增长
  - 直流输电等多样化跨区域输电方式建模需求增加
- 口 发用电主体更加多样化 (2023: 仅电化学储能已达到3400万千瓦)
  - 储能、电动汽车等主体规模逐渐庞大,建模、计算需求增加
  - 虚拟电厂等新型调度单元推动既有调度模式转变

□ ......







## 有功调度进阶大作业任务描述

#### ●基础任务

1. 基于直流潮流建立多时段经济调度模型。

以机组燃料成本最小为目标,考虑直流潮流约束、机组出力约束、线路阻塞约束、 以及时段耦合的机组出力的爬坡约束。

其中,以15分钟颗粒度考虑一日共96个时段。







## 有功调度进阶大作业任务描述

### ●进阶任务

2. 建立决策机组启停状态的机组组合模型。

在多时段经济调度模型的基础上,增加考虑机组启停的相关约束。







## 有功调度进阶大作业任务描述

## ●探索任务

3. 建立考虑新能源出力不确定性的多时段经济调度模型。

4. 考虑市场出清的机组调度模型。







## 任务进度安排

#### 第5周:

> 完成基础任务(1),建立多时段经济调度模型

#### 第6周:

> 完成进阶任务(2),建立机组组合模型

#### 第8周:

> 完成探索任务(3),建立考虑不确定性的多时段经济调度模型

#### 第9周:

> 完成探索任务(4),考虑市场出清的机组调度模型

#### 第10-11周:

> 随堂展示与跨班交流



# 稳态部分大作业提示 基础任务







## 单时段经济调度模型 (基础DCOPF模型)

目标函数:  $min c^T g$  , g为发电机有功出力向量, c为成本向量

等式约束:  $B\theta = P$ ,  $\theta$ 为节点相角向量, B为直流潮流对应的电纳矩阵, P为节点有功注入

等式约束: P = g - d, d为节点负荷有功, 等式两边实际上应该是相同节点分量进行运算

#### 不等式约束:

- ho  $\theta \in [-\pi, \pi]$ 或其他更紧的约束
- $\succ g \in [g^{\min}, g^{\max}]$
- $> (\theta_i \theta_i)/x_l \in [P_l^{\min}, P_l^{\max}], l$ 表示第l条线路,起始节点为i,终止节点为j
- > 其他特定约束 (如备用约束、N-1约束等) 暂不考虑







## 单时段经济调度模型 (基础DCOPF模型)

目标函数:  $min c^T g$  , g为发电机有功出力向量, c为成本向量

等式约束: P = g - d, d为节点负荷有功,等式两边实际上应该是相同节点分量进行运算不等式约束:

- $ightharpoonup g \in [g^{\min}, g^{\max}]$
- ho  $HP \in [P_l^{\min}, P_l^{\max}]$ , H为功率传输分布因子矩阵 (PTDF), HP表示支路潮流
- > 其他特定约束 (如备用约束、N-1约束等) 暂不考虑

思考: 两种模型有何区别?







## 多时段经济调度模型

目标函数:  $\min \sum_{t=1}^{T} c^{T} g_{t}$ ,  $g_{t}$ 为发电机在t时刻有功出力向量, c为成本向量

等式约束:与单时段类似

#### 不等式约束:

- > 与单时段约束类似
- > 增加机组爬坡约束(时段间耦合)

$$-R_d \leq g_t - g_{t-1} \leq R_u$$

其中 $R_d$ ,  $R_u$ 分别为机组单位时段内下爬坡与上爬坡的极限







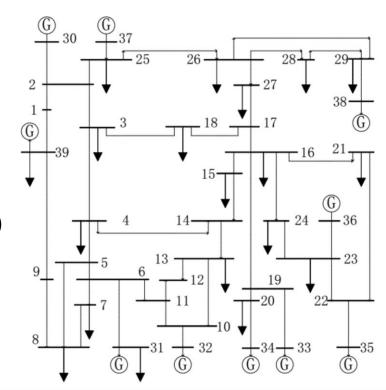
## 作业算例信息说明

## IEEE39节点算例

#### 题目给定的边界条件:

- (1) 负荷文件 (15分钟颗粒度, 共含96个时段)
- (2) 机组出力上下限在mpc.gen中给出
- (3) 线路潮流上下限: Pmax=mpc.branch(:, 6), Pmin=-Pmax
- (4) 机组运行成本和启停成本在mpc.gencost中给出(仅考虑线性成本)
- (5) 最大爬坡限制 $R_u = R_d = 0.4 P_{\text{max}} \, (MW/h) \, ($  即0.1  $P_{\text{max}} \, ($ MW/15min $) \, )$

鼓励自行思考电力系统经济调度中的其他约束



网络学堂已上传case文件 "case39\_ED.m" 和负荷文件 "load\_3996.mat"

Case39系统接线图





# 谢谢!

