第三章 电力系统潮流分析与计算 (Power Flow Analysis and Calculation)

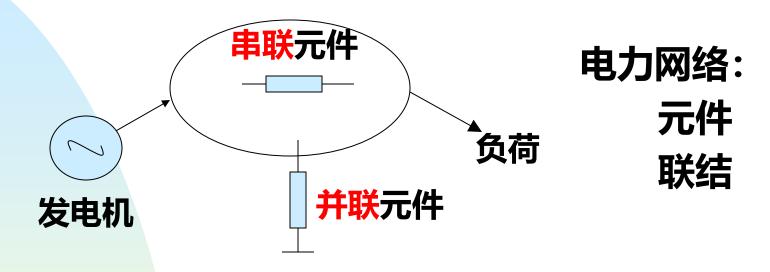
第二讲 网络矩阵与潮流方程 (复杂电力系统潮流计算机分析的基础)

问题

- 1、如何建立网络方程?(物理模型 数学模型)
- 2、如何形成网络矩阵?(计算机更喜欢矩阵)
- 3、如何导出功率方程(或称潮流方程)?
- 4、功率方程的物理本质是什么? "?=?"

§1 如何建立网络方程?

一、电力网络的数学抽象



两个约束:

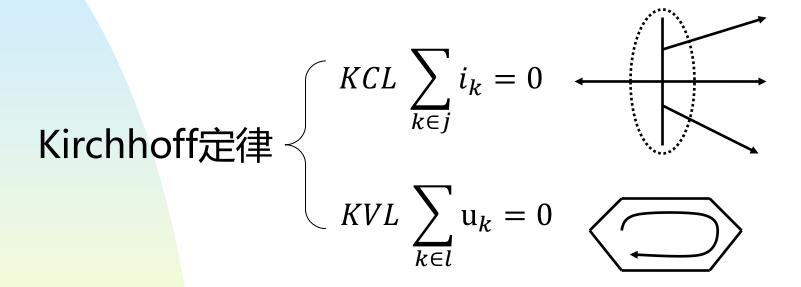
1、元件特性约束(考虑无源线性元件):

$$\dot{\boldsymbol{U}}_{b} = \boldsymbol{Z}_{b}\dot{\boldsymbol{I}}_{b}$$

表现为欧姆定律,与元件如何联结无关

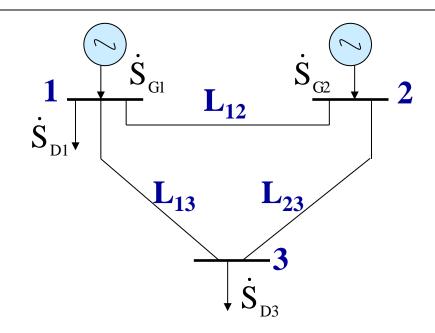
2、网络拓扑约束(Topology)

2、把元件抽象成支路,研究支路之间的联结关系



网络拓扑约束与元件特性无关

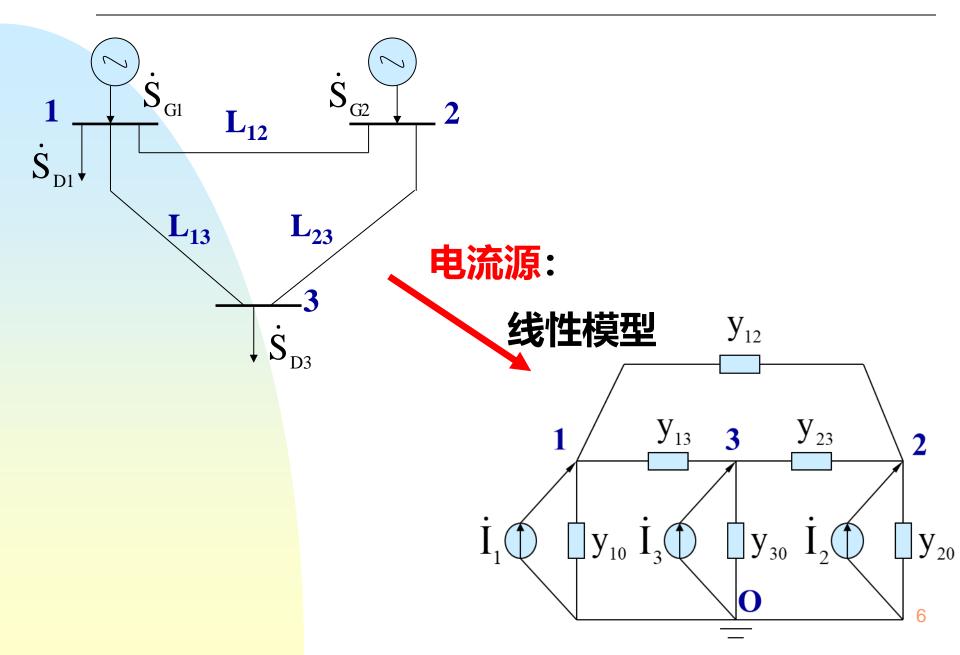
二、等值电路的制定(物理模型)



线路、变压器: π型等值标幺电路 定义节点注入功率: 功率源(两部分叠加)

- 发电机:向节点注入功率,取"+"号
- 负荷:从节点抽出功率,取"-"号

等值电路的制定



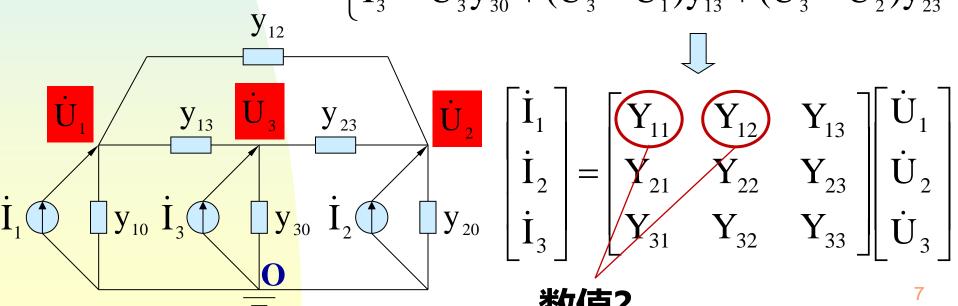
三、网络方程:节点方程

节点电压法: 已知量为节点注入电流, 待求量为 节点电压。

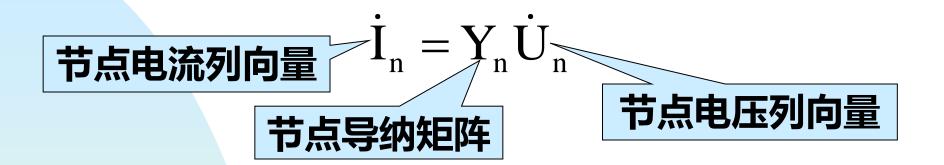
依KCL定律:

拓扑约束+支路约束

$$\begin{cases}
\dot{I}_{1} = \dot{U}_{1} y_{10} + (\dot{U}_{1} - \dot{U}_{2}) y_{12} + (\dot{U}_{1} - \dot{U}_{3}) y_{13} \\
\dot{I}_{2} = \dot{U}_{2} y_{20} + (\dot{U}_{2} - \dot{U}_{1}) y_{12} + (\dot{U}_{2} - \dot{U}_{3}) y_{23} \\
\dot{I}_{3} = \dot{U}_{3} y_{30} + (\dot{U}_{3} - \dot{U}_{1}) y_{13} + (\dot{U}_{3} - \dot{U}_{2}) y_{23}
\end{cases}$$



节点方程——推广到n个节点



独立方程个数n(=节点数),不含参考节点O

定义节点阻抗矩阵: $Z_n = Y_n^{-1}$

 Y_n (或 Z_n): 反映了 I_n 和 U_n 间关系

支路特性和网络拓扑约束隐含在 Y_n 或 Z_n 中,是描述网络的数学工具:网络矩阵

§2 节点导纳矩阵 一、形成(定义法)

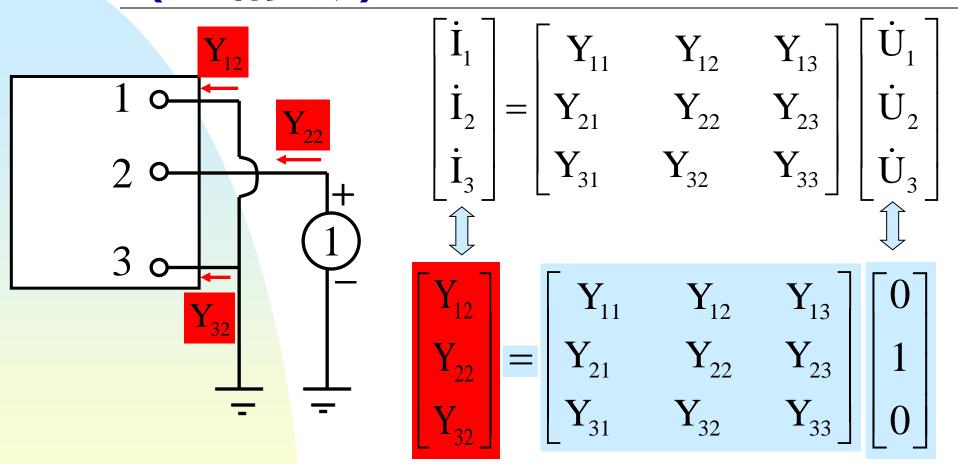
: 节点i的自导纳,i所接所有支路导纳之和 (含: 串、并联)

Y_{ii} : 节点i、j的互导纳,i、j支路导纳负值

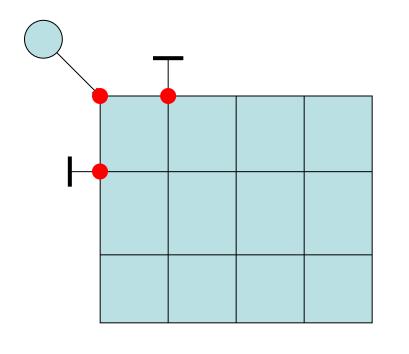
若i、j间没有直联支路:=? (矩阵⇔图)

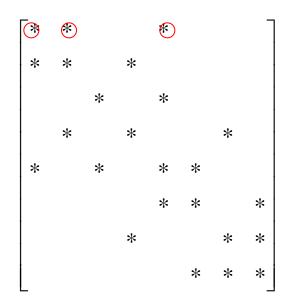
实际大电网? (矩阵有什么特点?)

二、物理意义 (短路参数)



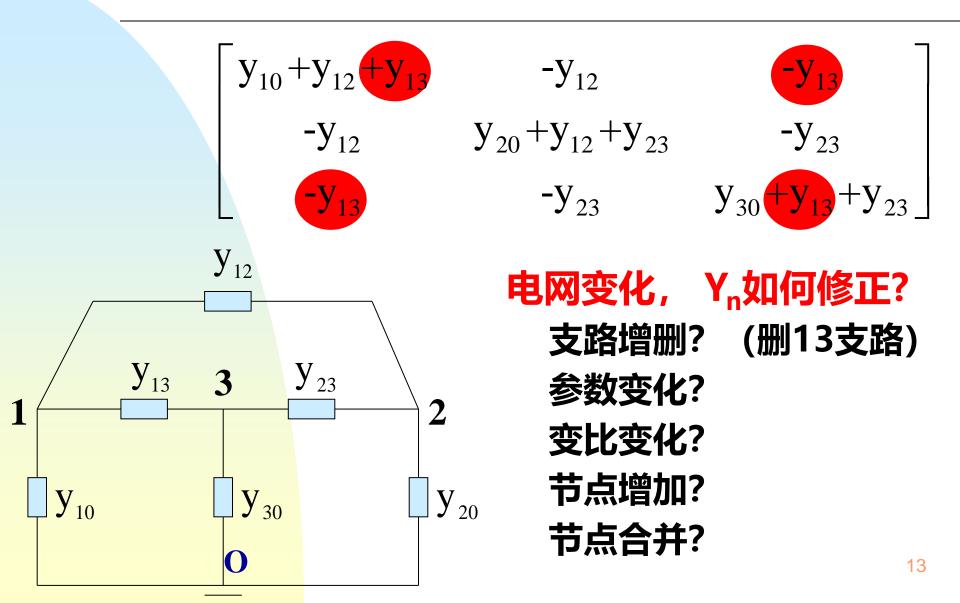
● 示例



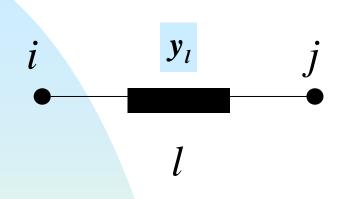


- ●Y 只包含了网络的局部信息
- ●Y是稀疏矩阵

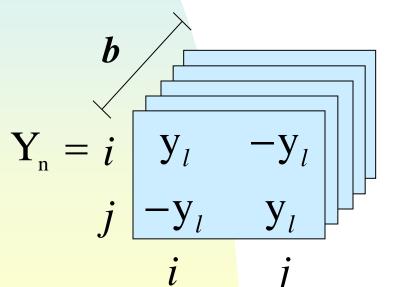
3节点系统的Yn



三、做个研究:支路对Yn的贡献



$$\Delta \mathbf{Y}_{l} = \begin{bmatrix} \mathbf{y}_{l} & -\mathbf{y}_{l} \\ -\mathbf{y}_{l} & \mathbf{y}_{l} \end{bmatrix} i$$



$$\mathbf{Y}_{\mathbf{n}} = \sum_{l=1}^{b} \begin{bmatrix} \mathbf{y}_{l} & -\mathbf{y}_{l} \\ -\mathbf{y}_{l} & \mathbf{y}_{l} \end{bmatrix} \mathbf{j}$$

发现什么问题?

Yn奇异? 何时非奇异?

四、Yn性质

性质1: n×n阶对称复数方阵

性质2:稀疏,很多零元。

对大规模电网,如何考虑计算机存储和运算?

扩展专题:稀疏技术研究

感兴趣的同学可以深入学习一下,电力系统分析计算中如何使用稀疏技术,实现"排零存储"和"排零运算",可参考:

https://cloud.tsinghua.edu.cn/d/6f8feb7df64a472b8f6b/

Yn性质

性质3:有接地支路时非奇异,没有接地支路时奇异。

性质4: 支路阻抗性质相同时, 对角线占优:

$$\left|Y_{ii}
ight| \geq \left|\sum_{j \in i} Y_{ij}
ight|$$

有支路充电电容时呢?

§3 节点阻抗矩阵

一、定义



$$\mathbf{Z}_{\mathbf{n}} = \mathbf{Y}_{\mathbf{n}}^{-1}$$

$$\dot{\mathbf{U}}_{n} = \mathbf{Z}_{n}\dot{\mathbf{I}}_{n}$$

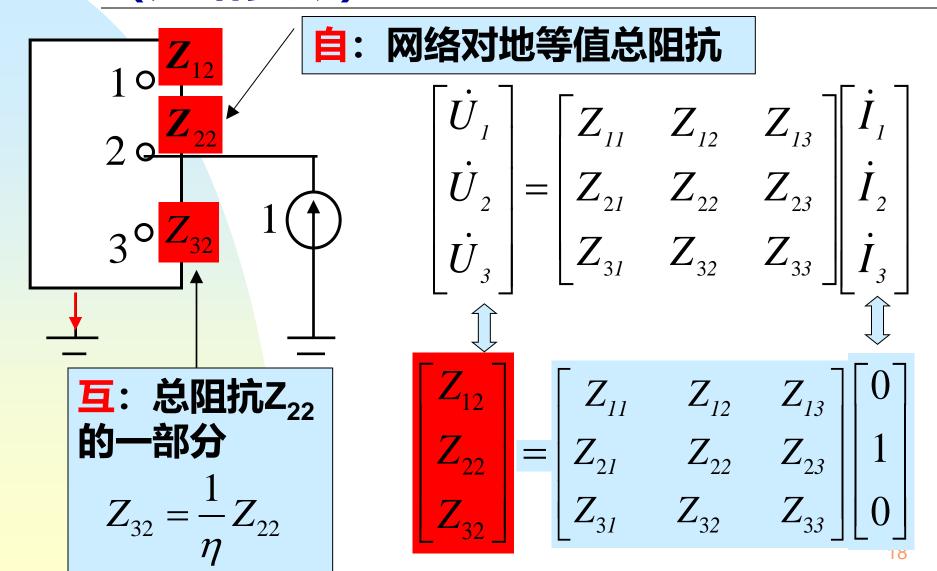
$$\dot{\mathbf{Z}}_{n} = \mathbf{Y}_{n}^{-1} \\ \dot{\mathbf{U}}_{n} = \mathbf{Z}_{n}\dot{\mathbf{I}}_{n}$$

$$\mathbf{Z}_{n} = \begin{bmatrix} \mathbf{Z}_{11} & \mathbf{Z}_{11} & \cdots & \mathbf{Z}_{1i} & \cdots & \mathbf{Z}_{1n} \\ \mathbf{Z}_{21} & \mathbf{Z}_{22} & \cdots & \mathbf{Z}_{2i} & \cdots & \mathbf{Z}_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \mathbf{Z}_{i1} & \mathbf{Z}_{i2} & \cdots & \mathbf{Z}_{ii} & \cdots & \mathbf{Z}_{in} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \mathbf{Z}_{n1} & \mathbf{Z}_{n2} & \cdots & \mathbf{Z}_{ni} & \cdots & \mathbf{Z}_{nn} \end{bmatrix}$$

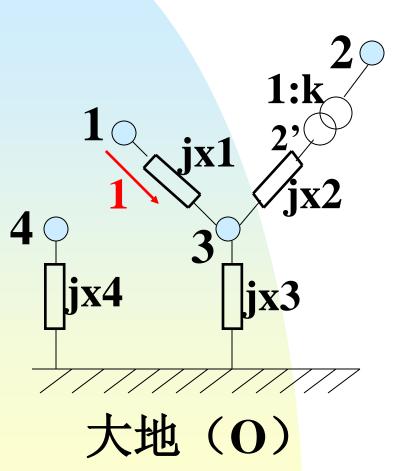
Zii:节点i的自阻抗

Z_i: 节点i、j间的互阻抗

二、物理意义 (开路参数)



三、Zn生成方法:定义法



怎么做开路试验?

验证对称性?(互易定理)

四、性质

性质1:有接地支路时,与Y_n互逆,n×n阶<mark>对称复数</mark>方阵。

- 若无接地支路?Yn不可逆,Zn不存在。
- 需选一个参考节点,给定其电压,Y和Z变成 (n-1)

× (n-1) 阶, 理解? (数/物)

性质2:对连通网,满阵(理解?不连通?)

性质3:对无源网,一般有对角线优势:|Z;;|≥|Z;;|

对元件的要求?

五、其他生成法

导纳阵求逆法:

$$\boldsymbol{Z}_n = \boldsymbol{Y}_n^{-1}$$

支路追加法: 从一个节点、一条支路开始,根据定义,不断追加支路,不断修正Z,直到形成完整网络。(不做要求)

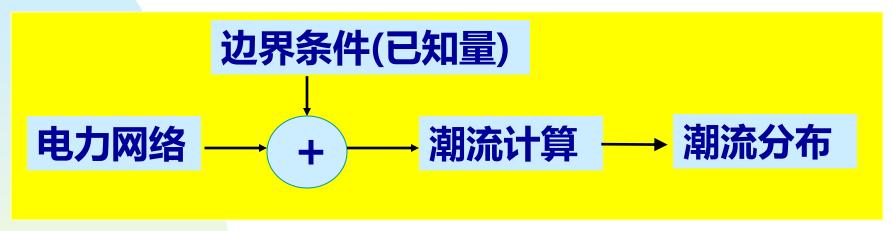
基本要求: 按定义法 (对简单电网)

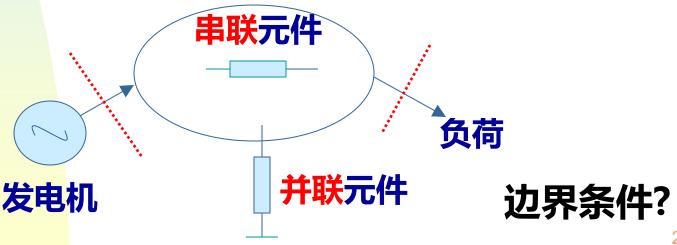
<mark>课后思考:</mark>为什么Z矩阵元素包含了全网信息?

§4 功率方程(潮流方程)

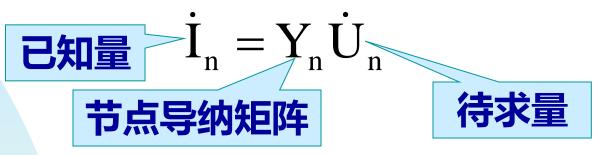
一、为何要建立功率方程?

潮流计算模式:





若边界条件是节点注入电流(负荷和发电是电流源)



有这么简单吗?



实际边界条件:给定复功率

需要研究功率(已知量)和电压(待求量)之间的关系,需要建立功率方程,或称潮流方程。

如何推导功率方程? (思路)

$$\dot{I}_{i} = \frac{(P_{i} + jQ_{i})^{*}}{*} \Longrightarrow \dot{I}_{i} = \sum_{j=1}^{n} Y_{ij} \dot{U}_{j} \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

$$\frac{P_{i} - jQ_{i}}{\prod_{j=1}^{*}} = \sum_{j=1}^{n} Y_{ij} \dot{U}_{j} \qquad (i = 1, 2, \dots, n)$$

物理本质: 节点电压方程: $\dot{I}_n = Y_n \dot{U}_n$ 节点电流平衡(线性)

$$(i = 1, 2, \dots, n)$$

$$(i = 1, 2, \dots, n)$$

功率方程:
$$P_i - jQ_i = U_i \sum_{j=1}^n Y_{ij} \dot{U}_j$$
 $(i = 1, 2, \dots, n)$

物理本质: 节点功率平衡?=? (非线性复数)

2、复数⇒实数

(直角坐标)

$$P_{i} - jQ_{i} = \overset{*}{U_{i}} \sum_{j=1}^{n} Y_{ij} \dot{U}_{j}$$

节点有功平衡:

$$\Delta P_{i} = P_{i} - (e_{i}a_{i} + f_{i}b_{i}) = 0$$

节点无功平衡:

$$\Delta Q_i = Q_i - (f_i a_i - e_i b_i) = 0$$

非线性<mark>实</mark>方 程,个数?

潮流方程抽象形式

待求量:
$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} e_1 \\ \vdots \\ e_n \\ \cdots \\ f_1 \\ \vdots \\ f_n \end{bmatrix}$$
 $\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta P_n \\ \cdots \\ \Delta Q_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \end{bmatrix}$ \mathbf{n}

未知数 = 方程数, 能求解吗?

更关心电压幅值和相角? (潮流特性,物理意义)



复数⇒实数(极坐标)

$$P_{i} - jQ_{i} = \overset{*}{U}_{i} \sum_{j=1}^{n} Y_{ij} \dot{U}_{j}$$

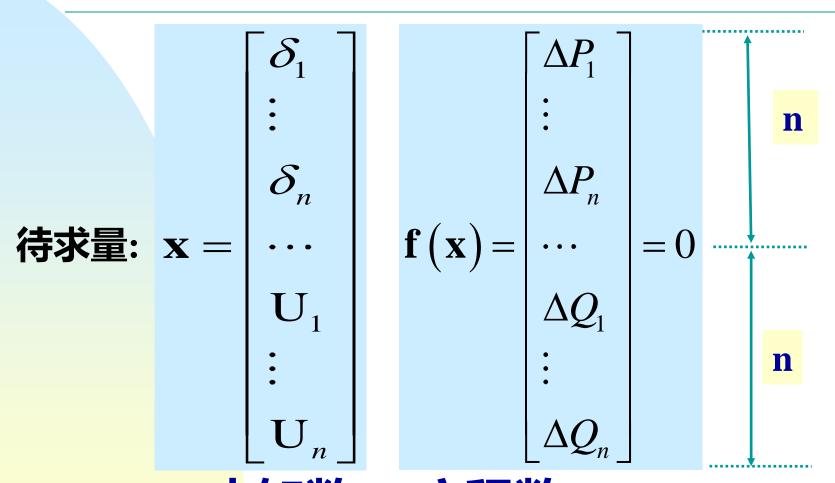
$$(G_{ij}cos\delta_{ij} + B_{ij}sin\delta_{ij}) + j(B_{ij}cos\delta_{ij} - G_{ij}sin\delta_{ij})$$

$$\Delta P_i = P_i - U_i \sum_{j=1}^{n} U_j (G_{ij} \cos \delta_{ij} + B_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0$$

$$\Delta Q_i = Q_i + U_i \sum_{j=1}^{3} U_j (B_{ij} \cos \delta_{ij} - G_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0$$

只跟相角差有关,如无相角参考点,结果?

潮流方程抽象形式



未知数 = 方程数 能不能解呢?

能解功率方程了吗?



什么已知? 什么待求?

实际潮流方程

一、功率方程(直角坐标)

$$\Delta P_{i} = P_{i}^{sp} - (e_{i}a_{i} + f_{i}b_{i}) = 0
\Delta Q_{i} = Q_{i}^{sp} - (f_{i}a_{i} - e_{i}b_{i}) = 0
i = 1, 2, \dots, n$$

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} e_1 \\ \vdots \\ e_n \\ f_1 \\ \vdots \\ f_n \end{bmatrix}$$
 f $(\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta P_n \\ \Delta Q_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \end{bmatrix}$ =0 **n**

未知数 = 方程数

二、功率方程(极坐标)

$$\Delta P_{i} = P_{i}^{sp} - U_{i} \sum_{j=1}^{n} U_{j} (G_{ij} \cos \delta_{ij} + B_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0$$

$$\Delta Q_{i} = Q_{i}^{sp} + U_{i} \sum_{j=1}^{n} U_{j} (B_{ij} \cos \delta_{ij} - G_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0$$

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} \delta_{1} \\ \vdots \\ \delta_{n} \\ U_{1} \\ \vdots \\ U_{n} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{f} (\mathbf{x}) = \begin{bmatrix} \Delta P_{1} \\ \vdots \\ \Delta Q_{1} \\ \vdots \\ \Delta Q_{n} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{n}$$

未知数 = 方程数

三、分析:实际已知量和待求量

每个节点 / 有四个运行变量 (一般取复电压为状态变量: 确定系统状态的最小一组变量,支路功率可算出)

$$P_i(=P_{Gi}-P_{Di}), Q_i(=Q_{Gi}-Q_{Di}), U_i, \delta_i (e_i, f_i)$$

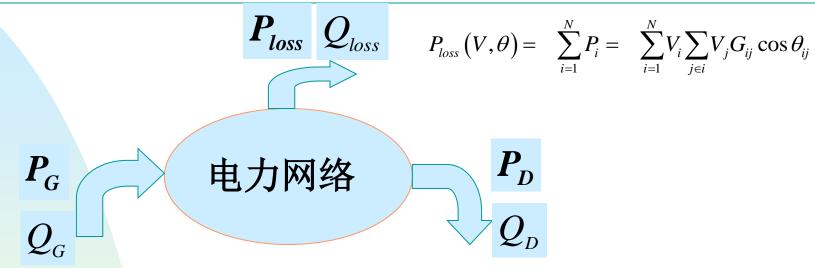
- 全系统共4n个变量,有2n个方程,需要给定2n 个求解其余2n个,一般每个节点给定2个
- 实际如何给定?
- 根据工程实际确定 → 节点类型

节点类型的划分

- 根据已知条件,节点分三类:PQ、PV、Vδ
- 负荷节点: PQ节点, P_i Q_i由负荷需求决定, 不可控, 一般作为已知量, 复电压待求
- 联络节点: PQ节点, P_i=Q_i=0, 复电压待求
- 发电机节点: PV节点,一般Ui维持不变, Pi由原动机输出功率决定, PiUi给定, δQ待求; 某些属于PQ节点,复电压待求
- PQ节点和PV节点有可能互相转化(何时?)

节点类型的划分

(能否给定所有节点的PQ?)



- 全系统功率必须平衡!
- 但 P_{loss} Q_{loss} 是状态变量的函数,事先未知。
- 要放开一个节点PQ不能给定(n号节点),用于全系统功率平衡。(计算上的必需!)
- 给定 $U_n\delta_n$,称平衡节点($V\delta$ 节点、 $V\theta$ 节点),设 其 δ_n =0(即参考节点)

节点分类表:已知量和待求量

PQ节点(n-r-1个)				PV节点(r个)			Vδ节点(1个)
P ₁	P ₂	•••	P _{n-r-1}	P _{n-r}	•••	P _{n-1}	P _n
Q ₁	Q_2	•••	Q _{n-r-1}	Q _{n-r}	•••	Q _{n-1}	Q _n
U ₁	U ₂	•••	U _{n-r-1}	U _{n-r}	•••	U _{n-1}	U _n
δ_1	δ_2	•••	$\delta_{\text{n-r-1}}$	δ_{n-r}	•••	δ_{n-1}	δ_{n}

极坐标(直角坐标)下待求的状态量有几个?

四、实际潮流方程(直角坐标) (2n-2个待求量,需建2n-2个方程)

PQ、PV节点共n-1个:

$$\Delta P_i = P_i^{SP} - (e_i a_i + f_i b_i) = 0$$

PQ节点共n-1-r个:

$$\Delta Q_i = Q_i^{SP} - (f_i a_i - e_i b_i) = 0$$

PV节点Q;未知,无法列Q方程,差r个方程,怎么办?

$$\Delta U_i^2 = (U_i^{SP})^2 - (e_i^2 + f_i^2) = 0$$
 r

平衡节点在上述方程中出现么?

2n-2个待求量, 2n-2个方程

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} e_1 \\ \vdots \\ e_{n-1} \\ f_1 \\ \vdots \\ f_{n-1} \end{bmatrix}$$
 f (**x**) =
$$\begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \\ \vdots \\ \Delta U_{m+1}^2 \end{bmatrix}$$
 f (**x**) =
$$\begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \\ \Delta U_{m+1}^2 \end{bmatrix}$$
 f (**x**) =
$$\begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \\ \vdots \\ \Delta U_{n-1}^2 \end{bmatrix}$$
 f (**x**) =
$$\begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \\ \vdots \\ \Delta U_{m+1}^2 \end{bmatrix}$$
 f (**x**) =
$$\begin{bmatrix} \Delta P_1 \\ \vdots \\ \Delta Q_n \\ \vdots \\ \Delta U_{m-1}^2 \end{bmatrix}$$

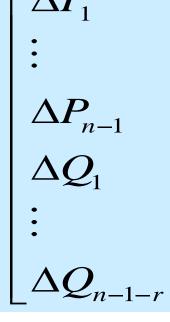
五、实际潮流方程(极坐标) (2n-2-r个待求量,需建2n-2-r个方程)

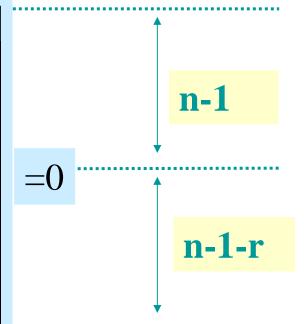
$$\Delta P_{i} = P_{i}^{SP} - U_{i} \sum_{j=1}^{n} U_{j} (G_{ij} \cos \delta_{ij} + B_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0 i = 1, 2, \dots, n-1$$

$$\Delta Q_{i} = Q_{i}^{SP} + U_{i} \sum_{j=1}^{n} U_{j} (B_{ij} \cos \delta_{ij} - G_{ij} \sin \delta_{ij}) = 0 i = 1, 2, \dots, n-1-r$$

$$\mathbf{x} = egin{bmatrix} oldsymbol{\delta}_1 \ dots \ oldsymbol{\delta}_{n-1} \ oldsymbol{U}_1 \ dots \ oldsymbol{U}_{n-1-r} \ \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{c|c} \vdots & & & \vdots \\ S_{n-1} & \mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \Delta P_{n-1} \\ \Delta Q_1 \\ \vdots \\ U_{n-1-r} \end{pmatrix} = 0 \\ \mathbf{\ddot{f}} \mathbf{\ddot{x}} \mathbf{\ddot{z}} & \Delta Q_{n-1-r} \end{bmatrix} = 0$$





$$P_n$$
, Q_{n-r} , ... $Q_n = 0$

六、潮流解在工程上是否合理?

(检验标准:潮流约束条件)

电源节点:
$$P_{Gimin} \leq P_{G_i} \leq P_{Gimax}$$
 $(V\delta)$ $Q_{Gimin} \leq Q_{Gi} \leq Q_{Gimax}$ $(PV, V\delta)$

- 所有节点: $U_{imin} \leq U_i \leq U_{imax}$
- 重要线路: $\left|\delta_i \delta_j\right| < \left|\delta_i \delta_j\right|_{max}$ (稳定性)
- 线路变压器功率: $S_{ij} \leq S_{ijmax}$

否则, 改给定值(边界条件), 或改网络结构 (Y)

几个深入的思考(欢迎讨论)

- 系统中的网损都由平衡节点吸收了么?
- 是否可以有多个平衡节点?
- 平衡节点如果计算得到的有功/无功功率明显与物理不符合怎么办?
- 按照什么原则选取平衡节点?
- PV节点计算得到的无功如果与物理不符(越限) 怎么办?
- 是否还可以有其他类型的节点? (比如Qδ? 比如 PQV? 比如P? 应满足什么要求?)

稳态仿真作业

内容: 涉及编程生成节点导纳矩阵、用牛拉法和

PQ分解法求解潮流,具体见网络学堂

要求: 最晚第十周周日(11月17日)于网络学堂

打包上传报告和代码

答疑时间:第七周周日 (10月27日) 10点

答疑地点:线上 (腾讯会议号:881-820-235)

专题研讨-4 (可选)

常规直流和柔直存在哪些控制模式, 其整流侧和逆变侧在潮流计算中应该看作什么节点类型?

要求:

- 1-3分钟视频
- 软件拍摄,或PPT+配音后生成视频
- 通过网络学堂上传