XỬ LÝ ẢNH TRONG CÔNG NGHIỆP

GVGD: TS. GVC LÊ THỊ THỦY NGA

BỘ MÔN: ĐIỀU KHIỂN HỌC

NỘI DUNG

- Tổng quan về công nghệ xử lý ảnh
- Thu nhận ảnh
- · Xử lý nâng cao chất lượng ảnh
- Các phương pháp phát hiện biên
- Phân vùng ảnh
- Nhận dạng ảnh

XỬ LÝ NÂNG CAO CHẤT LƯỢNG ẢNH

- *Cải thiện ảnh sử dụng toán tử điểm
- Cải thiện ảnh sử dụng toán tử không gian

XỬ LÝ NÂNG CAO CHẤT LƯỢNG ẢNH

- * Quá trình xử lý ảnh là quá trình tác động lên ảnh số để làm thay đổi các thuộc tính vốn có của nó (thay đổi kích thước, đặc tính).
- Ví dụ: làm sáng, hoặc mờ đi một bức ảnh số đã có.

Khái niệm chung:

Biểu đồ tần suất (Histogram): là biểu đồ tần suất của mức xám g của ảnh I, là số điểm ảnh có mức xám g của ảnh I, ký hiệu là h(g)

Ví dụ:
$$I = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 7 & 2 & 4 \\ 4 & 6 & 8 & 1 & 0 \\ 3 & 5 & 7 & 8 & 6 \\ 1 & 0 & 4 & 5 & 2 \end{bmatrix}$$

Biểu đồ Histogram của I:

g	0	1	2	3	4	5	6	7	8
h(g)	2	2	3	1	3 HÚY NGA	3 - ĐKH - U	2	2	2

• Tăng độ sáng:

Giả sử ảnh I có kích thước mxn, khi đó kỹ thuật điều chỉnh độ sáng được thể hiện như sau:

$$I[i, j] = I[i, j] + c$$

trong đó: c là một số nguyên, là cường độ sáng cần tăng thêm tại mỗi điểm ảnh,

$$i = 0 \div m, j = 0 \div n.$$

- Nếu c>0 thì ảnh sáng hơn ảnh gốc.
- Nếu c<0 thì ảnh tối hơn so với ảnh gốc.

Tách ngưỡng:

Giả sử ảnh I có kích thước mxn, khi đó kỹ thuật điều chỉnh độ sáng được thể hiện như sau:

$$I[i, j] = I[i, j] \ge c$$
? Max: Min;

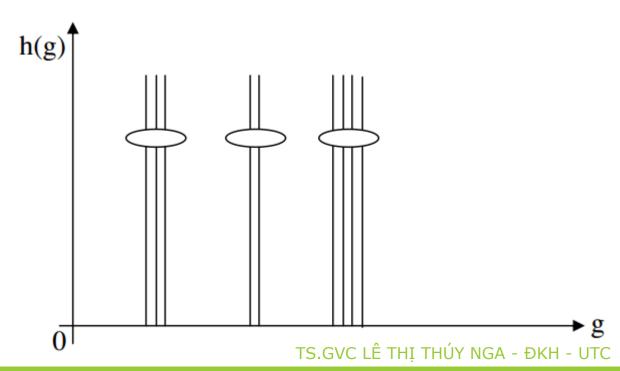
trong đó: c là một ngưỡng cường độ xám, Max và Min là ngưỡng cường độ xám lớn nhất và nhỏ nhất của ảnh mới.

Nếu Min = 0, Max = 1: Chuyển ảnh Gray thành ảnh Black - White

· Bó cụm:

Nhằm giảm bớt số mức xám của ảnh bằng cách nhóm lại số mức xám

gần nhau thành 1 nhóm.



$$I = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 6 & 7 \\ 2 & 1 & 3 & 4 & 5 \\ 7 & 2 & 6 & 9 & 1 \\ 4 & 1 & 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$I_{kq} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 & 6 & 6 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 3 \\ 6 & 0 & 6 & 9 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Cân bằng Histogram:

Giả sử ảnh I có kích thước mxn, khi đó kỹ thuật điều chỉnh độ sáng được thể hiện như sau:

Bước 1: Đặt số mức xám của ảnh cân bằng là k.

Bước 2: Tính số điểm ảnh trung bình của mỗi mức xám của ảnh cân bằng

$$b = \frac{m * n}{k}$$

 $\underline{Bw\acute{o}c\ 3}$: Tính số điểm ảnh có mức xám $\leq g$

$$t(g) = \sum_{i=0}^{g} h(i)$$

Bước 4: Xác định hàm f(g)

$$f(g) = max \left\{ 0, round \left(\frac{t(g)}{b} - 1 \right) \right\}$$

TS.GVC LÊ THỊ THỦY NGA - ĐKH - UTC

Cân bằng Histogram:

Ví dụ:

Cho ma trận ảnh
$$I = \begin{bmatrix} 4 & 7 & 2 & 7 & 1 \\ 5 & 7 & 1 & 7 & 13 \\ 6 & 6 & 30 & 8 & 3 \\ 5 & 7 & 6 & 1 & 2 \\ 5 & 7 & 6 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Cân bằng Histogram của ảnh trên với số mức xám của ảnh cân bằng k=5

g	1	2	3	4	5	6	7	8	13	30
h(g)	4	3	1	1	3	4	6	1	1	1
t(g)	4	7	8	9	12	16	22	23	24	25
f(g)	0	0	1	1	1	2	3	4	4	4

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 2 & 4 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

TS.GVC LÊ THI THỦY NGA - ĐKH - UTC

• Biến đổi âm bản:

Biến đổi âm bản ảnh đa mức xám I:

$$I(i,j) = L - I(i,j)$$

Trong đó: L là số mức xám cực đại.

Khái niệm phép cuộn (tích chập):

Giả sử ta có ảnh I kích thước $M \times N$, mẫu T có kích thước $m \times n$ khi đó, ảnh I cuộn theo mẫu T được xác định bởi công thức:

$$I \otimes T(x,y) = \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{n-1} I(x+i,y+j) * T(i,j)$$

Khái niệm phép cuộn (tích chập):

Ví dụ:

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 5 & 8 & 7 \\ 2 & 1 & 1 & 4 & 2 & 2 \\ 4 & 5 & 5 & 8 & 8 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 7 & 2 & 2 & 1 & 5 & 2 \end{pmatrix}$$

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$Trong$$

$$I \otimes T(x, y) = \sum_{i=0}^{1} \sum_{j=0}^{1} I(x+i, y+j) * T(i, j)$$

$$= I(x, y) * T(0,0) + I(x+1, y+1) * T(1,1)$$
gốc

= I(x, y) + I(x+1, y+1)

$$I \otimes T = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 8 & 7 & 10 & * \\ 7 & 6 & 9 & 12 & 4 & * \\ 6 & 6 & 6 & 12 & 12 & * \\ 3 & 4 & 2 & 6 & 6 & * \\ * & * & * & * & * \end{pmatrix}$$

Trong quá trình cuộn ảnh, có một số thao tác ra ngoài ảnh, ảnh không được xác định tại vị trí đó nên ảnh thu được có kích thước nhỏ hơn ảnh gốc

TS.GVC LÊ THỊ THỦY NGA - ĐKH - UTC

Khái niệm phép cuộn (tích chập):

Ví dụ:

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 21 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 4 & 3 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 1 & 5 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 4$$

$$Y(1,1)$$

= 1 * 0 + 1 * 0 + 1 * 0 + 1 * 0 + 1 * 1 + 1 * 2 + 1
* 0 + 1 * 2 + 1 * 1 = 6

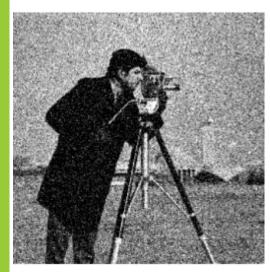
• Nhiễu:

- Anh thường bị biến dạng do nhiễu ngẫu nhiên. Nhiễu có thể xuất hiện trong quá trình thu nhận ảnh hoặc quá trình truyền tin.
- Nhiễu có thể độc lập hoặc phụ thuộc với nội dung của ảnh.
 - Nhiễu độc lập với dữ liệu ảnh (Independent Noise): Là một loại nhiễu cộng (additive noise), ảnh thu được f(i,j) là tổng của ảnh đúng (true image) và nhiễu n(i,j): f(i,j) = s(i,j) + n(i,j).
 - Nhiễu phụ thuộc vào dữ liệu (Data dependent noise): Nhiễu xuất hiện khi có sự bức xạ đơn sắc nằm rải rác trên bề mặt ảnh, độ lởm chởm trên bề mặt tùy thuộc vào bước sóng của điểm ảnh. Do có sự giao thoa giữa các sóng ảnh nên làm xuất hiện những vết lốm đốm trên ảnh.

• Nhiễu:

- Nhiễu Gauss: Nhiễu này có được do bản chất rời rạc của bức xạ (hệ thống ghi ảnh bằng cách đếm các photon lượng tử ánh sáng). Mỗi pixel trong ảnh nhiễu là tổng giá trị pixel đúng (true pixel) và pixel ngẫu nhiên.
- Nhiễu muối tiêu (Salt & Pepper noise): Nhiễu này sinh ra do xảy ra sai số trong quá trình truyền dữ liệu. Những pixel đơn được đặt luân phiên mang giá trị zero hay giá trị maximum tạo ra hình chấm dạng muối tiêu trên ảnh.

• Nhiễu:



Nhiễu trắng



Nhiễu Gauss



Nhiễu Poisson



Nhiễu muối tiêu

Sau khi cải thiện thì mỗi điểm ảnh gốc H(k,l) được thay thế bằng điểm ảnh mới y(m,n) xác định theo công thức:

$$y(m,n) = \sum_{k=0}^{m-1} \sum_{l=0}^{n-1} H(k,l) * I(m-k,n-l)$$

Trong đó: I(m, n): ảnh đầu vào;

H(k, l): ma trận cửa số lọc;

y(m, n): ảnh đầu ra.

Loc trung bình:

Với lọc trung bình, mỗi điểm ảnh được thay thế bằng trung bình trọng số của các điểm lân cận và được định nghĩa như sau:

$$Y(m,n) = \sum_{k=1}^{m} \sum_{l=1}^{n} H(k,l) * I(m-k,n-l)$$

Trong đó: Y(m, n): ảnh đầu ra

I(m,n): ảnh đầu vào

H(m,n): ma trận lọc

• Loc trung binh:

Mặt nạ lọc

$$H = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ví dụ: Cho ảnh đầu vào

$$I = \begin{bmatrix} 4 & 7 & 3 & 7 & 1 \\ 5 & 7 & 1 & 7 & 1 \\ 6 & 6 & 1 & 8 & 3 \\ 5 & 7 & 5 & 7 & 1 \\ 5 & 7 & 6 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$Y = I \otimes H = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 23 & 27 & 32 & 20 & 16 \\ 35 & 40 & 47 & 32 & 27 \\ 36 & 43 & 49 & 34 & 27 \\ 36 & 48 & 48 & 34 & 22 \\ 24 & 35 & 33 & 22 & 11 \end{bmatrix}$$

•

• Lọc trung bình:

Chương trình Matlab

I=imread('C:\Users\LE THI THUY NGA

\Desktop\ anh3.jpg');

Isp = imnoise(I,'salt & pepper');

Ig = imnoise(I, 'gaussian', 0.02);

k = ones(3,3) / 9

A = imfilter(I,k);

B = imfilter(Isp,k);

C = imfilter(Ig,k);

subplot(1,3,1);

imshow(A);

subplot(1,3,2);

imshow(B);

subplot(1,3,3);

imshow(C);

• Loc trung bình:



Anh nhieu muoi tieu



Anh nhieu Gauss



GVC LÊ THỊ THỦY NGA -



Anh nhieu muoi tieu loc trung binh



Anh nhieu Gauss loc trung binh



trung bình thích hợp trong cải thiện nhiễu ånh Gauss

• Loc trung vi (Median):

- Thay thế điểm ảnh đích bằng giá trị trung vị của các điểm ảnh lân cận và chính điểm ảnh đó. (Sắp xếp dãy số theo thứ tự tăng dần hoặc giảm dần, sau đó lấy giá trị ở giữa dãy số).
- Các bộ lọc trung vị là cấp trên bộ lọc trung bình ở chỗ nó giữ độ nét tần số cao trong khi vẫn loại bỏ nhiễu.

• Loc trung vi:

```
Chương trình Matlab:
                                                                   end;
A=imread('C:\Users\LE THI THUY NGA\Desktop\anh3.jpg');
                                                                   subplot(131);
                                                                   imshow(A);
B=rgb2gray(A);
                                                                   title('Anh goc');
C = imnoise(B,'salt & pepper');
                                                                   subplot(132);
s=size(C);
                                                                   imshow(C);
for i=2:s(1)-1
                                                                   title('Anh nhieu muoi tieu');
  for j=2:s(2)-1
  a = sort([C(i,j) C(i,j-1) C(i,j+1) C(i-1,j) C(i-1,j-1) C(i-1,j+1))
                                                                   subplot(133);
                 C(i+1,j) C(i+1,j-1) C(i+1,j+1);
                                                                   imshow(D);
  D(i,j)=uint8(a(5));
                                                                   title('Anh sau khi loc trung vi');
  end;
                                            TS.GVC LÊ THI THỦY NGA - ĐKH - UTC
```

• Loc trung vi:

Kết quả:

Anh goc



Anh nhieu muoi tieu



Anh sau khi loc trung vi



Lọc trung vị ma trận ảnh sau A=[4 7 3 7 1;5 7 1 7 1;6 6 1 8 3;5 7 5 7 1;5 7 6 1 2]

Chương trình Matlab:

s=size(A);

for
$$i=2:s(1)-1$$

for
$$j=2:s(2)-1$$

$$a = sort([A(i,j) A(i,j-1) A(i,j+1) A(i-1,j) A(i-1,j-1))$$

$$A(i-1,j+1) A(i+1,j) A(i+1,j-1) A(i+1,j+1)]);$$

$$B(i,j)=uint8(a(5))$$

end;

end;

C=medfilt2(A, [3 3])



TS.GVC LÊ THỊ THỦY NGA - ĐKH - UTC

Lọc thông thấp:

Mặt nạ lọc:

$$H = \frac{1}{8} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Hoặc:

$$H = \frac{1}{(b+2)^2} \begin{bmatrix} 1 & b & 1 \\ b & b^2 & b \\ 1 & b & 1 \end{bmatrix}$$

Một số lệnh xử lý ảnh trong Matlab

• Đọc và hiển thị dữ liệu ảnh:

```
anh=imread('anhl.jpg');
gray=rgb2gray(anh);
Info=imfinfo('anhl.jpg');
Info.Width
Info.Height
Info.BitDepth
subplot (121);
imshow(anh);
title('Anh goc');
subplot (122);
imshow(gray);
title('Anh da muc xam');
```

```
>> xla1

ans =

5344

ans =

3008

ans =

24GVC LÊ THỊ THỦY NGA
```



