

Thành viên

Vố Nhật Thanh
19522245

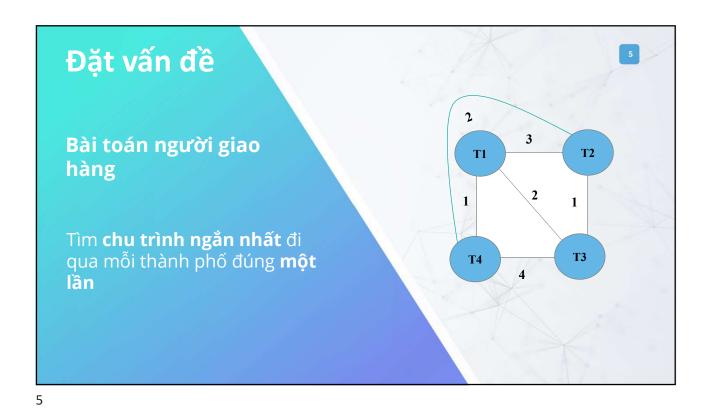
Trần Trung Tín
19522351

Lê Trần Trọng Khiêm
19521689



Nội dung thuyết trình

1 Đặt vấn đề
4 ứng dụng
2 Định nghĩa branch and bound
5 Tổng kết
3 Ưu và nhược điểm
6 Bài tập về nhà



Các hướng tiếp cận

Vét cạn

Vét cạn

Một số phương pháp khác
Nhược điểm chung: tốn kém chi phí

Ý tưởng
Loại bỏ các bước đi không cần thiết

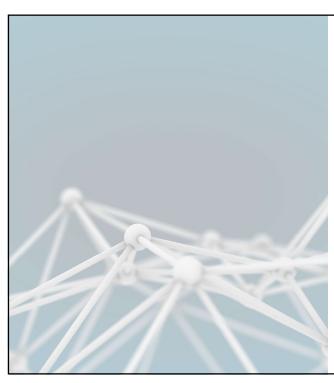
Branch and bound

## Định nghĩa branch and bound

7

- > Phương pháp tối ưu bài toán tổ hợp và rời rạc
- > Xây dựng cây để tìm phương án tối ưu (sử dụng cận để hạn chế nhánh)
- > Là thuật toán quay lui
  - o Tiếp tục đào sâu tạo ra cấu hình tốt hơn cấu hình đã lưu trữ
  - o Nhờ B&B ta có thể quay sớm hơn backtracking cổ điển

7



## Mô hình chung



Tối ưu P = (X, f)

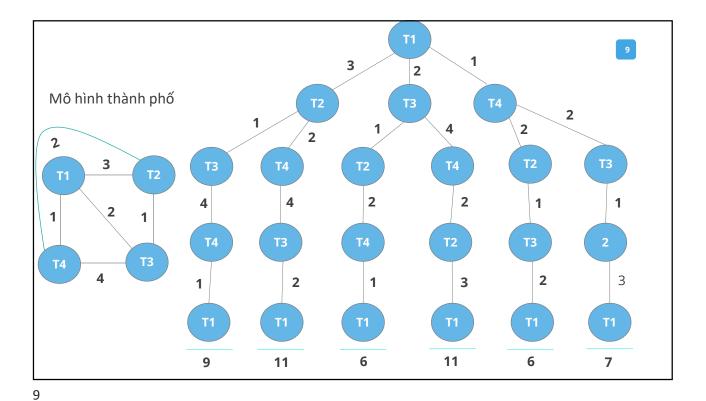
P là vấn đề cần tối ưu F là hàm tính cận X là tập các giải pháp



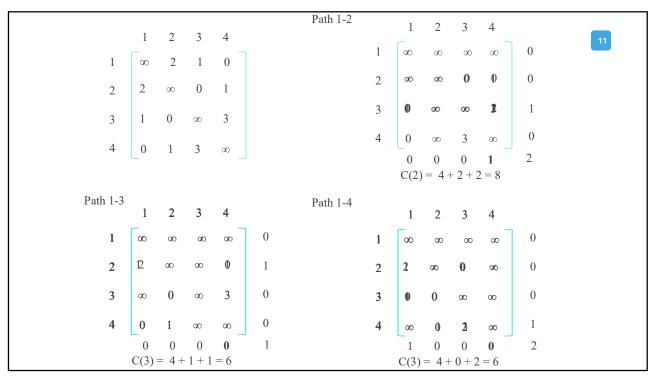
#### Tập giải pháp X

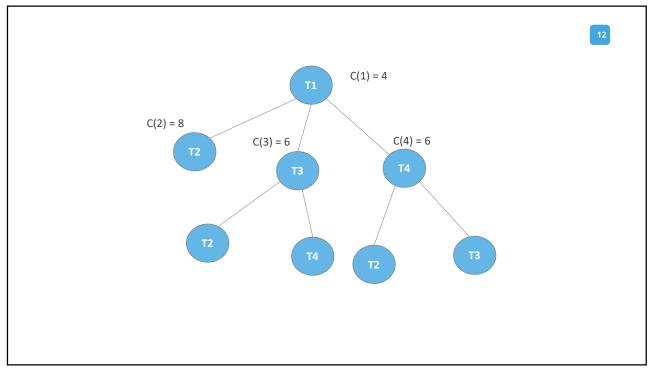
X { a =  $(a_1, a_2, ... a_{n-1}, a_n) \in \prod A_i$  (1, 2, 3... n): P(x) }

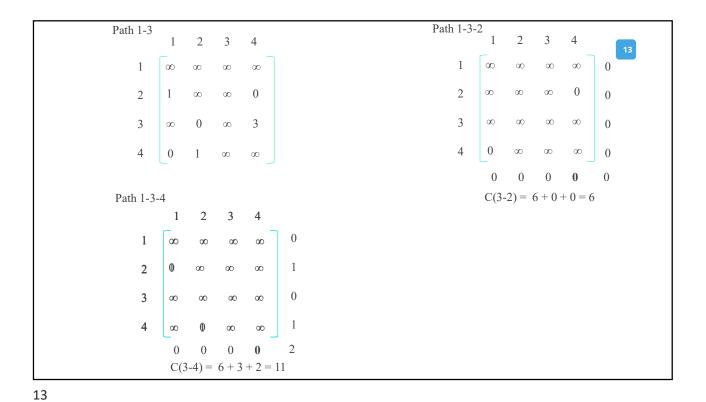
A<sub>i</sub> là trạng thái không gian tìm



4 + 0 = 4Tổng chi phí giảm C(1) = 4C(s) = C(R) + A[i][j] + rC(s): Tổng chi phí C(R): Chi phí nút trước A[i][j]: Chi phí vị trí ban đầu tại A[i][j] r : chi phí mất mát





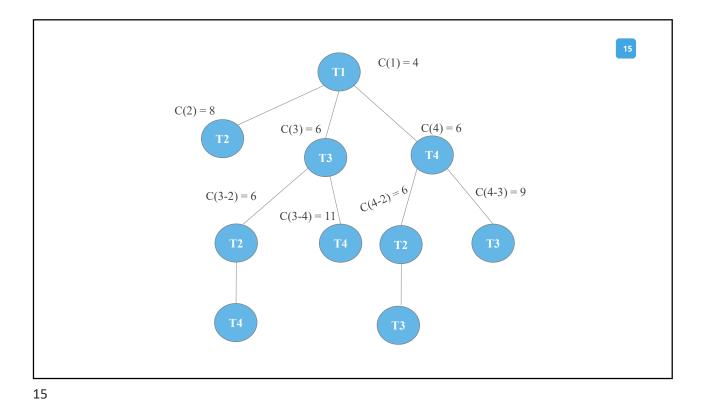


Path 1-4  $\infty$  $\infty$ 

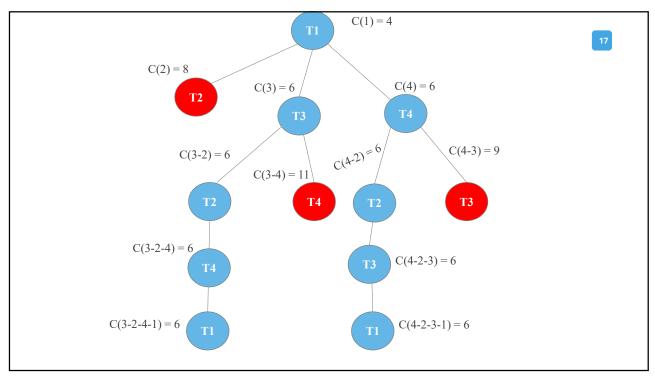
Path 1-4-3  $\infty$  $\infty$ C(4-3) = 6 + 2 + 1 = 9

Path 1-4-2 

> > C(4-2) = 6 + 0 + 0 = 6



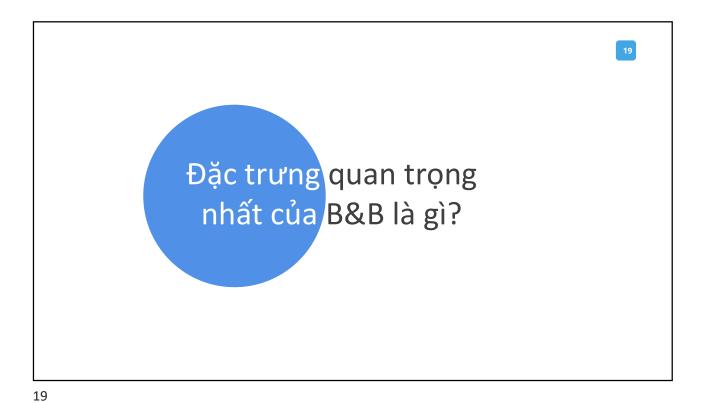
Path 1-3-2-4 Path 1- 3 - 2 2 3 4 2 3 4 0  $\infty$ 00  $\infty$  $\infty$ 0 2  $\infty$ 0 2  $\infty$  $\infty$  $\infty$ 0 3 3  $\infty$ 00  $\infty$ 00 0 0 0  $\infty$ 0 0 C(4-2) = 6 + 0 + 0 = 6Path 1-4-2-3 Path 1-4-2 3 1 2 3 0  $\infty$ 00  $\infty$ 00  $\infty$  $\infty$ 0  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$ 2 1  $\infty$ 0  $\infty$ 0 3 0  $\infty$  $\infty$ 00 3 0  $\infty$  $\infty$  $\infty$ 0  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$  $\infty$ 0 0 0 0 0



# Mã giả

```
Try (i) for (j = 1 -> n): if (Chấp nhận được): 
 Xác định xi theo j; 
 Ghi nhận trạng thái mới; if (i == n) 
 Cập nhật lời giải (phương án) tối ưu; else: 
 Xác định cận g (x1,...,xi) if g (x1,...,xi) \leq f* 
 Try (i+1); 
 //Trả bài toán về trạng thái cũ
```





Giống và khác nhau giữa B&B và Greedy?

### Ưu điểm





#### Giảm phi phí

Giảm chi phí nhờ việc cắt bỏ các bước đi không cần thiết

## Nhược điểm



#### Phụ thuộc hàm

Việc tối ưu phụ thuộc vào hàm g, mỗi bài toán sẽ có một hàm g khác nhau



#### Điều kiện hàm g

- ➤ Việc tính giá trị của g phải đơn giản hơn việc giải bài toán tổ hợp tìm min{f(a): a = (a1,...,an) thuộc X, xi = ai, i = 1,...,n}
- > Giá trị của g(a1, a2,...,ak) phải sát với các giá trị của min

21

# Ứng dụng



#### Bài toán phân công

Phân công công việc sao cho chi phí thực hiện là thấp nhất



#### Input

Danh sách công nhân và công việc Ma trận chi phí thực hiện



#### **Output**

Bảng phân công công việc thỏa yêu cầu



# Các hướng tiếp cận

#### **Brute force**

#### Thuật toán Hungarian

Độ phức tạp trong trường hợp xấu nhất đạt O(n³)

#### Thuật toán Hungarian

Tối ưu bằng việc loại bỏ các bước đi cần thiết



23

# Đối với hàm chi phí

# **Chọn công nhân trước** Với mỗi công nhân, chọn công việc có chi phí tối

thiểu từ danh sách công việc chưa được giao

**Chọn công việc trước** Với mỗi công việc, chọn công nhân có chi phí thực hiện công việc thấp nhất từ danh sách công nhân chưa được phân công



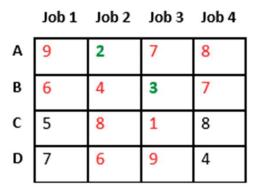
# Các bước thực hiện

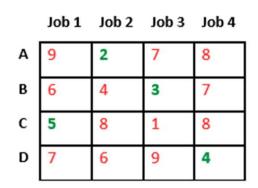
	Job 1	Job 2	Job 3	Job 4
Α	9	2	7	8
В	6	4	3	7
С	5	8	1	8
D	7	6	9	4

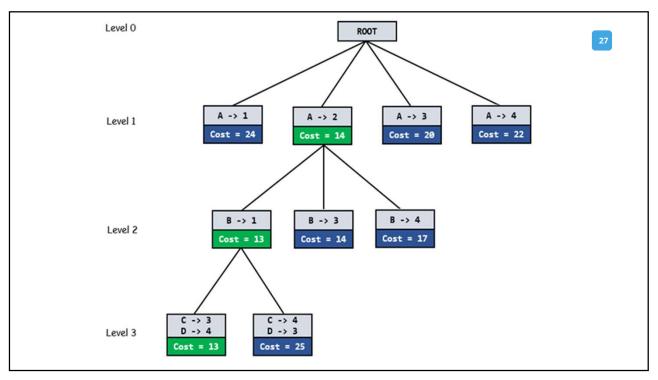
	Job 1	Job 2	Job 3	Job 4
Α	9	2	7	8
В	6	4	3	7
С	5	8	1	8
D	7	6	9	4

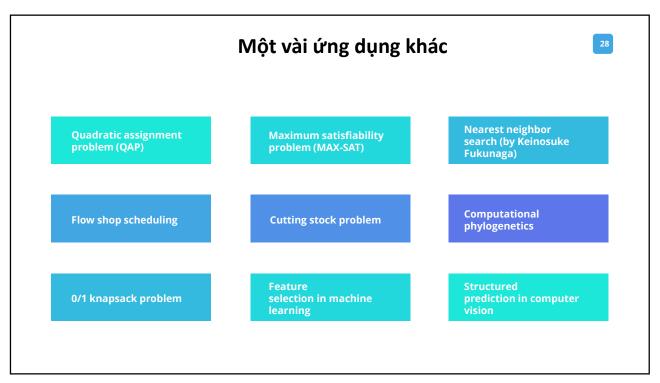
25

# Các bước thực hiện









# Kết luận Giảm chi phí do bỏ đi các bước cần thiết Bị phụ thuộc vào hàm tính cận Là thuật toán quay lui Tối ưu bằng việc quyết định quay lui sớm hơn Là kĩ thuật đánh giá việc tiếp tục đào sâu tạo ra cấu hình tốt hơn cấu hình tốt nhất mà ta lưu trữ

