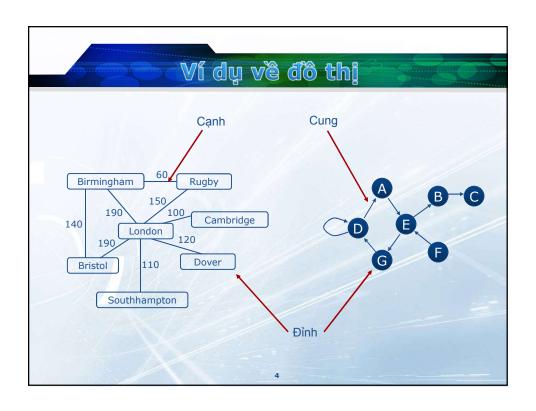


Các định nghĩa

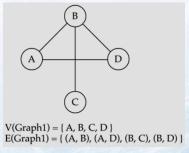
- Một đồ thị G được định nghĩa là
 - G = (V, E) V: vertex (vertices) E: edge
- Trong đó:
 - V(G) là tập hữu hạn các đỉnh và khác rỗng
 - E(G) là tập các cạnh(cung) = Tập các cặp đỉnh (u, v) mà u, v ∈ V.
- ❖ Các đỉnh còn gọi là các nút (node) hay điểm (point)
- Mỗi cạnh nối giữa hai đỉnh v, w có thể ký hiệu là cặp (v,w). Hai đỉnh có thể trùng nhau.
- Nếu cặp (v,w) có thứ tự thì gọi là cạnh có thứ tự hay cạnh có hướng, hay là cung. Ngược lại, ta nói là cạnh không có thứ tự hay cạnh vô hướng, hay văn tắt là cạnh.

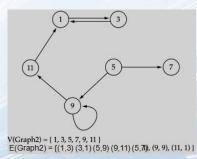


Các định nghĩa

❖ Có hai loại đồ thị:

 Đồ thị có hướng là đồ thị mà các cạnh của nó là có hướng. Nghĩa là các cặp đỉnh (v,w) có phân biệt thứ tự.





- Đồ thị vô hướng là đồ thị mà các cặp đỉnh tương ứng với các cạnh của nó không phân biệt thứ tự.
- -> Ta nói cạnh khi xét đồ thị vô hướng, cung khi xét đồ thị có hướng.

Các định nghĩa

- Đỉnh kề: Hai đỉnh được gọi là kề nhau nếu chúng được nối với nhau bởi một cạnh (cung).
- ♣ Đường đi là một dãy tuần tự các đỉnh v₁, v₂, ..., v_n sao cho (v_i, v_{i+1}) là một cạnh (cung) trên đồ thị.
- Đỉnh v₁ được gọi là đỉnh đầu, đỉnh v_n được gọi là đỉnh cuối.
- Độ dài đường đi là số cạnh (cung) trên đường đi.
- Đỉnh X gọi là có thể đi đến được từ đỉnh Y nếu tồn tại một đường đi từ đỉnh Y đến đỉnh X.
- Đường đi đơn là đường đi mà mọi đỉnh trên đó đều khác nhau, ngoại trừ đỉnh đầu và cuối có thể trùng nhau.
- Chu trình là đường đi có đỉnh đầu trùng với đỉnh cuối.

Các định nghĩa

- Chu trình đơn là một đường đi đơn có đỉnh đầu và đỉnh cuối trùng nhau.
- ❖ Cấp của đồ thị là số đỉnh của đồ thị.
- ❖ Kích thước của đồ thị là số cạnh (cung) của đồ thị
- ❖ Đồ thị rỗng là đồ thị có kích thước bằng 0
- Trong nhiều ứng dụng, ta thường kết hợp các giá trị (value) hoặc nhãn (label) cho các cạnh (cung). Khi đó, ta gọi là đồ thị có trọng số (vô hướng, có hướng).

Nhãn có thể có kiểu tùy ý và cạnh (cung) dùng để biểu diễn chi phí, khoảng cách,...

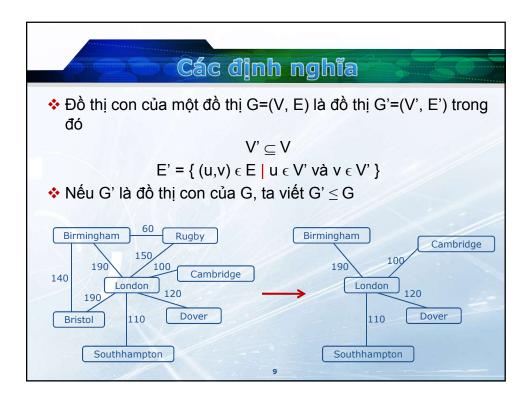
7

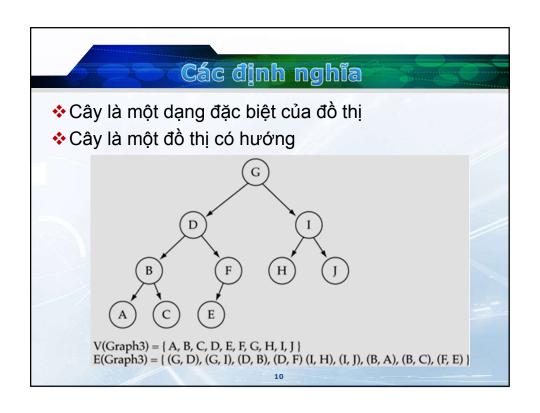
Ví dụ

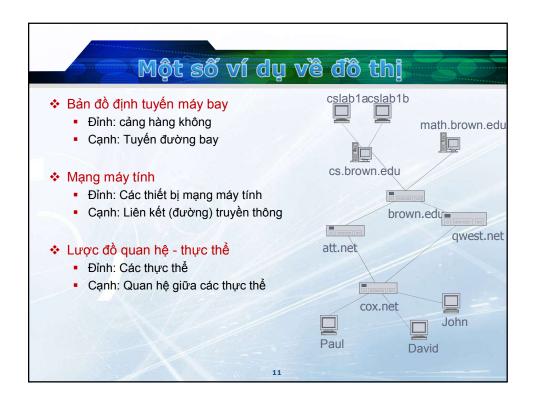
- ❖ Birmingham, London, A, D là nhãn của các đỉnh
- ❖ Bậc của đỉnh có nhãn London là 6; bậc của đỉnh có nhãn A là 2.

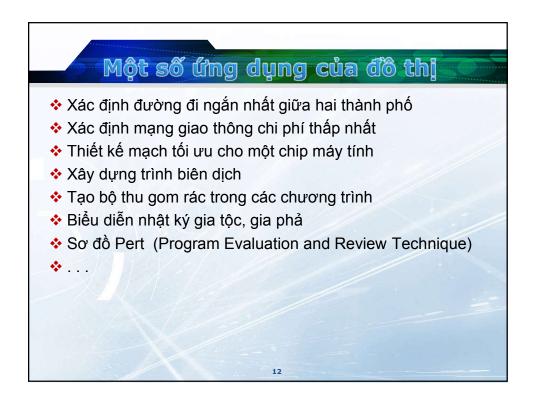


- ❖ London, Bristol, Birmingham, London, Dover là một đường đi
- ❖ London, Bristol, Birmingham, London là một chu trình
- ❖ D, A, E, B, C là một đường đi
- D, A, E, G, D là một chu trình

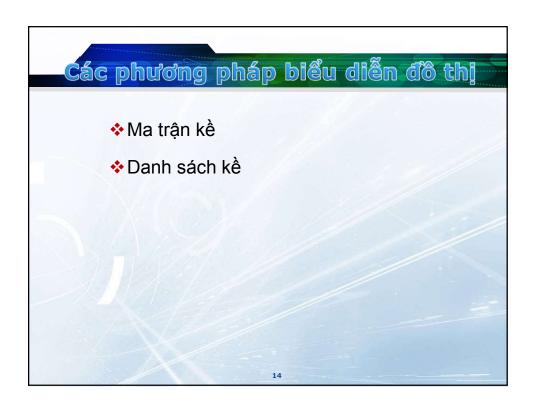


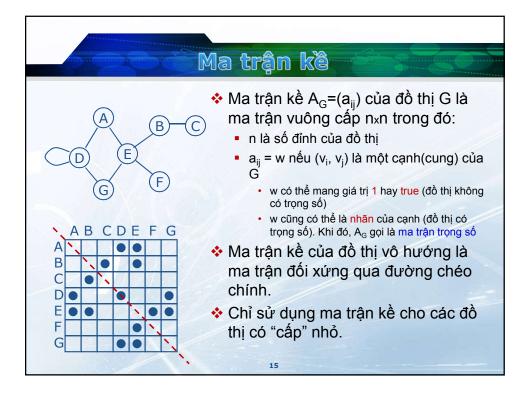


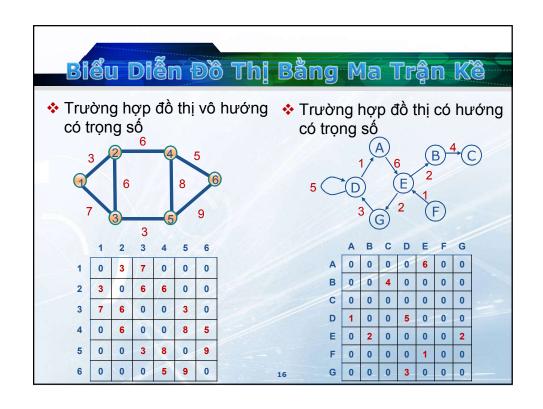












```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Định nghĩa hằng số
                             // Số ptu tối đa
#define
           UPPER
                        100
                              // Giá trị 0
#define
            ZERO
                        0
                              // Số đỉnh tối đa
#define
           MAX
                        30
#define
                        1000 // Vô cùng
           INF
                              // Đã xét
#define
           YES
                              // Chưa xét
#define
           NO
#define
                              // Giả giá trị rỗng
           NULLDATA
                        -1
// Định nghĩa các kiểu dữ liệu
typedef
            char
                       LabelType;
Typedef
            int
                       CostType;
Typedef
           CostType
                       MaTrix[MAX][MAX];
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Định nghĩa cấu trúc của một đỉnh
struct Vertex
  LabelType
                 Label;
                             // Nhãn của đỉnh
  int
                 Visited;
                             // Trạng thái
};
// Định nghĩa cấu trúc một cạnh
struct Edge
{
  int
                       // Đỉnh đầu
           Source;
                       // Đỉnh cuối
  int
           Target;
  CostType Weight;
                       // Trọng số
           Marked;
                       // Trạng thái
  int
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Định nghĩa cấu trúc một đoạn đường đi
struct Path
                      // Độ dài đđi
  CostType Length;
                      // Đỉnh trước
  int
           Parent;
// Định nghĩa kiểu dữ liệu đồ thị
struct
           Graph
          Directed;
                            // ĐT có hướng?
 bool
                            // Số đỉnh
  int
          NumVertices;
                            // Số cạnh
           NumEdges;
  int
          Vertices[MAX];
                            // DS đỉnh
  Vertex
  MaTrix
           Cost;
                            // MTrận kề
                        19
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Tạo một đỉnh có nhãn label
Vertex CreateVertex(LabelType lab)
  Vertex v;
                         // Khai báo 1 đỉnh
  v.Label = lab;
                          // Gán nhãn cho đỉnh
                          // Cho biết đỉnh chưa xét
  v.Visited = NO;
  return v;
// Hiển thị thông tin đỉnh thứ pos trong đồ thị
void DisplayVertex(Graph g, int pos)
  cout << g.Vertices[pos].Label << "\t";</pre>
// Thiết lập lại trạng thái của các đỉnh là chưa xét
void ResetFlags(Graph &g)
  for (int i=0; i<g.NumVertices; i++)</pre>
      g. Vertices[i]. Visited = NO;
```

Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề

```
// Thêm một đỉnh có nhãn lab vào đồ thị g
void AddVertex(Graph &g, LabelType lab)
      Vertex v; // Khai báo 1 đỉnh
      v = CreateVertex(lab)//Goi hàm tạo một đỉnh <math>v với nhãn lab
      g.Vertices[g.NumVertices]=v;// Đưa đỉnh v vào đồ thị g
      g.NumVertices++;// Tăng số đỉnh của g lên 1
// Thêm một cạnh có trọng số là weight bắt đầu từ đỉnh //start và
kết thúc tại đỉnh end, directed: loại đồ thị
void AddEdge(Graph &g, int start, int end, CostType weight, bool
directed)
      if (Hai đỉnh start, end không kề nhau)
             Tăng số cạnh lên 1;
             Gán chi phí đi từ start đến end = weight;
      if (Nếu đồ thị là vô hướng)
             Gán chi phí đi từ end đến start = weight;
```

cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề

```
// Thêm một cạnh có trọng số là weight bắt đầu
// từ đỉnh start và kết thúc tại đỉnh end
void AddEdge(Graph &g, int start, int end, CostType weight)
      AddEdge(g, start, end, weight, g.Directed);
// Thêm một cạnh dùng cho đồ thị không có trọng số.
void AddEdge(Graph &g, int start, int end)
      AddEdge(g, start, end, 1);
```

```
cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Kiểm tra hai đỉnh start và end có cạnh nối?
int IsConnected (Graph g, int start, int end)
  if ((g.Cost[start][end] == 0) \mid \mid (g.Cost[start][end] == INF))
      return 0;
  else
      return 1;
// Tìm đỉnh đầu tiên kề với curr mà chưa xét
int FindFirstAdjacencyVertex(Graph g, int curr)
  for (int i=0; i<g.NumVertices; i++)</pre>
      // Kiểm tra đỉnh đã xét chưa và kề với curr ko?
      if ((g.Vertices[i].Visited==NO) && IsConnected(g,curr,i))
                                 // Thỏa đk -> tìm thấy
             return i;
  return NULLDATA;
                                // Không tìm thấy
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kề
// Khởi tạo một đồ thị. Directed=true: Đồ thị có hướng
Graph InitGraph(bool directed)
                                 // Khai báo 1 biến Graph
  Graph g;
  g.NumEdges = 0;
                                 // khởi tạo số cạnh = 0
                                 // Khởi tạo số đỉnh = 0
  g.NumVertices = 0;
                                 // Đồ thị có hướng hay ko?
  g.Directed = directed;
  // Khởi tạo ma trận kề (ma trận trọng số, chi phí)
  for (int i=0; i<MAX; i++)</pre>
      for (int j=0; j<MAX; j++)</pre>
             if (i == j)
                    g.Cost[i][j] = 0;
             else
                   g.Cost[i][j] = INF;
  return g;
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi ma trận kể

// Đọc dữ liệu từ file dễ tạo dồ thị

void OpenGraph(Graph &g, char* fileName)

{

    // Khai báo biến và mở file dễ dọc
    ifstream is(fileName);

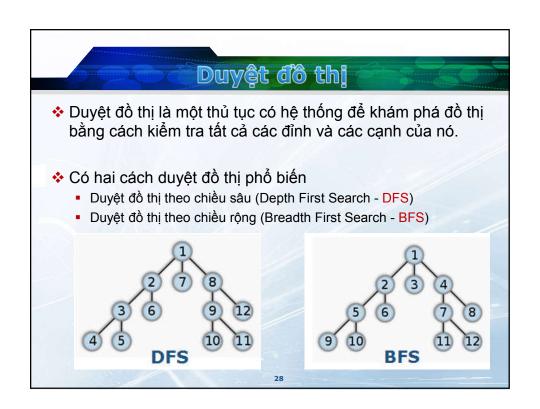
    // kiểm tra đã mở được file chưa?
    if (is.is_open())

{
        int n = 0, m = 0;
        bool d = false;
        LabelType lab;
        is >> n; // Đọc số định của đỗ thị
        is >> m; // Đọc loại đồ thị
```

```
g = InitGraph(d); // Khởi tạo đồ thị
g.NumEdges = m; // Gán số cạnh
// Khởi tạo nhãn của các đinh
for (int i=0; i<n; i++)
{
    is >> lab; // Đọc nhãn
    AddVertex(g, lab); // Thêm đinh
}
// Đọc ma trận kề từ file
for (int i=0; i<n; i++)
    for (int j=0; j<n; j++)
    {
        // Và lưu vào đổ thị
        is >> g.Cost[i][j];
    }

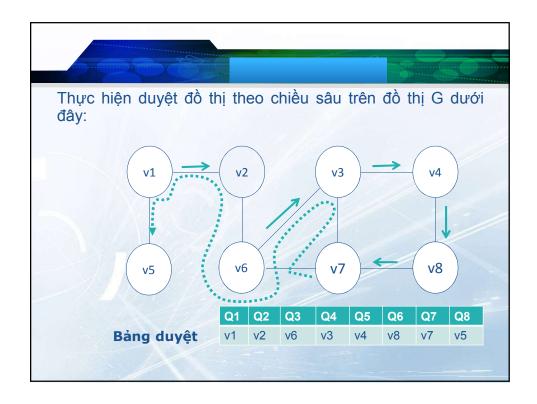
is.close(); // Đóng file
}
```

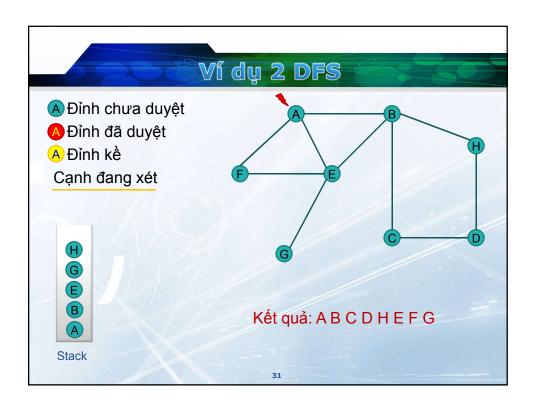




Duyệt đồ thị theo chiều sâu

- Các bước thực hiện:
 - B1. Khởi gán tất cả các đỉnh đều chưa được duyệt
 - B2. Xuất phát từ một đỉnh v bất kỳ của đồ thị, đánh dấu đỉnh v đã được duyệt
 - B3. Xử lý đỉnh v
 - B4. Với mỗi đỉnh w chưa được duyệt và kề với v, ta thực hiện đệ quy quá trình trên cho w.
- Một số ứng dụng
 - Xử lý các đỉnh và các cạnh của đồ thị
 - Xác định đồ thị có liên thông hay không
 - Đếm số thành phần liên thông của đồ thị
 - Tìm cây bao trùm
 - Tìm đường đi giữa hai đỉnh





```
Duyệt đồ thị theo chiều sâu
                             void DFS(Vertex v)
                                                // dạng lặp
// Đệ quy
void DFS(Vertex v)
                                Stack s = CreateStack();
                                Process(v);
                                v.Visited = true;
  Process(v);
                                Push(s, v);
  v.Visited = true;
                                while (s khác rỗng)
  foreach (w kè với v)
      if (!w.Visited)
                                   Vertex x = Pop(s);
            DFS(w);
                                    foreach (w kê với x)
                                     if (!w.Visited)
void Traverse()
                                          Process(w);
                                          w.Visited = true;
  foreach (w in V)
                                          Push(s, x);//Giu
      w.Visited = false;
                                //lai dia chi quay lui
  foreach (w in V)
                                          Push(s, w);
      if (!w.Visited)
                                          break;
            DFS(w);
                                     }
}
```

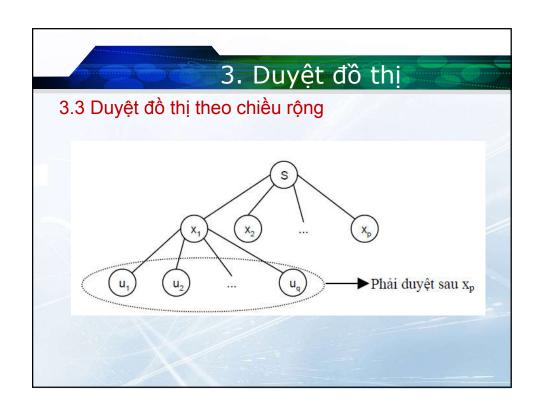
Duyệt đồ thị theo chiều rộng

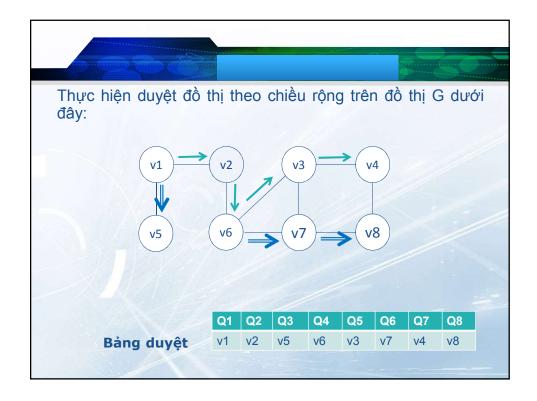
Các bước thực hiện

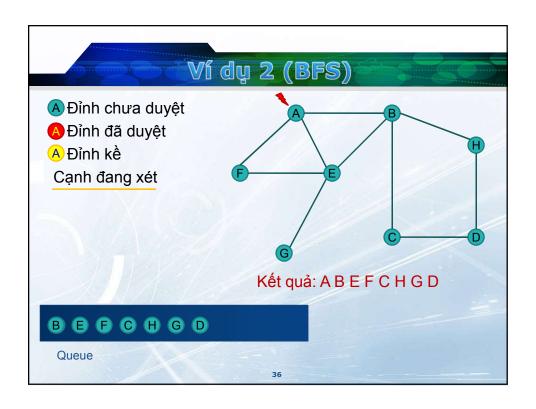
- B1. Khởi gán tất cả các đỉnh đều chưa được duyệt
- B2. Xuất phát từ một đỉnh v bất kỳ của đồ thị, đánh dấu đỉnh v đã được duyệt. Đưa v vào hàng đợi.
- B3. Lấy x ra khỏi hàng đợi. Xử lý đỉnh x.
- B4. Với mỗi đỉnh w chưa được duyệt và kề với x, ta đánh dấu w đã được duyệt. Đưa w vào hàng đợi.
- B5. Quay lại B3.

Một số ứng dụng

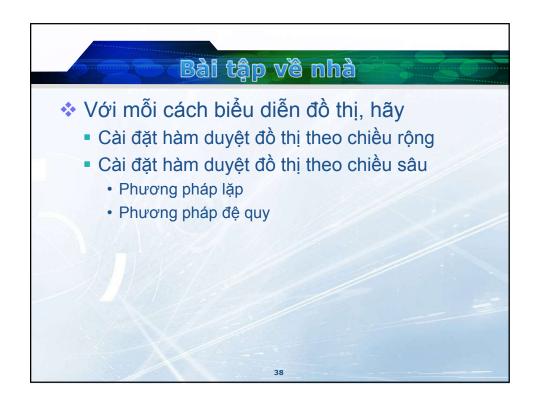
- Xử lý các đỉnh và các cạnh của đồ thị
- Xác định đồ thị có liên thông hay không
- Đếm số thành phần liên thông của đồ thị
- Tìm cây bao trùm
- Tìm đường đi có số cạnh nhỏ nhất giữa hai đỉnh

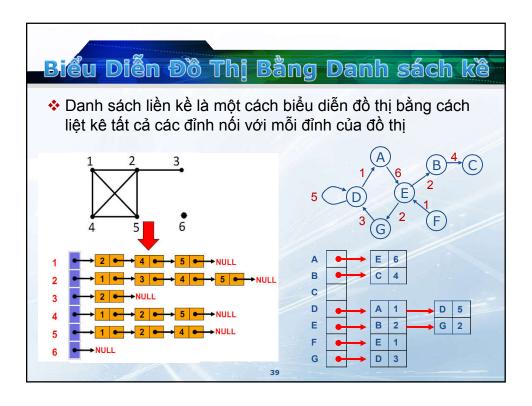






```
Duyệt đồ thị theo chiều rộng
                          void BFS(Vertex v)
// Lặp
                             Queue q = CreateQueue();
void Traverse()
                             v.Visited = true;
                             EnQueue (q, v); //q.push()
                             while (q khác rỗng)
  foreach (w in V)
     w.Visited = false;
                                Vertex x = DeQueue(q);
  foreach (w in V)
                                Process(x);
     if (!w.Visited)
                                foreach (w kè với x)
           BFS(w);
                                  if (!w.Visited)
}
                                      w.Visited=true;
                                      EnQueue(s, w);
```







```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi danh sách kề
// Định nghĩa cấu trúc một cạnh
struct Edge
                          // Trang thái
   int
             Marked;
                          // Đỉnh cuối
  int
             Target;
             Weight;
                          // Trọng số
   CostType
                          // Cạnh tiếp
  Edge*
             Next;
// Định nghĩa cấu trúc của một đỉnh
struct VertexPtr
                   Label;
                                // Nhãn của đỉnh
  LabelType
  int
                    Visited;
                                 // Trạng thái
  Edge*
                    EdgeList;
                                 // DS cạnh kề
};
```

```
cài đặt đồ thị biểu diễn bởi danh sách kề
struct Path
                                 // Một đoạn đường đi
             Length;
                                 // Độ dài đđi
  CostType
                                 // Đỉnh trước
  int
             Parent;
};
             Path*
                          PathPtr;
typedef
typedef
             Edge*
                          EdgePtr;
typedef
             Vertex*
                          VertexPtr;
// Định nghĩa kiểu dữ liệu đồ thị
struct GraphADT
{
             Directed;
                                 // ĐT có hướng?
  bool
                                 // Số đỉnh
             NumVertices;
  int
             NumEdges;
                                 // Số cạnh
  int
                                 // DS kề
  VertexPtr Vertices[MAX];
};
             GraphADT*
typedef
                          Graph;
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi danh sách kề
// Tạo một cạnh có đỉnh cuối là target và trọng số là w.
            CreateEdge(int target, CostType w) {
EdgePtr
                              // Tạo biến động
  EdgePtr e = new Edge;
  e->Target = target;
                              // Lưu đỉnh đích
                              // Lưu trọng số
  e->Weight = w;
  e->Marked = NO;
                              // Đdấu chưa xét
  e->Next = NULL;
  return e;
// Tạo một đỉnh có nhãn label
VertexPtr CreateVertex(LabelType lab) {
  VertexPtr v = new Vertex;
                              // Khởi tạo một đỉnh
  v->Label = lab;
                              // Gán nhãn cho đỉnh
  v->Visited = NO;
                                // Cho biết đỉnh chưa xét
  v->EdgeList = NULL;
  return v;
```

```
Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi danh sách kề
// Khởi tạo một đồ thị. directed = true: Đồ thị có hướng
Graph InitGraph(bool directed) {
  Graph g = new GraphADT;  // Khai báo 1 biến đồ thị
  g->NumEdges = 0;
                               // khởi tạo số cạnh = 0
  g->NumVertices = 0;
                              // Khởi tạo số đỉnh = 0
  g->Directed = directed;
                              // Đồ thị có hướng hay ko?
  // Khởi tạo danh sách đỉnh
  for (int i=0; i<MAX; i++) {
      g->Vertices[i] = NULL;
  return g;
// Thiết lập lại trạng thái của các đỉnh
void ResetFlags(Graph &g) {
  for (int i=0; i<g->NumVertices; i++)
      g->Vertices[i]->Visited = NO;
```

Cài đặt đồ thị biểu diễn bởi danh sách kề // Tìm cạnh nối 2 đỉnh start và end EdgePtr FindEdge(Graph g, int start, int end) { // Bắt đầu tìm từ cạnh kề đầu tiên với start EdgePtr e = g->Vertices[start]->EdgeList; while (e != NULL) // Duyệt qua các cạnh kề // Nếu có một cạnh với đỉnh cuối là end if (e->Target == end) break; // thi dùng tìm. N\u00e9u ko e = e->Next; // thì sang cạnh tiếp return e; // Kiểm tra hai đỉnh start và end có cạnh nối với nhau int IsConnected(Graph g, int start, int end) { EdgePtr e = FindEdge(g, start, end); return (e != NULL);

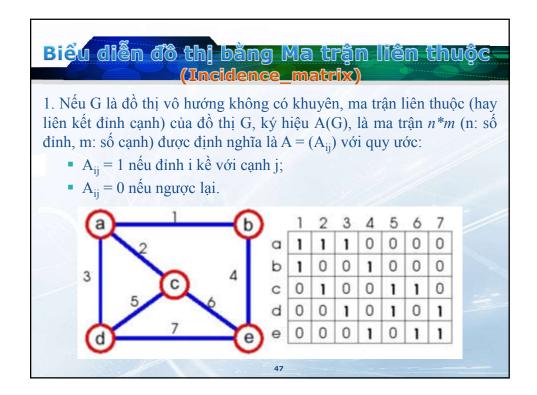
Nhận xét

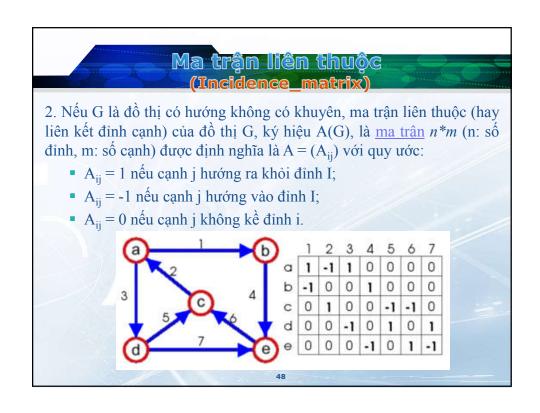
Ma trận kề

- Ưu điểm
 - Có thể kiểm tra trực tiếp 2 đỉnh kề nhau hay không.
 - · Trực quan, dễ cài đặt
- Nhược điểm
 - Phải mất thời gian duyệt toàn bộ mảng để xác định tất cả các canh.
 - Tốn không gian lưu trữ

Danh sách kề

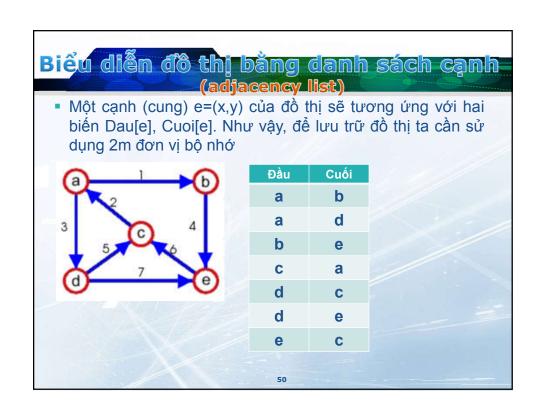
- Ưu điểm:
 - Tiết kiệm không gian lưu trữ trong trường hợp số đỉnh lớn, số cạnh ít (đồ thị thưa).
 - Dễ dàng tìm mọi đỉnh kề với một đỉnh cho trước
- Nhược điểm:
 - Khó xác định (u, v) có phải là một cạnh hay không





Biểu diễn đồ thị bằng danh sách cạnh (adjacency list)

- Trong trường hợp đồ thị thưa (đồ thị có số cạnh m thoả mãn bất dẳng thức: m<6n) người ta thường dùng cách biểu diễn đồ thị dưới dạng danh sách cạnh.
- ❖ Trong cách biểu diễn đồ thị bởi danh sách cạnh (cung) chúng ta sẽ lưu trữ danh sách tất cả các cạnh (cung) của đồ thị vô hướng (có hướng). Một cạnh (cung) e=(x,y) của đồ thị sẽ tương ứng với hai biến Dau[e], Cuoi[e]. như vậy, để lưu trữ đồ thị ta cần sử dụng 2m đơn vị bộ nhớ. Nhược điểm của cách biểu diễn này là để xác định những đỉnh nào của đồ thị là kề với một đỉnh cho trước chúng ta phải làm cỡ m phép so sánh (khi duyệt qua danh sách tất cả các cạnh của đồ thị).
- Chú ý: Trong trường hợp đồ thị có trọng số ta cần thêm m đơn vị bộ nhớ để lưu trữ trọng số của các cạnh.



Biểu diễn đồ thị

- ❖ Bài tập về nhà
- Bài 1: Với mỗi cách biểu diễn đồ thị, hãy cài đặt các hàm sau
 - Thêm một đỉnh có nhãn label vào đồ thi
 - Thêm một cạnh nối 2 đỉnh start, end trong 2 trường hợp
 - · Có trọng số
 - Không có trọng số
 - Tìm cạnh nối đỉnh curr với đỉnh kề (chưa xét) đầu tiên
 - Tìm đỉnh chưa được xét đầu tiên kề với đỉnh curr
 - Lưu đồ thị vào file
 - Tạo đồ thị với dữ liệu lấy từ file

51

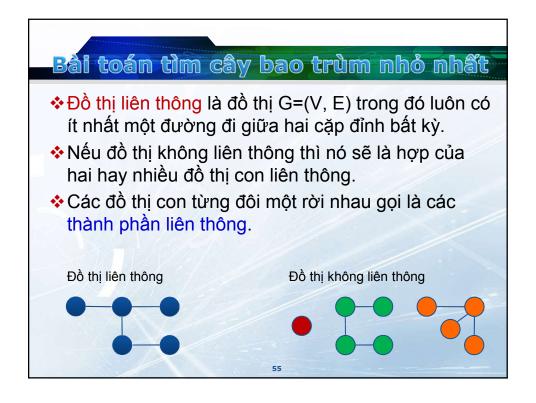
Một số cách biểu diễn khác

◆Bài 2

- Tìm hiểu cách biểu diễn ma trận bằng:
 - Ma trận liên thuộc
 - Danh sách cạnh
- Cài đặt kiểu dữ liệu đồ thị với 2 cách biểu diễn trên.



Một số bài toán trên đồ thị ❖ Tìm đường đi ngắn nhất từ một đỉnh của đồ thị • Thuật toán Dijkstra ❖ Tìm cây bao trùm tối thiểu (MST = Minimum Cost Spanning Tree) • Thuật toán Kruskal • Thuật toán Prim





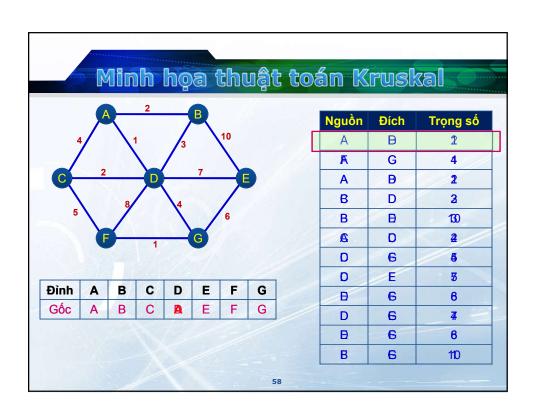
Bài toán tìm cây bao trùm nhỏ nhất

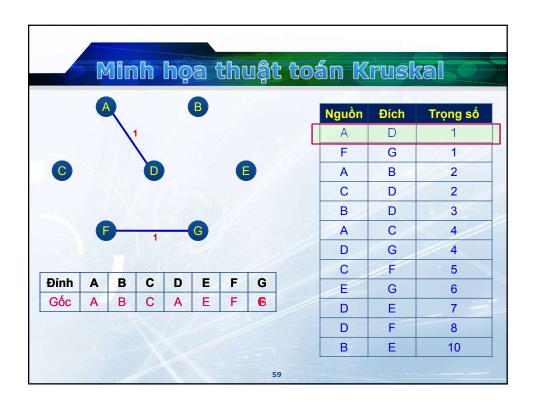
Thuật toán Kruskal

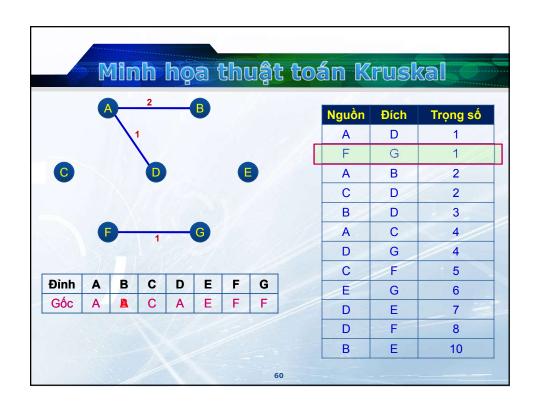
- Input: G = (V, E)
- Output: T = (V, F) nhỏ nhất

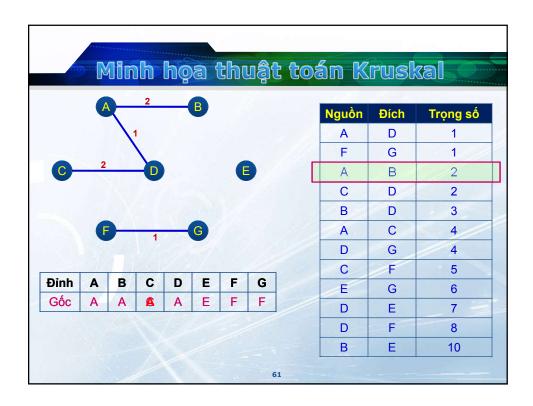
❖ Ý tưởng

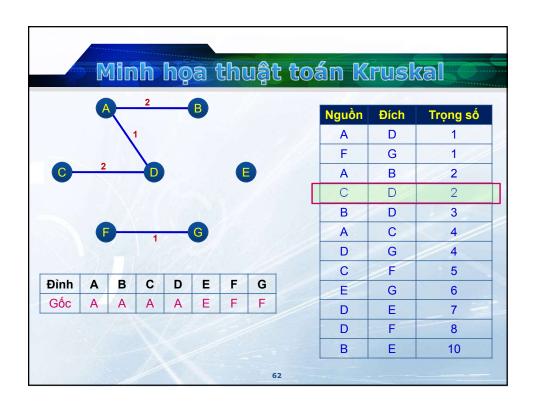
- Khởi tạo cây T không có cạnh nào (F = Ø), chỉ gồm n đỉnh
- Sắp xếp các cạnh của G tăng dần theo trọng số
- Lần lượt xét từng cạnh (u,v) từ trọng số nhỏ nhất đến lớn nhất
- Thêm cạnh (u, v) vào F nếu không tạo thành chu trình
- Lặp lại bước trên cho đến khi đủ n-1 cạnh hoặc mọi cạnh còn lại đều tạo thành chu trình (đồ thị G là không liên thông).
- Kết thúc: T=(V, F) là cây bao trùm tối thiểu

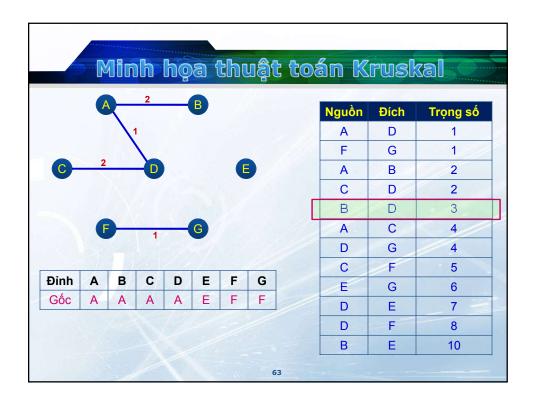


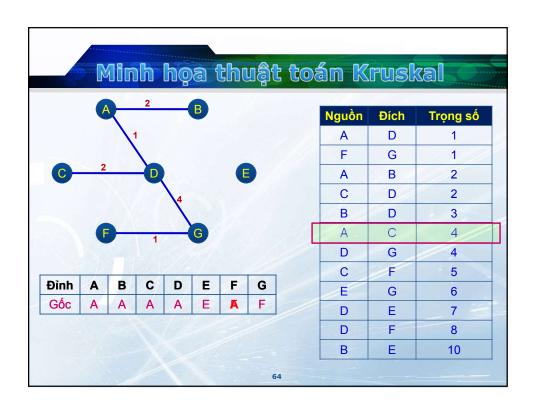


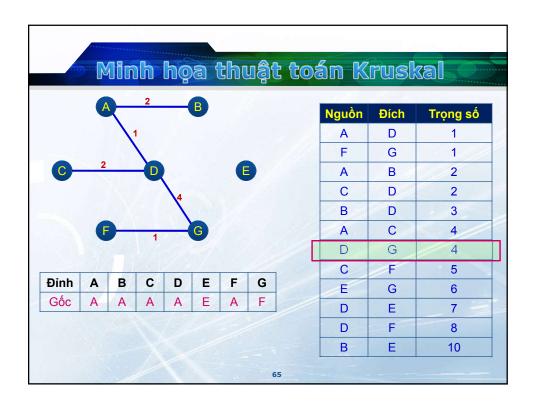


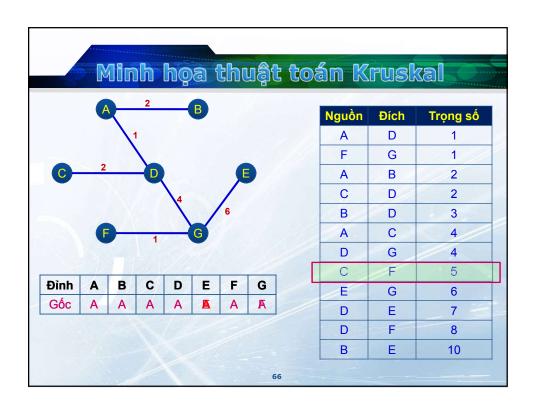












Hai vấn đề của thuật toán Kruskal

❖ Thứ nhất, làm thế nào để xét được các cạnh từ cạnh có trọng số nhỏ tới cạnh có trọng số lớn?

Nên sử dụng các thuật toán sắp xếp hiệu quả để đạt được tốc độ nhanh trong trường hợp số cạnh lớn. Trong trường hợp tổng quát, thuật toán HeapSort là hiệu quả nhất bởi nó cho phép chọn lần lượt các cạnh từ cạnh trọng nhỏ nhất tới cạnh trọng số lớn nhất ra khỏi Heap và có thể xử lý (bỏ qua hay thêm vào) luôn.

67

Hai vấn đề của thuật toán Kruskal

❖ Thứ hai, làm thế nào kiểm tra xem việc thêm một cạnh có tạo thành chu trình đơn trong T hay không?

Muốn thêm một cạnh (u, v) vào T mà không tạo thành chu trình đơn thì (u, v) phải nối hai cây khác nhau của rừng T, bởi nếu u, v thuộc cùng một cây thì sẽ tạo thành chu trình đơn trong cây đó. Ban đầu, ta khởi tạo rừng T gồm n cây, mỗi cây chỉ gồm đúng một đỉnh, sau đó, mỗi khi xét đến cạnh nối hai cây khác nhau của rừng T thì ta kết nạp cạnh đó vào T, đồng thời hợp nhất hai cây đó lại thành một cây.

Vậy để kiểm tra một cạnh (u, v) có nối hai cây khác nhau của rừng T hay không? ta có thể kiểm tra Leader(u) có khác Leader(v) hay không, bởi mỗi cây chỉ có duy nhất một gốc.

Mô hình của thuật toán Kruskal: for ∀k∈ V do Lab[k] := -1; for ∀(u, v) ∈ E (theo thứ tự từ cạnh trọng số nhỏ tới cạnh trọng số lớn) { r1 := Leader(u); r2 := Leader(v); if r1 ≠ r2 then {(u, v) nối hai cây khác nhau} { <Kết nạp (u, v) vào cây, nếu đã đủ n - 1 cạnh thì thuật toán dừng> Union(r1, r2); {Hợp nhất hai cây lại thành một

cây}

};

};

Thuật toán Kruskal MST-Kruskal(G,I){ Xếp E theo I tăng (trọng số tăng dần); n = # V; $T = \emptyset$; Đặt n tplt, mỗi tplt chứa 1 phần tử của V; do{ 3. 4. (u,v) cạnh độ dài min chưa xét đến; if Leader(u)<> Leader(v) { 5. 6. T = T U (u,v); union(set(u),set(v));7. 8. } while(#T = n-1) 9. return T; 10. }

```
Thuật toán Kruskal
int Find(int leader[MAX], int x)
  while (x != leader[x])
     x = leader[x];
  return x;
bool Union(int leader[MAX], Edge e)
  int x = Find(leader, e.Source);
  int y = Find(leader, e.Target);
  if (x == y) return false;
  else if (x < y)
                       // Nhập chung cây
      leader[y] = x; // y vào cây x
  else
                    // Nhập cây x vào y
     leader[x] = y;
  return true;
```

```
void Kruskal(Graph g, Edge tree[UPPER]) {
  tree = GetEdgeList(g);
  QSortEdges(tree, 0, ne-1);

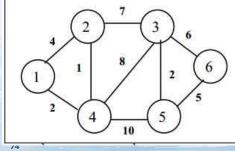
int leader[MAX];
  for (int i=0; i<g.NumVertices; i++)
      leader[i] = i;

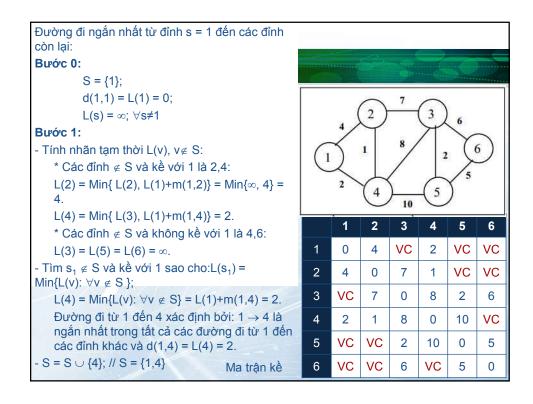
int count = 0;
  foreach (Canh e trong tree)
      if (Union(leader, e)) {
            e.Marked = YES;
            count++;
            if (count == g.NumVertices - 1) break;
      }
}</pre>
```

	Kruskal	Prim
Bộ nhớ	n + m	n ²
Thời gian	O(m * (logm + logn))	O(n ²)
Áp dụng	Phù hợp với đồ thị thưa (đồ thị có số cạnh nhỏ hơn rất nhiều so với số đỉnh)	Thuật toán tốt nhất cho đồ thị đầy đủ

Kiểm tra

- Nếu thỏa điều kiện nào thì đồ thị G được gọi là cây bao trùm tối thiểu?
- II. Cho đồ thị G như hình
- 1. Hãy biểu diễn đồ thị G bằng ma trận kề.
- 2. Xác định đường đi ngắn nhất từ đỉnh 1 đến các đỉnh còn lại.
- 3. Tìm cây bao trùm tồi thiểu bằng thuật toán Prim hoặc Kruskal từ đỉnh 1.

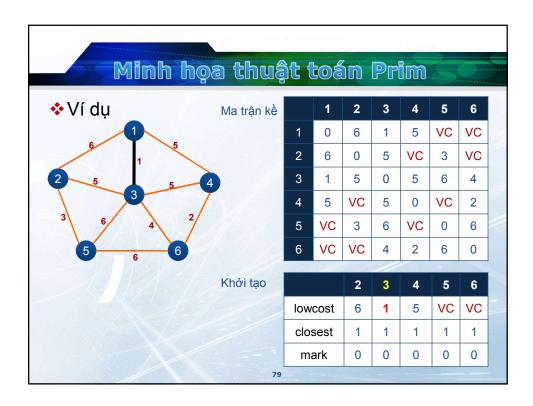


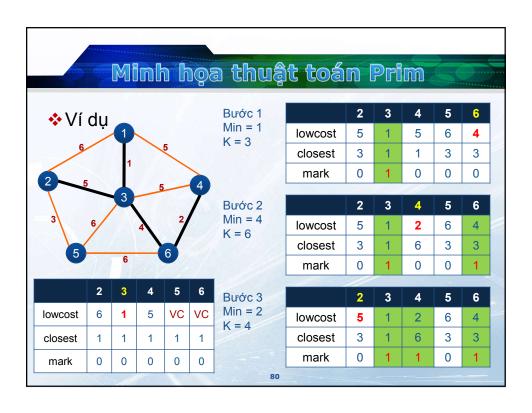


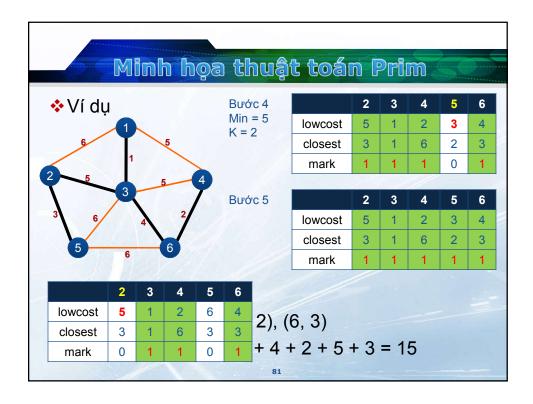
	1	2	3	4	5	6										
1	0	4	VC	2	VC	VC			100	Terror Control						
2	4	0	7	1	VC	VC	The second second						CONTRACT.			
3	VC	7	0	8	2	6					anana(Daniel Control	700			
4	2	1	8	0	10	VC	Đường đi	đến	Chiều dài của đường đi ngắn nhất từ đỉnh s (=1) đến các đỉnh khác: tsnn[
5	VC	VC	2	10	0	5	ngắn nhất là	đỉnh								
6	VC	VC	6	VC	5	0	đường đi từ đỉnh 1									
					Bướ Lặp		dilii i		1	2	3	4	5	6		
	Buớc 1 → 4				→ 4	4	-	4	∞	2	∞	∞				
					Buró 2	^{yc} 1-	→ 4→ 2	2	-	3	10	-	12	×		
				Bưới 3	$\begin{array}{c c} \text{Bur\'oc} \\ 3 & 1 \rightarrow 4 \rightarrow 3 \end{array}$			-	-	10	-	12	∞			
-						^{yc} 1-	→ 4→5	5	-	-	-	-	12	16		
					Bướ 5	^{yc} 1-	\rightarrow 4 \rightarrow 3 \rightarrow 6	6	-	-	-	-	-	16		
76																











Thuật toán Prim

❖ Ký hiệu

- C[n,n]: Ma trận kề biểu diễn đồ thị G
- Closest[v]: là đỉnh thuộc U và gần với v nhất, v ∈ V U
- Lowcost[v]: lưu trọng số của cạnh (v, closest[v])
- Mark[v]: Đánh dấu đỉnh v đã được xét hay chưa

Ý tưởng

- Tại mỗi bước, duyệt mảng lowcost để tìm đỉnh closest[v] ∈ U sao cho lowcost[v] = (v, closest[v]) là nhỏ nhất.
- Chọn và lưu lại (hoặc xuất) cạnh (v, closest[v])
- Cập nhật các mảng closest và lowcost.
- Thêm v vào U bằng cách gán Mark[v] = true;

82

```
Cài đặt thuật toán Prim
#define
            VC
                                // Vô cùng = 1000
#define
            DX
                                // Đã xét = 1
void Prim(MaTran C)
                         // Bắt đầu từ đỉnh 0 (đỉnh đầu tiên)
                         // làm nút gốc của cây bao trùm
  double
            lowcost[MAX];
 int closest[MAX], mark[MAX];
  int i, j, k, min;
  for (i=2; i<=n; i++)</pre>
                               // Khởi tạo các mảng
      lowcost[i] = C[1, i];
                              // Chi phí từ đỉnh 1 -> i
      closest[i] = 1;
                         // Đỉnh gần nhất với i là đỉnh 0
      mark[i] = 0;
                        // Đỉnh i chưa được xét
  }
```

for (i=2; i<=n; i++) { // Tîm đỉnh k sao cho cạnh (k, min = lowcost[2]; // closest[k]) có trọng số nhỏ nhất k = 2; for (j=3; j<=n; j++) { if (mark[j] == 0 && lowcost[j] < min) { min = lowcost[j]; k = j; } } mark[k] = DX; for (j=2; j<=n; j++)// Khởi động lại closest và lowcost if (mark[j] == 0 && C[k, j] < lowcost[j]) { lowcost[j] = C[k, j]; closet[j] = k; } }</pre>

(Tìm đường đị ngắn nhất trong đồ thị có trong số)

Phát biểu bài toán

Cho G = (V,E) là đơn đồ thị liên thông (vô hướng hoặc có hướng) có trọng số, V = $\{1,..., n\}$ là tập các đỉnh, E là tập các cạnh (cung).

Cho $s_0 \in V$. Tìm đường đi ngắn nhất đi từ s_0 đến các đỉnh còn lai.

Giải bài toán trên bằng thuật toán Dijkstra.

Ý tưởng

- Thuật toán Dijkstra cho phép tìm đường đi ngắn nhất từ một đỉnh s₀ đến các đỉnh còn lại của đồ thị với chiều dài (trọng số) tương ứng.
- Phương pháp của thuật toán là xác định tuần tự đỉnh có chiều dài đến s₀ theo thứ tự tăng dần.
- Thuật toán được xây dựng trên cơ sở gán cho mỗi đỉnh các nhãn tạm thời. Nhãn tạm thời của các đỉnh cho biết cận trên của chiều dài đường đi ngắn nhất từ s₀ đến đỉnh đó. Nhãn của các đỉnh sẽ biến đổi trong các bước lặp, mà ở mỗi bước lặp sẽ có một nhãn tạm thời trở thành chính thức. Nếu nhãn của một đỉnh nào đó trở thành chính thức thì đó cũng chính là chiều dài ngắn nhất của đường đi từ s₀ đến đỉnh đó.

Mô tả thuật toán:

Ký hiệu:

- L(v): để chỉ nhãn của đỉnh v, tức là cận trên của chiều dài đường đi ngắn nhất từ s₀ đến v.
- ❖ d(s₀,v): chiều dài đường đi ngắn nhất từ s₀ đến v.
- \bullet m(s₀,v): là trọng số của cung (cạnh) (s₀,v).

Thuật toán Dijkstra tìm chiều dài đường đi ngắn nhất từ đỉnh s_0 đến n-1 đỉnh còn lại được mô tả như sau:

- \bullet Input: G, s₀
- Output: $d(s_0,v)$, $\forall v \neq s_0$;

❖ Mô tả:

Bước 0 (Khởi động):

$$S = \{s_0\}; \hspace{1cm} // \hspace{1cm} s_0 \hspace{1cm} \text{c\'o nh\~an chính th\'wc}$$

$$d(s_0,s_0) = L(s_0) = 0;$$

$$L(v) = \infty, \hspace{1cm} \forall v \neq s_0; \hspace{1cm} // \text{Nh\~an tạm th\'oi}$$

- Bước 1:
 - Tính lại nhãn tạm thời L(v), v∉ S:

$$L(v) = Min\{L(v), L(s_0) + m(s_0, v)\};$$

- Tìm s₁ ∉ S và kề với s₀ sao cho:

$$L(s_1) = Min\{L(v): \forall v \notin S, \};$$

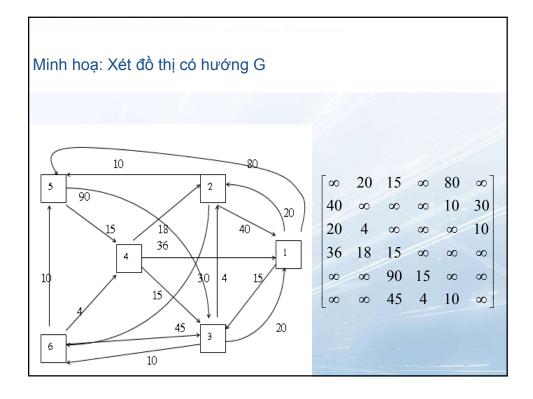
(Khi đó:
$$d(s_0,s_1) = L(s_1)$$
)

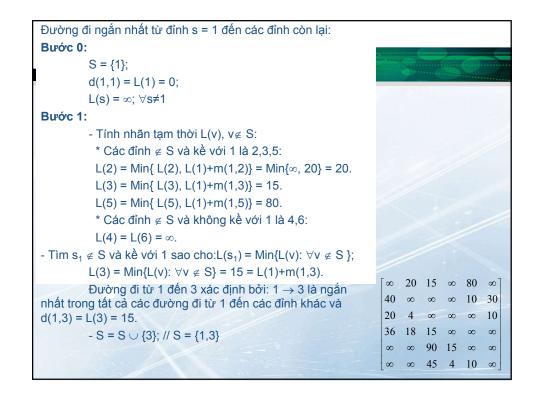
- S = S \cup {s₁}; // S = {s₀, s₁} ; s1 có nhãn chính thức

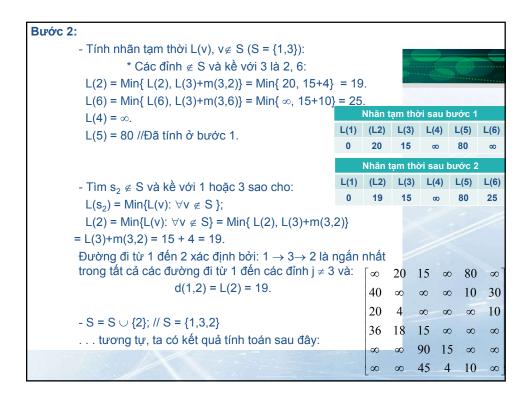
```
    Bước 2:

            - Tính lại nhãn tạm thời L(v), v∉ S:
                         Nếu v kề với s₁ thì
                                     L(v) = Min\{L(v), L(s_1) + m(s_1, v)\};
            - Tìm s<sub>2</sub> ∉ S và kề với s<sub>1</sub> hoặc s<sub>0</sub> sao cho:
                         L(s_2) = Min\{L(v): \forall v \notin S\};
                         (Khi đó: d(s_0,s_2) = L(s_2)); 1/0 \le d(s_0,s_1) \le d(s_0,s_2)
                         Nếu L(s_2) = Min\{L(s_2), L(s_1) + m(s_1, s_2)\} = L(s_1) + m(s_1, s_2)
            thì đường đi từ s đến s_2 đi qua đỉnh s_1 là ngắn nhất, và s_1 là đỉnh đứng kề
trước s<sub>2</sub>.
            - S = S\cup{s<sub>2</sub>}; // S = {s0, s1, s2 };
• Bước i-1:
Có:
             Tính lại nhãn tạm thời L(v), v∉ S:
                         Nếu v kề với s<sub>i-2</sub> thì
                                      L(v) = Min\{L(v), L(s_{i-2}) + m(s_{i-2}, v)\};
             Tìm s_{i-1} \notin S và kề với s_{i-2} hoặc s_0...s_{i-3} sao cho:
                         L(s_{i-1}) = Min\{L(v): \forall v \notin S\};
                         Khi đó: d(s_0, s_{i-1}) = L(s_{i-1}); 1/0 \le d(s_0, s_1) \le d(s_0, s_2) \le ... \le d(s_0, s_{i-1})
            - S = S\cup{s<sub>i-1</sub>}; // S = {s<sub>0</sub>, . . ., s<sub>i-1</sub>}; //s<sub>i-1</sub> có nhãn chính thức
```

```
• Bước i:  - T (nh | qi nhãn tạm thời L(v), v \not \in S: \\ N \'eu v kề với s<sub>i-1</sub> thì \\ L(v) = Min{L(v), L(s_{i-1}) + m(s_{i-1},v)};   - T m s_i \not \in S và kề với s_j, j \in \{0,...,i-1\} \ sao \ cho: \\ L(s_i) = Min{L(v): v \not \in S}; //d(s,s_i) = L(s_i) \\ //0 \le d(s_0,s_1) \le d(s_0,s_2) \le ... \le d(s_0,s_i) \\ N \'eu L(s_i) = Min{L(s_j), L(s_j) + m(s_j,s_i)} = L(s_j) + m(s_j,s_i) \\ thì đường đi ngắn nhất từ s đến s_i đi qua đỉnh s_j, và s_j là đỉnh đứng kề trước s_i. \\ - S = S \cup \{s_i\}; // S = \{s_0,s_1,...,s_i\}; //s_i có nhãn chính thức \\ Thuật toán dừng khi i = n-1; \\ Khi thuật toán kết thúc, ta có: \\ 0 = d(s_0,s_0) \le d(s_0,s_1) \le d(s_0,s_2) \le ... \le d(s_0,s_{n-1})  N \'eu chỉ tìm đường đi ngắn nhất từ s_0 đến t, thì thuật toán dừng khi có t <math>\in S.
```







				Significant of the Control of the Co	execution of the second		inillia.		-	Year or the second		×(···	
Bước Lặp	Đường đi ngắn nhất là đường đi từ định 1	đến đỉnh					ngắn nhấ khác: tsi		$\begin{bmatrix} \infty \\ 40 \\ 20 \\ 36 \end{bmatrix}$	20 ∞ 4 18	15 ∞ ∞ 15	8 8 8 8	80 10 ∞ ∞	∞ 30 10 ∞
	ainn 1		1	2	3	4	5	6	8	8	90 45	15 4	∞ 10	8
Bước 1	1→3	3	-	20	15	∞	80	8						
Bước 2	1→3→2	2	-	19	-			25						
Bước 3	1→3→6	6	-	-	-		29	25						
Bước 4	1->3->6->4	4	-	-	-	29		-						
Bước 5	1->3-> 2->5	5	-	-	-	-	29	-						

5.3.4 Cài đặt:

Ta biểu diễn đơn đồ thị có hướng G bằng ma trận các trọng số của cạnh: $a = (a_{\mu\nu})_{nxn}$;

trong đó:
$$a_{uv} = \begin{cases} tr \textit{Ohg soácuû}(\mathbf{a}_{u}, v); (u, v) \in E; \\ \infty; (u, v) \not\in E; \end{cases}$$

- Dùng mảng 1 chiều để lưu trữ các nhãn tạm thời của các đỉnh, ký hiệu là L[].
- Dùng mảng 1 chiều Daxet[] chứa các giá trị logic để đánh dấu các đỉnh đã được đưa vào tập S (gồm các đỉnh có nhãn chính thức):

Mỗi bước, nếu xác định được đỉnh k để đưa vào tập S thì ta gán Daxet[k] = 1; và khi đó L[k] là nhãn chính thức của k (chỉ chiều dài của đường đi nhỏ nhất của đường từ S đến S).

- Khởi động dữ liệu:

Khởi động Daxet[] là rỗng: Daxet[i] = 0, ∀i.

Khởi động cận trên chiều dài của đường đi ngắn nhất từ s đến đỉnh khác (đánh nhãn tạm thời) bằng ∞ .

$$L[i] = \infty$$
; $i \neq s$.

Khởi động trọng số nhỏ nhất đường đi từ s đến s bằng 0.

$$L[s] = 0; //d(s,s) = 0$$

- Giả sử tại mỗi bước:

(Với Dht (đỉnh hiện tại) là đỉnh vừa đưa được vào S, Daxet[Dht] = 1), các đỉnh i chưa được xét sẽ được đánh nhãn lai như sau:

Nếu (
$$L[Dht] + m(Dht,i)$$
) < $L[i]$) thì:
 $L[i] = L[Dht] + m(Dht,i)$;

Và trong trường hợp này, đường đi ngắn nhất từ s đến i sẽ đi qua đỉnh Dht (đó là đỉnh kề trước i)

- Để lưu trữ các đỉnh trên đường đi ngắn nhất từ s đến t, với $t \in S$, ta dùng mảng một chiều Ddnn[], với tính chất Ddnn[i] là đỉnh trước đỉnh i.

```
Thuật toán được cài đặt bằng hàm sau:
Input
          a[n][n], s
Output - Xuất ra màn hình đường đi ngắn nhất từ s đến các đỉnh còn lại
- Chiều dài tương ứng
void dijkstra( int s)
          int Ddnn[max]; // Chứa đường đi ngắn nhất từ s đến đỉnh t tại mỗi bước
          int i,k,Dht,Min;
          int Daxet[max]; //Đánh dấu các đỉnh đã đưa vào S
          int L[max];
          for ( i = 1; i <= n; i++)
          {
                    Daxet[i] = 0;
                    L[i] = VC;
          //Dua dinh s vao tap dinh S da xet
          Daxet[s] = 1;
          L[s] = 0;
          Dht = s;
          int h = 1; //đếm mỗi bước: cho đủ n-1 bước
```

```
while (h<= n-1) {
                     Min = VC;
                     for (i = 1; i \le n; i++)
                               if(!Daxet[i])
                                          if ( L[dht] + a[dht][i] < L[i] ) //Tính lại nhãn
                                          {
                                                     L[i] = L[dht] + a[dht][i];
                                                     Ddnn[i] = dht;
                                                               // Chọn đỉnh k
                                          if(L[i] < Min)
                                                     Min = L[i];
                                                     k = i;
                     xuatdd(s,k,Ddnn);
                     cout<<"\nTrong so: "<<L[k];
                     dht = k;// Khởi động lại Dht
                     Daxet[dht] = 1;
                                         //Đưa nút k vào tập nút đã xét
                     h++;
          }
```

TÌM ĐƯỜNG ĐI NGẮN NHẮT GIỮA CÁC CẶP ĐỈNH

Bài toán:

Cho G = (V,E) là một đơn đồ thị có hướng có trọng số. V = {1,..,n} là tập các đỉnh. E là tập các cung. Tìm đường đi ngắn nhất giữa các cặp đỉnh của đồ thị.

Ý tưởng:

Thuật toán Floyd được thiết kế theo phương pháp quy hoạch động. Nguyên lý tối ưu được vận dụng cho bài toán này là:

"Nếu k là đỉnh nằm trên đường đi ngắn nhất từ i đến j thì đoạn đường từ i đến k và từ k đến j cũng phải ngắn nhất".

Thiết kế:

Đồ thị được biểu diễn bởi ma trận kề các trọng số của cung:

Ta ký hiệu:
$$\forall i, j \in \{1, ..., n\} : a_{ij} = \begin{cases} \textit{Troïngsoá(i, j)}; \ (i, j) \in E \\ \textit{0}; i = j \\ \textit{∞}; \ (i, j) \notin E \end{cases}$$

- Ma trận trọng số đường đi ngắn nhất giữa các cặp đỉnh: d = (d_{ij}) d_{ii}: Trọng số của đường đi ngắn nhất từ i đến j.
- ❖Ma trận xác định các đỉnh trung gian của đường đi ngắn nhất từ i đến j: p = (p_{ii}
 - pij: đường đi ngắn nhất từ i đến j có đi qua đỉnh trung gian pij hay không?
 - p_{ii} = 0; đường đi ngắn nhất từ i đến j không có đi qua đỉnh trung gian pij.
 - p_{ii} ≠ 0; đường đi ngắn nhất từ i đến j đi qua đỉnh trung gian pij.
- Ở bước k:
 - Ký hiệu ma trận d là d^k cho biết chiều dài nhỏ nhất của đường đi từ i đến j
 - Ký hiệu ma trận p là p^k cho biết đường đi ngắn nhất từ i đến j có đi qua đỉnh trung gian thuộc tập đỉnh {1,..,k}.

Input a

Output d,p;

Mô tả:

Bước 0:

- Khởi động d: d = a; (= d⁰)
- Khởi động p: p_{ii} = 0;

Bước 1:

Kiểm tra mỗi cặp đỉnh i, j: Có/không một đường đi từ i đến j đi qua đỉnh trung gian 1, mà có trọng số nhỏ hơn bước 0? Trọng số của đường đi đó là:

$$d_{ij}^1 = Min\{ d_{ij}^0, d_{i1}^0 + d_{1j}^0 \}$$

• Nếu $d_{ij}^1 = d_{i1}^0 + d_{ij}^0$ thì $p_{ij}^1 = 1$, tức là đường đi tương ứng đi qua đỉnh 1.

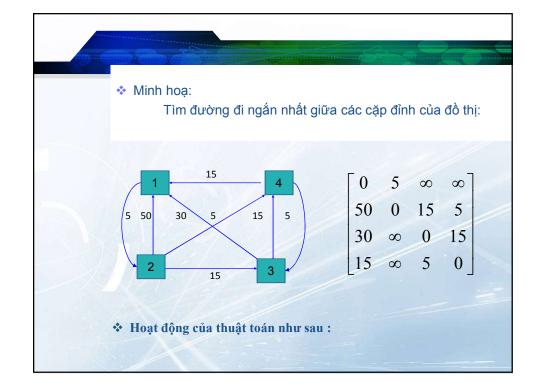
Bước 2:

Kiểm tra mỗi cặp đỉnh i, j: Có/không một đường đi từ i đến j đi qua đỉnh trung gian 2, mà có trọng số nhỏ hơn bước 1? Trọng số của đường đi đó là:

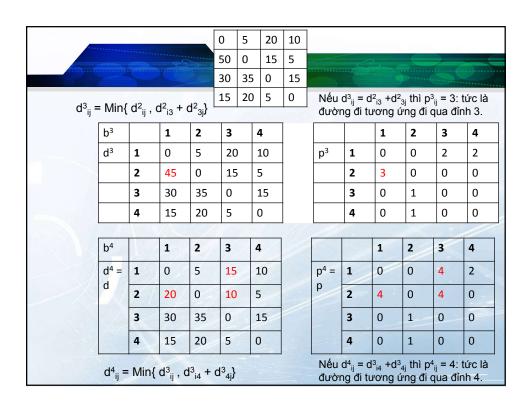
$$d_{ij}^2 = Min\{ d_{ij}^1, d_{i2}^1 + d_{2j}^1 \}$$

• Nếu $d_{ij}^2 = d_{i2}^1 + d_{2j}^1$ thì $p_{ij}^2 = 2$: tức là đường đi tương ứng đi qua đỉnh 2.

Cứ tiếp tục như vậy, thuật toán kết thúc sau bước n, ma trận d xác định trọng số đường đi ngắn nhất giữa 2 đỉnh bất kỳ i, j. Ma trận p cho biết đường đi ngắn nhất từ i đến j có đi qua đỉnh trung gian p_{ij} .



_													
	b ¹		1	2	3	4				1	2	3	4
	d¹	1	0	5	∞	8		p ¹	1	0	0	0	0
		2	50	0	15	5			2	0	0	0	0
		3	30	35	0	15			3	0	1	0	0
		4	15	20	5	0			4	0	1	0	0
a' _{ij} = Min{ a'												lînh 1.	
	b ²		1	2	3	4				1	2	3	4
	d ²	1	0	5	20	10		p ²	1	0	0	2	2
	18	2	50	0	15	5			2	0	0	0	0
		3	30	35	0	15			3	0	1	0	0
		4	15	20	5	0			4	0	1	0	0
d² _{ij} = Min{	$d_{ij}^2 = Min\{ d_{ij}^1, d_{i2}^1 + d_{2j}^1 \}$ Nếu $d_{ij}^2 = d_{i2}^1 + d_{2j}^1$ Nếu $d_{ij}^2 = d_{i2}^1 + d_{2j}^1$ Rếu $d_{ij}^2 = d_{i2}^1 + d_{2j}^1$ Rường đi tương ứng đi qua đình 2.												



- Căn cứ vào ma trận d, ta chỉ ra khoảng cách đường đi ngắn nhất từ i đến j, và dựa vào p có thể xác định các đỉnh nằm trên đường đi ngắn nhất này.
- ❖ Chẳng hạn, với i = 1, j = 3.
 - Theo d, d₁₃ = 15. Nên đường đi ngắn nhất từ 1 đến 3 có khoảng cách là 15.
 - Theo p, đường đi ngắn nhất từ đỉnh 1 đến đỉnh 3 đi qua đỉnh trung gian p₁₃ = 4, đường đi ngắn nhất từ đỉnh 1 đến đỉnh 4 đi qua đỉnh trung gian p₁₄ = 2, đường đi ngắn nhất từ đỉnh 1 đến đỉnh 2 không đi qua đỉnh trung gian nào (p₁₂ = 0).
 - Vậy đường đi ngắn nhất từ đỉnh 1 đến đỉnh 3 là:

```
1 \rightarrow 2 \rightarrow 4 \rightarrow 3.
```

```
Cài đặt:
void floyd()
   int i, j, k;
   // Khoi dong ma tran d va p
   for (i = 1; i<= n; i++)
          for (j = 1; j \le n; j++)
                      d[i][j] = a[i][j];
                      p[i][j] = 0;
   for (k = 1; k \le n; k++) // Tính ma trận d và p ở bước lặp k
     for (i = 1; i \le n; i++)
          if (d[i][k] > 0 && d[i][k] < vc)
               for (j = 1; j \le n; j++)
                      if (d[k][j] > 0 && d[k][j] < vc)
                         if (d[i][k] + d[k][j] < d[i][j])
                                  {
                                              d[i][j] = d[i][k] + d[k][j];
                                              p[i][j] = k;
                                  }
```

```
Hàm xuất đường đi ngắn nhất từ x đến y cài đặt như sau:

void xuatdd(int x, int y)
{

   int r;
   if (p[x][y] == 0)
   {
      cout<<y<"-> ";
      return;
   }
   else
   {
      r = p[x][y];
      xuatdd(x,r);
      xuatdd(r,y);
   }
}
```