

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МОЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №3
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
ТЕМА: «РЕДАКЦИОННОЕ РАССТОЯНИЕ»
ВАРИАНТ 13

Студент гр. 3388

Гусакова К.А.

Преподаватель

Жангиров Т.Р.

Санкт-Петербург

2025

ЗАДАНИЕ НА ЛАБОРАТОРНУЮ РАБОТУ

Над строкой ε (будем считать строкой непрерывную последовательность из латинских букв) заданы следующие операции:

1. $\text{replace}(\varepsilon, a, b)$ – заменить символ a на символ b .
2. $\text{insert}(\varepsilon, a)$ – вставить в строку символ a (на любую позицию).
3. $\text{delete}(\varepsilon, b)$ – удалить из строки символ b .

Каждая операция может иметь некоторую цену выполнения (положительное число).

Даны две строки A и B , а также три числа, отвечающие за цену каждой операции. Определите последовательность операций (редакционное предписание) с минимальной стоимостью, которые необходимы для превращения строки A в строку B .

Задание на вариант:

Вывести не одно, а все редакционные предписания с минимальной стоимостью. Для одного из предписаний продемонстрировать его применение для преобразования 1-ой строки во 2-ую.

Описание алгоритма для решения задачи

Алгоритм, реализованный в коде, решает задачу поиска самого дешевого преобразования одной строки в другую, используя операции с учётом их стоимости. Операции: замена символа, вставка и удаление. Каждая операция имеет заданную стоимость, и цель – получить строку B из строки A с минимальной суммарной стоимостью.

В основе алгоритма лежит метод динамического программирования, который строит таблицу (dp), где каждая ячейка содержит минимальную стоимость преобразования префикса строки A в префикс строки B , а также информацию о том, какая операция была применена (замена, вставка и т. д.).

Вот как работает алгоритм шаг за шагом:

Сначала инициализируется таблица dp , где $dp[i][j]$ – это структура, содержащая:

- cost: минимальная стоимость преобразования первых i символов строки A в первые j символов строки B;
- operation: символ, обозначающий последнюю операцию на этом шаге (M – match, R – замена, I – вставка, D – удаление).

Пример начала инициализации:

```
dp[0][0] = { 0, 'M' }; // Нулевая стоимость: ничего не преобразуем
```

```
for (int i = 1; i <= m; ++i)
```

```
    dp[i][0] = { dp[i - 1][0].cost + cost_delete, 'D' }; // Удаляем все символы
```

A

```
for (int j = 1; j <= n; ++j)
```

```
    dp[0][j] = { dp[0][j - 1].cost + cost_insert, 'I' }; // Вставляем все символы
```

B

Это задаёт начальные состояния: чтобы получить пустую строку из A, нужно удалить все её символы; чтобы получить B из пустой строки, нужно вставить все её символы.

Далее заполняется остальная часть таблицы. На каждом шаге рассматриваются три варианта:

- Если символы A[i-1] и B[j-1] совпадают, операция – M, и стоимость не увеличивается.
- Иначе выбирается минимальная по стоимости из трёх операций:

R (замена) – берётся стоимость ячейки $dp[i-1][j-1] + cost_replace$;

I (вставка) – берётся $dp[i][j-1] + cost_insert$;

D (удаление) – берётся $dp[i-1][j] + cost_delete$.

Пример фрагмента:

```
if (A[i - 1] == B[j - 1]) {
```

```
    dp[i][j] = { dp[i - 1][j - 1].cost, 'M' };
```

```
} else {
```

```
    int replace_cost = dp[i - 1][j - 1].cost + cost_replace;
```

```
    int insert_cost = dp[i][j - 1].cost + cost_insert;
```

```
    int delete_cost = dp[i - 1][j].cost + cost_delete;
```

```

if (replace_cost <= insert_cost && replace_cost <= delete_cost) {
    dp[i][j] = { replace_cost, 'R' };
} else if (insert_cost <= replace_cost && insert_cost <= delete_cost) {
    dp[i][j] = { insert_cost, 'I' };
} else {
    dp[i][j] = { delete_cost, 'D' };
}
}

```

После того как таблица `dp` полностью построена, итоговая стоимость – это значение `dp[m][n].cost`, где `m` и `n` – длины строк `A` и `B` соответственно.

Затем запускается отдельная рекурсивная функция, которая восстанавливает все возможные последовательности операций, давшие минимальную стоимость. Это делается путём обхода таблицы `dp` в обратном порядке – от `dp[m][n]` к `dp[0][0]`.

На каждом шаге проверяется, какая операция могла привести к текущей ячейке при данной стоимости, и строится строка операций в обратном порядке. Если найден конец пути (ячейка `dp[0][0]`), строка операций сохраняется.

Пример восстановления пути:

```

if (A[i - 1] == B[j - 1] && dp[i][j].cost == dp[i - 1][j - 1].cost) {
    find_all_paths(dp, A, B, i - 1, j - 1, current + 'M', all_paths, ...);
}
if (A[i - 1] != B[j - 1] && dp[i][j].cost == dp[i - 1][j - 1].cost + cost_replace)
{
    find_all_paths(dp, A, B, i - 1, j - 1, current + 'R', all_paths, ...);
}

```

Затем показывается применение одной из таких последовательностей. Строка `A` по шагам превращается в `B`, и после каждой операции (замена, вставка, удаление) выводится текущее состояние строки. При этом

используется индекс i , который указывает на текущую позицию в строке, чтобы изменения применялись строго слева направо и только к оригинальным символам, а не к тем, что были добавлены во время.

Оценка сложности алгоритма по времени и памяти

Временная сложность:

1. build_dp()

```
for (int i = 1; i <= m; ++i)
    dp[i][0] = { dp[i - 1][0].cost + cost_delete, 'D' };
for (int j = 1; j <= n; ++j)
    dp[0][j] = { dp[0][j - 1].cost + cost_insert, 'I' };
for (int i = 1; i <= m; ++i) {
    for (int j = 1; j <= n; ++j) {
        // ...
    }
}
```

Двойной цикл по i и j – $O(m * n)$

Каждый элемент вычисляется за $O(1)$ времени

Временная сложность: $O(m * n)$

2. find_all_paths() – Нахождение всех путей преобразований

Рекурсивно находит все возможные пути с минимальной стоимостью редактирования от (m, n) до $(0, 0)$ по матрице dp .

```
if (A[i - 1] == B[j - 1] && ...) // M
if (A[i - 1] != B[j - 1] && ...) // R
if (dp[i][j].cost == dp[i][j - 1].cost + cost_insert) // I
if (dp[i][j].cost == dp[i - 1][j].cost + cost_delete) // D
```

$O(3^{(m+n)})$ в худшем случае, в каждой точке (i, j) может быть до трех рекурсивных вызовов (если все три операции допустимы и равны по стоимости). Глубина рекурсии максимум $m + n$ (максимальная проходка).

Временная сложность: $O(3^{(m+n)})$

3. apply_operations() – пошаговое применение одного пути преобразования

$O(m + n)$,

где $m = A.length()$, $n = B.length()$

Обрабатываем `operations`, длина которой не больше $m + n$ (максимум m удалений + n вставок).

Каждая операция:

$M, R - O(1)$

I, D – вставка/удаление – $O(k)$, где k – длина строки

Тк идет вывод каждой строки, то $(m+n)(m+n)$

Временная сложность: $O(m + n)^2$

Общая временная сложность программы:

$O(3^{(m+n)})$

Пространственная сложность:

1. `build_dp()` – Построение таблицы DP

`vector<vector<Cell>> dp(m + 1, vector<Cell>(n + 1));`

- Хранится таблица размером $(m + 1) \times (n + 1)$.
- Каждый элемент (`Cell`) занимает **$O(1)$** памяти.

Пространственная

сложность:

$O(m * n)$ – память под таблицу.

2. `find_all_paths()` – Нахождение всех путей преобразований

Основные ресурсы:

- Рекурсивный стек глубиной до $m + n$.
- `all_paths` – вектор строк, каждая длиной до $m + n$.
- Строка `current` – создается на каждом уровне рекурсии.

В худшем случае число путей экспоненциальное: до $3^{(m+n)}$.

Пространственная

сложность:

$O(p * (m + n))$, где p – количество оптимальных путей

3. `apply_operations()` – Применение одного пути преобразования

Используемая память:

- `result` – копия строки A $O(m)$
- `operations` – длина до $m + n$

- Дополнительно: временные строки при вставках/удалениях (в пределах $O(m + n)$)

Пространственная

сложность:

$O(m + n)$ – максимум длина промежуточной строки result.

Общая пространственная сложность программы:

$O(3^{m+n} * (m+n))$

Описание способа хранения частичных решений.

Частичные решения хранятся в таблице dp типа `vector<vector<Cell>>`.

```
struct Cell {
    int cost
    char operation;
};
```

Использованные оптимизации.

Сокращение глубины вызовов.

В `find_all_paths()` используется проверка:

```
if (i == 0 && j == 0)
```

которая завершает рекурсию как только достигнут старт пути (нижний угол таблицы).

Тестирование. Показ граничных случаев алгоритма.

```
Консоль отладки Microsoft Visual Studio

1 4 2
aaa
bbb
Все возможные изменения:
RRR
Пример редакционного предписания:
aaa
baa
bba
bbb
```

Рисунок 1 – показ базового случая с разной стоимостью

```
Консоль отладки Microsoft Visual Studio

3 3 3
zxcvbn
ebjyn
Все возможные изменения:
DRRRRM
RDRRRM
RRDRRM
RRRDRM
RRRRDM
Пример редакционного предписания:
zxcvbn
xcvbn
ecvbn
ebvbn
ebjbn
ebjyn
```

Рисунок 2 – показ с одинаковой стоимостью

Консоль отладки Microsoft Visual Studio

9999 1 1

aaa

bbb

Все возможные изменения:

DDDDII

DDIDII

DIDDDI

IDDDII

DDIIDI

DIDIDI

IDDIDI

DIIDDI

IDIDDI

IIDDDI

DDIIID

DIDIID

IDDIID

DIIDID

IDIDID

IIDDID

DIIIDD

IDIIDD

IIDIDD

IIIDDD

Пример редакционного предписания:

aaa

aa

a

b

bb

bbb

Рисунок 3 – показ случая с высокой стоимостью одной операции.

ВЫВОД

В ходе лабораторной работы был реализован алгоритм редактирования строк с учетом различных стоимостей операций, основанный на динамическом программировании. Алгоритм корректно определяет оптимальные пути преобразования и применяет их к строкам. Проведённый анализ подтвердил его эффективность и соответствие заявленной вычислительной сложности.

ПРИЛОЖЕНИЕ. ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

```
#include <iostream>
#include <string>
#include <vector>
#include <algorithm>

using namespace std;

struct Cell {
    int cost;
    char operation;
};

vector<vector<Cell>> build_dp(const string& A, const string& B,
int cost_replace, int cost_insert, int cost_delete) {
    int m = A.length();
    int n = B.length();
    vector<vector<Cell>> dp(m + 1, vector<Cell>(n + 1));

    dp[0][0] = { 0, 'M' };
    for (int i = 1; i <= m; ++i)
        dp[i][0] = { dp[i - 1][0].cost + cost_delete, 'D' };
    for (int j = 1; j <= n; ++j)
        dp[0][j] = { dp[0][j - 1].cost + cost_insert, 'I' };

    for (int i = 1; i <= m; ++i) {
        for (int j = 1; j <= n; ++j) {
            if (A[i - 1] == B[j - 1]) {
                dp[i][j] = { dp[i - 1][j - 1].cost, 'M' };
            }
            else {
                int replace_cost = dp[i - 1][j - 1].cost +
cost_replace;
                int insert_cost = dp[i][j - 1].cost +
cost_insert;
                int delete_cost = dp[i - 1][j].cost +
cost_delete;

                if (replace_cost <= insert_cost && replace_cost
<= delete_cost) {
                    dp[i][j] = { replace_cost, 'R' };
                }
                else if (insert_cost <= replace_cost &&
insert_cost <= delete_cost) {
                    dp[i][j] = { insert_cost, 'I' };
                }
                else {
                    dp[i][j] = { delete_cost, 'D' };
                }
            }
        }
    }
}
```

```

        }
    }

    return dp;
}

void find_all_paths(const vector<vector<Cell>>& dp, const
string& A, const string& B,
    int i, int j, string current, vector<string>& all_paths,
    int cost_replace, int cost_insert, int cost_delete) {
    if (i == 0 && j == 0) {
        reverse(current.begin(), current.end());
        all_paths.push_back(current);
        return;
    }

    if (i > 0 && j > 0) {
        if (A[i - 1] == B[j - 1] && dp[i][j].cost == dp[i - 1][j
- 1].cost) {
            find_all_paths(dp, A, B, i - 1, j - 1, current +
'M', all_paths, cost_replace, cost_insert, cost_delete);
        }
        if (A[i - 1] != B[j - 1] && dp[i][j].cost == dp[i - 1][j
- 1].cost + cost_replace) {
            find_all_paths(dp, A, B, i - 1, j - 1, current +
'R', all_paths, cost_replace, cost_insert, cost_delete);
        }
    }
    if (j > 0 && dp[i][j].cost == dp[i][j - 1].cost +
cost_insert) {
        find_all_paths(dp, A, B, i, j - 1, current + 'I',
all_paths, cost_replace, cost_insert, cost_delete);
    }
    if (i > 0 && dp[i][j].cost == dp[i - 1][j].cost +
cost_delete) {
        find_all_paths(dp, A, B, i - 1, j, current + 'D',
all_paths, cost_replace, cost_insert, cost_delete);
    }
}

void apply_operations(const string& A, const string& B, const
string& operations) {
    string result = A;
    int i = 0, j = 0;

    cout << result << endl;

    for (char op : operations) {
        if (op == 'M') {
            ++i;
            ++j;
        }
    }
}

```

```

        else if (op == 'R') {
            result[i] = B[j];
            ++i;
            ++j;
            cout << result << endl;
        }
        else if (op == 'I') {
            result.insert(result.begin() + i, B[j]);
            ++i;
            ++j;
            cout << result << endl;
        }
        else if (op == 'D') {
            result.erase(result.begin() + i);
            cout << result << endl;
        }
    }
}

int main() {
    setlocale(LC_ALL, "Russian");
    int cost_replace, cost_insert, cost_delete;
    string A, B;

    cin >> cost_replace >> cost_insert >> cost_delete;
    cin >> A >> B;

    auto dp = build_dp(A, B, cost_replace, cost_insert,
cost_delete);

    vector<string> all_paths;
    find_all_paths(dp, A, B, A.length(), B.length(), "",
all_paths, cost_replace, cost_insert, cost_delete);

    cout << "Все возможные изменения:" << endl;
    for (const string& path : all_paths)
        cout << path << endl;

    if (!all_paths.empty()) {
        cout << "Пример редакционного предписания:" << endl;
        apply_operations(A, B, all_paths[0]);
    }

    return 0;
}

```