МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра САПР

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №2 по дисциплине «Компьютерная графика»

Тема: Формирование различных кривых с использованием ортогонального проектирования на плоскость визуализации

	Ларионова Е	ĿE
Студенты гр. 8362	Матвеев Н.	Д.
Преподаватель	Матвеева И.	В

Санкт-Петербург

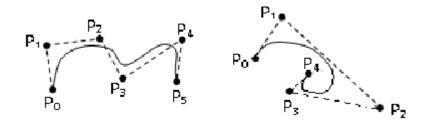
ЗАДАНИЕ

Сформировать на плоскости кривую Безье на основе задающей ломаной, определяемой 3 и большим количеством точек. Обеспечить редактирование координат точек задающей ломаной с перерисовкой сплайна Безье.

ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

Кривые Безье. Их формирование и особенности.

Точки задания этих кривых только определяют ход кривой, сама строящаяся кривая в общем случае не проходит через внутренние точки задающего многоугольника:



Особенности:

- 1. Подходит по касательной к внешним ребрам (сторонам) задающего многоугольника, а остальные точки определяют ход кривой. Они позволяют качественно оценить ход кривой в зависимости от вида задающего многоугольника.
- 2. Кривая задается параметрически в функции от независимого параметра.
- 3. Это кривая n-ой степени, т.е. сколько ребер у задающего многоугольника такой степени и получается кривая. Влиять на степень кривой можно только изменением количества задающих ее точек.

Математически такая кривая описывается параметрическим уравнением:

$$P(t) = \sum_{i=0}^{n} P_i \times N_{i,n}(t)$$

где P(t) – полиномиальная функция,

 P_{i} –координаты i-ой точки задания,

 $N_{i,\,n}-$ весовой коэффициент i-той вершины (коэффициент бинома Ньютона),

і – номер точки,

n – количество сторон задающего многоугольника

t – задающий параметр, причем $0 \le t \le 1$

РЕАЛИЗАЦИЯ ПРОГРАММЫ

При запуске программы открываются 2 окна «MainWindow» и «Form». В «MainWindow» задаются координаты точек. В «Form» служит для отрисовки сплайна Безье (Рисунок 1 и Рисунок 2).

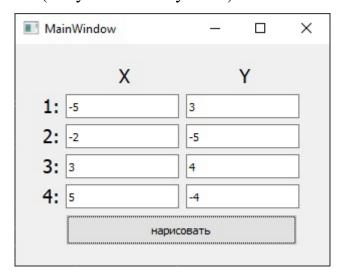


Рисунок 1 – Окно «MainWindow»

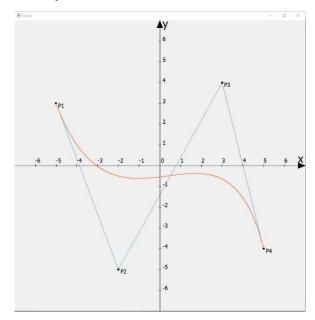


Рисунок 1 – Окно «Form»

ПРИЛОЖЕНИЕ 1 – КОД ПРОГРАММЫ

Файл main.cpp

```
#include <application.h>
int main(int argc, char *argv[])
{
    Application a(argc, argv);
    return a.exec();
}
    Файл mainwindow.cpp
#include "mainwindow.h"
#include "ui mainwindow.h"
MainWindow::MainWindow(QWidget *parent)
    : QMainWindow(parent)
    , ui(new Ui::MainWindow)
{
    ui->setupUi(this);
}
MainWindow::~MainWindow()
{
    delete ui;
}
void MainWindow::on pushButton clicked()
{
    QPointF *p = new QPointF[4];
    p[0].setX(ui->lineEdit x 1->text().toDouble());
```

```
p[0].setY(ui->lineEdit y 1->text().toDouble());
    p[1].setX(ui->lineEdit x 2->text().toDouble());
    p[1].setY(ui->lineEdit y 2->text().toDouble());
    p[2].setX(ui->lineEdit x 3->text().toDouble());
    p[2].setY(ui->lineEdit y 3->text().toDouble());
    p[3].setX(ui->lineEdit x 4->text().toDouble());
    p[3].setY(ui->lineEdit y 4->text().toDouble());
    emit send control(p);
}
    Файл drawwindow.cpp
#include "mainwindow.h"
#include "ui mainwindow.h"
MainWindow::MainWindow(QWidget *parent)
    : QMainWindow(parent)
    , ui(new Ui::MainWindow)
{
    ui->setupUi(this);
}
MainWindow::~MainWindow()
{
    delete ui;
}
void MainWindow::on pushButton clicked()
{
    QPointF *p = new QPointF[4];
    p[0].setX(ui->lineEdit x 1->text().toDouble());
```

```
p[0].setY(ui->lineEdit y 1->text().toDouble());
    p[1].setX(ui->lineEdit_x_2->text().toDouble());
    p[1].setY(ui->lineEdit_y_2->text().toDouble());
    p[2].setX(ui->lineEdit x 3->text().toDouble());
    p[2].setY(ui->lineEdit y 3->text().toDouble());
    p[3].setX(ui->lineEdit x 4->text().toDouble());
    p[3].setY(ui->lineEdit y 4->text().toDouble());
    emit send control(p);
}
    Файл application.cpp
#include "application.h"
#define T STEP 0.001;
Application::Application(int argc, char *argv[])
    : QApplication(argc, argv)
{
    m = new MainWindow;
    m->show();
    d = new DrawWindow;
    d->show();
    connect(m, SIGNAL(send control(QPointF*)),
            this, SLOT (recieve control (QPointF*)));
    connect(this, SIGNAL(send state(State*)),
            d,SLOT(recive state(State*)));
}
void Application::recieve control(QPointF* p)
{
```

```
qreal step = T STEP;
    State s;
    s.d = p;
    s.max = 5;
    for (size_t i = 0; i < 4; i++)
    {
        unsigned int tmp = static cast<unsigned</pre>
int>(qAbs(p[i].x())>qAbs(p[i].y())?qAbs(p[i].x()):qAbs(
p[i].y());
        s.max = s.max>tmp?s.max:tmp;
    }
    for (size t i = 0; i*step < 1; i++)
    {
        s.p.push back(sub calc(p,i*step));
    }
    emit send state (\&s);
}
QPointF Application::sub calc(QPointF* p, qreal t)
{
    return qPow(1-t,3)*p[0] + 3*qPow(1-t,2)*t*p[1] +
3*(1-t)*qPow(t,2)*p[2] + qPow(t,3)*p[3];
}
```