



苏家镖

渲染引擎工程师

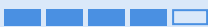
广东省广州市

19854814168

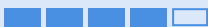
1275038497@qq.com

## 技能

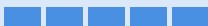
C++



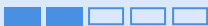
C



OpenGL



Python



## 教育背景

广东技术师范大学

自动化

2019.9 - 2023.7

主要课程：C++高级编程语言、嵌入式系统与应用、计算机、通信技术、高数、线性代数

## 获奖

第十六届全国大学生智能车竞赛

一等奖

August 2021

第十七届全国大学生智能车竞赛

二等奖

August 2022

电子设计大赛

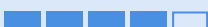
省奖

2021.4.24-2021.4.25

## 语言

英语

雅思6.5



热爱代码，沉迷图形学；

初中开始学习编程，高中参加 NOIP；

大学间参加各类科技竞赛，多次获奖；

拥有良好的交流能力，获校园最佳辩手；

## 工作经历

广州瑞通增材科技有限公司

2024.06 - NOW

渲染引擎工程师

广州

项目：智能SLM打印切片软件

项目中负责：

- 渲染引擎的研发**：实现基于冯氏光照模型的OpenGL渲染，支持动态模型交互，包括通过鼠标进行模型的旋转和平移操作，同时使用离屏渲染技术结合多重采样（MSAA）提升图像质量，确保渲染输出的平滑度和抗锯齿效果；
- 支撑算法的研发**：识别待支撑区域并进行二维平面投影、等距采样，自动生成支撑结构；
- 合并切片代码**：使用线程池优化同事的切片代码，通过并行化处理切片任务，大幅提升了系统的处理效率和响应速度。

深圳市力安机器人有限公司

2022.09 - 2024.02

C++软件工程师

深圳

项目：基于光学追踪的机械臂轨迹采集系统

项目中负责：

- OpenGL 开发**：实时显示当前 Tracker 的位姿以及运动的轨迹，通过读取文件实现对以前以往轨迹的复现；
- VR 设备的二次开发**：用 OpenVR 库去获取 HTC Tracker 的数；
- 基于 Qt 框架的软件设计**：搭建 ui 图形界；
- MCU开发**：采集设备受力面的压力值，通过串口和PC通信；
- 安卓软件开发**：使用 TCP 协议，通过安卓软件，对特殊轨迹段落进行标记；
- 配件的选型和采购**：选购合适的传感器，MCU和VR设备；
- 项目进度管理**：用pingcode管理项目进度，协调工作；

项目：智能理疗机器人

项目中负责：

- 基于 Qt 框架的软件设计**：在 Linux 平台上通过机械臂厂家提供的 sdk，开发机械臂的上位机控制软件
- 机械臂性能测试**：测试机械臂性能，评估开发周期，为设备采购提供技术意见

## 大学项目

全国大学生智能车竞赛

基于人工智能的超市捡货机器人

项目中负责：

项目中负责：

- 上位机**：在搭载 Linux 的单板计算机中通过 usb 摄像头获取赛道图片，使用 opencv 提取车道线，计算误差信息并发送到下位机
- 下位机**：使用 stm32 接收上位机发送的信息，通过 PID 算法实现车辆控制。

- 模型训练**：用百度飞桨提供的平台训练模型，将训练好的模型部署到 pc 端；
- 上位机**：通过tcp协议和PC进行通信，向PC发送图片信息和接收PC端返回的识别结果，同时通过串口向下位机发送指令。