

מבוא למערכות לומדות (236756)

2024 סמסטר אביב תשפ"ד – 3 בספטמבר

מרצה: ד"ר ניר רוזנפלד

פתרון

<u>מבחן מסכם מועד א'</u>

הנחיות הבחינה:

- **משך הבחינה:** שלוש שעות.
- חומר עזר: המבחן בחומר סגור (ללא ספרים, מחברות, דפי נוסחאות).
 - מחשבון: מותר.
 - כלי כתיבה: עט בלבד.
 - יש לכתוב את התשובות **על גבי שאלון זה**.
 - מותר לענות בעברית או באנגלית.
 - הוכחות והפרכות צריכות להיות פורמליות.
 - :קריאוּת
- סימונים לא ברורים בשאלות רב-ברירה ו/או תשובות מילוליות בכתב יד לא קריא יובילו לפסילת התשובה.
 - . לא יתקבלו ערעורים בנושא. ⊙
 - במבחן 19 עמודים ממוספרים סה"כ, כולל עמוד שער זה שמספרו 1 ושלושה עמודי טיוטה בסוף הגיליון.
 - נא לכתוב רק את המבוקש ולצרף הסברים קצרים עפ"י ההנחיות.
 - בתום המבחן יש להגיש את שאלון זה בלבד.
 - לזכאים להערכה חלופית מתאפשרת בחירה בין שאלות 3 ו-4.
 - זכרו: Less is more. אל תכתבו פרטים מיותרים.

בהצלחה!

<u>שאלה 1: SVM, Imbalanced sampling (נק']</u>

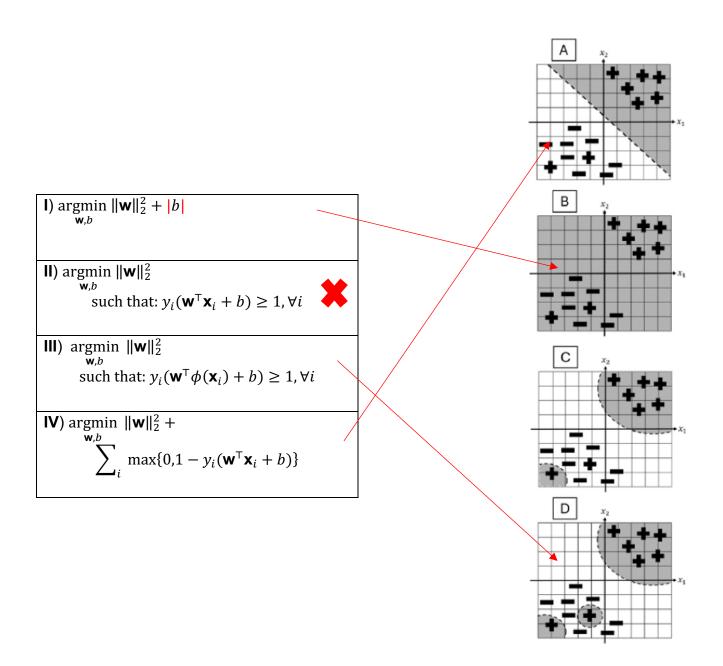
. $\mathcal{X} = \mathbb{R}^d$ עם מרחב דוגמאות, עם בעיית סיווג בינארי סיווג בינארי את נעסוק בבעיית

- א. $S \subset \mathcal{X}$ א. בסעיף זה d=2. דגמו באקראי $S \subset \mathcal{X}$. מימין נתונים 4 איורים המראים decision boundaries שונים. באזורים אפורים המודל מנבא d=1. משמאל נתונות 4 גרסאות שונות של בעיות SVM. בנוסף נתונה פונקציה למיפוי פיצ׳רים פולינומיאלית ממימד גבוה d=1.
- 1) ע״י מתיחת קו, לכל בעיית SVM התאימו איור אחד שמייצג את ה-decision boundary של המודל שיתקבל מבעיה זו. אם בעיית ה-SVM לא יכולה להגיע לפתרון, סמנו עליה [X].

 $h(\mathbf{x}) = sign(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b)$ - ϕ מיפוי לינארי לינארי מפריד מפריד מפריד מפריד לינארי כלל

$$.h(\mathbf{x}) = sign(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\phi(\mathbf{x}) + b) - \phi$$
עם מיפוי

sign(0) = +1 במהלך המבחן הובהר כי



2) נמקו בקצרה את בחירתכם.

פתרון:

sign(0)=+1 לכל את הפתרון שיביא את הbjective למינימום הוא למינימום הוא שיוצר את הפתרון למינימום למינימום הוא $-\underline{l}$

.אך מכיוון שהדאטה לא פריד לינארית לא ניתן להגיע לפתרון. *hard SVM*, אך מכיוון שהדאטה א

יום אויבר מתאפשר שכן מיפוי ϕ . כלומר הוא חייב לסווג את כל הנקודות נכון, והדבר מתאפשר שכן מיפוי הפיצ'רים ממימד גבוה.

. אוע מהדוגמאות, לפתרון לינארי המסוגל לטעות על חלק מהדוגמאות. - IV soft SVM, כלומר הוא יגיע לפתרון לינארי

. מבין ארבעת בעיות ה- SVM, עבור מי הביטוי $\mathbb{E}_{S,x}\left[\left(h_S(x)-\overline{h}(x)\right)^2
ight]$ הוא הגדול ביותר, מכן ארבעת ארבעת ה- ארבעת מי הביטוי

S, x <u>הערה</u>: התוחלת כאן היא ביחס למשתנים המקריים

.SVM- היא המסווג הממוצע של מחלקת ההיפותזות המוגדרת ע"י בעיית הh(x) היא המסווג הממוצע של מחלקת ההיפותזות המוגדרת ע"י

<u>פתרון</u>: זהו ה-*variance* שלמדנו בתרגול של *Model selection.* למדנו כי ביטוי זה גדל ככל שמחלקת המודלים עשירה יותר. במקרה זה, בעיית ה-*SVM* בעלת המחלקה העשירה ביותר היא בעיה III, שכן מדובר בבעיה היחידה עש מיפוי פיצ'רים. כמו כן מדובר בבעיית ה-*hard SVM*, כלומר היא חייבת להגיע להתאמה מושלמת על הדאטה.

תרחיש שבו התפלגות התיוגים ,imbalanced sampling ב. [20] בסעיפים הבאים ננתח תרחיש של בהעיפים הבאים ננתח תרחיש של בקבוצת מדגם S היא לא מאוזנת.

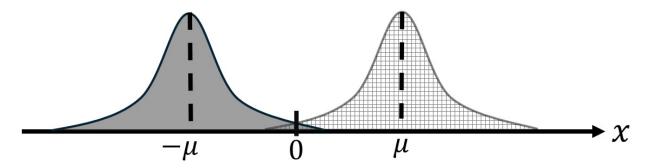
ננתח את המקרה שבו d=1. ידוע כי הפיצ׳ר x מתפלג כמו משתנה אקראי גאוסי, כאשר תוחלת הגאוסיאן .d=1 ננתח את המקרה שבו t=1. ידוע כי הפיצ׳ר t=1. ידוע כי המקרים. יהי יהי t=1. אזי:

$$\mathbb{P}(x|y=1) = N(\mu, \sigma^2)$$
 \circ

$$.\mathbb{P}(x|y=-1)=N(-\mu,\sigma^2)\quad \circ$$

$$\mathbb{P}(y = 1) = \mathbb{P}(y = -1) = 1/2$$
 \circ

1) להלן שרטוט של התפלגות המשותפת (עם צביעה שונה להתפלגויות המותנות השונות):



(לינארי) threshold מהו המפריד מהו המפריד מחוג בניח (לינארי) אוריפאה, כלומר אנחנו יודעים את μ,σ^2 מהו המפריד מחוג אשר ישיג את שגיאת ההכללה המינימאלית על פילוג זה.

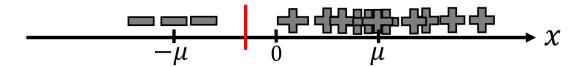
. כתבו את כלל ההחלטה שלו (כלומר כלל הפרדיקציה ($\hat{y} = h(x)$ באופן מפורש, ונמקו בקצרה.

פתרון: משיקולי סימטריה המפריד בעל שגיאת ההכללה המינימאלית יעבור בדיוק במרכז בין שני הגאוסיאניים, h(x) = sign(x) המודל הינו

n מדגם בגודל $S=\{(x_i,y_i)\}_{i=1}^n$ יהי (μ,σ^2) . יהי (μ,σ^2). יהי נניח כעת כי יש לנו גישה רק לדגימה מההתפלגות (כלומר אנחנו לא יודעים את n_+ . נסמן ב- n_+ את מספר הדוגמאות החיוביות במדגם, מההתפלגות המשותפת n_+ . נסמן ב- n_+ את מספר הדוגמאות השליליות, כך ש- n_+ את מספר הדוגמאות השליליות, כך ש- n_+ את מספר הדוגמאות השליליות, כך ש- n_+

(או להפך). n_- נגיד שהמדגם "לא מאוזן" כאשר n_+ גדול משמעותית מ

SVM עם אלגוריתם threshold להלן איור של מדגם מסוים S שאינו מאוזן. נניח שלמדנו בעזרת מסווג להלן איור של מדגם מסנו על האיור את המקום בו עובר המפריד הנלמד. נמקו את בחירתכם, והסבירו את ההשלכות של מדגם לא מאוזן על תוצאות הלמידה.



<u>פתרון</u>: על מנת למקסם את ה-*margin*, ה-*SVM* יעביר את המפריד במרחקים שווים בין הנקודה החיובית השמאלית ביותר לנקודה השלילית הימנית ביותר (אלו ה-*support vectors*). מכיוון שהמדגם לא מאוזן אנו רואים יותר דגימות מההתפלגות של y=+1, מה שמגדיל את הסיכוי לראות ערכים רחוקים יותר מתוחלת הגאוסיאן. בשל אופי ה-*SVM* דבר זה גורם למפריד לסטות שמאלה מהערך האופטימלי של y=-1 (כלומר הוא יטעה y=-1) (כלומר הוא יטעה (bias) יותר מתוחלת שגיאת הכללה לא אופטימלית ועם הטיה

<u>טעויות נפוצות:</u> דיון חסר בנוגע להשלכות של המדגם הלא מאוזן על המודל. לדוגמה:

- 1. לא לציין שזה יגרום למודל הנלמד להיות עם שגיאת הכללה לא אופטימלית.
 - y = -1 לא לציין שלמודל הנלמד תהיה הטיה נגד הדגימות של .2
 - באים: עבור התפלגות נתונה ומדגם בגודל n ממנה, נגדיר את הגדלים הבאים:
 - $M(n) = \mathbb{E}[\max(x_1, ..., x_n)]$ \circ
 - $.m(n) = \mathbb{E}[\min(x_1, ..., x_n)] \circ$

את הגדלים המתאימים.

 $m(n;\mu)$ ו- $M(n;\mu)$, נסמן ב- (σ^2) , נסמן וו-לת עם תוחלת עם תוחלת אווסיאנית עם תוחלת אווים מדובר בהתפלגות אוויים וויים אוויים מידים אוויים וויים אוויים מידים אוויים מידים אוויים מידים אוויים מידים אוויים מידים אוויים מידים אוויים אוויים

 $m(n;0)\cong -\sigma\sqrt{2\ln(n)}$, $M(n;0)\cong \sigma\sqrt{2\ln(n)}$:נתון שמתקיים בקירוב

השלימו:

על הרבה מהן).

$M(n; -\mu) \cong \sigma \sqrt{2 \ln(n)} - \mu$	$M(n;\mu) \cong \sigma\sqrt{2\ln(n)} + \mu$
$m(n; -\mu) \cong -\sigma\sqrt{2\ln(n)} - \mu$	$m(n;\mu) \cong -\sigma\sqrt{2\ln(n)} + \mu$

subsampling נתון שדגמתם מדגם לא מאוזן אך פריד. שיטה נפוצה להתמודדות עם בעיה זו נקראת (4 במסגרת שיטה זו, מוציאים באקראי מS דוגמאות **בעלות התיוג הנפוץ ביותר**, עד שמקבלים קבוצת מדגם מאוזנת , כלומר עד ש $n_+=n_-$.

השתמשו בסעיפים הקודמים, ובפרט בסעיף (3), על מנת להסביר כיצד subsampling יכול לסייע לאימון SVM בתרחיש של שאלה זו.

הדרכה: שימו לב כי הגדלים M(n), m(n) תלויים ב- n. בנוסף זכרו מה התכונה של המפריד הלינארי שמחזיר SVM.

<u>פתרון</u>: כפי שראינו בסעיפים קודמים, ה-SVM יעביר את המפריד במרחקים שווים בין הנקודה החיובית השמאלית ביותר לנקודה השלילית הימנית ביותר (אלו ה- $support\ vectors$). במקרה שלנו מדובר ב- $m(n_+;\mu)$ וב- $m(n_+;\mu)$ בהתאמה. לאחר ה- $m(n_+;\mu)$ מתקיים $m(n_-;\mu)$, כלומר ניתן לחשב מפורשות היכן בתוחלת יעבור המפריד:

$$\frac{m(n_+;\mu) + M(n_-;-\mu)}{2} = \frac{-\sigma\sqrt{2\ln(n_+)} + \mu + \sigma\sqrt{2\ln(n_-)} - \mu}{2} = 0$$

כלומר בזכות ה-subsampling קיבלנו את המפריד עם שגיאת ההכללה האופטימלית.

טעויות נפוצות:

- מסעיף $M(n_-; -\mu)$ ו- ו $(n_+; \mu)$ דיון כללי על איך איזון הדאטה עוזר, ללא שימוש מפורש בנוסחאות של $M(n_-; -\mu)$ ו- m
 - $n_+ = n_-$ חוסר התייחסות למצב של
- מתרחקים" זה support vectors-או בטענה כללית שה $m(n_+;\mu)-M(n_-;-\mu)=0$ מתרחקים" זה מזה כתוצאה מה-subsampling. דבר זה כשלעצמו אינו אומר שנקבל מודל עם שגיאת הכללה טובה יותר.

שאלה 2: VC-dimension | 25 נק'ן

א. [2 נק'] להלן ההגדרה של "ניתוץ". השמטנו מההגדרה את הַכַּמָּתים.

השלימו את שלושת הכמתים החסרים. בכל מקום כתבו בבירור האם חסר בהגדרה ∀ או ∃.

$$\mathcal{H}$$
 shatters $\mathcal{C} \iff \forall y_1, ..., y_{|\mathcal{C}|} \in \mathcal{Y}$: $\exists h \in \mathcal{H}$: $\forall x_i \in \mathcal{C}$: $h(x_i) = y_i$

בשאלה זו נתון מרחב דוגמאות $\mathcal X$ כלשהו ומרחב תיוגים $\mathcal Y=\{-1,+1\}$. אם נדרשת הוכחה, הוכיחו באופן פורמלי. אם נדרשת הפרכה, תנו דוגמה נגדית מנומקת היטב והוכיחו כי היא אכן מפריכה את הטענה.

ב. [5 נק'] הוכיחו/הפריכו.

יהיו שתי מחלקות $\mathcal{H}_1,\mathcal{H}_2$ אזי

 $VCdim(\mathcal{H}_1 \cup \mathcal{H}_2) \ge \max\{VCdim(\mathcal{H}_1), VCdim(\mathcal{H}_2)\}$

תנתצת. \mathcal{H}_1 שי- \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת. \mathcal{H}_2 מנתצת. \mathcal{H}_1 שי- \mathcal{H}_2 מנתצת. \mathcal{H}_1 מנתצת \mathcal{H}_2 מנתצת. \mathcal{H}_3 מנתצת \mathcal{H}_4 אותה ה- \mathcal{H}_4 יהי \mathcal{H}_4 מיימת היפותזה מתאימה ב- \mathcal{H}_4 שצודקת על תיוג זה. \mathcal{H}_4 שנתצר, \mathcal{H}_4 שנו אונים שמתקיים \mathcal{H}_4 שנו אונים אונים שמתקיים \mathcal{H}_4 שנו אונים אונים אונים שמתקיים ב- \mathcal{H}_4 שנו אונים אונים אונים אונים אונים שמתקיים ב- \mathcal{H}_4 שנו אונים א

<u>:טעויות</u>

- 1. שימוש בתכונת המונוטוניות ללא הוכחה. שימו לב, זו שאלה ממבחן עבר ולא מההרצאות או התרגולים.
 - \mathcal{L} את מנתצת מנתצה) h-שימוש בניסוחים לא נכונים. למשל: זה לא נכון להגיד ש
 - .3 חלקכם ניסיתם לסתור טענה זו. אי אפשר.

ג. [6 נק'] הוכיחו.

נתונה מחלקה ${\mathcal H}$ סופית. אזי

$$.VCdim(|H|) \le \log_2 |H|$$

C בגודל M ש- \mathcal{H} מנתצת אותה. לכן לכל תיוג של קבוצה M בגודל M ש- \mathcal{H} מנתצת אותה. לכן לכל תיוג של קבוצה \mathcal{H} קיימת היפותזה ב- \mathcal{H} כך שההיפותזה צודקת על תיוג זה. מכיוון שהתיוגים שונים, מזה נגזר כי ההיפותזות לכל תיוג שונות ביניהן (כי הן פונקציות). סה''כ נקבל,

$$|\mathcal{H}| \ge 2^d \Rightarrow \log_2 |\mathcal{H}| \ge d \Rightarrow \log_2 |\mathcal{H}| \ge VCdim(\mathcal{H})$$

<u>טעות נפוצה</u>: הרבה מכם ניסיתם להוכיח טענה זו מתוך הנחה בשלילה. הטענה בשלילה כאן היא:

$$VCdim(\mathcal{H}) > \log_2 |\mathcal{H}|$$

ואז הגעתם למסקנה כי בהכרח

$$VCdim(\mathcal{H}) \ge \log_2 |\mathcal{H}| + 1$$

אך זה לא נכון, הרי אף אחד לא הבטיח לכם כי $\mathcal{H} \in \mathbb{Z}$ כם כי ארבר הנכון לכתוב היה:

$$VCdim(\mathcal{H}) \ge \lceil \log_2 |\mathcal{H}| \rceil$$

ולהמשיך לעבוד משם.

ד. [12 נק'] הוכיחו/<mark>הפריכו</mark>.

יהיו $\emptyset \neq \mathcal{C} \subset \mathcal{X}$ מחלקות ונתונה $\mathcal{H}_1, \mathcal{H}_2$ יהיו

- .C מנתצת את \mathcal{H}_1 (1
- \mathcal{C} אינה מנתצת את \mathcal{H}_2 (2

אזי בהכרח

 $VCdim(\mathcal{H}_1) > VCdim(\mathcal{H}_2)$

הבאות הבאות ונגדיר את ונגדיר $\mathcal{X} = \mathbb{R}$ פתרון: נבחר

$$h_0(x) = -1,$$
 $h_1(x) = \begin{cases} +1, & x = 1 \\ -1, & o.w. \end{cases}$, $h_2(x) = \begin{cases} +1, & x = 2 \\ -1, & o.w. \end{cases}$

נגדיר

$$\mathcal{H}_1 = \{h_0, h_1\}, \quad \mathcal{H}_2 = \{h_0, h_2\}$$

 $.C = \{1\}$ ונבחר

 $h_0(1)=-1$ מתקיים -1 מתקיים $h_1(1)=+1$ מתקיים +1 מתקיים \mathcal{L} מנתצת את \mathcal{L} מנתצת את \mathcal{H}_1 מנחין כי

 $h_0(1) = h_2(1) = -1$ מתקיים +1 עבור תיוג \mathcal{C} עבור מנתצת את \mathcal{H}_2 נבחין כי

 $h_0(2)=-1$ מנתצת את הקבוצה $\{2\}$. עבור תיוג $h_2(2)=+1$ מתקיים $h_2(2)=+1$ עבור תיוג $\{2\}$ מנתצת את הקבוצה את הקבוצה $\{2\}$

לכן, $VCdim(\mathcal{H}_1) \geq 1, VCdim(\mathcal{H}_2) \geq 1$ מסעיף קודם נקבל,

$$VCdim(\mathcal{H}_1) \le \log_2 2 = 1$$
, $VCdim(\mathcal{H}_2) \le \log_2 2 = 1$

וזו הסתירה המתבקשת.

<u>טעויות נפוצות</u>: קיימות אינספור מחלקות פשוטות שסותרות סעיף זה.

. מתאימה C בחירת (2 $\mathcal{H}_1,\mathcal{H}_2$ בשאלה זו נבחנתם על כמה דברים – 1) הגדרה ברורה עבור

 $VCdim(\mathcal{H}_1) \leq VCdim(\mathcal{H}_2)$ להראות כי (4 C אך \mathcal{H}_2 לא מנתצת את \mathcal{H}_2 אך \mathcal{H}_3 להראות כי (3

- 1. חלקכם לא הגדרתם כראוי את $\mathcal{H}_1,\mathcal{H}_2$ לא היה ברור האם מדובר במחלקה עם היפותזה בודדת, או מחלקה עם אינסוף היפותזות. כמו כן, הגדרת היפותזות מורכבות מדי (כמו למשל מפרידים לינאריים ב- \mathbb{R}^{200}) שגררו אחריהן הוכחות לא נכונות בהקשר לניתוץ.
 - \mathcal{L} חלקכם לא הגדרתם במקום ברור את 2.
- .3 חלקכם לא הוכחתם כי \mathcal{H}_1 מנתצת את ה- \mathcal{C} שבחרתם ו- \mathcal{H}_2 לא מנתצת אותה (או שלא עברתם על כל המקרים). בדר"כ זה נבע מבחירת מחלקות מורכבות מדי. הוכחה לא נכונה של ניתוץ.
 - עלא ראינו בתרגולים ובהרצאות. שימו לב: הוכחות שהיו במבחני עבר לא VCdim אלא ראינו בתרגולים ובהרצאות. שימו לב: הוכחות שהיו במבחני עבר לא נחשבות.

<u>שאלה 3: Perceptron (20 נק')</u>

לזכאים להערכה חלופית <u>בלבד</u> (כפי שהוגדרו באתר הקורס): סמנו את התיבה הזו אם ברצונכם **לדלג** על שאלה זו. באתר הקורס) המשקל של יתר השאלות יתפזר באופן יחסי על פני 100 נקודות. ניתן לדלג רק על שאלה אחת מתוך שאלות 3,4.

. בשאלה זו נניח $\mathcal{Y}=\{+1,-1\}$ ומרחב דוגמאות $\mathcal{X}=\mathbb{R}^d$ לפניכם אלגוריתם הפרספטרון כפי שהוא הוצג

```
input: training set S = \{(\mathbf{x}_1, y_1), ..., (\mathbf{x}_m, y_m)\}, step size \eta = 1
\mathbf{w} = \mathbf{0}_d
while did not separate the training set:
\mathbf{for} \ i = 1 \ \text{to} \ m:
\hat{y}_i = sign(\mathbf{w}^\mathsf{T} \mathbf{x}_i)
\mathbf{if} \ y_i \neq \hat{y}_i:
\mathbf{w} = \mathbf{w} + y_i \mathbf{x}_i
return w
```

לפניכם משפט התכנסות הפרספטרון:

```
\|\mathbf{w}_*\|_2=1 -ש כך ש-w_* ער משקולות אימון (ניח כי קיימים וקטור משקולות S=\{(\mathbf{x}_1,y_1),...,(\mathbf{x}_m,y_m)\} ו-\gamma>0 כך שלכל i=1,...,m מתקיים i=1,...,m נניח בנוסף כי לכל y_i(\mathbf{w}_*^\mathsf{T}\mathbf{x}_i)\geq \gamma מתקיים i=1,...,m מתקיים i=1,...,m אזי אלגוריתם הפרספטרון עושה לכל היותר \frac{R^2}{v^2} טעויות.
```

. בשאלה או נוכיח משפט זה בשלבים. תהי S קבוצת אימון ונניח את קיומם של γ, R, w_* כמו במשפט

.(לא כולל) k -היות וקטור המשקולות שנלמד עד הטעות ה \mathbf{w}_k להיות וקטור המשקולות

 $\mathbf{w}_1 = \mathbf{0}_d$ שימו לב: עבור הגדרה זו מתקיים

א. [2 נקי] האם S פרידה לינארית? נמקו בקצרה.

```
פתרון: כן. נתון כי קיימים w_* ו-0 \gamma>0 כך שמתקיים y_i(w_*^{\sf T}x_i)\geq\gamma\geq0 זה אומר כי הסיווג של w_* לכל דוגמה x_i הוא נכון הרי w_*^{\sf T}x_i וגם y_i עם אותו סימן.
```

. טעות נפוצה: S לא פרידה לינארית כי לא נתון עליה כלום. אבל כן נתונים γ, R, w_* כמו במשפט

ב. [5 נק׳] נתחיל בלהוכיח באינדוקציה את הטענה הבאה:

$$\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_* \geq k\gamma$$

<u>הדרכה:</u>

- k=0 בדקו את בסיס האינדוקציה עבור
- $\mathbf{w}_k^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_* \geq (k-1)\gamma$ כלומר: עבור k כלשהו, הניחו את נכונות הטענה עבור k
- $\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_* \geq \mathbf{w}_k^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_* + \gamma$ הוכיחו באמצעות כלל העדכון של הפרספטרון כי
 - השלימו את צעד האינדוקציה. ○

<u>פתרון</u>:

$$\mathbf{w}_1^{\mathsf{T}} w_* = 0^{\mathsf{T}} w_* = 0 \geq 0 \cdot \gamma = 0$$
 עבור $k = 0$ מתקיים

k+1 נניח את הטענה עבור k כללי ונוכיח עבור

$$w_{k+1}^{\mathsf{T}} w_* \ge (w_k + y_i x_i)^{\mathsf{T}} w_* = w_k^{\mathsf{T}} w_* + y_i x_i^{\mathsf{T}} w_* \underset{y_i x_i^{\mathsf{T}} w_* \ge \gamma}{\overset{\smile}{\smile}} (k-1) \gamma + \gamma = k \gamma$$

צעד האינדוקציה הושלם.

ג. [2 נק׳] לרשותכם אי-שוויון קושי שוורץ

$$\mathbf{u} \in \mathbb{R}^d, \mathbf{v} \in \mathbb{R}^d \quad \|\mathbf{u}\|_2 \|\mathbf{v}\|_2 \ge |\mathbf{u}^\top \mathbf{v}|$$

הסיקו

$$\|\mathbf{w}_{k+1}\|_2 \ge \mathbf{w}_{k+1}^T \mathbf{w}_*$$

פתרון: נבחין כי עד סעיף זה הוכחנו כי $|\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*| = \mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*$ ולכן $|\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*| = k\gamma \geq 0$ מהאי-שוויון נסיק: נבחין כי עד סעיף זה הוכחנו כי $|\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*| = |\mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*| = \mathbf{w}_{k+1}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_*$

טעות נפוצה: לא להתייחס לערך המוחלט.

. כעת ניגש לחסם מלעיל של הביטוי. $\|\mathbf{w}_{k+1}\|_2 \geq k\gamma$ סה״כ מהסעיפים הקודמים מתקבל

ד. [9 נק׳] הוכיחו באינדוקציה את הטענה

$$\|\mathbf{w}_{k+1}\|_2^2 \le kR^2$$

<u>הדרכה:</u>

- .k=0 בדקו את בסיס האינדוקציה עבור
- . $\|\mathbf{w}_k\|_2^2 \leq (k-1)R^2$: הניחו את נכונות הטענה עבור א כלשהו, כלומר ס
- $\|\mathbf{w}_{k+1}\|_2^2 \leq \|\mathbf{w}_k\|_2^2 + R^2$ הוכיחו באמצעות כלל העדכון של הפרספטרון כי \circ
 - . השלימו את צעד האינדוקציה 🔾

 $\|\mathbf{v}\|_2^2 = \mathbf{v}^{\mathsf{T}}\mathbf{v}$ מתקיים $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^d$ אבור \mathbf{v}

פתרון:

$$\|w_1\|_2^2 = 0 \le 0 \cdot R^2 = 0$$
 עבור $k = 0$ מתקיים

k+1 נניח את הטענה עבור k כללי כלשהו ונוכיח עבור

$$\begin{aligned} \|\mathbf{w}_{k+1}\|_{2}^{2} &= \|\mathbf{w}_{k} + y_{i}x_{i}\|_{2}^{2} = (\mathbf{w}_{k} + y_{i}x_{i})^{\mathsf{T}}(\mathbf{w}_{k} + y_{i}x_{i}) = \mathbf{w}_{k}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}_{k} + y_{i}^{2}x_{i}^{\mathsf{T}}x_{i} + 2y_{i}\mathbf{w}_{k}^{\mathsf{T}}x_{i} = \\ &= \|\mathbf{w}_{k}\|_{2}^{2} + \|\mathbf{x}_{i}\|_{2}^{2} + 2y_{i}\mathbf{w}_{k}^{\mathsf{T}}x_{i} & \underset{y_{i}\mathbf{w}_{k}^{\mathsf{T}}x_{i} \leq 0}{\leq} \|\mathbf{w}_{k}\|_{2}^{2} + \|\mathbf{x}_{i}\|_{2}^{2} \leq \|\mathbf{w}_{k}\|_{2}^{2} + R^{2} & \underset{induction}{\leq} (k-1)R^{2} + R^{2} = kR^{2} \end{aligned}$$

 x_i -הסיבה לזה ש- w_k^{T} היא ש- w_k^{T} טועה על הדוגמה ה- $y_i w_k^{\mathsf{T}} x_i \leq 0$ צעד האינדוקציה הושלם.

:טעויות נפוצות

- .1 המרכזי בסעיף זה. הארכם פשוט החלטתם להעלים את הגורם $y_i w_k^{ op} x_i$ ללא נימוק, והוא ה-״קושי״ המרכזי בסעיף זה.
 - 2. שימוש לא נכון באי-שוויון המשולש. טענתם

$$||w_k + y_i x_i||_2^2 \le ||w_k||_2^2 + ||y_i x_i||_2^2$$

ניסוי מחשבתי קצר סותר טיעון זה, הרי אם הוא היה נכון אז

$$4 = (1+1)^2 \le 1^2 + 1^2 = 2$$

סה״כ מכל הסעיפים עד כה קיבלנו

$$k^2 \gamma^2 \le \|\mathbf{w}_{k+1}\|_2^2 \le kR^2$$

ה. [2 נק׳] הסיקו כעת את המשפט. כלומר:

$$k \le \frac{R^2}{v^2}$$

.כאשר k הוא מספר הטעויות

,אחרת, $R \geq 0, \gamma > 0$ אחרת, אזי המשפט מתקיים הרי k = 0 אחרת,

$$k^2 \gamma^2 \le kR^2 \Rightarrow k \le \frac{R^2}{\gamma^2}$$

.k = 0 טעות נפוצה: לא להתייחס למקרה

<u>שאלה 20] Deep Learning :4 שאלה</u>

לזכאים להערכה חלופית <u>בלבד</u> (כפי שהוגדרו באתר הקורס): סמנו את התיבה הזו אם ברצונכם **לדלג** על שאלה זו. באתר הקורס): סמנו את התיבה הזו אם ברצונכם **לדלג** על שאלה אחת מתוך שאלות 3,4.

בשאלה זו נעבוד מעל מרחב דוגמאות $\mathcal{X}=\mathbb{R}$ ומרחב תיוגים $\mathcal{Y}=\{0,1\}$. בסעיפים בהם נדרש חישוב, עגלו את תשובותיכם לדיוק של עד שלוש ספרות אחרי הנקודה.

נתונה רשת נוירונים שעוצבה לפתירת בעיית סיווג בינארי המוגדרת ע״י הקשרים הבאים:

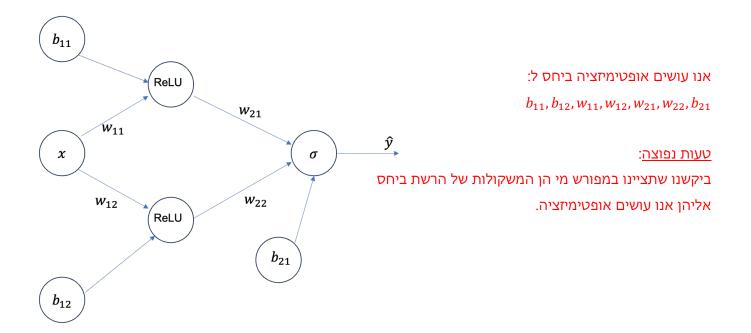
$$\begin{bmatrix} a_1 = & w_{11}x + b_{11} \\ a_2 = & w_{12}x + b_{12} \\ z_1 = & ReLU(a_1) \\ z_2 = & ReLU(a_2) \\ a_3 = & w_{21}z_1 + w_{22}z_2 + b_{21} \\ \hat{y} = & \sigma(a_3) \end{bmatrix}$$

. רשת. של הפלט של הרשת $\hat{y} \in [0,1]$ -ו הוא הקלט של הרשת $x \in \mathbb{R}$

באימון של הרשת מתבצע באמצעות cross-entropy loss. תזכורת:

$$\begin{bmatrix} ReLU(x) = & \max(0, x) \\ \sigma(x) = & \frac{1}{1 + e^{-x}} \\ \ell^{CE}(y, \hat{y}) = & -ylog(\hat{y}) - (1 - y)log(1 - \hat{y}) \end{bmatrix}$$

א. [2 נק'] ציירו תרשים של הרשת (לרשותכם דוגמה לתרשים בגוף התשובה). ציינו מי הן המשקולות של הרשת שביחס אליהן אנו עושים אופטימיזציה.



ב. [5 נק'] נניח כי

$$\begin{bmatrix} b_{11} = & 0.04 \\ b_{12} = & 0.01 \\ b_{21} = & 0.08 \\ w_{11} = & 0.2 \\ w_{12} = & -0.1 \\ w_{21} = & 0.7 \\ w_{22} = & 0.7 \end{bmatrix}$$

2x=0.3 עבור קלט $\hat{y}>rac{1}{2}$ מה מנבאת 1 אמ״מ (באת 1 אם ידוע כי הרשת \hat{y} אם ידוע עבור x=0.3

.+1 פתרון: חישוב פשוט יניב כאן $\hat{y} pprox 0.53$, כלומר הרשת תנבא

- ג. [1 נק׳] באיזה כלל אנו משתמשים בשביל לחשב את הנגזרות החלקיות ביחס למשקולות של רשת נוירונים כלשהי? סמנו את התשובה הנכונה:
 - 1. כלל הפיצה.
 - .2 כלל האצבע.
 - 3. כלל השרשרת.
 - 4. כלל השורש.

y=1 התיוג האמיתי שלה הוא x=0.3 בסעיף הבא הניחו כי עבור הדוגמה

.backpropogation - נעסוק כעת באלגוריתם

ד. b_{12} בצעו את אלגוריתם backpropogation על המשתנה b_{12} . עליכם לכתוב את הנגזרת החלקית של backpropogation ד. α, β ביחס למשתנה α, β ביחס למשתנה α, β , דהיינו α, β , באמצעות הנגזרות החלקיות α, β , כאשר α, β יכולים להיות כל אחד מהבאים:

$$\ell, \hat{y}, z_i, a_i, b_{ij}, w_{ij}, x$$

עבור כל הערכים החוקיים של i,j. וודאו כי כל נגזרת חלקית $\frac{\partial \alpha}{\partial \beta}$ לא ניתנת לפירוק לנגזרות חלקיות פשוטות יותר.

$$\frac{d}{dx}\sigma(x)=\sigma(x)\cdot\left(1-\sigma(x)
ight)$$
 לאחר מכן, **חשבו** את $\frac{\partial\ell}{\partial b_{12}}$ עבור $x=0.3$ עבור

פתרון:

$$\frac{\partial \ell}{\partial b_{12}} = \frac{\partial \ell}{\partial \hat{y}} \cdot \frac{\partial \hat{y}}{\partial a_3} \cdot \frac{\partial a_3}{\partial z_2} \cdot \frac{\partial z_2}{\partial a_2} \cdot \frac{\partial a_2}{\partial b_{12}}$$

בזמן החישוב היה ניתן להבחין כי $\frac{\partial z_2}{\partial z_2}=0$ ולכן כל הנגזרת מתאפסת.