

מבוא למערכות לומדות (236756)

סמסטר חורף תשפ"ג – 14 במרץ 2023

מרצה: ד"ר יונתן בלינקוב

<u>מבחן מסכם מועד ב' – פתרון חלקי</u>

שימו לב: הפתרונות המופיעים כאן הם <u>חלקיים</u> בלבד ומובאים בשביל לעזור לכם בתהליך הלמידה.

ייתכנו כאן חוסרים / ליקויים / טעויות של ממש.

הנחיות הבחינה:

- **משך הבחינה:** שלוש שעות. •
- **חומר עזר:** המבחן בחומר סגור (ללא ספרים, מחברות, דפי נוסחאות).
 - מחשבון: מותר.
 - כלי כתיבה: עט בלבד.
 - יש לכתוב את התשובות **על גבי שאלון זה**.
 - מותר לענות בעברית או באנגלית.
 - הוכחות והפרכות צריכות להיות פורמליות.
 - :קריאוּת
 - ס תשובה בכתב יד לא קריא **לא תיבדק**. o
- o בשאלות רב-ברירה הקיפו את התשובות <u>בבירור</u>. סימונים לא ברורים יביאו לפסילת התשובה.
 - . לא יתקבלו ערעורים בנושא. ס
- במבחן 14 עמודים ממוספרים סה"כ, כולל עמוד שער זה שמספרו 1 ושלושה עמודי טיוטה בסוף הגיליון.
 - נא לכתוב רק את המבוקש ולצרף הסברים קצרים עפ"י ההנחיות.
 - בתום המבחן יש להגיש את שאלון זה בלבד.

בהצלחה!

חלק א' – שאלות פתוחות [82 נק']

שאלה 1: השפעה של דוגמה יחידה על פעולת מסווגים [24 נק']

 $\mathbf{x}_i \in \mathbb{R}^2, y_i \in \{-1,1\}$ מתקיים i=1,...,m משמע לכל היים, משמע דו-ממדיות ותיוגים בינאריים, משמע לכל מחקיים וועם $m \geq 10$

- **_ בשלב הראשון**: לומדים מסווג על סט האימון המקורי ומחשבים את הסיווגים על כל הדוגמאות.
 - בשלב השני:

לומדים שני מסווגים:

- מסירים דוגמת אימון <u>אחת</u> שרירותית כלשהי. 🏻 🔾
- . מאמנים מסווג <u>חדש</u> על סט האימון המעודכן, ומחשבים בעזרתו את הסיווג על כל הדוגמאות <u>הנותרות.</u>

עבור כל אלגוריתם למידה, סמנו האם הסיווגים שהמסווג <u>החדש</u> יחזה על דוגמאות האימון <u>הנותרות</u> זהים <u>בהכרח</u> לאלה של המסווג <u>המקורי</u> על דוגמאות אלה.

הסבירו בקצרה את תשובותיכם (2-4 משפטים בכל סעיף).

הניחו שאין צעדים אקראיים או שגיאות נומריות בריצת האלגוריתמים (בעיות קמורות מתכנסות לפתרון האנליטי במדויק).

א. $\lambda = 10^{-1}$ ליניארי לא הומוגני עם $\lambda = 10^{-1}$ בהנחה שהדאטה המקורי פריד ליניארית.

הסיווגים על דוגמאות האימון הנותרות זהים בהכרח? כן / לא

הסבר: ייתכן שהנקודה שהוסרה הייתה ב-margin violation גבוה ו"דחפה" את המפריד לכיוונה. לאחר הסרתה, המפריד יכול לזוז בצורה **משמעותית** ונקודה שסווגה לפני כן באופן נכון יכולה כעת להיות מסווגת באופן שגוי<u>.</u>

- ב. Soft-SVM ליניארי לא הומוגני עם $0 \rightarrow \lambda$ בהנחה שהדאטה המקורי פריד ליניארית.
- אסיווגים על דוגמאות האימון הנותרות זהים בהכרח? בנ $\lambda \to 0$ הסבר: בגבול $\lambda \to 0$ מקבלים התנהגות של Hard SVM. דאטה שהיה פריד ליניארית נשאר כך לאחר הסרת דוגמה.
- ג. ID3 המשתמש באנטרופיה ועוצר בעומק מירבי 4. הסיווגים על דוג' האימון הנותרות זהים בהכרח? **כן / <mark>לא</mark>** הסבר: <u>חישובי האנטרופיה וה-IG כבר בשלב הראשון משתנים ולכן ייתכן שייבחר כלל פיצול אחר בשורש וייבנה עץ אחר לחלוטין.</u>
- ד. k = 3 עם k = 3 (דוגמה לא נחשבת שכנה של עצמה), כאשר ידוע שלשלושת השכנים הקרובים ביותר k = 3 לא לדוגמה שהוסרה יש תיוג זהה לתיוג שלה. הסיווגים על דוגמאות האימון הנותרות זהים בהכרח? כן k = 3 לא הסבר: שכנוּת היא לא יחס טרנזיטיבי. דוגמה נגדית (מסירים ב-6, הסיווג על זו ב-4 משתנה):



עאלה 2: Generative models [2 נק']

, היא [a,b], הקטע הסגור ([a,b], אחידה ורציפה על הקטע הסגור ([a,b], היא

$$f(z) = \frac{1}{b-a} \mathbb{I}[a \le z \le b] = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & a \le z \le b \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

א. S נק'] **מתרגיל בית:** נתון משתנה אקראי $X \sim U[0, \theta]$ עבור $S \sim V$ לא ידוע. $S = \{x_1, \dots, x_m\} \subset \mathbb{R}_{\geq 0}$ שנדגמו מהמשתנה האקראי באופן $\widehat{\theta}_{\mathrm{MLE}} = \max_{i \in [m]} x_i$ הוא $\widehat{\theta}_{\mathrm{MLE}} \triangleq \mathrm{argmax}_{\theta} \Pr[S; \theta]$ שמוגדר בתור שמשערך ה-MLE שמוגדר בתור שמשערך ה- $\widehat{\theta}_{\mathrm{MLE}} = \max_{i \in [m]} x_i$

תשובה:

. $\Pr[S; \theta] = \prod \Pr[x_i; \theta] = \prod \frac{1}{\theta - 0} \mathbb{I}[0 \le z \le \theta] = \frac{1}{\theta^m} \mathbb{I}[\forall i : 0 \le x_i \le \theta]$ היא likelihood- פונקציית ה-likelihood

. הפונק' לא אפס והיא הפונק' היא אפס. בתחום $\theta \geq \max_i x_i$ הפונק' היא אפס הפונק' היא אפס הפונק' אם אפילו אחת הדוגמאות

 $\hat{ heta}_{ ext{MLE}} = \max_i x_i$ כדי למקסם אותה נבחר

 $\theta \sim U[10,20]$ ב. $\theta \sim U[10,20]$ בנוסף על הנתונים שבסעיף הקודם, בסעיף זה בלבד $\theta \sim U[10,20]$ במצאו (והוכיחו) את משערך ה-MAP לפי כלל הנתונים: $\theta \sim U[10,20]$ במצאו (והוכיחו) את משערך ה-MAP לפי כלל הנתונים: $\theta \sim U[10,20]$ בוואפוווים: $\theta \sim U[10,20]$ את משערך ה-MAP לפי כלל הנתונים: $\theta \sim U[10,20]$ את משערך ה-MAP לפי כלל הנתונים: $\theta \sim U[10,20]$ את משערך ה-MAP לפי כלל הנתונים: $\theta \sim U[10,20]$ את משערך ה-

תשובה:

.
$$\Pr[S; \theta] \Pr[\theta] = \frac{1}{\theta^m} \mathbb{I}\left[\theta \geq \max_i x_i\right] \frac{1}{10} \mathbb{I}[10 \leq \theta \leq 20]$$
מתקבל

 $\hat{ heta}_{ ext{MAP}} = \max\left(10, \max_{i} x_i
ight)$ ושוב הפונק' יורדת בטווחים בהם היא אינה אפס. ולכן נבחר

 $\mathcal{X}=\{-1,+1\}$ הרביע החיובי) ומרחב התיוגים הוא בסעיף הבא מרחב הדוגמאות הוא $\mathcal{X}=\mathbb{R}^2_{\geq 0}$ הרביע החיובי) מרחב הדוגמאות הוא $\{(\mathbf{x}_1,y_1),...,(\mathbf{x}_m,y_m)\}\subset (\mathcal{X}\times\mathcal{Y})$ בהינתן מדגם אימון

<u>תהליך הלמידה:</u>

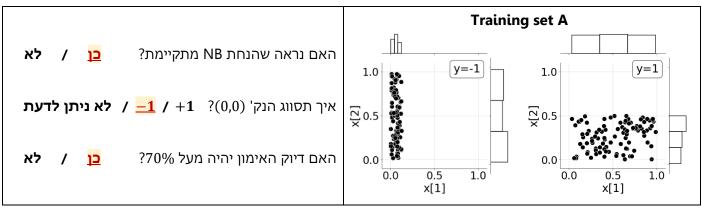
- .Naïve Bayes (NB) נניח את הנחת.i.
- $.j \in \{1,2\}, k \in \{-1,+1\}$ כאשר, ($X[j]|Y=k) \sim U\left[0, \theta_k[j]\right]$, משמע, Uniform NB נמדל את בעיות הסיווג בעזרת. ii.

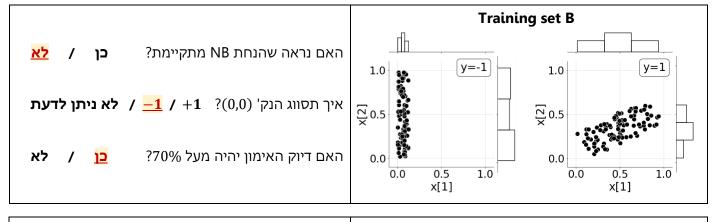
$$\hat{ heta}_{-1} = \begin{bmatrix} \max\limits_{i:y_i=-1} x_i[1] \\ \max\limits_{i:y_i=-1} x_i[2] \end{bmatrix}$$
י ו- $\hat{ heta}_{+1} = \begin{bmatrix} \max\limits_{i:y_i=+1} x_i[1] \\ \max\limits_{i:y_i=+1} x_i[2] \end{bmatrix}$ משמע, MLE משמע, הפרמטרים בעזרת. וiii

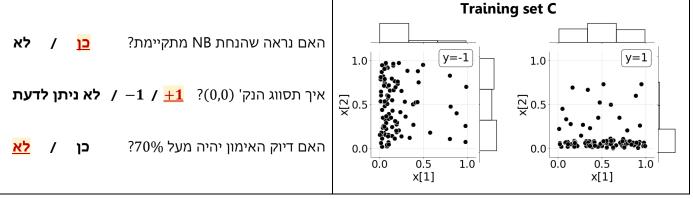
 $\hat{y}(\mathbf{x}) = \operatorname{argmax}_{\mathbf{v} \in \{-1, +1\}} \Pr(\mathbf{x}; y)$ בהמשך לכל ההנחות לעיל, נבנה כלל החלטה הסתברותי. iv

כעת נתונים שלושה מדגמי אימון, כל אחד מהתפלגות שונה ומכיל 100 דוגמאות חיוביות ו-100 שליליות. המדגמים מופיעים בתרשימים הבאים (הדוגמאות מִכֹּל תיוג מופיעות בנפרד ביחד עם ההיסטוגרמות השוליות המתאימות). לכל מדגם (בנפרד), מבצעים את תהליך הלמידה המתואר לעיל.

ג. [15 נק'] לכל מדגם, ענו על השאלות ביחס לתהליך הלמידה שלו. התשובות אמורות להיות ברורות מהגרפים.







(נק'<u>] 32] Multi-Layer Perceptron (MLP) and VC dimension שאלה</u>

קראו היטב את הנתונים הבאים.

 $\mathcal{X} = \mathbb{R}^2, \mathcal{Y} = \{-1, +1\}$ בשאלה זו מרחב הנתונים הוא

. ופלט היפר ReLU ופלט ReLU ופלט (היפר-פרמטר), אקטיבציות אחת ברוחב אחת ברוחב אחת שכבה חבויה אחת שכבה חבויה אחת ברוחב וועדיר מחלקה \mathcal{H}

בכל הרשתות במחלקה, המשקלים של השכבה השנייה קבועים להיות 1 וללא bias.

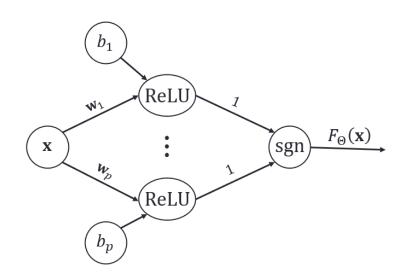
(bias-הוא רכיבי ה-bias). אי-שליליים (אילוץ זה לא כולל את רכיבי ה-bias). נאמר שאוסף פרמטרים θ

:תאר את הפונקציה המתקבלת בצורה $F_\Theta\colon\mathbb{R}^2\to\{-1,+1\}$ בצורה ובצורה פורמלית

$$F_{\Theta}(\mathbf{x}) = \operatorname{sgn}\left(\sum_{t=1}^{p} \operatorname{ReLU}(\mathbf{w}_{t}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b_{t})\right),$$
 where:
$$\Theta = \left(\mathbf{w}_{1}, \dots, \mathbf{w}_{p}, b_{1}, \dots, b_{p}\right),$$

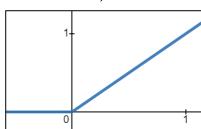
$$\mathbf{w}_{1}, \dots, \mathbf{w}_{p} \in \mathbb{R}^{2}_{\geq 0},$$

$$b_{1}, \dots, b_{p} \in \mathbb{R}.$$



וכמו כן,

$$\operatorname{ReLU}(z) = \left\{ egin{array}{ll} 0, & z \leq 0 \\ z, & z > 0 \end{array}
ight.$$
 תזכורת:



$$\operatorname{sgn}(z) = \begin{cases} -1, \ z \le 0 \\ +1, \ z > 0 \end{cases}$$

(כך שלא מתקבל אפס לשום קלט)

 $\mathbf{x}_i[1] \geq \mathbf{x}_i[1] \wedge \mathbf{x}_i[2] \geq \mathbf{x}_i[2]$ אם ורק אם $\mathbf{x}_i \succcurlyeq \mathbf{x}_i$ נסמן. נסמן $\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i \in \mathbb{R}^2$ יהיו שני קלטים

 $F_{\Theta}(\mathbf{x}_i) \geq F_{\Theta}(\mathbf{x}_i)$ אזי $\mathbf{x}_i \geqslant \mathbf{x}_j$ אזי $\mathbf{x}_i \geqslant \mathbf{x}_j$ אזי פולכל p ולכל רוחב p ולכל רוחב פרשתות שהגדרנו, לכל רוחב אזי ולכל פולכיים:

 $\mathbf{x}_i \geqslant \mathbf{x}_i$ נניח

$$. \forall t \in [p]: \underbrace{\overset{\geq 0}{\mathbf{w}_t[1]} \mathbf{x}_i[1] + \overset{\geq 0}{\mathbf{w}_t[2]} \mathbf{x}_i[2] + b_t}_{=\mathbf{w}_t^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b_t} \geq \underbrace{\overset{\geq 0}{\mathbf{w}_t[1]} \mathbf{x}_j[1] + \overset{\geq 0}{\mathbf{w}_t[2]} \mathbf{x}_j[2] + b_t}_{=\mathbf{w}_t^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b_t}$$

 $F_{\Theta}(\mathbf{x}_i) \geq F_{\Theta}(\mathbf{x}_j)$ ובסה"כ ReLU $(\mathbf{w}_t^{\intercal}\mathbf{x}_i + b_t) \geq \mathrm{ReLU}(\mathbf{w}_t^{\intercal}\mathbf{x}_j + b_t)$ ולכן גם $\forall t \in [p]$

$$.S = \left\{ \left(\underbrace{(0,1)}_{\mathbf{x}_1}, \underbrace{+1}_{y_1} \right), \left(\underbrace{(1,0)}_{\mathbf{x}_2}, \underbrace{+1}_{y_2} \right), \left(\underbrace{(0,0)}_{\mathbf{x}_3}, \underbrace{-1}_{y_3} \right), \left(\underbrace{(1,1)}_{\mathbf{x}_4}, \underbrace{-1}_{y_4} \right) \right\}$$
 :XOR dataset- ב. $(S = \{ (0,1), \underbrace{+1}_{\mathbf{x}_2}, \underbrace{+1}_{y_2}, \underbrace{+1}_{y_2}, \underbrace{+1}_{y_2}, \underbrace{+1}_{y_2}, \underbrace{+1}_{y_3}, \underbrace{+1}_{y_3}$

. (כדאי להיעזר בסעיף הקודם). $F_{\Theta}\in\mathcal{H}$ ע"י ע"י אימון אפס על S ע"י להגיע לשגיאת להגיע לשגיאת להגיע לשגיאת אימון יעילות. במציאת דרכי אימון יעילות. מבהרה: כל הסעיפים עוסקים ב-capacity של המחלקה ולא במציאת דרכי אימון יעילות.

הוכחה:

. מצד אחד מתקיים $\hat{y}_4=F_\Theta(\mathbf{x}_4)\geq F_\Theta(\mathbf{x}_2)=\hat{y}_2$ מצד שני $\mathbf{x}_4\geqslant \mathbf{x}_2,y_2>y_4$ לכל $\hat{y}_4=F_\Theta(\mathbf{x}_4)$

p=1 ברוחב (\mathcal{H} ברוחב (מתוך (מתוך בסעיף בסעיף בסעיף בסעיף במתוך במתוך (מתוך בסעיף במתוך בתוך במתוך במתוך במתוך במתוך בתתוך בתת

 $\|\mathbf{x}_i\|_2 = 1$ מתקיים $\|\mathbf{x}_i\|_2 = 1$ וגם $\|\mathbf{x}_i\|_2 = 1$ יהיו אונים ומנורמלים ברביע ומנורמלים ברביע אונים ומנורמלים אונים ומנורמלים ברביע אונים ומנורמלים ברביע אונים ומנורמלים ברביע אונים ומנורמלים ברביע החיובי (משמע אונים ומנורמלים ומנורמלים ברביע החיובי (משמע אונים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי (משמע אונים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי (משמע אונים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיובי ומנורמלים ברביע החיוביע החיוביע ומנורמלים ברביע החיוביע ברביע החיוביע החיוביע ברביע החיוביע ברביע החיוביע ברביע החיוביע ברביע החיוביע ברביע החיוביע ברביע ברביע החיוביע ברביע ברב $F_{\Theta}(\mathbf{x}_2) = F_{\Theta}(\mathbf{x}_3) = \cdots = F_{\Theta}(\mathbf{x}_n) = -1$ וגם $F_{\Theta}(\mathbf{x}_1) = +1$ שמקיימת $\Theta = (\underbrace{\mathbf{w}_1}_{\in \mathbb{R}^2_{>0}}, \underbrace{b_1}_{\in \mathbb{R}})$ אונם השמה חוקית השמה חוקית ווער שקיימת השמה חוקית ווער שקיימת השמה חוקית ווער שמקיימת שמקיימת השמה חוקית ווער שמקיימת ווער שמקיימת ווער שמקיימת השמה חוקית ווער שמקיימת ווער ש

. הוכיחו שהיא מקיימת את הנדרש ($\mathbf{x}_1,\dots,\mathbf{x}_n$) והוכיחו שהיא מקיימת את הנדרש משמע, הציעו השמה כזאת

 $\mathbf{u}^{\mathsf{T}}\mathbf{v} = \|\mathbf{u}\|\|\mathbf{v}\|\cos\angle(\mathbf{u},\mathbf{v})$ ניתן להיעזר בזהות האלגברית

הוכחה (לרשותכם טיוטה בסוף הגיליון):

 $\mathbf{w}_1 = \mathbf{x}_1$ נבחר

$$\forall i : \text{ReLU}(\mathbf{w}_1^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b_1) = \text{ReLU}(\mathbf{x}_1^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b_1) = \begin{cases} 1 + b_1, & i = 1 \\ \cos \angle(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_i) + b_1, & i = 2, \dots, n \end{cases}$$

 $|\cos \angle (\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_i)| \leq -b_1 < 1$ משמע משמע. משמע הכאבע וגם 1 אונם 1 בריך לוודא שמתקיים 1 אונם 1 בריך לוודא

$$b_1 = -\max_{i=2,...,n} \cos \angle(\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_i)$$
 לכן נבחר

בלבד). p=1 בלבד בסעיף הקודם בסעיף הקודם גם מבלי לפתור אותו (נדרשות התאמות כי בסעיף הקודם p=1

 $\mathcal{H}_p \subset \mathcal{H}$ משמע, מתקיים $\mathcal{H}_p \subset \mathcal{H}$ את מחלקת הרשתות מ- \mathcal{H}_p שהן ברוחב $p \in \mathbb{N}$ (משמע, מתקיים \mathcal{H}_p).

 $p \geq 2$ מבין האפשרויות הבאות, בחרו את <u>החסם התחתון ההדוק ביותר</u> שתוכלו להוכיח עבור

(i)
$$VCdim(\mathcal{H}_p) \ge 2$$

(ii)
$$VCdim(\mathcal{H}_p) \ge \ln p$$
 (iii) $\frac{VCdim(\mathcal{H}_p) \ge p}{}$

(iii)
$$VCdim(\mathcal{H}_p) \geq p$$

הוכיחו את החסם התחתון שבחרתם.

הוכחה: נבחר p נקודות שונות מנורמלות ברביע הראשון (הבחירה עצמה לא משנה כאן).

אינטואיציה: אפשר להסיק מהסעיף הקודם, שניתן ליצור נוירון בודד חבוי שנדלק רק עבור דוגמה אחת.

 y_1, \dots, y_p תהא השמה כלשהי

 $t \in [p]$ בדומה לסעיף הקודם, לכל

. ReLU $(\mathbf{w}_t^{ op}\mathbf{x}_i+b_t)>0 \Leftrightarrow i=t$ מתקיים . b_t = $-\max_{i\neq t}\cos\angle(\mathbf{x}_t,\mathbf{x}_i)$ וגם $\mathbf{w}_t=\mathbf{x}_t$ נבחר יש יש יש יש יים יאם יש יש יאם יש יש יאנים יא

. ה-אפסים בהתאם לבנייה) אפסים בהתאם לבנייה) אפרסים בהתאם לבנייה). $F_{\Theta}(\mathbf{x}_t)=1$

.ReLU $(\mathbf{w}_t^\mathsf{T}\mathbf{x}_i+b_t)=0$:i אם $\mathbf{w}_t=\mathbf{0}_d$, $b_t=0$ נבחר $y_t=-1$

יתקיים בהתאם לבנייה). $F_{\Theta}(\mathbf{x}_t) = 0$ הם אפסים בהתאם לבנייה).

חלק ב' – שאלות רב-ברירה [18 נק']

.e או d או לסימון של 1 לסימון פאלות הראשונות ירדו 2 נק' (מתוך 6) על כל סימון שגוי. בשלישית ניתנה נק' d לסימון של

א. לפניכם סט אימון דו-ממדי עם 4 מחלקות ו-3 דוגמאות מכל מחלקה (התיוג כתוב מעל/מתחת הדוגמאות).



. אבאים, סמנו את $\underline{\dot{c}}$ אלה שצפויים להגיע לדיוק אימון של 100% על הדאטה לעיל multiclass מבין מודלי ה-

- וnearest-neighbor .a (חוזה את התיוג של השכן הקרוב ביותר לפי מרחק אוקלידי, דוג' לא נחשבת שכנה של עצמה).
 - <u>עץ החלטה בעומק מירבי 3 (הפרדיקציה של כל עלה נקבעת לפי רוב דוגמאות האימון שבתוכו).</u>
 - <u>מודל one-vs-one עם decision stump עץ בעומק 1) כמודל בסיס.</u>
 - .d ען בעומק 1) כמודל בסיס. one-vs-all עם מודל

 $\textbf{Random Forest}(S, k, \texttt{max_depth}, \texttt{min_samples_split}):$

For i=1 to k:

 $S'=\operatorname{Sample}\sqrt{d}$ features out of the original d features in S (keeping all samples) $h_i=\operatorname{ID3}(S',\max_d \operatorname{epth},\min_s \operatorname{samples_split},\operatorname{criterion="entropy"})$ Return $H(x)=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^k h_i(x)$

סמנו את $\underline{\vec{e}t}$ התשובות הנכונות (השאלה אינה עוסקת במקרי קצה אלא במקרה הסביר).

.a הגדלת k (מספר העצים ביער).

ב. נגדיר אלגוריתם Random Forest פשוט:

- .b (העומק המירבי המותר). max_depth .b
- .c. הגדלת <u>min_samples_split</u> (מספר הדוגמאות המינימלי הנדרש לפיצול של צומת).
 - .d נירמול מקדים של הדאטה בשיטת min-max.
 - standardization (Z-score) נירמול מקדים של הדאטה בשיטת. e

 $m{\phi}: \mathbb{R}^d o \mathbb{R}^{10}$ של דוגמאות ב- \mathbb{R}^d ותיוגים בינאריים (± 1). נתון מדגם $S = \{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^m$ של דוגמאות ב- $S = \{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^m$ נתון שקיימים $\hat{\mathbf{w}} \in \mathbb{R}^{10}$ המקיימים c > 0 המקיימים $\hat{\mathbf{w}} \in \mathbb{R}^{10}$

.argmin
$$\left(\frac{1}{m}\sum_{i} \max\{0, 1 - y_{i}\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\phi}(\mathbf{x}_{i})\}\right)$$

על א hinge loss על בעזרת אופטימיזציה בעזרת אופטימיזציה בעזרת

 $\overline{\mathbf{w}}$ אם נמצא מינימום לוקאלי של הבעיה, האם שגיאת ה-0-1 של של $\overline{\mathbf{w}}$ (על S, לאחר המיפוי ϕ) היא בהכרח אפס? סמנו את התשובה הנכונה.

- <u>כן.</u> a
- רק אם הפונקציה ϕ ליניארית. b
- רק אם הפונקציה ϕ לא ליניארית.
 - .c=1 רק אם. d
 - .c ≥ 1 רק אם. e
 - .f לא, כי חסר גורם רגולריזציה.