

Pregunta 7

April 25, 2019

Autor:

Lazaro Camasca Edson
Analisis Numerico
Universidad Nacional de Ingenieria

0.0.1 Programe el método de eliminación gaussiana

Sin intercambio de filas y resuelva el sistema $Hx = b$, donde $H(i;j) = 1/(i+j1)$ y $b(j) = 1$

```
In [1]: from toolNick import *  
import numpy as np
```

toolNick se ha importado correctamente.

```
In [2]: def elimGauss(a, b, p = False, v = False):  
    #v nos muestra el procedimiento detallado de la eliminacion  
    #p se utiliza si requiere pivotacion total al inicio  
  
    A_b = np.c_[a, b] # Matriz aumentada  
    (fil, col) = A_b.shape #Guarda el #filas y #columnas  
    line = "=====  
    print("Matriz aumentada [H|b] al inicio: \n".format(A_b,line))  
  
    if p: A_b = pivoteo_Total(A_b, v)  
  
    for i in range(fil): # se condiera dim(a)  
        #El pivoteo parcio no el solo cuando se tiene 0 en la diagonal  
        #Para realizar el pivoteo parcial eliminar la condicion A_b[i,i]==0  
  
        #Si se quiere un pivoteo parcial quitar esta condicion  
        if A_b[i, i] == 0 :  
            P = pivoteo(A_b, i)  
            if v : print("P_{:}\n{:}".format(i+1,P))  
            A_b = np.matmul(P, A_b)  
  
        #Obtenemos el L_i  
        L_i = get_L(A_b, i, v)
```

```

A_b = np.matmul(L_i, A_b)

#mostrar L(i) * (A/b)
if v : print("L_{} * [H|b]:\n{}\n{}".format(i+1,A_b,line))

#U sera todo menos la ultima columna
U = A_b[:, :col - 1]
#b_sol sera solo la ultima columna
b_sol = A_b[:, col - 1]
return resolverMTriangularSup(U, b_sol)

```

0.0.2 Ejemplo

```

In [3]: n = 3
        H = np.fromfunction(lambda i,j: 1/((i+1)+(j+1)-1),(n,n))
        print("H_",H)
        b = np.array([1, 1 ,1]); b.reshape(3,1)
        print("b_: \n", b)

```

```

H_ [[1.          0.5          0.33333333]
     [0.5          0.33333333 0.25         ]
     [0.33333333 0.25         0.2          ]]
b_:
[1 1 1]

```

Como los indices de python empiezan en 0 cambiamos la funcion $H(i;j) = 1/(i + j1)$ por $H(i;j) = 1/[(i + 1) + (j + 1)1]$

```

In [4]: elimGauss(H,b,v=True)

```

Matriz aumentada [H|b] al inicio:

```

alpha_1:
[[0.          ]
 [0.5          ]
 [0.33333333]]
alpha_1 * e_1:
[[0.          0.          0.          ]
 [0.5          0.          0.          ]
 [0.33333333 0.          0.          ]]
L_1:
[[ 1.          0.          0.          ]
 [-0.5         1.          0.          ]
 [-0.33333333 0.          1.          ]]
L_1 * [H|b]:
[[1.          0.5          0.33333333 1.          ]
 [0.          0.08333333 0.08333333 0.5          ]
 [0.          0.08333333 0.08888889 0.66666667]]

```

```

=====
alpha_2:
[[0.]
 [0.]
 [1.]]
alpha_2 * e_2:
[[0. 0. 0.]
 [0. 0. 0.]
 [0. 1. 0.]]
L_2:
[[ 1.  0.  0.]
 [ 0.  1.  0.]
 [ 0. -1.  1.]]
L_2 * [H|b]:
[[ 1.00000000e+00  5.00000000e-01  3.33333333e-01  1.00000000e+00]
 [ 0.00000000e+00  8.33333333e-02  8.33333333e-02  5.00000000e-01]
 [ 0.00000000e+00 -1.38777878e-17  5.55555556e-03  1.66666667e-01]]
=====
alpha_3:
[[0.]
 [0.]
 [0.]]
alpha_3 * e_3:
[[0. 0. 0.]
 [0. 0. 0.]
 [0. 0. 0.]]
L_3:
[[1. 0. 0.]
 [0. 1. 0.]
 [0. 0. 1.]]
L_3 * [H|b]:
[[ 1.00000000e+00  5.00000000e-01  3.33333333e-01  1.00000000e+00]
 [ 0.00000000e+00  8.33333333e-02  8.33333333e-02  5.00000000e-01]
 [ 0.00000000e+00 -1.38777878e-17  5.55555556e-03  1.66666667e-01]]
=====

```

```

Out[4]: array([ 3., -24., 30.])

```