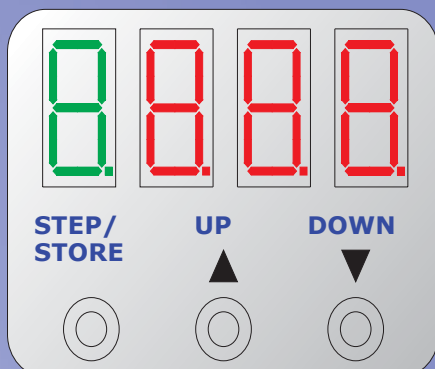


# SPEED COMMANDER

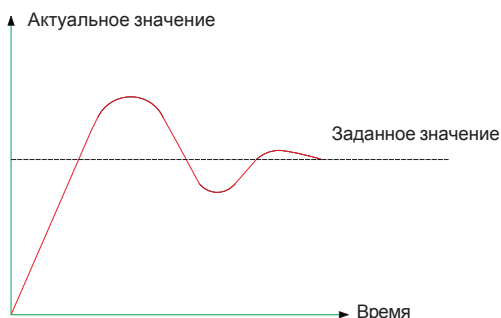
UNIVERSAL AC MOTOR CONTROLLER



Помимо стандартного ПО «Speed Commander» может быть дополнительно оснащён десятью специальными программами, отдельные параметры которых можно регулировать при помощи трёх кнопок: «STEP/STORE», «UP» и «DOWN».

Специальное ПО может применяться для решения целого круга задач, напр., для регулировки давления и температуры, позиционирования, синхронизации, дозирования, контроля по интервалу времени и т.д. и т.п.

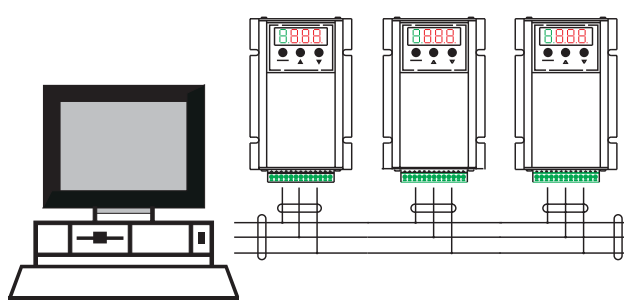
При выборе определённых специальных программ меняются функции меню и сигнальные выходы.



## ПРОГРАММА 1

**Частотный преобразователь с PI регулятором.**

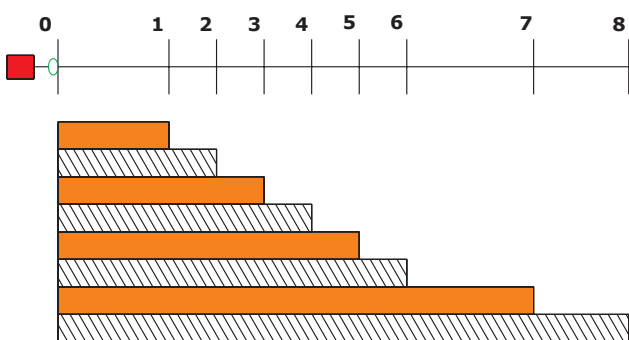
Частотный преобразователь с пропорциональным либо интегральным регулятором, — напр., для регулировки давления и/или температуры.



## ПРОГРАММА 2

**Позиционирование и регулировка скорости через стандартный интерфейс RS232/RS485**

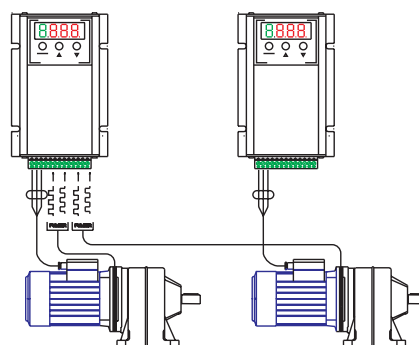
Используется при необходимости осуществления более сложного контроля при коннекте с PLC/PC через коммуникационный порт RS232 или RS485.



## ПРОГРАММА 3

**Позиционирование по восьми точкам**

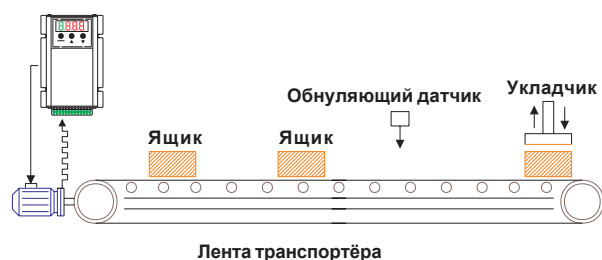
Применяется в тех случаях, когда необходимо переключаться между двумя и более позициями.



## ПРОГРАММА 4

**Контроль синхронного хода (синхронизация)**

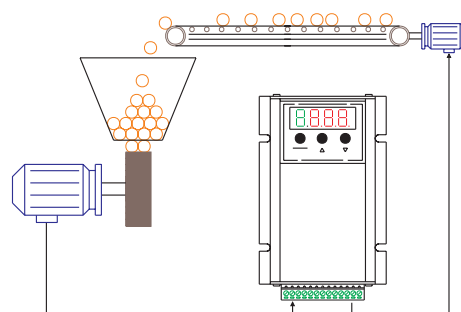
Применяется в тех случаях, когда необходимо, чтобы два (и более) электропривода работали синхронно. Может, в том числе, устанавливаться коэффициент масштабирования.



### ПРОГРАММА 5

#### Прямолинейное одностороннее позиционирование

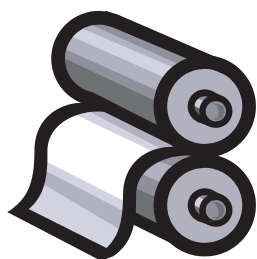
Применяется, когда электропривод работает с определёнными интервалами, причём остановки должны происходить в определённых позициях (напр., разного рода конвейеры и транспортеры).



### ПРОГРАММА 6

#### Контроль загрузки

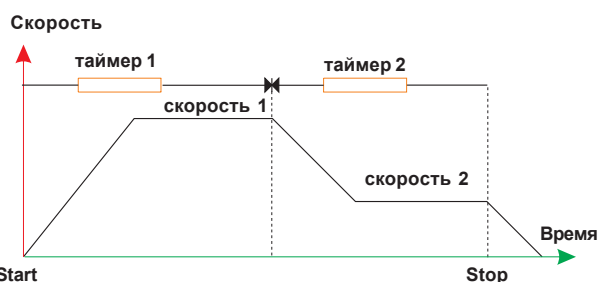
Позволяет контролировать мотор/машину в плане перегрузки либо недогрузки.



### ПРОГРАММА 7

#### Дозировочная программа

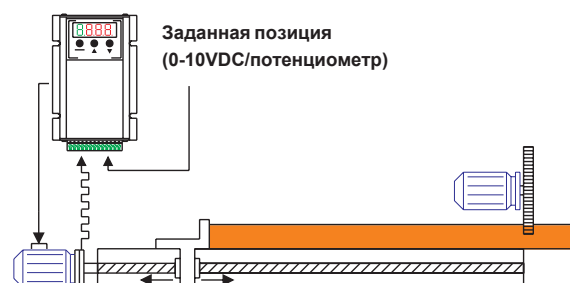
Применяется для одностороннего позиционирования/дозировки, – напр., для формовки различных материалов при помощи формовочных вальцов, а также для всякого рода ленточных или вальцевых транспортеров.



### ПРОГРАММА 8

#### Контроль по интервалу времени

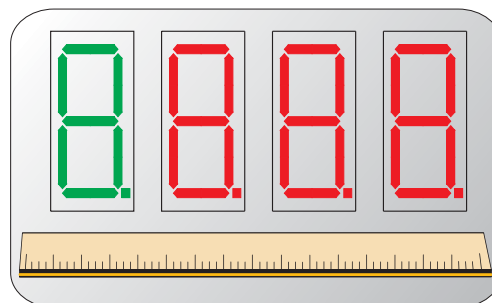
Данная функция предназначена для работы по замерам определённых интервалов времени и скорости и может использоваться для "простого" позиционирования – напр., для контроля поступательного и реверсивного хода. Допускается установка двух таймеров и двух значений скорости.



### ПРОГРАММА 9

#### Позиционирование аналоговым сигналом 0-10VDC

Используется для позиционирования аналоговым сигналом 0-10VDC (0-1024 позиций). Может устанавливаться со сдвигом нулевой позиции. Различные области позиционирования также могут сдвигаться относительно друг друга.



### ПРОГРАММА 10

#### Индикация на дисплее актуальных значений в заданных единицах измерения

Вывод на дисплей актуальной позиции в заданных единицах измерения – напр., в миллиметрах. Обнуляется цифровым входом. Применяется, напр., при настройке вручную.