

SISTEMAS OPERATIVOS



Mg. Leandro Ezequiel Mascarello

<leandro.mascarello@uai.edu.ar>

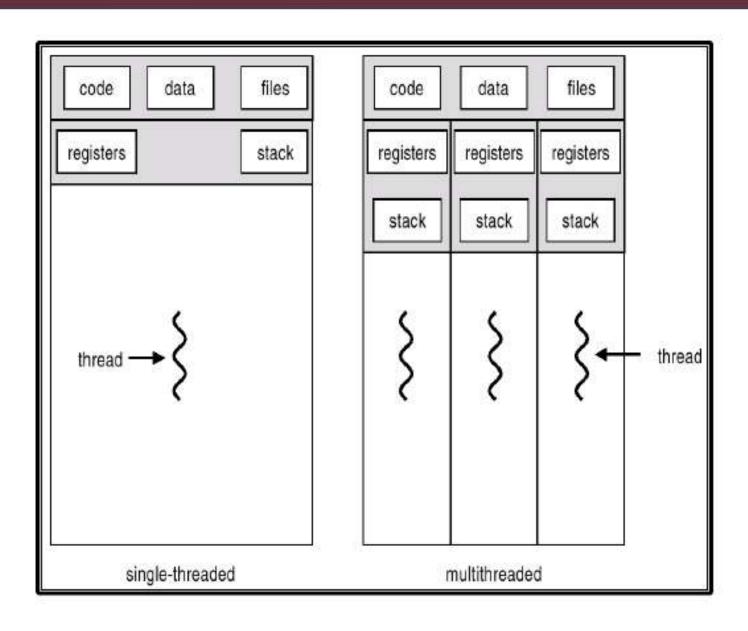


- Un proceso incluye un único hilo de ejecución.
- Diseño de aplicación con varias tareas concurrentes:
 - Un proceso receptor de peticiones y lanzar un proceso por petición.
 - Un proceso receptor y un conjunto fijo de procesos de tratamiento de peticiones.

Consumo de tiempo en la creación y terminación de procesos.

Consume de tiempo en cambios de contexto.

Problemas en la compartición de recursos.



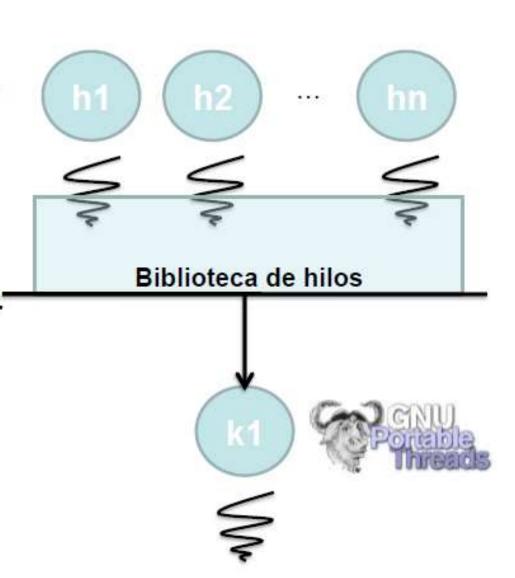
- La mayoría de los modernos SO proporcionan procesos con múltiples secuencias o hilos de control en su interior.
- Se considera una unidad básica de utilización de la CPU.
- Cada uno comprende:
 - Identificador de thread
 - Contador de programa
 - Conjunto de registros
 - Pila
- Comparten con el resto de hilos del proceso:
 - Mapa de memoria (sección de código, sección de datos, shmem)
 - Ficheros abiertos
 - Señales, semáforos y temporizadores.

- Capacidad de respuesta.
 - Mayor interactividad al separar las interacciones con el usuario de las tareas de procesamiento en distintos hilos.
- Compartición de recursos.
 - Los hilos comparten la mayor parte de los recursos de forma automática.
- Economía de recursos.
 - Crear un proceso consume mucho más tiempo que crear un hilo (Ejemplo: en Solaris relación 30 a 1).
- Utilización sobre arquitecturas multiprocesador.
 - Mayor nivel de concurrencia asignando distintos hilos a distintos procesadores.
 - La mayoría de los sistemas operativos modernos usan el hilo como unidad de planificación.

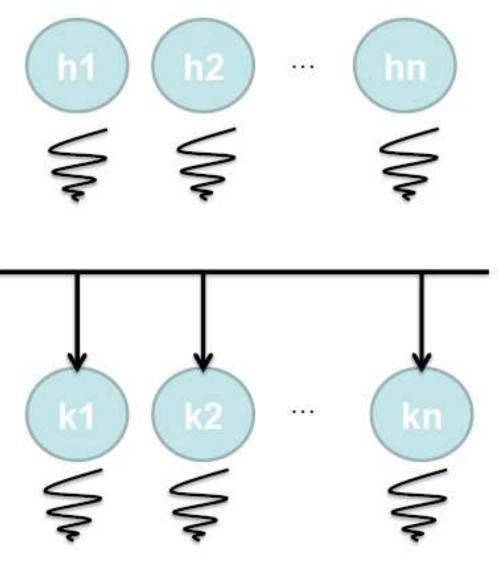
- Espacio de usuario
- ULT User Level Threads
- Implementados en forma de biblioteca de funciones en espacio de usuario.
- El kernel no tiene conocimiento sobre ellos, no ofrece soporte de ningún tipo.
- Es mucho más rápido pero presentan algunos problemas → Llamadas al sistema bloqueantes.

- Espacio de núcleo
- KLT Kernel Level Threads
 - El kernel se ocupa de crearlos, planificarlos y destruirlos.
 - Es un poco más lento ya que hacemos participar al kernel y esto supone un cambio de modo de ejecución.
 - En llamadas al sistema bloqueantes sólo se bloquea el thread implicado.
 - En sistemas SMP, varios threads pueden ejecutarse a la vez.
 - No hay código de soporte para thread en las aplicaciones.
 - El kernel también puede usar threads para llevar a cabo sus funciones.

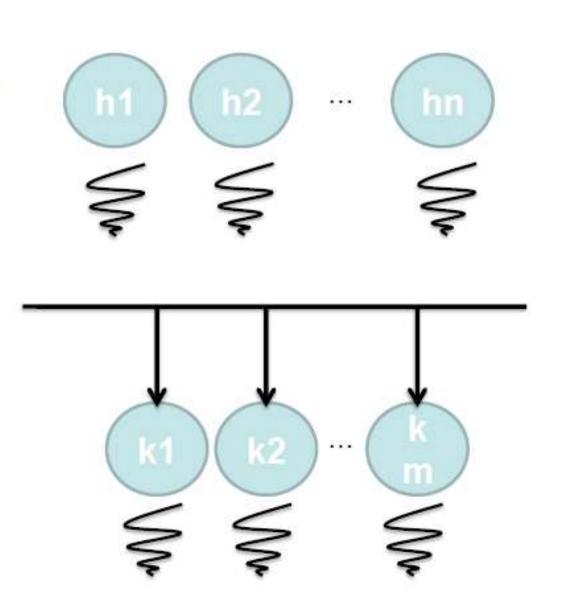
- Hace corresponder múltiples hilos de usuario a un único hilo del núcleo.
- Biblioteca de hilos en espacio de usuario.
- Llamada bloqueante:
 - Se bloquean todos los hilos.
- En multiprocesadores no se pueden ejecutar varios hilos a la vez.



- Hace corresponder un hilo del kernel a cada hilo de usuario.
- La mayoría de las implementaciones restringen el número de hilos que se pueden crear.
- Ejemplos:
 - Linux 2.6.
 - Windows.
 - Solaris 9.



- Este modelo multiplexa los threads de usuario en un número determinado de threads en el kernel.
- El núcleo del sistema operativo se complica mucho.
- Ejemplos:
 - Solaris (versiones anteriores a 9).
 - HP-UX.
 - IRIX.



- En los sistemas tipo UNIX ¿Qué se debe hacer si se llama a fork desde un hilo?
 - Duplicar el proceso con todos sus hilos.
 - Apropiado si no se va a llamar luego a exec para sustituir la imagen del proceso.
 - Duplicar el proceso solo con el hilo que llama a fork.
 - Más eficiente si se va a llamar a exec y se van a cancelar todos los hilos.
- Solución en Linux: Dos versiones de fork.

- Situación en la que un hilo notifica a otros que deben terminar.
- Opciones:
 - Cancelación asíncrona: Se fuerza la terminación inmediata del hilo.
 - Problemas con los recursos asignados al hilo.
 - Cancelación diferida: El hilo comprueba periódicamente si debe terminar.
 - Preferible.

 Las aplicaciones que reciben peticiones y las procesan pueden usar hilos para el tratamiento.

Pero:

- El tiempo de creación/destrucción del hilo supone un retraso (aunque sea menor que el de creación/destrucción de un proceso).
- No se establece un límite en el número de hilos concurrentes.
- Si llega una avalancha de peticiones se pueden agotar los recursos del sistema.

 Se crea un conjunto de hilos que quedan en espera a que lleguen peticiones.

Ventajas:

- Se minimiza el retardo: El hilo ya existe.
- Se mantiene un límite sobre el número de hilos concurrentes.

- int pthread_create(pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr, void *(*func)(void *), void *arg)
 - Crea un hilo e inicia su ejecución.
 - thread: Se debe pasar la dirección de una variable del tipo
 pthread_t que se usa como manejador del hilo.
 - attr: Se debe pasar la dirección de una estructura con los atributos del hilo. Se puede pasar NULL para usar atributos por defecto.
 - func: Función con el código de ejecución del hilo.
 - arg: Puntero al parámetro del hilo. Solamente se puede pasar un parámetro.
- pthread t pthread self(void)
 - Devuelve el identificador del thread que ejecuta la llamada.

- int pthread_join(pthread_t thread, void **value)
 - El hilo que invoca la función se espera hasta que el hilo cuyo manejador se especifique haya terminado.
 - thread: Manejador de del hilo al que hay que esperar.
 - value: Valor de terminación del hilo.
- int pthread exit(void *value)
 - Permite a un proceso ligero finalizar su ejecución, indicando el estado de terminación del mismo.
 - El estado de terminación no puede ser un puntero a una variable local.

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
                                     int main() {
                                       pthread t th1, th2;
struct sumapar {
                                       sumapar t s1 = \{1, 50, 0\};
                                       sumapar t s2 = \{51,100,0\};
  int n, m, r;
};
typedef struct sumapar sumapar t;pthread_create(&th1, NULL,
                                        (void*) suma, (void*) &s1);
                                       pthread create (&th2, NULL,
void suma(sumapar t * par) {
                                        (void*) suma, (void*) &s2);
  int i;
  int suma=0;
                                       pthread join(th1, NULL);
  for (i=par->n;i<=par->m;i++) {
                                       pthread join(th2, NULL);
    suma +=i;
                                       printf("Suma=%d\n",
  par->r=suma;
                                         s1.r+s2.r);
```

- Cada hilo tiene asociados un conjunto de atributos.
- Atributos representados por una variable de tipo pthread_attr_t.
- Los atributos controlan:
 - Un hilo es independiente o dependiente.
 - El tamaño de la pila privada del hilo.
 - La localización de la pila del hilo.
 - La política de planificación del hilo.

- int pthread_attr_init(pthread_attr_t * attr);
 - Inicia una estructura de atributos de hilo.
- int pthread_attr_destroy(pthread_attr_t * attr);
 - Destruye una estructura de atributos de hilo.
- int pthread_attr_setstacksize(pthread_attr_t * attr, int stacksize);
 - Define el tamaño de la pila para un hilo
- int pthread_attr_getstacksize(pthread_attr_t * attr, int *stacksize);
 - Permite obtener el tamaño de la pila de un hilo.

- int pthread_attr_setdetachstate(pthread_attr_t *attr, int detachstate)
 - Establece el estado de terminación de un proceso ligero.
 - Si "detachstate" = PTHREAD_CREATE_DETACHED el proceso ligero liberara sus recursos cuando finalice su ejecución.
 - Si "detachstate" = PTHREAD_CREATE_JOINABLE no se liberan los recursos, es necesario utilizar pthread_join().
- int pthread_attr_getdetachstate(pthread_attr_t *attr, int *detachstate)
 - Permite conocer el estado de terminación

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#define MAX THREADS 10
void func(void) {
  printf("Thread %d \n", pthread self());
  pthread exit(0);
int main() {
  int i:
  pthread attr_t attr;
  pthread t thid[MAX THREADS];
  pthread attr init(&attr);
  pthread attr setdetachstate (&attr, PTHREAD CREATE DETACHED);
  for (j = 0; j < MAX THREADS; j ++)
    pthread create (&thid[j], &attr, func, NULL);
  sleep(5);
```

- Mecanismo de paso de información a un proceso.
- Conjunto e pares <nombre, valor>.

Ejemplo

```
PATH=/usr/bin:/home/pepe/bin
TERM=vt100
HOME=/home/pepe
PWD=/home/pepe/libros/primero
TIMEZONE=MET
```

 El entorno de un proceso se coloca en la pila del proceso al iniciarlo.

Acceso:

- El sistema operativo coloca algunos valores por defecto (p. ej. PATH).
- Acceso mediante mandatos (set, export).
- Acceso mediante API de SO (putenv, getenv).

 Un proceso recibe como tercer parámetro de main la dirección de la tabla de variables de entorno.

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, char** argv, char** envp) {
  for (int i=0;envp[i]!=NULL;i++) {
    printf("%s\n",envp[i]);
  }
  return 0;
}
```

- char * getenv(const char * var);
 - Obtiene el valor de una variable de entorno.
- int setenv(const char * var, const char * val, int overwrite);
 - Modifica o añade una variable de entorno.
- int putenv(const char * par);
 - Modifica o añade una asignación var=valor

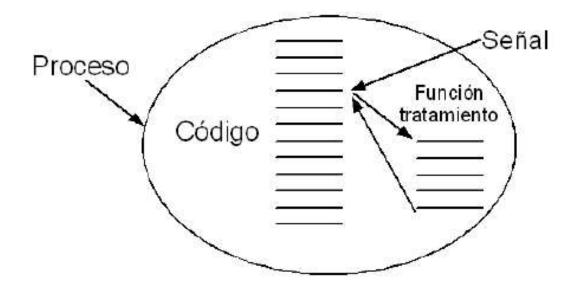
 Son un mecanismo que permite avisar a un proceso de la ocurrencia de un evento.

Ejemplos:

- Un proceso padre recibe la señal SIGCHLD cuando termina un proceso hijo.
- Un proceso recibe una señal SIGILL cuando intenta ejecutar una instrucción máquina ilegal.

Son un mecanismo propio de los sistemas UNIX

- Las señales son interrupciones al proceso
- Envío o generación
 - Proceso- Proceso (dentro del grupo) con el kill
 - SO Proceso



Otras señales

- SIGILL instrucción ilegal
- SIGALRM vence el temporizador
- SIGKILL mata al proceso
- Cuando un proceso recibe una señal:
 - Si está en ejecución: Detiene su ejecución en la instrucción máquina actual.
 - Si existe una rutina de tratamiento de la señal: Bifurcación para ejecutar la rutina de tratamiento.
 - Si la rutina de tratamiento no termina el proceso: Retorno al punto en que se recibió la señal.

- int kill(pid_t pid, int sig)
 - Envía al proceso "pid" la señal "sig".
 - Casos especiales:
 - pid=0 -> Señal a todos los procesos con gid igual al gid del proceso.
 - pid < -1 → Señal a todos los proceso con gid igual al valor absolute de pid.
- int sigaction(int sig, struct sigaction *act, struct sigaction *oact)
 - Permite especificar la acción a realizar como tratamiento de la señal "sig"
 - La configuración anterior se puede guardar en "oact".

```
struct sigaction {
  void (*sa_handler)(); /* Manejador */
  sigset_t sa_mask; /* Señales bloqueadas */
  int sa_flags; /* Opciones */
};
```

- Manejador:
 - SIG_DFL: Acción por defecto (normalmente termina el proceso).
 - SIG_IGN: Ignora la señal.
 - Dirección de una función de tratamiento.
- Máscara de señales a bloquear durante el manejador.
- Opciones normalmente a cero.

- int sigemptyset(sigset_t * set);
 - Crea un conjunto vacío de señales.
- int sigfillset(sigset t * set);
 - Crea un conjunto lleno con todas la señales posibles.
- int sigaddset(sigset_t * set, int signo);
 - Añade una señal a un conjunto de señales.
- int sigdelset(sigset_t * set, int signo);
 - Borra una señal de un conjunto de señales.
- int sigismember(sigset_t * set, int signo);
 - Comprueba si una señal pertenece a un conjunto.

- Ignorar la señal SIGINT
 - Se produce cuando se pulsa la combinación de teclas Ctrl
 +C

```
struct sigaction act;
act.sa_handler = SIG_IGN;
act.flags = 0;
sigemptyset(&act.sa_mask);
Sigaction(SIGINT, &act, NULL);
```

- int pause (void)
 - Bloquea al proceso hasta la recepción de una señal.
 - No se puede especificar un plazo para desbloqueo.
 - No permite indicar el tipo de señal que se espera.
 - No desbloquea el proceso ante señales ignoradas.
- int sleep(unsigned int sec)
 - Suspende un proceso hasta que vence un plazo o se recibe una señal.

- El sistema operativo mantiene un temporizador por proceso (caso UNIX).
 - Se mantiene en el BCP del proceso un contador del tiempo que falta para que venza el temporizador.
 - La rutina del sistema operativo actualiza todos los temporizadores.
 - Si un temporizador llega a cero se ejecuta la función de tratamiento.
- En UNIX el sistema operativo envía una señal
 SIGALRM al proceso cuando vence su temporizador.

- int alarm(unsigned int sec)
 - Establece un temporizador.
 - Si el parámetro es cero, desactiva el temporizador.

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
void tratar alarma (void) {
 printf("Activada \n");
int main() {
  struct sigaction act;
  /* establece el manejador para SIGALRM */
  act.sa handler = tratar alarma;
  act.sa flags = 0; /* ninguna acción especifica */
  sigaction (SIGALRM, &act, NULL);
                                        /* ignora SIGINT */
 act.sa handler = SIG IGN;
  sigaction (SIGINT, &act, NULL);
  for(;;) { /* recibe SIGALRM cada 10 segundos */
   alarm(10);
   pause();
```

```
switch(pid) {
#include <sys/types.h>
                                     case -1: /* error del fork() */
#include <signal.h>
                                       perror ("fork");
#include <stdio.h>
                                     exit(-1);
                                     case 0: /* proceso hijo */
pid t pid;
                                       execvp(argumentos[0], argumentos);
void tratar alarma(void) {
                                       perror ("exec");
  kill (pid, SIGKILL);
                                       exit(-1);
                                     default: /* padre */
                                       /* establece el manejador */
main(int argc, char **argv) {
                                       act.sa handler = tratar alarma;
  int status;
                                       act.sa flags = 0;
  char **argumentos;
                                       sigaction (SIGALRM, &act, NULL);
  struct sigaction act;
                                       alarm(5);
  argumentos = &argv[1];
                                       wait(&status);
  pid = fork();
                                   exit(0);
```

- Win32 ofrece una gestión estructurada de excepciones.
- Extensión al lenguaje C para gestión estructurada de excepciones.
 - No es parte de ANSI/ISO C.

```
__try {
    /* Código principal */
}
__except (expr) {
    /* Tratamiento de
    excepción */
}
```

- La expresión de __except debe evaluarse a:
- EXCEPTION EXECUTE HANDLER
 - Entra en el bloque.
- EXCEPTION_CONTINUE_SEARC
 H
 - Propaga la excepción.
- EXCEPTION_CONTINUE_EXECU TION
 - Ignora la excepción.

- DWORD GetExceptionCode()
 - No es una llamada al sistema: Macro.
 - Solamente se puede usar dentro de tratamiento de excepciones.
 - Existe una lista larga de valores que puede devolver:
 - EXCEPTION_ACCESS_VIOLATION
 - EXCEPTION ILLEGAL INSTRUCTION
 - EXCEPTION PRIV INSTRUCTION
 - . . .

```
LPTSTR CopiaSegura(LPTSTR s1, LPTSTR s2) {
    __try {
      return strcpy(s1,s2);
    }
    __except(GetExceptionCode()==EXCEPTION_ACCESS_VIOLATION?
      EXCEPTION_EXECUTE_HANDLER: EXCEPTION_CONTINUE_SEARCH) {
      return NULL;
    }
}
```

- Un proceso puede tener varios hilos de ejecución.
- Una aplicación multihilo consume menos recursos que una aplicación multiproceso.
- Cada sistema operativo tiene un modo de soporte de hilos entre ULT y KLT.
- PTHREADS es una biblioteca de hilos de usuario.
- Win32 ofrece hilos en el núcleo con soporte para conjuntos de hilos (Thread Pools).

- Las variables de entorno permiten pasar información a los procesos.
- Las señales POSIX se pueden ignorar o tratar.
- Los temporizadores tienen distinta resolución de POSIX in Win32.
- El tratamiento estructurado de excepciones permiten tratar situaciones anómalas mediante una extensión del lenguaje C.

- DWORD GetEnvironmentVariable(LPCTSTR lpszName, LPTSTR lpszValue, DWORD valueLenght);
 - Devuelve el valor de una variable de entorno.
- BOOL SetEnvironmentVariable(LPCTSTR lpszName, LPTSTR lpszValue);
 - Modifica o crea una variable de entorno.
- LPVOID GetEnvironmentStrings();
 - Obtiene un puntero a la tabla de variables de entorno.

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>
                                      char * p = lpszVar;
                                      while (p!=NULL) {
int main() {
                                        printf("%s\n",p);
                                        while (p!=NULL) p++;
 char * lpszVar;
 void * lpvEnv;
                                        p++;
 lpvEnv =GetEnvironmentStrings();
 if (lpvEnv == NULL) {
                                      printf("\n");
    exit(-1);
                                      FreeEnvironmentStrings (lpszVar);
                                      return 0;
```

- UINT SetTimer(HWND hWnd, UINT nIDEvent, UINT uElapse, TIMERPROC lpTimerFunc);
 - Activa un temporizador y ejecuta la funció lpTimerFunc cuando venza el tiempo.
 - La función debe cumplir con:
 - VOID TimerFunc(HWND hWnd, UINT uMsg, UINT idEvent, DWORD dwTime);
- BOOL KillTimer (HWND hWnd, UINT uIdEvent);
 - Desactiva un temporizador.
- VOID Sleep (DWORD dwMilliseconds);
 - Hace que el hilo actual se su suspenda durante un cierto tiempo.

```
#include <windows.h>
#include <stdio.h>
VOID Mensaje(HWND, UINT, UINT, DWORD) {
 printf("Tiempo finalizado");
int main() {
  tid = SetTimer(NULL, 2, 10, Mensaje); /* 2 msec */
  realizar tarea();
 KillTimer (NULL, tid);
  return 0;
```