

$\Sigma$	A8.1	A8.2	A8.3	A8.4	A

**Aufgabe 8.1**

# Theo 1

Ü8.1 a)

Zu jedem Zeitpunkt wirkt die Gewichtskraft und die Kraft wegen dem Ausstoß der Verbrennungsgase auf die Rakete. Für letzteres gilt  $F_A = \alpha v_0$ , da dies das Negative der Impulsänderung der ausgestoßenen Gase ist. Somit gilt:

$$\ddot{x}(t) = \frac{F_A(t) + F_G(t)}{m(t)} = \frac{\alpha v_0}{m_0 - \alpha t} - \frac{G M_E}{x^2}$$

Wobei  $x$  die Höhe der Rakete ist. (Dass  $m(t) = m_0 - \alpha t$  ist, ist offensichtlich.)

b)

$$v(t) = \int_0^t \dot{v}(t') dt' + C = \int_0^{\min(t, t_E)} \frac{\alpha v_0}{m_0 - \alpha t'} - g dt' + \int_{\min(t, t_E)}^t -g dt' \quad \text{falls } t > t_E$$

Der letzte Teil der Gleichung stimmt offensichtlich, da ab  $t_E$   $\alpha = 0$  gilt. Das Integral wird nun ausgerechnet:

$$\begin{aligned} &= -\alpha v_0 \int_0^{\min(t, t_E)} \frac{1}{\alpha t' - m_0} dt' + \int_0^t -g dt' + C \\ &= -\alpha v_0 \left[ \ln(|\alpha t' - m_0|) \cdot \frac{1}{\alpha} \right]_0^{\min(t, t_E)} - gt + C \\ &\stackrel{\substack{\text{da stets} \\ m_0 > \alpha t_E}}{=} v_0 (\ln(m_0) - \ln(m_0 - \alpha \min(t, t_E))) - gt + C \end{aligned}$$

① =  $[v_0 \ln(m_0) t']_0^t$

③ =  $[-\frac{1}{2} g t'^2]_0^t$

④ =  $-v_0 \ln(m_E) t$

Es gilt:  $v_0 = v(0) = C = 0$

c)

$$z(t) = \int_0^t v(t') dt' + C$$

$$\stackrel{\textcircled{1}}{=} \int_0^t v_0 \ln(m_0) dt' + \int_0^t -v_0 \ln(m_0 - \alpha \min(t', t_E)) dt' + \int_0^t -g t' dt' \quad \textcircled{3}$$

~~Substituiere  $u = m_0 - \alpha \min(t', t_E) \rightarrow \frac{du}{dt'} =$~~

Offensichtlich kann das Integral umgeschrieben werden:

$$\rightarrow = - \int_0^{\min(t, t_E)} v_0 \ln(m_0 - \alpha t') dt' + \int_{\min(t, t_E)}^t v_0 \ln(m_E) dt' \quad \textcircled{+}$$

falls  $t > t_E$





Für diesen Teil des Integrals wird substituiert:

$$u = m_0 - \alpha t' \quad \frac{dt'}{du} = -\frac{1}{\alpha}$$

$$\rightarrow = v_0 \int_{u(0)}^{u(\min(t, t_E))} -\ln(u) \left(-\frac{1}{\alpha}\right) du = \left[ \frac{v_0}{\alpha} (u \ln(u) - u) \right]_{u(0)}^{u(\min(t, t_E))}$$

$$\stackrel{\text{Resubst.}}{=} \left[ \frac{v_0}{\alpha} (m_0 - \alpha t') (\ln(m_0 - \alpha t') - 1) \right]_0^{\min(t, t_E)}$$

Fügen wir alle Teile des Integrals wieder zusammen, ergibt sich:

$$z(t) = v_0 t (\ln(m_0) - \ln(m_E)) - \frac{g}{2} t^2 + \frac{v_0}{\alpha} \left[ (m_0 - \alpha t') (\ln(m_0 - \alpha t') - 1) \right]_0^{\min(t, t_E)}$$

d) Im höchsten Punkt ist die Geschwindigkeit 0.

Außerdem muss der Zeitpunkt, wo die Rakete am höchsten ist größer als  $t_E$  sein ( $t_h > t_E$ ), da  $v_0 \geq \frac{m_0 g}{\alpha} \geq \frac{m_E g}{\alpha}$

Somit gilt:

$$v(t_h) = v_0 \ln\left(\frac{m_0}{m_0 - \alpha t_E}\right) - g t_h$$

$$\Leftrightarrow t_h = \frac{v_0 \ln\left(\frac{m_0}{m_0 - \alpha t_E}\right)}{g}$$

e) Für  $v_0 < \frac{m_0 g}{\alpha}$  wäre rechnerisch die Beschleunigung am Anfang negativ. Da aber davon auszugehen ist, dass die Rakete auf dem Boden steht, startet die Rakete sobald  $v_0 = \frac{m(t) g}{\alpha}$  (bzw. startet nie, falls  $v_0 \leq \frac{m_E g}{\alpha}$ ). Die Form der Trajektorie sieht der Trajektorie bei  $v_0 \geq \frac{m_0 g}{\alpha}$  relativ ähnlich (zumindest in dem Zeitraum, in dem die Raketen in der Luft sind.)

(Sorry für den hässlichen Aufschrieb. Nächstes mal wird's wieder besser. 11)





## Aufgabe 8.2

Theo 8.2

a) Die Transformationen sind

$$g_1: (t, x) \mapsto (t, Rx), R \in O(3)$$

$$g_2: (t, x) \mapsto (t+c, x+b), c \in \mathbb{R}, b \in \mathbb{R}^3$$

$$g_3: (t, x) \mapsto (t, x+v(t-c)), v \in \mathbb{R}^3$$

Als Beweis führen wir  $g_3 \circ g_2 \circ g_1$  aus.

$$g(t, x) = g_3(g_2(g_1(t, x))) = g_3(g_2(t, Rx)) = g_3(t+c, Rx+b) = (t+c, Rx+b+v(t-c))$$

$$g(t, x) = (t+c, Rx+b+vt) \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow g: (t, x) \mapsto (t+c, Rx+vt+b)$$

b) Das Inverse von  $g$  ist  $g^{-1}$

$$g^{-1}: (t, x) \mapsto (t-c, R^{-1}x - R^{-1}b - R^{-1}v(t-c))$$

$$\begin{aligned} g^{-1} \circ g(t, x) &= g^{-1}(t+c, Rx+vt+b) \mapsto (t, R^{-1}(Rx+vt+b) - R^{-1}b - R^{-1}v(t-c)) \\ &= (t, x + R^{-1}b + R^{-1}vt - R^{-1}b - R^{-1}vt) \\ &= (t, x) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow g^{-1}(t, x) = g_3^{-1} \circ g_2^{-1} \circ g_1^{-1}(t, x)$$

$$\Rightarrow g_1^{-1}: (t, x) \mapsto (t, R^{-1}x)$$

$$g_2^{-1}: (t, x) \mapsto (t-c, x - R^{-1}b)$$

$$g_3^{-1}: (t, x) \mapsto (t, x - R^{-1}vt)$$

Theo 8.2

c)  $g_1: (t, x) \mapsto (t+c_1, R_1 x + b_1 + v_1 t)$

$g_2: (t, x) \mapsto (t+c_2, R_2 x + b_2 + v_2 t)$

$$\begin{aligned} g_2 \circ g_1(t, x) &= g_2(t+c_1, R_1 x + b_1 + v_1 t) \\ &= (t+c_1+c_2, R_2(R_1 x + b_1 + v_1 t) + b_2 + v_2 c_1 + v_2 t) \\ &= (t+c_3, R_3 x + v_3 t + b_3) \end{aligned}$$

mit  $c_3 = c_1 + c_2$ ;  $R_3 = R_2 R_1$ ;  $v_3 = R_2 v_1 + v_2$ ;  
 $b_3 = R_2 b_1 + b_2 + v_2 c_1$

$t, c_i \in \mathbb{R}$ , für  $i=1,2,3$

$R_i \in O(3)$ , für  $i=1,2,3$ ;  $v_i, b_i \in \mathbb{R}^3$  für  $i=1,2,3$

d) 1. Untergruppe ( $UG$ ):

Rotation (nur Rotation):

$g_i: (t, x) \mapsto (t, R_i x)$   $R_i \in O(3)$

$\Rightarrow$  nicht abelsch, da  $R_1 R_2 \neq R_2 R_1$   $R_1 R_2$  bel., aber  $R_1 R_2 \neq 1$   
 $x \neq \bar{0}$   $x, 0 \in \mathbb{R}^3$   
 $\Rightarrow R_1 R_2 x \neq R_2 R_1 x$

2.  $UG$ :

nur Translation:

$g_i: (t, x) \mapsto (t+c_i, x+b_i)$   $c_i \in \mathbb{R}$ ;  $b_i \in \mathbb{R}^3$

$\Rightarrow$  abelsch, da  $t+c_i+c_j = t+c_j+c_i = c_j+t+c_i = \dots$

und  $x+b_i+b_j = b_j+x+b_i = \dots$

3.  $UG$

Boost

$g_i: (t, x) \mapsto (t, x + v_i t)$   $v_i \in \mathbb{R}^3$

$\Rightarrow$  abelsch, da  $v_i t + x = x + v_i t$

**Aufgabe 8.3** Jedes eindimensionale zeitunabhängige Kraftfeld ist konservativ, es gilt hier also:

$$E = \frac{m}{2}\dot{x} + V(x) = \frac{m}{2}\dot{x} + A|x|^n.$$

Nun gilt es die Dauer einer Schwingung des Massepunkts vom Umkehrpunkt  $x_2 < 0$  in den Umkehrpunkt  $x_1 > 0$  zu berechnen. Für diese gilt  $V(x_i) = E$ . Also für  $x_1 > 0$

$$E = V(x_1) = A|x_1|^n = Ax_1^n \implies x_1 = \sqrt[n]{\frac{E}{A}}.$$

Ferner folgt:

$$\begin{aligned} \dot{x} &= \sqrt{\frac{2}{m}(E - V(x))} \implies dt = \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m}(E - V(x))}} \\ &\implies t = \int \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m}(E - V(x))}}. \end{aligned}$$

Für die Gesuchte Dauer  $T(E)$  gilt also: bei (1) benutzen wir die Substitution  $x \mapsto -x$  und benützen  $x_2 = -x_1$

$$\begin{aligned} T(E) &= \int_{x_2}^{x_1} \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m}(E - V(x))}} = \int_{x_2}^{x_1} \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m}(E - A|x|^n)}} \\ &\stackrel{(1)}{=} 2 \frac{\sqrt{m}}{\sqrt{2}} \int_0^{x_1} \frac{dx}{\sqrt{(E - A|x|^n)}} \\ &= \sqrt{2m} \int_0^{\sqrt[n]{\frac{E}{A}}} \frac{dx}{\sqrt{(E - A|x|^n)}} \\ &\stackrel{y=\frac{x}{x_1}}{=} \sqrt{\frac{2m}{E}} \cdot \sqrt[n]{\frac{A}{E}} \int_0^1 \frac{dy}{\sqrt{1 - y^n}}. \end{aligned}$$

Ferner gilt für  $t = y^n$  und somit  $t^{\frac{n-1}{n}} = y^{n-1}$

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{dy}{\sqrt{1 - y^n}} &= \frac{1}{n} \int_0^1 \frac{t^{\frac{1-n}{n}}}{\sqrt{1 - t}} \\ &= \frac{1}{n} \int_0^1 \frac{t^{\frac{1}{n}-1}}{(1 - t)^{\frac{3}{2}-1}} dt \\ &= B\left(\frac{1}{n}, \frac{3}{2}\right) = \frac{\Gamma(\frac{1}{n}) \cdot \Gamma(\frac{3}{2})}{\Gamma(\frac{1}{n} + \frac{3}{2})} = \text{const}_n > 0. \end{aligned}$$

### Aufgabe 8.4

(a) (i) Es gilt  $\varepsilon^{ijk} = 0 \iff i = j$  oder  $j = k$  oder  $k = i$ . Mit  $(\varepsilon^{ijk})^2 = |\varepsilon^{ijk}|$  folgt:

$$\begin{aligned} \varepsilon^{ijk} \varepsilon^{ijk} &= \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 \sum_{k=1}^3 (\varepsilon^{ijk})^2 \\ &= \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 \sum_{k=1}^3 |\varepsilon^{ijk}| \\ &= |\varepsilon^{123}| + |\varepsilon^{312}| + |\varepsilon^{231}| + |\varepsilon^{132}| + |\varepsilon^{213}| + |\varepsilon^{321}| = 6. \end{aligned}$$

- (ii) Wir bestimmen  $\alpha$  sodass  $\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{ljk} = \alpha\delta^{il}$ : kontrahieren der Indizes durch  $\delta^{il}$  liefert:

$$\delta^{il}\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{ljk} = \varepsilon^{ijk}\varepsilon^{ijk} = 6.$$

Sowie:

$$\delta^{il}\alpha\delta^{il} = \alpha(\delta^{11} + \delta^{22} + \delta^{33}) = 3\alpha.$$

Es folgt  $3\alpha = 6$  also  $\alpha = 2$ .

- (iii) Wir bestimmen  $\alpha, \beta, \gamma$  sodass:

$$\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lmk} = \alpha\delta^{ij}\delta^{lm} + \beta\delta^{il}\delta^{jm} + \gamma\delta^{im}\delta^{jl}.$$

Kontrahieren mit  $\delta^{jm}$  liefert:

$$\delta^{jm}\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lmk} = \varepsilon^{ijk}\varepsilon^{ljk} = 2\delta^{il}.$$

Sowie:

$$\begin{aligned}\delta^{jm}(\alpha\delta^{ij}\delta^{lm} + \beta\delta^{il}\delta^{jm} + \gamma\delta^{im}\delta^{jl}) &= \alpha\delta^{ij}\delta^{lj} + \beta\delta^{il}\delta^{jj} + \gamma\delta^{ij}\delta^{jl} \\ &= \alpha\delta^{li} + 3\beta\delta^{il} + \gamma\delta^{il} \\ &= (\alpha + 3\beta + \gamma)\delta^{il}.\end{aligned}$$

Also gilt  $(\alpha + 3\beta + \gamma) = 2$ . Kontrahieren mit  $\delta^{ij}$  liefert:

$$\delta^{ij}\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lmk} = \varepsilon^{iik}\varepsilon^{lmk} = 0.$$

Sowie:

$$\begin{aligned}\delta^{ij}(\alpha\delta^{ij}\delta^{lm} + \beta\delta^{il}\delta^{jm} + \gamma\delta^{im}\delta^{jl}) &= \alpha\delta^{ii}\delta^{lm} + \beta\delta^{il}\delta^{im} + \gamma\delta^{im}\delta^{il} \\ &= (3\alpha + \beta + \gamma)\delta^{lm}.\end{aligned}$$

Also gilt  $3\alpha + \beta + \gamma = 0$ . Kontrahieren mit  $\delta^{im}$  liefert:

$$\delta^{im}\varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lmk} = \varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lik} = -\varepsilon^{jik}\varepsilon^{lik} = 2\delta^{jl}.$$

Sowie:

$$\begin{aligned}\delta^{im}(\alpha\delta^{ij}\delta^{lm} + \beta\delta^{il}\delta^{jm} + \gamma\delta^{im}\delta^{jl}) &= \alpha\delta^{ij}\delta^{li} + \beta\delta^{il}\delta^{ji} + \gamma\delta^{ii}\delta^{jl} \\ &= (\alpha + \beta + 3\gamma)\delta^{jl}.\end{aligned}$$

Also gilt bereits  $\alpha + \beta + 3\gamma = -2$ . Wir erhalten folgendes LGS:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Das Gauß-Eliminationsverfahren liefert durch Rechnung  $\alpha = 0$ ,  $\beta = 1$  und  $\gamma = -1$ .

- (b) (i) Explizite Rechnung liefert für  $i = 1, 2, 3$ :

$$\begin{aligned}(\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}))^i &= \varepsilon^{ijk}a^j(\vec{b} \times \vec{c})^k \\ &= \varepsilon^{ijk}a^j\varepsilon^{klm}b^lc^m \\ &= \varepsilon^{ijk}\varepsilon^{klm}b^lc^m \\ &= \varepsilon^{ijk}\varepsilon^{lmk}a^jb^lc^m \\ &= (\delta^{il}\delta^{jm} - \delta^{im}\delta^{jl})a^jb^lc^m \\ &= \delta^{il}\delta^{jm}a^jb^lc^m - \delta^{im}\delta^{jl}a^jb^lc^m \\ &= (\delta^{jm}a^jc^m)b^i - (\delta^{jl}a^jb^l)c^i \\ &= (\vec{a} \cdot \vec{c})b^i - (\vec{a} \cdot \vec{b})c^i.\end{aligned}$$

Aus der Gleichheit aller Einträge folgt Gleichheit der Vektoren.

(ii) Explizite Rechnung liefert:

$$\begin{aligned}(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) &= (\vec{a} \times \vec{b})^i (\vec{a} \times \vec{b})^i \\&= \varepsilon^{ijk} a^j b^k \varepsilon^{ilm} a^l b^m \\&= \varepsilon^{jki} \varepsilon^{lmi} a^j b^k a^l b^m \\&= (\delta^{jl} \delta^{km} - \delta^{jm} \delta^{kl}) a^j b^k a^l b^m \\&= \delta^{jl} \delta^{km} a^j b^k a^l b^m - \delta^{jm} \delta^{kl} a^j b^k a^l b^m \\&= (a^j a^j) (b^k b^k) - (a^j b^j) (b^k a^k) \\&= |\vec{a}|^2 |\vec{b}|^2 - (\vec{a} \cdot \vec{b}) (\vec{a} \cdot \vec{b})\end{aligned}$$