

blatt_01_guth_venker_jaekel

May 4, 2021

0.1 Abgabe SMD Blatt 01

0.1.1 von Nico Guth, David Venker, Jan Jäkel

```
[1]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

1 Aufgabe 1 Numerische Stabilität

Betrachten Sie die Funktionen

(a) $f(x) = (x^3 + 1/3) - (x^3 - 1/3)$ und

(b) $g(x) = ((3 + x^3/3) - (3 - x^3/3))/x^3$.

Bestimmen Sie empirisch, für welche Bereiche von x (grob) das numerische Ergebnis

- vom algebraischen um nicht mehr als 1% abweicht,
- gleich Null ist.

(c) Stellen Sie das Ergebnis in geeigneter Form graphisch dar (d. h. z. B. logarithmische x -Skala)!

`x = np.logspace(start, stop, num)`

(d) Wie ändert sich die Darstellung, wenn Sie die Datenpunkt mit dem Datentyp float32 bzw. float64 erstellen?

`x_32 = np.logspace(start, stop, num, dtype='float32')`

`x_64 = np.logspace(start, stop, num, dtype='float64')`

```
[2]: f = lambda x: (x**3+1/3)-(x**3-1/3)
g = lambda x: ((3+x**3/3)-(3-x**3/3))/x**3
exact = 2/3
```

analytisches Ergebnis:

$$f(x) = g(x) = 2/3$$

1.1 a)

```
[3]: x_size = 10000
x_a, f_x, rel_err_f = {}, {}, {}
x_a['default'] = np.logspace(4, 6, x_size)
x_a['32'] = np.logspace(1, 3, x_size, dtype='float32')
x_a['64'] = np.logspace(4, 6, 10000, dtype='float64')
```

```

for key in x_a: f_x[key] = f(x_a[key])
for key in x_a: rel_err_f[key] = np.abs(exact - f_x[key])/exact

```

```

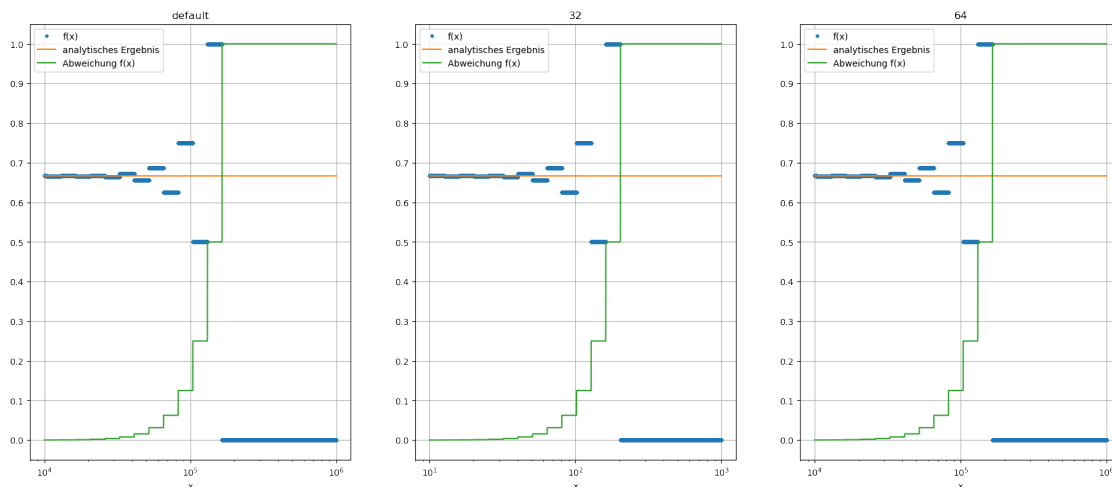
[4]: plt.subplots(1,3,figsize=(20,8),dpi=100)

i=1
for key in x_a:
    plt.subplot(1,3,i)
    plt.xscale('log')
    plt.yticks(np.arange(0.0,1.1,0.1))
    plt.xlabel('x')
    plt.title(key)

    plt.plot(x_a[key], f_x[key], '.', label='f(x)')
    plt.plot(x_a[key], np.full_like(x_a[key],exact), '-', label='analytisches_
↳Ergebnis')
    plt.plot(x_a[key], rel_err_f[key], '-', label='Abweichung f(x)')

    plt.grid(which='major')
    plt.legend()
    i += 1

```



```

[5]: for key in x_a:
    print(f'Präzision: {key}')
    print(f' Letztes x für Abweichung von f(x) < 1% :_
↳x={x_a[key][rel_err_f[key]<0.01][-1]:.2f}')
    print(f' Erstes x für f(x)=0 : x={x_a[key][f_x[key]==0][0]:.2f}')

```

Präzision: default

Letztes x für Abweichung von f(x) < 1% : x=41272.58

Erstes x für f(x)=0 : x=165166.43

Präzision: 32

Letztes x für Abweichung von $f(x) < 1\%$: $x=50.78$

Erstes x für $f(x)=0$: $x=203.20$

Präzision: 64

Letztes x für Abweichung von $f(x) < 1\%$: $x=41272.58$

Erstes x für $f(x)=0$: $x=165166.43$

1.2 a) Ergebnis:

Für $x < 0$ verhält es sich genau gleich, da das Negative vorzeichen nur zum Unterschied im ersten Bit führt.

Präzision	Bereich für Abweichung $< 1\%$	Bereich für $f(x) = 0$
Python Standard	$ x < 4 \cdot 10^4$	$ x > 1.7 \cdot 10^5$
float32	$ x < 5 \cdot 10^1$	$ x > 2.0 \cdot 10^2$
float64	$ x < 4 \cdot 10^4$	$ x > 1.7 \cdot 10^5$

Also arbeitet Python standardmäßig mit float64.

1.3 b)

```
[6]: x_size = 10000
x_b, g_x, rel_err_g = {}, {}, {}
x_b['default'] = np.logspace(-6, -4, x_size)
x_b['float32'] = np.logspace(-3, -1, x_size, dtype='float32')
x_b['float64'] = np.logspace(-6, -4, x_size, dtype='float64')
for key in x_b:
    g_x[key] = g(x_b[key])
    rel_err_g[key] = np.abs(exact - g_x[key])/exact
```

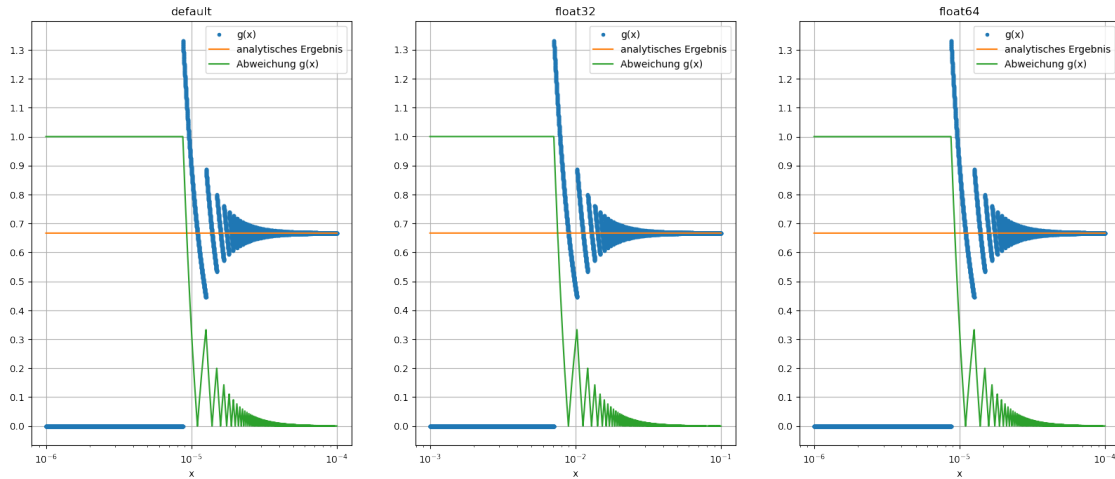
```
[7]: plt.subplots(1, 3, figsize=(20, 8), dpi=100)

i=1
for key in x_b:
    plt.subplot(1, 3, i)
    plt.xscale('log')
    plt.yticks(np.arange(0.0, 1.5, 0.1))
    plt.xlabel('x')
    plt.title(key)

    plt.plot(x_b[key], g_x[key], '.', label='g(x)')
    plt.plot(x_b[key], np.full_like(x_b[key], exact), '-', label='analytisches_
↪Ergebnis')
    plt.plot(x_b[key], rel_err_g[key], '-', label='Abweichung g(x)')

    plt.grid(which='major')
    plt.legend();
```

i+=1



```
[8]: for key in x_b:
    print(f'Präzision: {key}')
    print(f'  Erstes x für Abweichung von g(x) < 1% : □
    →x={x_b[key][rel_err_g[key]<0.01][0]:.2e}')
    print(f'  Letztes x für f(x)=0 : x={x_b[key][g_x[key]==0][-1]:.2e}')
```

```
Präzision: default
  Erstes x für Abweichung von g(x) < 1% : x=1.10e-05
  Letztes x für f(x)=0 : x=8.73e-06
Präzision: float32
  Erstes x für Abweichung von g(x) < 1% : x=8.91e-03
  Letztes x für f(x)=0 : x=7.10e-03
Präzision: float64
  Erstes x für Abweichung von g(x) < 1% : x=1.10e-05
  Letztes x für f(x)=0 : x=8.73e-06
```

1.4 b) Ergebnis

Für $x < 0$ verhält es sich genau gleich, da das Negative vorzeichen nur zum Unterschied im ersten Bit führt.

Präzision	Bereich für Abweichung < 1%	Bereich für $g(x) = 0$
Python Standard	$ x > 1 \cdot 10^{-5}$	$ x < 9 \cdot 10^{-6}$
float32	$ x > 9 \cdot 10^{-3}$	$ x < 7 \cdot 10^{-3}$
float64	$ x > 1 \cdot 10^{-5}$	$ x < 9 \cdot 10^{-6}$

2 Aufgabe 2 Numerische Stabilität und Kondition

Der Ausdruck $f(E, \theta)$ stellt einen Summanden des differentiellen Wirkungsquerschnitts für die Reaktion $e^-e^+ \rightarrow \gamma\gamma$ dar und ist gegeben durch

$$f(E, \theta) = \frac{2 + \sin^2 \theta}{1 - \beta^2 \cos^2 \theta}.$$

mit

$$\beta = \sqrt{1 - \gamma^{-2}},$$

$$\gamma = \frac{E}{M} \quad (m = 511 \text{ keV}).$$

- Ist diese Gleichung für $f(E, \theta)$ numerisch stabil? In welchem Bereich von θ ist die Gleichung für $E = 50 \text{ GeV}$ numerisch instabil?
- Beheben Sie die Stabilitätsprobleme durch eine geeignete analytische Umformung. (Hinweis: Nutzen Sie $1 - \beta^2 = 1/\gamma^2$ und $1 = \sin^2 \theta + \cos^2 \theta$)
- Zeigen Sie, dass Sie die Stabilitätsprobleme behoben haben, indem Sie beide Gleichungen im kritischen Intervall darstellen.
- Berechnen Sie die Konditionszahl. Wie hängt diese von θ ab?
- Stellen Sie den Verlauf der Konditionszahl als Funktion von $(0 \leq \theta \leq \pi)$ grafisch dar. In welchem Bereich ist das Problem gut bzw. schlecht konditioniert?
- Was ist der Unterschied zwischen Stabilität und Kondition?

2.1 a)

$$E = 50 \text{ GeV} \Rightarrow \beta \approx 1$$

$$\Rightarrow 1 - \beta^2 \cos^2 \theta \approx 0 \text{ für } \cos^2 \theta \approx 1$$

Also ist diese Gleichung für $\cos^2 \theta \approx 1$ numerisch instabil, da dort eine Singularität vorliegt und durch sehr kleine Zahlen dividiert wird.

2.2 b)

$$f(\theta) = \frac{2 + \sin^2 \theta}{1 - \beta^2 \cos^2 \theta} \quad \text{mit } \sin^2 \theta + \cos^2 \theta = 1 \quad (1)$$

$$= \frac{2 + \sin^2 \theta}{1 - \beta^2 + \beta^2 \sin^2 \theta} \quad (2)$$

$$= \frac{\left(\frac{2}{\sin^2 \theta}\right) + 1}{\left(\frac{1 - \beta^2}{\sin^2 \theta}\right) + \beta^2} \quad \text{mit } 1 - \beta^2 = \frac{1}{\gamma^2} \quad (3)$$

$$= \frac{\left(\frac{2}{\sin^2 \theta}\right) + 1}{\frac{1}{\gamma^2} \left(\frac{1}{\sin^2 \theta} - 1\right) + 1} =: g(\theta) \quad (4)$$

2.3 c)

Im Folgenden wird die relative Abweichung der Funktionen $f(\theta)$ und $g(\theta)$ geplottet, indem als exakter Wert `float64` und als numerischer Wert `float32` angenommen wird. Es werden für γ und β die Werte

$$E = 50 \text{ GeV} \quad (5)$$

$$m = 511 \text{ keV} \quad (6)$$

verwendet.

Es wird in einem Bereich $\theta \in [\pi - d\theta, \pi]$ geplottet.

Mit $d\theta = 10^{-3}$

```
[9]: E = 50*10**9 #eV
m = 511*10**3 #eV
gamma = E/m
beta = np.sqrt(1-gamma**(-2))

f = lambda beta,theta: (2+np.sin(theta)**2)/(1-beta**2*np.cos(theta)**2)
g = lambda gamma,theta: ( 2/np.sin(theta)**2 +1 )/(1/gamma**2 * (1/np.
    ↳sin(theta)**2 - 1) + 1)

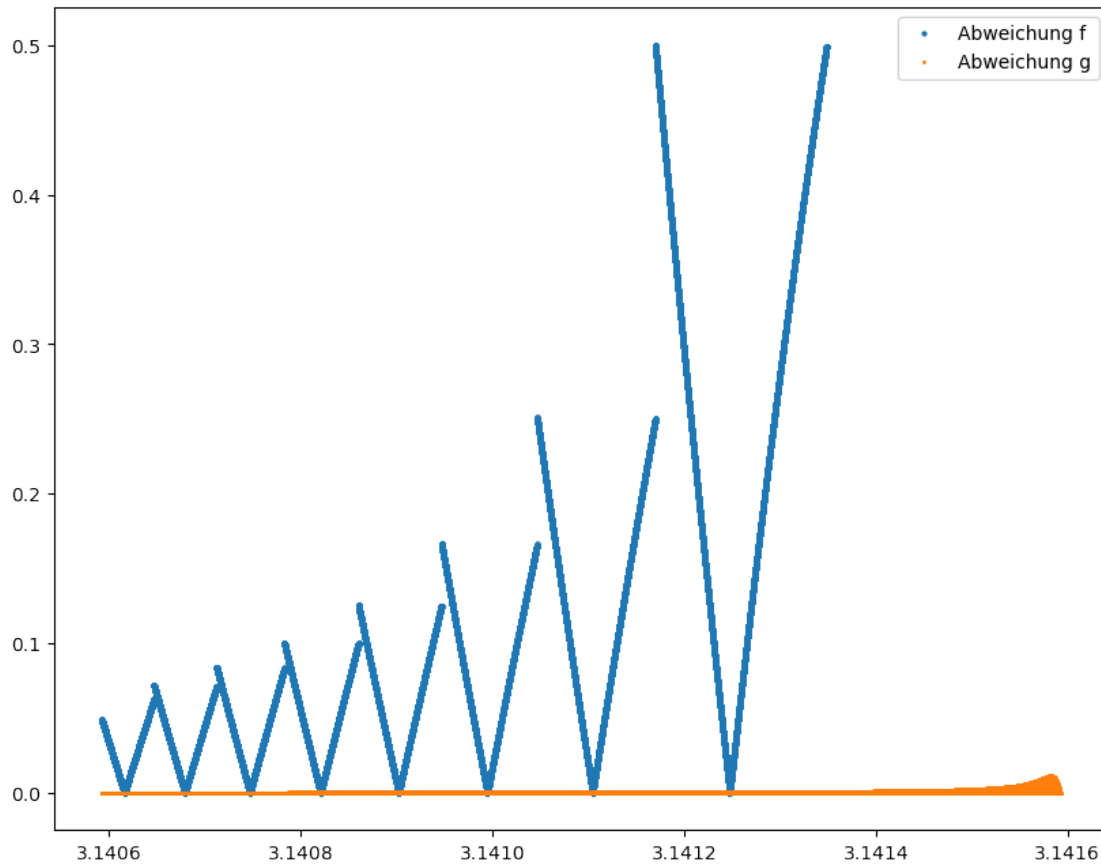
pi = np.pi
theta_size = 100000
dtheta = 10**-3
theta_min = pi-dtheta
thata_max = pi
theta_64 = np.linspace(theta_min,thata_max,theta_size,datatype='float64')
theta_32 = np.linspace(theta_min,thata_max,theta_size,datatype='float32')

f_theta_64 = f(beta,theta_64)
f_theta_32 = f(beta,theta_32)
g_theta_64 = g(gamma,theta_64)
g_theta_32 = g(gamma,theta_32)
```

<ipython-input-9-f0f11ab2dada>:6: RuntimeWarning: divide by zero encountered in true_divide

```
f = lambda beta,theta: (2+np.sin(theta)**2)/(1-beta**2*np.cos(theta)**2)
```

```
[10]: plt.figure(figsize=(10,8),dpi=100)
plt.plot(theta_64,np.abs(f_theta_64-f_theta_32)/f_theta_64,'.
    ↳','markersize=4,label='Abweichung f')
plt.plot(theta_64,np.abs(g_theta_64-g_theta_32)/g_theta_64,'.
    ↳','markersize=2,label='Abweichung g')
plt.legend();
```



2.3.1 Was sieht man am Plot?

In der Nähe von $\theta = \pi$ werden die Abweichungen von f nicht mehr angezeigt, weil dort ein “divide by zero” Error kommt.

g kann so nahe an $n \cdot \pi$ ($n \in \mathbb{Z}$) geplottet werden wie man will und es kommt kein Error.

Außerdem ist die Abweichung von g deutlich geringer als die Abweichung von f .

Also scheint $g(\theta)$ die deutlich stabilere Funktion zu sein.

2.4 d)

Konditionszahl von $f(\theta)$:

$$f(\theta) = \frac{2 + \sin^2 \theta}{1 - \beta^2 \cos^2 \theta} \quad (7)$$

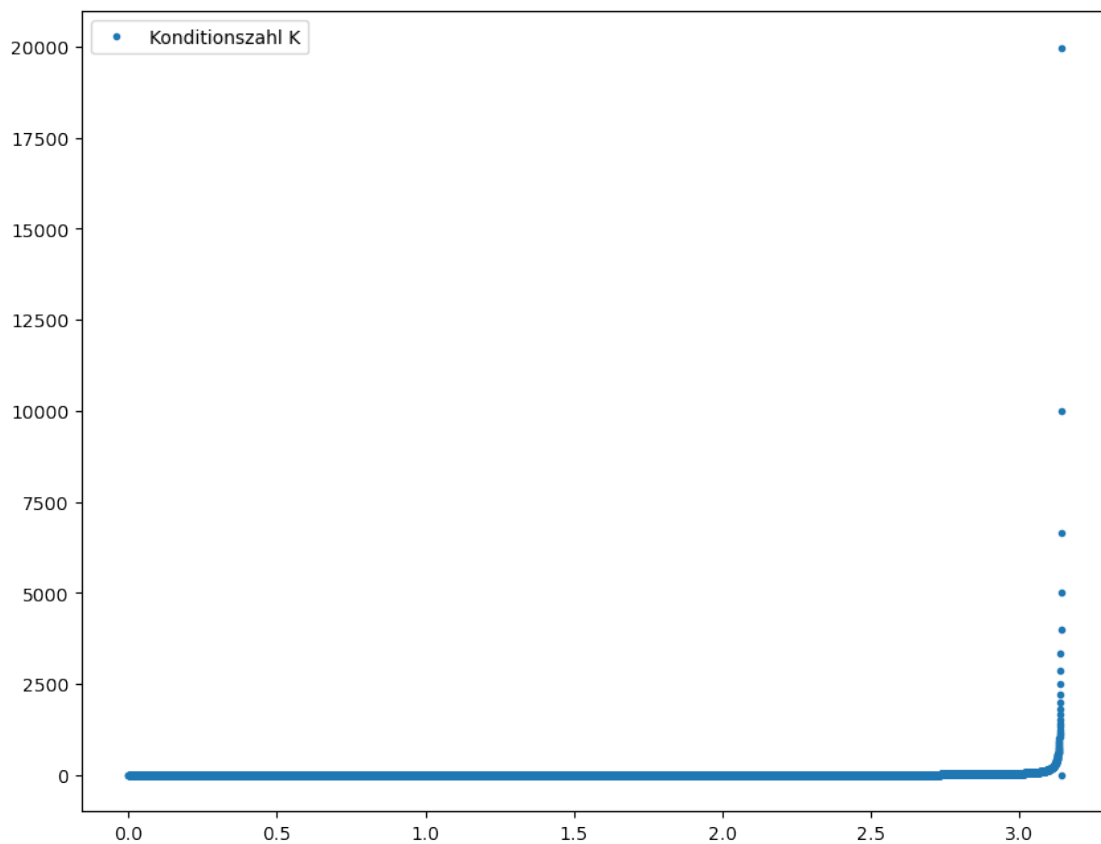
$$f'(\theta) = -\frac{2 \sin \theta \cos \theta (3\beta^2 - 1)}{(1 - \beta^2 \cos^2 \theta)^2} \quad (8)$$

$$K = \left| \theta \frac{f'(\theta)}{f(\theta)} \right| = \left| -\frac{2\theta \sin \theta \cos \theta (3\beta^2 - 1)}{(1 - \beta^2 \cos^2 \theta)(2 + \sin^2 \theta)} \right| \quad (9)$$

2.5 e)

```
[15]: K = lambda beta,theta: np.abs( (2*theta*np.sin(theta)*np.  
    ↪ cos(theta)*(3*beta**2-1)) / ((1-beta**2*np.cos(theta)**2)*(2*np.  
    ↪ sin(theta)**2)))  
  
E = 50*10**9 #eV  
m = 511*10**3 #eV  
gamma = E/m  
beta = np.sqrt(1-gamma**(-2))  
  
theta_size = 10000  
theta = np.linspace(0,pi,theta_size)
```

```
[16]: plt.figure(figsize=(10,8),dpi=100)  
plt.plot(theta,K(beta,theta),'.',label='Konditionszahl K')  
plt.legend();
```



Das Problem scheint um π deutlich schlechter konditioniert zu sein als um 0.

2.6 f)

- Stabilität: Abweichung der numerischen von der algebraischen Lösung durch Rundungsfehler.
- Kondition: Abweichung des Ergebnisses bei einem Fehler der Eingangsdaten ($x \rightarrow x + \Delta x$) ohne Rundungsfehler

[]: