

# Koch\_dim

October 31, 2022

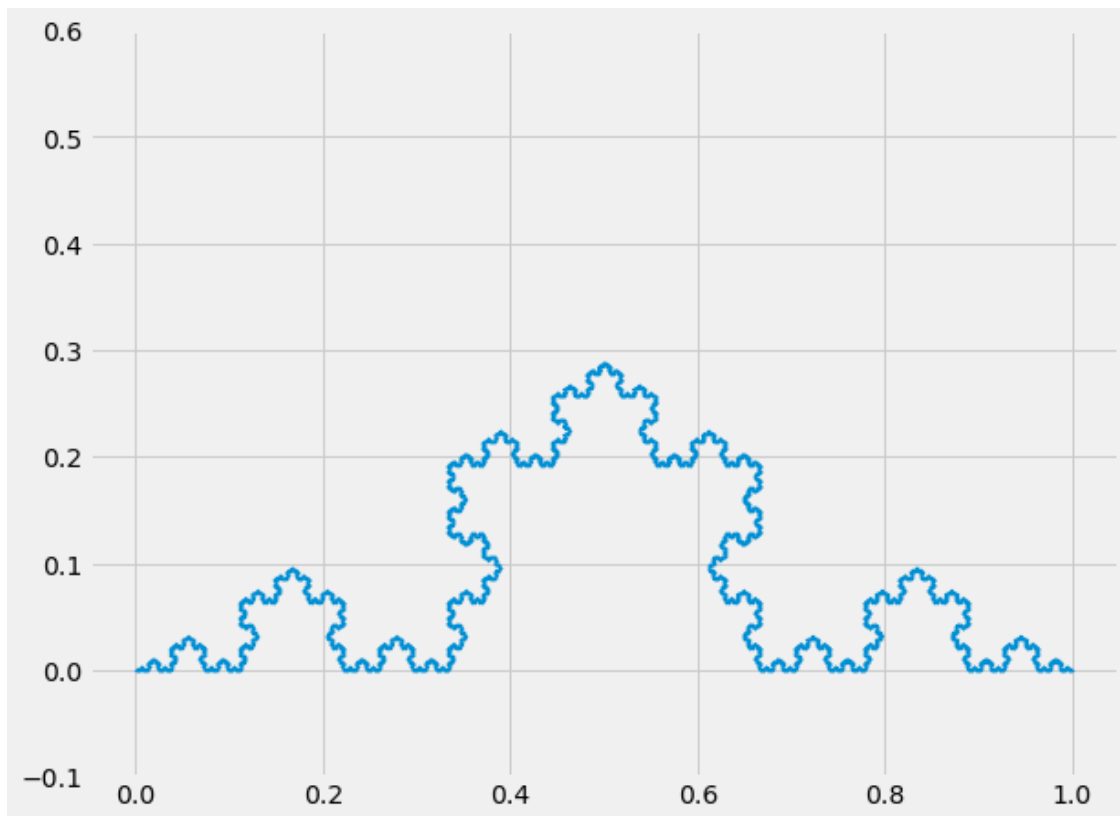
```
[1]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.stats import linregress
plt.style.use("fivethirtyeight")
```

```
[166]: def koch(pts,n): #Defino el conj de Koch, pts es cuantos puntos tiene en cada
    ↪recta inicialmente, n es la cantidad de iteraciones
    k=np.array([[i/pts,0] for i in range(pts)])
    mat1=np.array([[np.cos(np.pi/3),-np.sin(np.pi/3)],[np.sin(np.pi/3),np.
    ↪cos(np.pi/3)]) #defino las matrices de rotacion
    mat2=np.array([[np.cos(np.pi/3),np.sin(np.pi/3)],[np.sin(np.pi/3),np.
    ↪cos(np.pi/3)])
    for i in range(n):
        k_rot1=np.array([np.matmul(mat1,r) for r in k]) #creo copias del conj
    ↪rotado
        k_rot2=np.array([np.matmul(mat2,r) for r in k])
        Ko=np.concatenate((k/3,k_rot1/3+np.array([[1/3,0] for _ in
    ↪range(len(k))]),k_rot2/3+np.array([[1/2,np.sqrt(3)/2/3] for _ in
    ↪range(len(k))]),k/3+np.array([[2/3,0] for _ in range(len(k)))]))
        #esto es basicamente  $K=(1/3K)u(1/3R1K+1/3)u(1/3R2K+1/2)u(1/3K+2/3)$ 
        k=np.array([r for r in Ko]) #para volver a iterar
    return Ko
```

```
[167]: Ko=koeh(6,6)
print(len(Ko)) #cantidad de puntos
```

24576

```
[194]: fig=plt.figure(figsize=(9,7)) #plot
plt.scatter(Ko.T[0],Ko.T[1],s=0.5)
plt.ylim([-0.1,0.6])
plt.show()
```



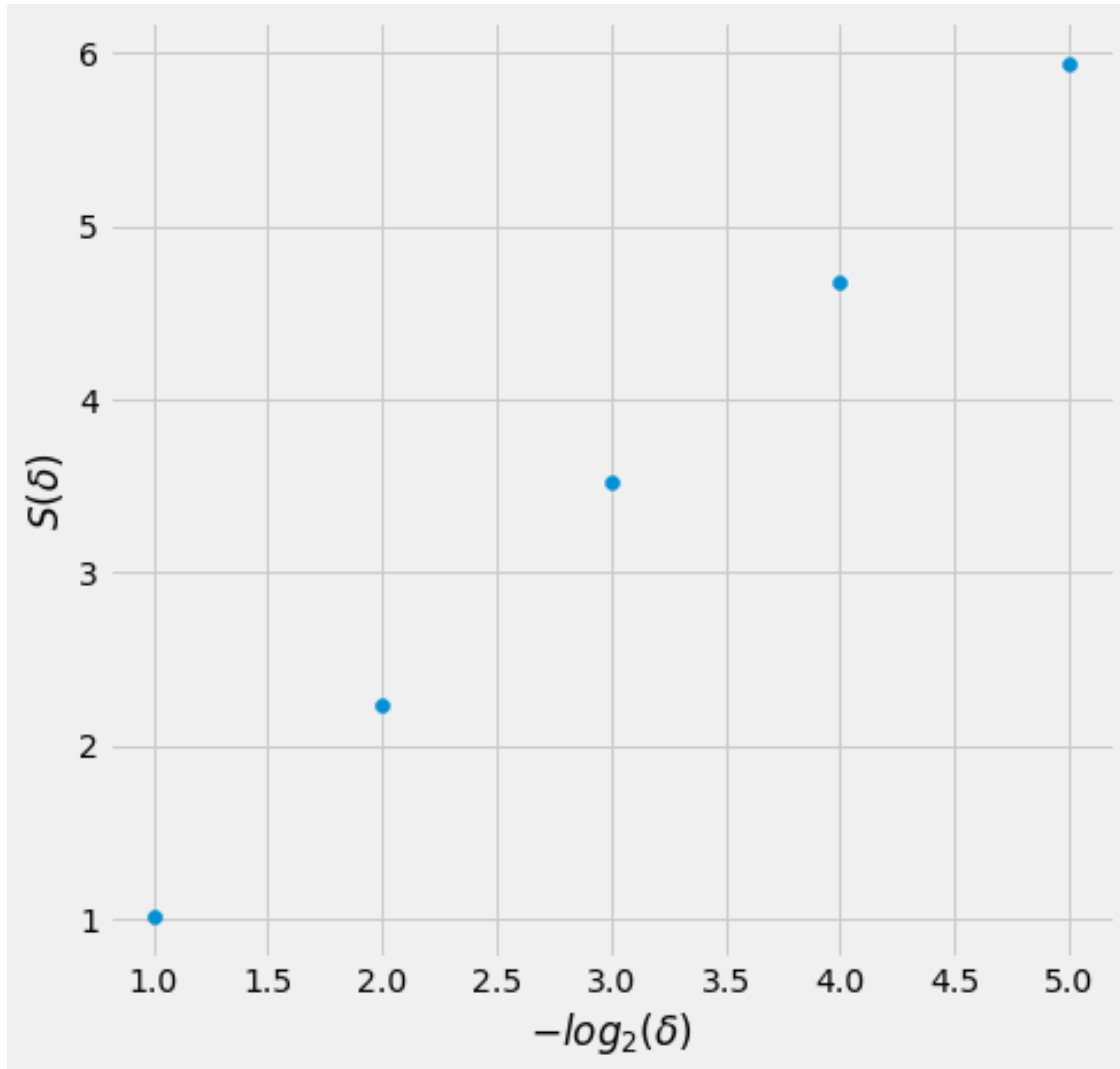
```
[183]: def S(k,A): #definamos la entropía para un conjunto A bidimensional
        Ax=A[0]
        Ay=A[1]
        d=2**(-k) #delta es la longitud del conjunto dividida 2^k
        Count=[np.sum((Ax>i*d)*(Ax<(i+1)*d)*(Ay>j*d)*(Ay<(j+1)*d)) for i in
        ↪range(2**k) for j in range(2**k)] #creo un vector de conteos
        #básicamente en la comp. j de este vector está la cantidad de elementos
        ↪entre j*d y (j+1)*d
        Probs=np.array(Count)/len(Ax) #la probabilidad va dividida por la cant
        ↪total de puntos.
        Probs_nozeros=Probs[np.where(Probs!=0)] #es importante sacarse los ceros de
        ↪encima para evaluar logaritmos
        return -np.sum(Probs_nozeros*np.log2(Probs_nozeros)) #finalmente devuelvo
        ↪la entropía
```

```
[184]: S(3,[Ko.T[0],Ko.T[1]]) #por ejemplo
```

```
[184]: 3.5718716173210954
```

```
[201]: #hagamos un vector con todas las entropías
        Entropias=[S(i,[Ko.T[0],Ko.T[1]]) for i in range(1,6)]
```

```
fig=plt.figure(figsize=(7,7))
plt.scatter(range(1,6),Entropias) #plot log delta vs S
plt.xlabel(r'$-\log_2(\delta)$')
plt.ylabel(r'$S(\delta)$')
plt.show()
```



```
[202]: #Veamos la pendiente
pendiente,ordenada,_,_,error=linregress(range(1,6),Entropias)
print("pendiente obtenida:",pendiente,"mas menos",error)
print("exacta:",np.log(4)/np.log(3))
```

pendiente obtenida: 1.228865777548503 mas menos 0.010045306509624362  
exacta: 1.2618595071429148

```
[197]: def C(k,A): #definamos la correlacion a dist  $2^{-k}$  conjunto A bidimensional
        Ax=A[0]
        Ay=A[1]
        d=2**(-k) #delta
        Dif_x=[x1-x2 for x1 in Ax for x2 in Ax] #creo vectores de componentes x e y
        Dif_y=[y1-y2 for y1 in Ay for y2 in Ay]
        Distancias=0 #contador de distancias menores que delta
        for i in range(len(Dif_x)):
            if (Dif_x[i]!=0 or Dif_y[i]!=0): #necesito que al menos alguna comp sea
                ↪no nula, si no estoy viendo la dist. de un punto consigo mismo
                if (np.sqrt(Dif_x[i]*Dif_x[i]+Dif_y[i]*Dif_y[i])<d): #si la dist es
                    ↪menor que delta
                    Distancias=Distancias+1 #lo cuento

        return Distancias/(len(Ax)*(len(Ax)-1)) #divido por el total que es N(N-1)
```

```
[199]: Ko=koch(4,5)
        print(len(Ko)) #voy a necesitar menos puntos por que es mucho computo
```

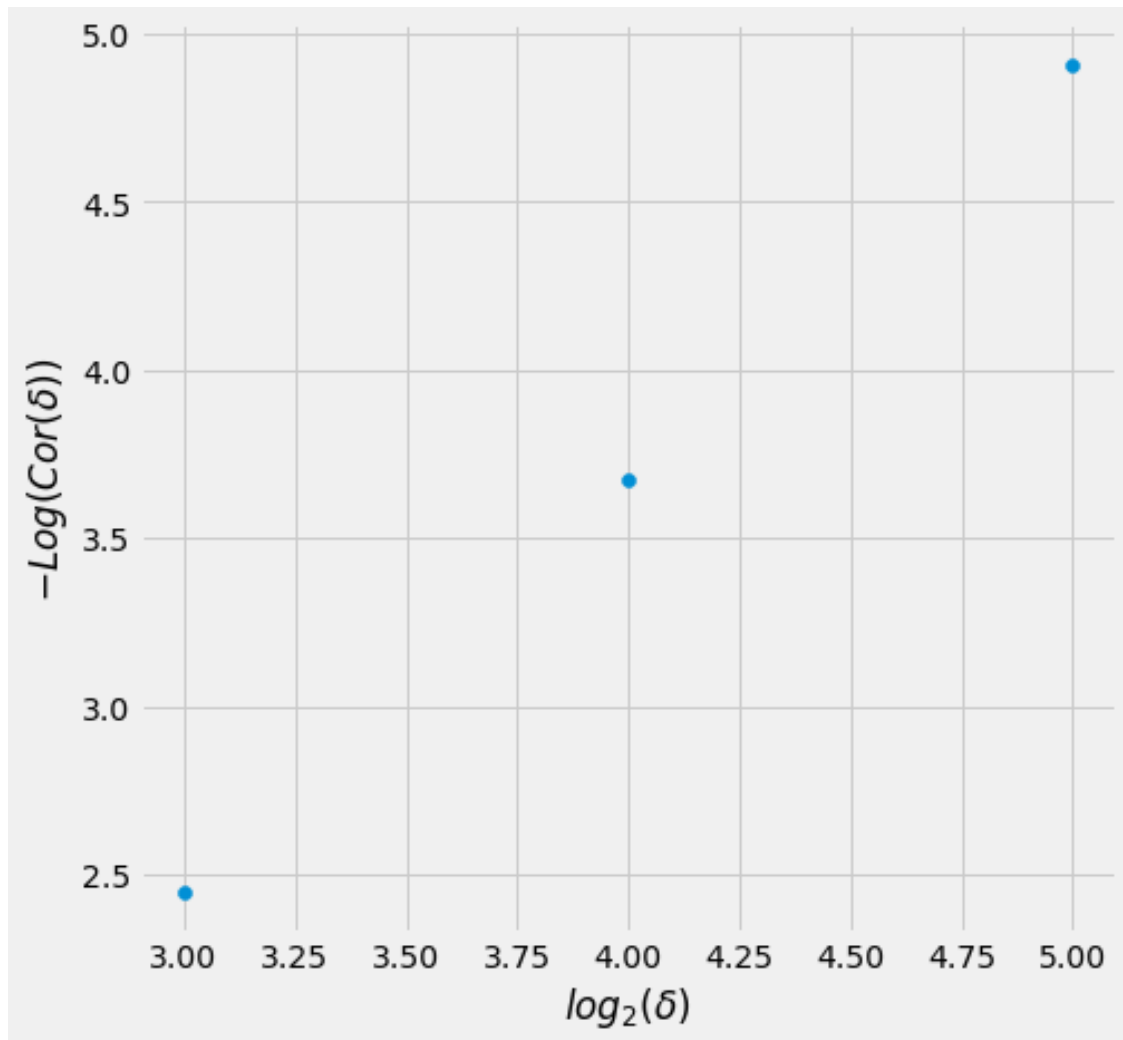
4096

```
[200]: C(3,[Ko.T[0],Ko.T[1]]) #por ejemplo
```

```
[200]: 0.18312585851648353
```

```
[210]: Correlaciones=np.array([C(i,[Ko.T[0],Ko.T[1]]) for i in range(3,6)])
        #tarda mucho
```

```
[211]: fig=plt.figure(figsize=(7,7))
        plt.scatter(range(3,6),-np.log2(Correlaciones)) #plot log delta vs S
        plt.xlabel(r'$\log_2(\delta)$')
        plt.ylabel(r'$-\text{Log}(\text{Cor}(\delta))$')
        plt.show()
```



```
[212]: #Veamos la pendiente
pendiente,ordenada,_,_,error=linregress(range(3,6),-np.log2(Correlaciones))
print("pendiente obtenida:",pendiente,"mas menos",error)
print("exacta:",np.log(4)/np.log(3))
```

```
pendiente obtenida: 1.2303041006125464 mas menos 0.0021811233300010908
exacta: 1.2618595071429148
```

```
[ ]:
```