Problema de la «sub-secuencia homogénea» y de «buscar valor»

Nicolás Camacho-Plazas

16 de agosto de 2020

Resumen

En este documento se presentan los problemas: encontrar la sub-secuencia homogénea contigua más larga y buscar un valor en una secuencia. Para cada uno se presentan dos algoritmos, una solución inocente y una que utiliza el paradigma dividir-y-vencer, además de su análisis, diseño, seudo-código y análisis tanto del invariante como de su complejidad.

Parte I

Sub-secuencia homogénea

1. Análisis

El problema, informalmente, se puede describir como: buscar, en una secuencia de elementos, en donde existe la mayor cantidad de repeticiones contiguas de un elemento (entiéndase un elemento como un número o letra). Se habla de secuencias de elementos como:

$$S = \langle s_1, s_2, \cdots, s_n \rangle = \langle s_i \in \mathbb{T} \rangle$$

donde n es la cardinalidad (i.e. cantidad de elementos) de la secuencia e i es el índice de cada elemento (note que el primer índice es 1 y no 0).

Para evitar ambigüedades, vamos a definir a T como un conjunto de elementos comparables, es decir, elementos con los cuales se puede utilizar el operador de comparación que expresa la relación de homogeneidad entre los datos comparados. Podría entonces establecerse que:

 \bullet a y b son homogéneos, si y solo si, a=b

De modo que la sub-secuencia homogénea contigua más larga está definida por:

$$S'_{i} = \langle s_{1}, s_{2}, \cdots, s_{n'} \rangle = \langle s_{i} \in S \land s_{i} = s_{i+1} \forall s \rangle$$

2. Diseño

Con las observaciones presentadas en el análisis anterior, podemos escribir el diseño de un algoritmo que solucione el problema de encontrar la sub-secuencia homogénea contigua más larga. El «contrato» de los algoritmos que solucionen el problema está dado por las siguientes condiciones:

Definición. Entradas:

1. Una secuencia $S = \langle s_1, s_2, \dots, s_n \rangle = \langle s_i \in \mathbb{T} \rangle$ de $n \in \mathbb{N}$ elementos que pertenecen a un conjunto \mathbb{T} . En este conjunto debe estar definida la relación de homogeneidad o equivalencia (representada en varios lenguajes de programación mediante el operador de comparación ==).

Definición. Salidas:

1. Una sub-secuencia $S_j'=\langle s_1,s_2,\cdots,s_{n'}\rangle=\langle s_i\in S\wedge s_i=s_{i+1}\forall s\rangle$ de la secuencia de entrada S.

3. Algoritmos

3.1. Inocente

Este algoritmo es la solución que se le ocurrió más rápido al autor y detrás de la cual no existen esfuerzos por disminuir su complejidad (por esto el nombre de Ïnocente").

Algorithm 1 Comparación de longitudes

```
1: procedure SIMPLEMAXSUBARRAY(S)
 2:
       n \leftarrow 0
 3:
       nAux \leftarrow 1
       let S' \wedge S'Aux be new arrays
 4:
       for j \leftarrow 2 to |S| do
5:
          if S[j] = S[j-1] then
 6:
              if nAux == 1 then
7:
                 S'Aux[nAux] = S[j-1]
8:
                 S'Aux[nAux + 1] = S[j]
9:
                 nAux = nAux + 1
10:
              else
11:
                 nAux = nAux + 1
                 S'Aux[nAux]
13:
              end if
14:
          else
15:
              if nAux > n then
16:
                 copy S'Aux into S'
17:
                 n = nAux
18:
              end if
19:
              empty S'Aux
20:
              nAux = 1
21:
          end if
22:
       end for
23:
       return S'
24:
25: end procedure
```

3.1.1. Complejidad

Tras realizar inspección de código, basado en el único for, se concluyó que el algoritmo tiene un orden de complejidad de: O(|S|).

3.1.2. Invariante

- Inicio: Se inicializan las variables n, nAux determinando que aún no se han registrado invariantes. Además, se declaran dos secuencias en donde se almacenarán el mayor subarreglo (S') y el subarreglo auxiliar (S'Aux).
- Avance: En el for se verifica la homogeneidad contigua de cada elemento (S[j] = S[j-1]), de modo que en cada iteración en la que se cumpla con dicha característica, se actualiza el número de coincidencias. Cuando dicha propiedad no se cumple, entonces:
 - Si $nAux \ge n$, entonces se almacenan los elementos de S'Aux en S' y se actualiza el tamaño de el presunto máximo sub-arreglo, es decir: n = nAux.

- En caso contrario se descartan los datos auxiliares para estudiar el posible nuevo subarreglo.
- \blacksquare Terminación: se retorna el máximo subarreglo S' después de que se recorriera S por completo.

3.2. Dividir-y-vencer

Este algoritmo se basa en el principio de dividir y vencer, y el algoritmo de encontrar el máximo subarreglo adaptado para que en lugar de sumar las derivadas discretas, tenga como criterio el número de repeticiones contiguas de un elemento.

Algorithm 2 Encontrar el máximo sub-arreglo contiguo

```
1: procedure FINDMAXHOMOGENEOUSSUBARRAY(S)
      if high < low then
3:
         return (low, high, 1)
4:
         mid = |(low + high)/2|
5:
          (leftlow, lefthigh, leftsum) = FindMaxHomogeneousSubarray(S, low, mid)
6:
          (rightlow, righthigh, rightsum) = FindMaxHomogeneousSubarray(S, mid+
7:
   1, high)
          (crosslow, crosshigh, crossSum) = FindMaxCrossHomogeneousSubarray(S, low, mid, high)
8:
         if leftsum \ge rightsum \land leftsum \ge crossSum then
9:
             return (leftlow, lefthigh, leftsum)
10:
         else if rightsum \ge leftsum \land rightsum \ge crossSum then
11:
12:
             return (rightlow, righthigh, rightsum)
         else
13:
             return (crosslow, crosshigh, crossSum)
14:
         end if
15:
      end if
17: end procedure
```

Este algoritmo necesita de dos algoritmos auxiliares:

• FindMaxCrossHomogeneousSubarray, que encuentra el subarreglo que pasa por el pivote, es decir, el punto medio que divide a la secuencia original en dos subsecciones.

Ahora se describirá el algoritmo de FindMaxCrossHomogeneousSubarray:

Algorithm 3 Encontrar el máximo sub-arreglo contiguo cruzado

```
1: procedure FINDMAXCROSSHOMOGENEOUSSUBARRAY(S)
 2:
       leftsum = -\infty
 3:
       sum = 0
       \mathbf{for}\ i \leftarrow mid\ \mathbf{downto}\ low\ \mathbf{do}
 4:
           if S[i] = S[i+1] then
 5:
 6:
              sum = sum + 1
 7:
           else
 8:
              sum = 0
 9:
              pass
           end if
10:
           if sum \ge leftsum then
11:
12:
              leftsum = sum
              maxleft = i
13:
           end if
14:
       end for
15:
       for i \leftarrow mid to high do
16:
           if S[i] = S[i-1] then
17:
              sum = sum + 1
18:
           else
19:
20:
              sum = 0
              pass
21:
           end if
22:
           if sum \geq rightsum then
23:
24:
              rightsum = sum
              maxright = i
25:
26:
           end if
       end for
27:
       return (maxleft, maxright, leftsum + rightsum)
28:
29: end procedure
```

3.2.1. Complejidad

- FindMaxCrossHomogeneousSubarray: Tras realizar inspección de código se determinó que el algoritmo tiene un orden de complejidad de: O(|S|) por los dos ciclos no anidados.
- FindMaxHomogeneousSubarray: Al ser un método dividir-y-vencer, y según el Teorema maestro se establece que:

$$T(n) = \begin{cases} O(0), & \text{caso base,} \\ 2T(\frac{n}{2}) + O(n), & \text{si } n \in |S| \end{cases}$$

De modo que al utilizar el "Teorema maestro" se concluye que el algoritmo concuerda con el caso 2 de modo que se determina que:

$$T(n) \in \theta(nlog_2n)$$

3.2.2. Invariante

En cada iteración for, la variable sum guarda el número de elementos contiguos homogéneos de cada subsección (bien sea del pivote mid hasta low o del pivote mid a high). Al finalizar los for, leftsum tiene el mayor número de elementos contiguos y maxleft su posición en la sección comprendida entre low y mid; rightsum y maxright el de la sección comprendida entre mid y high. Lo anterior se garantiza porque cuando:

- $sum \ge leftsum \lor rightsun$, se guarda su valor e índice.
- En el caso contrario, se reinicia el conteo y se ignora el índice.

Parte II

Buscar valor

4. Análisis

El problema, informalmente, se puede describir como: buscar un valor en una secuencia de elementos. Se habla de secuencias de elementos como:

$$S = \langle s_1, s_2, \cdots, s_n \rangle = \langle s_i \in \mathbb{Z} \rangle$$

donde n es la cardinalidad (i.e. cantidad de elementos) de la secuencia e i es el índice de cada elemento (note que el primer índice es 1 y no 0).

Para evitar ambigüedades, vamos a definir a Z como un conjunto de elementos ordenables, es decir, elementos que cumplan relación de orden parcial. Podría entonces establecerse los elementos o valores de la secuencia deben cumplir las siguientes premisas:

• Reflexividad: $a \leq a$.

 \blacksquare Antisimetría: si $a \leq b$ y $b \leq a$, entonces a = b.

■ Transitividad: si $a \le b$ y $b \le c$, entonces $a \le c$.

5. Diseño

Con las observaciones presentadas en el análisis anterior, podemos escribir el diseño de un algoritmo que solucione el problema de encontrar un valor en una secuencia. El «contrato» de los algoritmos que solucionen el problema está dado por las siguientes condiciones:

Definición. Entradas:

- 1. Una secuencia $S = \langle s_1, s_2, \cdots, s_n \rangle = \langle s_i \in \mathbb{Z} \rangle$ de $n \in \mathbb{N}$ elementos que pertenecen a un conjunto \mathbb{Z} . En este conjunto debe estar definida la relación \leq .
- 2. El valor $v \in S$ que se pretende buscar.

Definición. Salidas:

1. Un indice j que implica la posición del valor v en S de modo que $v=s_i$ en donde $s_i \in S \land 1 \le i \le n \land n = |S|$. Además j será -1 si no se encontró v en la secuencia S.

6. Algoritmos

6.1. Inocente

Este algoritmo es la solución que se le ocurrió más rápido al autor y detrás de la cual no existen esfuerzos por disminuir su complejidad (por esto el nombre de Ïnocente").

Algorithm 4 Recorrer y comparar

```
1: procedure SIMPLEINDEXOF(S,v)
       j = -1
 2:
       for i \leftarrow 1 to |S| do
3:
          if S[i] = v then
 4:
5:
              j = i
 6:
              break
          end if
7:
       end for
8:
       return j
 9:
10: end procedure
```

6.1.1. Complejidad

Al realizar la inspección de código es evidente determinar que tiene un orden de complejidad de O(|S|), dado que solo hay un For, no existe recursividad y no se usan algoritmos auxiliares.

6.1.2. Invariante

- lacksquare Inicio: Se inicializa j=-1 para indicar que no se ha encontrado el valor.
- Avance: si S[i] = v se modifica el valor de j para indicar su indice y termine, itere de lo contrario.

lacktriangle Terminación: si al retornar j, su valor no cambió, significa que no se encontraron coincidencias, en caso contrario implicará que j tiene el indice de el valor v en S.

6.2. Dividir-y-vencer

Este algoritmo se basa en el uso de las ideas *QuickSort* relacionadas a la elección de un pivote aleatorio y del orden parcial en un lado del pivote.

Algorithm 5 Búsqueda por ordenamiento basado en pivotes aleatorios

```
1: procedure Q(u)ickSortSearchS, v
2: return QuickSortSearchAux(S, 0, len(S) - 1, v)
3: end procedure
```

El anterior algoritmo organiza los parámetros que requiere QuickSortSearchAux descrito a continuación:

Algorithm 6 Lógica recursiva

```
1: procedure QUICKSORTSEARCHAUX(S, p, r, v)
      if p<r then
 2:
 3:
          q = RandomizedPartition(S, p, r, v)
          if S[q] = v then
 4:
             return q
 5:
          else if S[q] > v then
 6:
             return QuickSortSearchAux(S, p, q - 1, v)
 7:
 8:
          else
             return QuickSortSearchAux(S, q + 1, r, v)
 9:
10:
          end if
      else
11:
          return S[r]
12:
      end if
13:
14: end procedure
```

El anterior algoritmo requiere de *RandomizedPartition* que elige de forma aleatoria un pivote y sobre el ordena parcialmente una sección del arreglo.

Algorithm 7 Elección pivote aleatorio

```
1: procedure RandomizedPartition(S,p,r,v)
2: Let i be a random number between p and r
3: Swap(S[r], S[i])
4: return Partition(S, p, r, v)
5: end procedure
```

Para lograr el ordenamiento parcial, el anterior algoritmo se apoya en *Partition* descrito a continuación.

Algorithm 8 Ordenamiento parcial

```
1: procedure Partition(S,p,r,v)
 2:
       x = S[r]
 3:
       i = p - 1
       for j \leftarrow p to r do
 4:
           if then S[j] \leq x
5:
              i = i + 1
 6:
7:
               Swap(S[i], S[j])
 8:
           end if
9:
       end for
       Swap(S[i+1], S[r])
10:
       return i+1
11:
12: end procedure
```

6.2.1. Complejidad

Para analizar la complejidad de QuickSortSearch es necesario tener en cuenta:

- El orden de complejidad de Partition, encontrado por inspección de código, es O(|S|).
- Por lo anterior, el orden de complejidad de RandomizedPartition es O(|S|).
- De modo que, para la complejidad de QuickSortSearchAux, teniendo en cuenta la cantidad de llamados recurrentes (1), el número de divisiones (2) y la complejidad afuera de la recursión (O(|S|)), se concluye que:

$$T(n) = \begin{cases} O(0), & \text{caso base,} \\ T(\frac{n}{2}) + O(n), & \text{si } n \in |S| \end{cases}$$

De modo que, por el Teorema maestro, se determina a el orden de complejidad total como $\theta(n)$.

6.2.2. Invariante

Para encontrar el invariante se analiza Partition. En la posición q queda el pivote aleatorio y todos los elementos a su izquierda y derecha, están parcialmente ordenados. Eventualmente, a medida que se generan particiones, en QuickSortSearchAux la variable q tendrá el índice de el valor buscado (S[q] = v) y por lo tanto se retornará.