

Ecole d'ingénieurs et d'architectes de Fribourg Hochschule für Technik und Architektur Freiburg



Verfasser:

D. Gachet / HTA-FR - Telekommunikation

HTA-FR - Kurs Telekommunikation

Embedded systems 1 und 2

Praktische Arbeiten PA2 Einführung in den ARM-Assembler

Klasse T-2 // 2016-2017





Zielsetzungen:

- ▶ Am Ende der Laborübung sind die Studierenden in der Lage:
 - □ Die wichtigsten Adressierungsmodi des µP ARM zu beschreiben
 - □ Einen grundlegenden Algorithmus in Assembler zu entwickeln (planen, codieren und testen), welche die Primzahlen bis 100 berechnet und darstellt
 - □ Den Prozess der Assemblierung, des Linkens und des Debuggens zu beherrschen

Dauer:

▶ 1 Laborübung (4 Stunden)

Bericht und Bewertung

▶ Laborbericht mit Quellcode



Zu realisierende Arbeit



▶ Entwickeln Sie einen Assemblercode, welche die Primzahlen bis 100 gemäss das Sieb des Eratosthenes berechnen und darstellen kann.

```
#define MAX
                100
bool is a prime number[MAX];
void prime number generator()
        // 1st mark all numbers as prime number
        for (int i=0; i<MAX; i++) {
                is a prime number[i] = true;
        // 2nd mark all multiples as not a prime number
        for (int i=2; i<MAX; i++) {
                for (int j=i*2; j<MAX; j+=i) {
                        is a prime number[j] = false;
        // 3rd print all prime numbers
        for (int i=2; i<MAX; i++) {
                if (is a prime number[i]) {
                        printf ("%d\n", i);
}
```



Updates und Bediengungen



▶ Folgende Ausführungsbedingungen sind gegeben

- Das Skelett des Projeks befindet sich in der zentralen Ablage.
- □ Um es herunter zu laden, geben Sie den folgenden Git-Befehl ein:
 - \$ cd ~/workspace/se12/tp
 \$ git pull upstream master
- □ Der Algorithmus soll in die Datei "main.S" integriert werden

▶ Der Code und der Bericht müssen in die zentrale Ablage hochgeladen werden.

□ Code: .../tp/tp.02

□ Bericht: ../tp/tp.02/doc/report.pdf

▶ Termin

□ Der Bericht und der Code sind am gleichen Tag um 24:00 Uhr abzugeben.





Beantworten Sie während der Realisierung der praktischen Arbeit die folgenden Fragen:

- Nennen Sie die gebräuchlichsten Adressierungsmodi, die durch den

 µP ARM unterstützt werden.
- 2. Wie wird der von Ihnen geschriebene Assemblercode binär codiert?
- 3. Welche Werkzeug ermöglicht die Applikation von generieten Code zu erzeugen?
- 4. Kann man den Algorithmus schneller machen? Falls ja, wie?
- 5. Kann man den Algorithmus ändern um wenig Speicher zu brauchen? Falls ja, wie?



Codierungshinweise



 Die Adresse einer Variablen kann einfach mit dem folgenden Assemblerbefehl in ein Register geladen werden:

```
LDR Rn, =variable
```

2. Eine Konstante grösser 255 kann mit dem folgenden Assemblerbefehl in ein Register geladen werden:

```
LDR Rn, =<constante>
```

3. Die folgenden Assemblerbefehle erlauben das Datentransfer zwischen Registers und Hauptspeicher

```
LDR<sz> Rx, [Ry]
STR<sz> Rx, [Ry
<sz> Datengrösse
```

- B 8-Bitworte
- H 16-Bitworte
- blank 32-Bitworte



Codierungshinweise (II)



Die Variablen lassen sich mithilfe der Kombination der folgenden Befehle testen:

Wenn der zu testende Wert kleiner als 256 ist, lässt sich der folgende Testbefehl verwenden:

Mnemonic	Meaning
НІ	Unsigned higher
HS	Unsigned higher or same
EQ	Equal
NE	Not equal
LS	Unsigned lower or same
LO	Unsigned lower



Codierungshinweise (III)



- ▶ Die Codierung der hexadezimalen Werte erfolgt mithilfe eines 0x<val>
- Die Anzeige eines Strings auf dem Terminal lässt sich mit dem folgendem Befehlssatz erreichen

```
LDR R0, =<format> // printf formatting string

LDR R1, =<1st-arg> // printf 1st argument / optional

LDR R2, =<2<sup>nd</sup>-arg> // printf 2nd argument / optional

LDR R3, =<3rd-arg> // printf 3d argument / optional

BL printf
```

▶ Achtung: nach dem Aufruf der Funktion printf, die Registers R0 bis R3 sind sehr wahrscheinlich geändert