



Haute école d'ingénierie et d'architecture Fribourg
Hochschule für Technik und Architektur Freiburg

Systèmes Embarqués 1 & 2

tp.04 - Introduction au C

Classes T-2/I-2 // 2016-2017

Daniel Gachet | HEIA-FR/TIC
tp.04 | 09.11.2016



- A la fin du laboratoire, les étudiant-e-s seront capables de
 - ▶ Faire leurs premiers pas en programmation C
 - ▶ Développer (concevoir, coder et tester) un programme en C
 - ▶ Utiliser des bibliothèques standard C
 - ▶ Concevoir un programme modulaire (plusieurs fichiers) en C
 - ▶ Etudier un schéma élémentaire d'un circuit électronique et en comprendre son contenu
 - ▶ Concevoir un programme capable de piloter l'encodeur rotatif et l'afficheur 7-segment de la carte d'extension HEIA-FR du Beaglebone par l'intermédiaire des ports d'entrée/sortie du μP
- Durée
 - ▶ 1 séance de laboratoire (4 heures)
- Rapport
 - ▶ Rapport de laboratoire avec le code source



- Développez une application implémentant un compteur allant de -99 à 99
- Pour réaliser cette fonctionnalité, les interfaces de la carte d'extension du Beaglebone seront utilisées comme suit
 - ▶ L'afficheur 7-segments servira à afficher la valeur du compteur
 - ▶ L'encodeur rotatif permettra d'incrémenter et de décrémenter la valeur du compteur
 - ▶ Une pression sur le bouton poussoir intégré dans l'encodeur mettra le compteur à zéro (0)



Travail à réaliser (II)

- Les conditions d'exécution sont les suivantes
 - ▶ Le squelette du projet se trouve sur le dépôt centralisé
 - ▶ Pour le télécharger, tapez les commandes suivantes

```
$ cd ~/workspace/se12/tp
$ git pull upstream master
```
- Le code et le rapport seront rendus au travers du dépôt Git centralisé
 - ▶ *sources* : .../tp/tp.04
 - ▶ *rapport* : .../tp/tp.04/doc/report.pdf
- Délai
 - ▶ Le journal et le code doivent être rendus au plus tard 6 jours après le TP à minuit



- Pour mettre à jour la bibliothèque spécialisée du Beaglebone

```
$ cd ~/workspace/se12  
$ git pull  
$ make -C ~/workspace/se12/bbb/source
```

- Pour permettre l'utilisation de l'outil "merge" de Git

```
$ sudo dnf install y meld  
$ git config --global merge.tool meld
```

- Pour choisir votre dépôt personnel sur Gitlab comme dépôt primaire sur votre machine virtuelle

```
$ cd ~/workspace/se12/tp  
$ git branch -u origin/master
```

- Pour mettre à jour les paths des includes dans eclipse

- ▶ ouvrir **Properties** pour votre projet
- ▶ aller **C/C++ General** → **Paths and Symbols**
- ▶ ouvrir **Includes** → **GNU C**
- ▶ ajouter `~/workspace/se12/bbb/source`

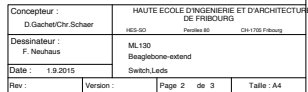


Les questions...

- Pourrait-on se passer des fichiers d'entête en C ? Si oui, comment ? Si non, pour quelle raison ?
- Quelle est l'utilité du pragma `#pragma once` dans les fichiers d'entête ? Doit-il être accompagné d'une autre directive ? Si oui, laquelle ?
- Que faut-il placer dans un fichier d'entête ?
- Quelle est l'utilité des mots-clef `extern` et `static` ?
- Comment faut-il procéder pour définir une constante en C ?
- Quelle(s) différence(s) existe-t-il entre les instructions `#define MAX 10` et `const int MAX=10;` ?



- Comment peut-on définir une énumération en C ? Quelle est son utilité ?
- Quelle(s) différence(s) existe-t-il entre une structure en C (`struct S{}`) et une classe en Java (`class C{}`) ?
- Comment faut-il procéder pour définir un tableau en C ? Peut-on lui donner des valeurs initiales lors de sa définition ?
- Comment faut-il procéder pour obtenir le nombre d'éléments contenus dans un tableau ?

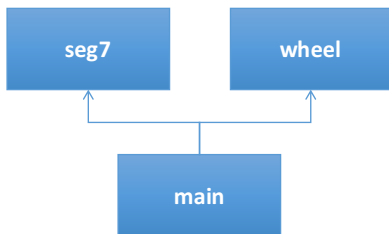




- Les portes d'entrée/sortie utilisées pour contrôler l'encodeur rotatif et l'afficheur 7-segments sont pilotées par l'intermédiaire des contrôleurs GPIO du μ P
- Le module `"am335x_gpio.h"` de la bibliothèque `"libbbb.a"` offrent des services pour
 - ▶ initialiser les contrôleurs
`"am335x_gpio_init(...)"`
 - ▶ configurer les portes en entrée
`"am335x_gpio_setup_pin(...)"`
 - ▶ configurer les portes en sortie avec un état initial
`"am335x_gpio_setup_pin_out(...)"`
 - ▶ lire l'état d'une porte d'entrée
`"am335x_gpio_get_state(...)"`
 - ▶ changer l'état de portes de sortie
`"am335x_gpio_change_states(...)"`



Structure générale de l'application



- **"main"** module principal implémentant l'algorithme principal de l'application
- **"seg7"** module pour le pilotage de l'afficheur 7-segments et l'affichage de valeur du compteur
- **"wheel"** module pour la lecture de l'état de l'encodeur rotatif et de son bouton poussoir