

```

1  /*****
2  **
3          Entree - description
4          -----
5  debut      : 16/03/16
6  copyright  : (C) 2016 par Nicolas Gripont
7  e-mail     : nicolas.gripont@insa-lyon.fr
8  *****/
9
10 //----- Realisation de la tache <Entree> (fichier Entree.cpp) ---
11
12 ///////////////////////////////////////////////////
13 INCLUDE
14 //----- Include
15 systeme
16 #include <sys/types.h>
17 #include <sys/wait.h>
18 #include <sys/msg.h>
19 #include <errno.h>
20 #include <stdio.h>
21 #include <sys/shm.h>
22 #include <sys/sem.h>
23 #include <signal.h>
24 #include <map>
25 #include <unistd.h>
26 #include <time.h>
27
28 //----- Include
29 personnel
30 #include "Entree.h"
31 #include "Config.h"
32 #include "Outils.h"
33
34 ///////////////////////////////////////////////////
35 PRIVE
36 //-----
37 Constantes
38
39 //-----
40 Types
41
42 //----- Variables
43 statiques
44
45 static int mutex_MemoirePartageeVoitures;
46 static int shmId_MemoirePartageeVoitures;
47 static int shmId_MemoirePartageeRequetes;
48 static MemoirePartageeVoitures* memoirePartageeVoitures;
49 static MemoirePartageeRequetes* memoirePartageeRequetes;
50 static map<pid_t,Voiture> voituriers;

```

```

46 //----- Fonctions
47 privees
48 static void finVoiturier(int numSignal);
49 // Mode d'emploi :
50 //
51 // Contrat :
52 //
53 static void fin(int numSignal);
54 // Mode d'emploi :
55 //
56 // Contrat :
57 //
58
59 static void finVoiturier(int numSignal)
60 // Algorithme :
61 //
62 {
63     //moteur
64     sembuf prendre = {(short unsigned int)0, (short)-1, (short)0};
65     sembuf vendre = {(short unsigned int)0, (short)1, (short)0};
66     pid_t pid_Voiturier;
67     int statut_Voiturier;
68     int numeroPlace;
69     if(numSignal == SIGCHLD)
70     {
71         pid_Voiturier = wait(&statut_Voiturier);
72
73         map<pid_t,Voiture>::iterator it = voitures.find(pid_Voiturier);
74         Voiture voiture = it->second;
75         voitures.erase(pid_Voiturier);
76         numeroPlace = WEXITSTATUS(statut_Voiturier);
77
78         AfficherPlace(numeroPlace,voiture.typeUsager,voiture.numero,voiture.arrivee);
79
80         //mettre voiture dans place memoire partagee
81         while(semop(mutex_MemoirePartageeVoitures,&prendre,1) == -1 &&
82             errno == EINTR);
83
84         memoirePartageeVoitures->voitures[numeroPlace-1] = voiture;
85
86         semop(mutex_MemoirePartageeVoitures,&vendre,1);
87     }
88 } //----- fin de finVoiturier
89
90 static void fin(int numSignal)
91 // Algorithme :
92 //
93 {
94     //destruction
95     if(numSignal == SIGUSR2)

```

```

96     {
97         struct sigaction action;
98         action.sa_handler = SIG_IGN ;
99         sigemptyset(&action.sa_mask);
100        action.sa_flags = 0 ;
101        sigaction(SIGCHLD,&action,NULL);
102
103
104        for(map<pid_t,Voiture>::iterator it = voitures.begin(); it
105        != voitures.end(); it++)
106        {
107            kill(it->first,SIGUSR2);
108        }
109        for(map<pid_t,Voiture>::iterator it = voitures.begin(); it
110        != voitures.end(); it++)
111        {
112            waitpid(it->first,NULL,0);
113        }
114
115        shmdt(memoirePartageeVoitures);
116        shmdt(memoirePartageeRequetes);
117
118        exit(0);
119    }
120 } //----- fin de fin
121
122 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
123 PUBLIC
124 //----- Fonctions
125 publiques
126
127 void Entree(TypeBarriere type, int indiceBarriere, int msgid_BAL, int
128 mutex_MPR, int semSyc_MPR, int shmId_MPR, int mutex_MPV, int shmId_MPV)
129 // Algorithme :
130 //
131 {
132     //initialisation
133     pid_t pid_Voiturier;
134     TypeBarriere typeBarriere = type;
135     int msgid_BoiteAuxLettres = msgid_BAL;
136     int mutex_MemoirePartageeRequetes = mutex_MPR;
137     int semSyc_MemoirePartageeRequetes = semSyc_MPR;
138     shmId_MemoirePartageeRequetes = shmId_MPR;
139     mutex_MemoirePartageeVoitures = mutex_MPV;
140     shmId_MemoirePartageeVoitures = shmId_MPV;
141
142     memoirePartageeVoitures = (MemoirePartageeVoitures*)
143     shmat(shmId_MemoirePartageeVoitures,NULL,0);
144     memoirePartageeRequetes = (MemoirePartageeRequetes*)
145     shmat(shmId_MemoirePartageeRequetes,NULL,0);
146
147     struct sigaction action;

```

```

143     action.sa_handler = SIG_IGN ;
144     sigemptyset(&action.sa_mask);
145     action.sa_flags = 0 ;
146     sigaction(SIGUSR1,&action,NULL);
147
148     struct sigaction actionFin;
149     actionFin.sa_handler = fin;
150     sigemptyset(&actionFin.sa_mask);
151     actionFin.sa_flags = 0 ;
152     sigaction(SIGUSR2,&actionFin,NULL);
153
154     struct sigaction actionFinVoiturier;
155     actionFinVoiturier.sa_handler = finVoiturier;
156     sigemptyset(&actionFinVoiturier.sa_mask);
157     actionFinVoiturier.sa_flags = 0 ;
158     sigaction(SIGCHLD,&actionFinVoiturier,NULL);
159
160     MessageDemandeEntree demande;
161
162     //moteur
163     for(;;)
164     {
165
166         while(msgrcv(msgid_BoiteAuxLettres,&demande,sizeof(MessageDemandeEntree),0,0) == -1 && errno == EINTR); //sans block
167
168         demande.voiture.arrivee = time(NULL);
169
170         if( (pid_Voiturier = GarerVoiture(typeBarriere)) == -1 )
171         {
172             //requete
173             sembuf prendreMutex = {(short unsigned int)0, (short)-1, (short)0};
174             sembuf vendreMutex = {(short unsigned int)0, (short)1, (short)0};
175             while(semop(mutex_MemoirePartageeRequetes,&prendreMutex,1) == -1 && errno == EINTR);
176             memoirePartageeRequetes->requetes[indiceBarriere] = demande.voiture;
177             semop(mutex_MemoirePartageeRequetes,&vendreMutex,1);
178             AfficherRequete(typeBarriere,demande.voiture.typeUsager,demande.voiture.arrivee);
179
180             DessinerVoitureBarriere(typeBarriere,demande.voiture.typeUsager);
181
182             sembuf prendreSemSync = {(short unsigned int)indiceBarriere, (short)-1, (short)0};
183             while(semop(semSync_MemoirePartageeRequetes,&prendreSemSync,1) == -1 && errno == EINTR);
184             pid_Voiturier = GarerVoiture(typeBarriere);
185         }

```

```
184         voituriers.insert(make_pair(pid_Voiturier,demande.voiture));
185
186         sleep(TEMPO);
187     }
188 } //----- fin de Entree
189
190
191
```