

Le fichier AFD_1.aut :

```
AFD
Q={q0 , q1 , q2 , q3 }
A={a , b}
s=q0
F={q2 , q3 }
d={(q0 , a , q1 )(q0 , b , q2 )(q1 , a , q1 )(q1 , b , q3 )(q2 , b , q2 )(q2 , a , q3 )}
```

Ce qui donne l'automate suivant :

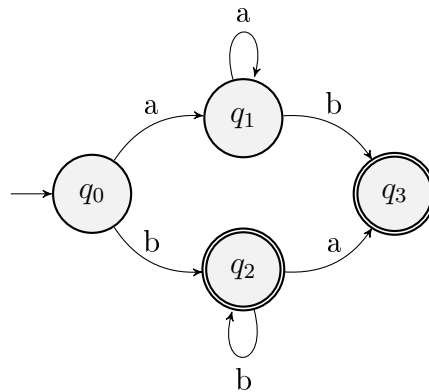


Figure 1: Fichier AFD_1.aut

Le fichier AFN_1.aut :

```
AFN
Q={q0 , q1 , q2 , q3 }
s=q0
F={q3 }
A={a , b}
D={(q0 , ε , q1 )(q0 , ε , q2 )(q1 , a , q1 )(q1 , b , q3 )(q2 , b , q2 )(q2 , b , q3 )}
```

Ce qui donne l'automate suivant :

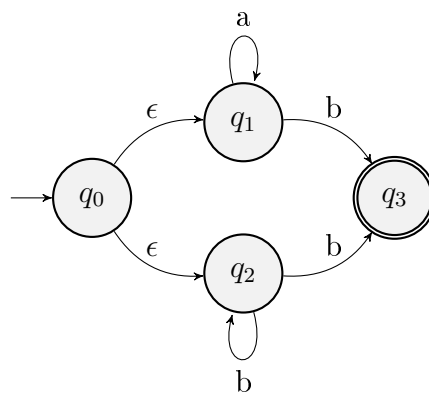


Figure 2: Fichier AFN_1.aut

Le fichier AFNP_1.aut :

AFNP

$Q = \{q_0, q_1\}$

$s = q_0$

$A = \{a, b\}$

$B = \{a\}$

$z = \epsilon$

$D = \{$

$(q_0, a, \epsilon), (q_0, a)$

$(q_0, a, a), (q_0, aa)$

$(q_0, b, a), (q_1, \epsilon)$

$(q_1, b, a), (q_1, \epsilon)$

$\}$

Dans le cours, nous n'avons pas vu la représentation sous forme de graphe d'un automate à pile.