

`search()` retorna um ponteiro para o nó que contém `el`. Em `findAndDeleteByMerging()`, é importante ter este ponteiro armazenado especificamente em um dos ponteiros do ascendente do nó. Em outras palavras, um chamador para `search()` fica satisfeito se pode acessar o nó a partir de qualquer direção, enquanto `findAndDeleteByMerging()` quer acessá-lo tanto do seu membro de dados do ponteiro direito como esquerdo do ascendente. Caso contrário, o acesso à subárvore inteira que tem este nó como sua raiz seria perdido. Uma razão para isto é que `search()` focaliza a chave do nó, e `findAndDeleteByMerging()` no próprio nó como um elemento de uma estrutura maior, ou seja, uma árvore.

FIGURA 6.28 Sumário da remoção por fusão.

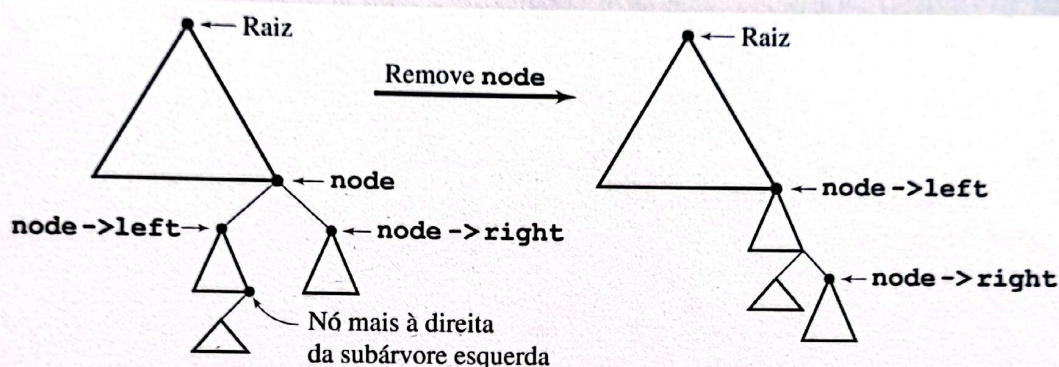


FIGURA 6.29 Implementação do algoritmo para remoção por fusão.

```
template<class T>
void BST<T>::deleteByMerging(BSTNode<T>*& node) {
    BSTNode<T> *tmp = node;
    if (node != 0) {
        if (!node->right)           // o nó não tem filho à direita; seu filho
            node = node->left;      // à esquerda (se houver) é anexado a
                                   // seu ascendente;
        else if (node->left == 0)   // o nó não tem filho à esquerda; seu filho
            node = node->right;      // à direita é anexado a seu ascendente;
        else {                     // esteja preparado para fundir as subárvores;
            tmp = node->left;        // 1. mova-se para a esquerda
            while (tmp->right != 0) // 2. e então para a direita tanto quanto
                                   // possível;
                tmp = tmp->right;
            tmp->right =             // 3. estabeleça o vínculo entre
                node->right;         // o nó mais à direita da subárvore
                                   // esquerda e da subárvore direita;
            tmp = node;             // 4.
            node = node->left;       // 5.
        }
        delete tmp;                // 6.
    }
}
```