



Universidad Nacional de La Matanza

SISTEMAS OPERATIVOS AVANZADOS
SMARTCAR

Docentes:

De Luca, Graciela
Valiente, Waldo A.
Volker, Mariano
García, Gerardo
Carnuccio, Esteban Andrés
Barillaro, Sebastián

Integrantes:

- **Magliano, Agustín**
- **Queirolo, Fernando Ezequiel**
- **Rosmirez, Juan Ignacio**
- **Sapaya, Nicolás Martín**
- **Zambianchi, Nicolás Ezequiel**

1° CUATRIMESTRE - AÑO 2019

SmartCar

Entradas:

- Sensor de luz LDR (analógico) (modelo a definir)
- Sensor Ultrasonido HC-SR04 x 3/4 (digital)
- Acelerómetro Adxl345 3 Ejes I²C Spi Digital (I²C)

Salidas:

- Motor DC x 2 (digital)
- Servo Tower Pro Sg90 (PWM)
- Sensor Ultrasonido HC-SR04 (digital)

Protocolo de comunicación:

- Modulo Bluetooth At09 Clase 4 Ble Cc2541 Hm10

Bloques que componen el proyecto:

- Arduino
- Motores
- Bluetooth
- Sensor Ultrasonido
- Sensor de luz
- Servo
- Puente H
- Acelerómetro