图的遍历算法

Jun Wu

wujun@yzu.edu.cn

April 11, 2018

- 1 图的表示
- 2 广度优先搜索及应用
- ③ 深度优先搜索及应用

图的定义

- 图G = (V, E), 即图有两个要素顶点和边。 $E \subseteq V \times V$ 。
- 若边(u,v)=(v,u),则G为无向图。
- 若边 $(u,v) \neq (v,u)$,则G为有向图。
- 简单图: 无自环, 无平行边。

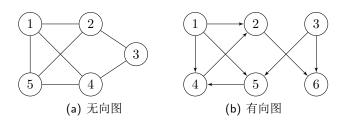


图: 无向图和有向图的例子

顶点的邻居

- 顶点u的邻居定义为 $\{v|(u,v) \in E\}$, 记作Adj(u)。
- 对于有向图,Adj(u)又称为前向邻居。 后向邻居 $Adj^-(u) = \{v | (v, u) \in E\}$ 。

•

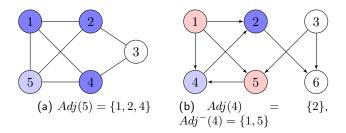


图: 邻居的例子

邻接表

- 对于每个 $u \in V$,用链表将Adj(u)串起来;
- 为每个链表建一个链表头; 以一维数组存放|V|个链表头。
- 存储复杂度O(|V| + |E|)。

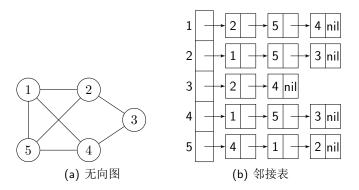


图: 无向图的邻接表

有向图的邻接表

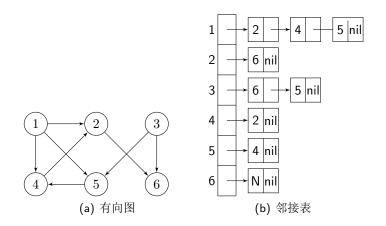
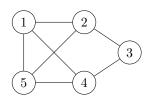


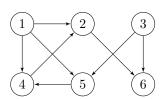
图: 有向图的邻接表

邻接矩阵

• 图 $G = (V, E), |V| \times |V|$ 矩阵A称为G的邻接矩阵,当且仅当

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, & if \ (i,j) \in E \\ 0, & otherwise \end{cases}$$





$$\left(\begin{array}{ccccc} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array}\right)$$

$$\left(\begin{array}{ccccccc} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

- 1 图的表示
- 2 广度优先搜索及应用
 - BFS算法
 - BFS的应用
- 3 深度优先搜索及应用

广度优先搜索策略-BFS

算法思路:

- 算法可以从图中任意点s开始;
- 算法先反问s, 然后访问Adj(s)中的点;
- $\mbox{id} Adj(s) = \{v_1, v_2, \cdots, v_k\},\$
- 算法接着依次访问 $Adj(v_1), Adj(v_2), \cdots, Adj(v_k)$.

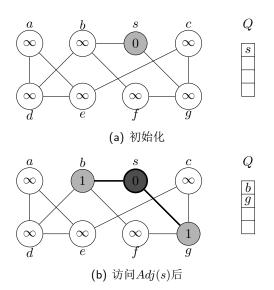
数据结构:

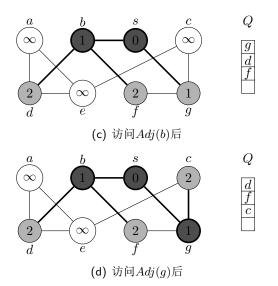
- 采用队列结构;
- 白色顶点: 未被访问;
- 灰色顶点: 已被访问, 但尚有邻居未被访问;
- 黑色顶点: 已被访问并且所有邻居也均已被访问。

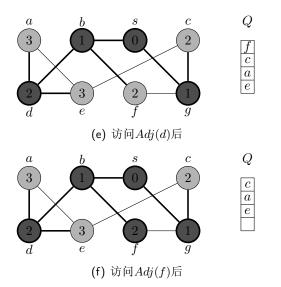
$\mathsf{BFS}(G,\mathsf{s})$

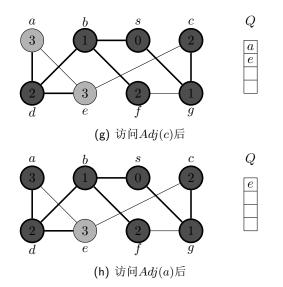
```
1: for each vertex u \in V - \{s\} do
       color[u] \leftarrow White
 3: d[u] \leftarrow \infty
 4: \pi(u) \leftarrow nil
 5: end for
 6: \operatorname{color}[s] \leftarrow \operatorname{Gray}
 7: d[s] \leftarrow 0
 8: \pi(s) \leftarrow nil
 9: Q←∅
10: Enqueue(Q, s)
11: while Q \neq \emptyset do
12: u \leftarrow \mathsf{Dequeue}(Q)
13: for each v \in Adj[u] do
            if color[v]=White then
14:
15:
                color[v] \leftarrow Gray
                d[v] \leftarrow d[u] + 1
16:
17:
                \pi(v)\leftarrow u
                \mathsf{Enqueue}(Q, v)
18:
            end if
19:
20: end for
21: \operatorname{color}[u] \leftarrow \operatorname{Black}
22: end while
```

BFS的例子









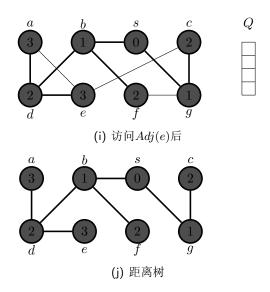


图: BFS实例

BFS算法分析

距离树:

- 子图T = (V, E'),其中 $E' = \{(u, v) \in E | u = \pi(v)\}$ 是图G的以s为根的生成树。
- 对于任意 $u \in V$, d(u)是图G中从s到u的最短路的长度(不加权)。
- 因此, T也被称为距离树。

复杂度:

- 每个顶点 $u \in V$ 进入Q一次且仅一次。
- 每个顶点 $u \in V \sqcup Q$ 时将访问Adj(u)中的点。
- 因此,算法总时间为 $O(\sum_{u \in V} |Adj(u)) = O(|E|)$ 。

无向图的二着色问题

Definition 1 (k-着色问题)

实例:图G = (V, E)和颜色集C,|C| = k。

问题: 是否存在顶点V的一个着色,即 $c: V \to C$,使得对任意 $(u, v) \in E$ 有 $c(u) \neq c(v)$?

- 许多任务调度、资源分配问题可以用着色问题来建模。如排课。
- $k \geq 3$ 时,着色问题是NP-完全的。

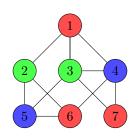


图: 一个三着色的例子

Two-colorability (G, s)

```
1: for each vertex u \in V do
        color[u] \leftarrow White
 3: end for
 4: Q←∅
 5: \operatorname{color}[s] \leftarrow \operatorname{Red}
 6: Enqueue(Q, s)
 7: while Q \neq \emptyset do
        u \leftarrow \mathsf{Dequeue}(Q)
 8:
        for each v \in Adj[u] do
 9:
           if color[v] = White then
10:
              color[v] \leftarrow not(color[u])
11:
               \mathsf{Enqueue}(Q, v)
12:
13:
           else
              if color[v] = color[u] then
14:
15:
                  return(not 2-colorable)
16:
              end if
17:
           end if
18:
        end for
19: end while
20: return(2-colorable)
```

2-着色算法的正确性

如果算法返回2-colorable:

- 每条边被访问可能有两种情况:
- case 1: 第10行,两个端点被着成了不同颜色;
- case 2: 第13行,两个端点有不同颜色,否则算法将返回not 2-colorable;
- 因此,数组color中存放了一个着色方案。

如果算法返回not 2-colorable:

- $(u,v) \in E \land \operatorname{color}(u) = \operatorname{color}(v)$;
- 这蕴含了图中存在奇数长度的圈;
- 而所有奇数长的圈都是not 2-colorable。

- 1 图的表示
- 2 广度优先搜索及应用
- 3 深度优先搜索及应用
 - DFS算法
 - DFS算法分析
 - DFS算法应用

深度优先搜索策略

算法思路:

- 从图G的某个顶点s开始;
- 然后访问Adj(s)的某个邻居v, 弃其它邻居不顾;
- 当v的访问完成后(Adj(v)中的顶点都被访问后),再返回s,这个动作称为回溯;
- 接着再访问*s*的下一个邻居; 当所有*Adj*(*s*)中的顶点访问完后, 算 法结束。

相关定义:

- 未被访问的顶点为白色;已被访问但未完成的为灰色;已完成的 为黑色;
- 时间戳:
- ξ 现时刻: 顶点v首次被访问的时间d(v);
- 完成时刻: 顶点v的所有访问完成的时刻f(v);
- 共有1,2,···,2n个时刻。

DFS的递归算法

$\mathsf{DFS}(G)$

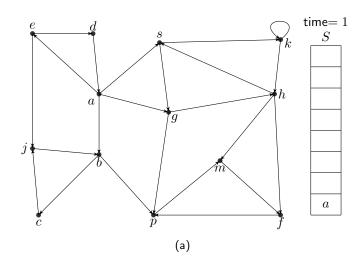
- 1: for each vertex $u \in V$ do 2: $\operatorname{color}[u] \leftarrow \operatorname{White}$ 3: $\pi[u] \leftarrow nil$ 4: end for 5: $\operatorname{time} \leftarrow 0$ 6: for each vertex $u \in V$ do 7: if $\operatorname{color}[u] = \operatorname{White}$ then 8: DFS-Visit(u)9: end if 10: end for
 - 时间复杂度: O(|V| + |E|)。

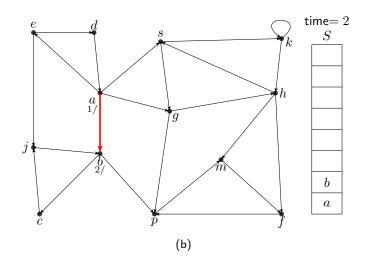
$\mathsf{DFS}\text{-}\mathsf{Visit}(s)$

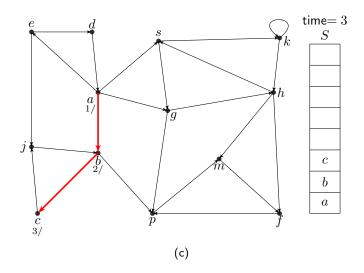
1: $\operatorname{color}[s] \leftarrow \operatorname{Gray}$ 2: $\operatorname{time} \leftarrow \operatorname{time} + 1$ 3: $d[s] \leftarrow \operatorname{time}$ 4: $\operatorname{for} \operatorname{each} v \in Adj[s] \operatorname{do}$ 5: $\operatorname{if} \operatorname{color}[v] = \operatorname{White} \operatorname{then}$ 6: $\pi(v) \leftarrow s$ 7: $\operatorname{DFS-Visit}(v)$ 8: $\operatorname{end} \operatorname{if}$ 9: $\operatorname{end} \operatorname{for}$ 10: $\operatorname{color}[s] \leftarrow \operatorname{Black}$ 11: $f[s] \leftarrow \operatorname{time} \leftarrow \operatorname{time} + 1$

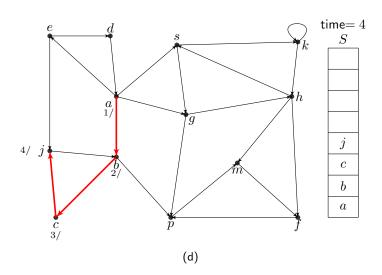
$\mathsf{DFS-Visit}(s)$ —非递归算法

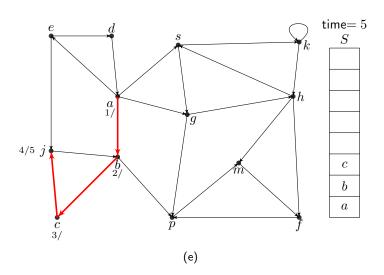
```
1: \operatorname{color}[s] \leftarrow \operatorname{Gray}
 2: time \leftarrow time + 1
 3: d(s) \leftarrow \mathsf{time}
 4: S←∅
 5: Push(S, s)
 6: while S \neq \emptyset do
 7:
       u \leftarrow \mathsf{Top}(s)
     v \leftarrow u's next neighbor in Adj(u)
 9:
      if v = nil then
10:
             color(u) \leftarrow Black
11:
             \mathsf{Pop}(S)
12:
             time \leftarrow time + 1
13:
             f(u) \leftarrow \mathsf{time}
14:
         else
15:
             if color(v) = White then
16:
                 color(v) \leftarrow Gray
17:
                 time \leftarrow time + 1
18:
                 d(v) \leftarrow \mathsf{time}
19:
                 \pi(v) \leftarrow u
                 Push(S, v)
20:
21:
             end if
22:
         end if
23: end while
```

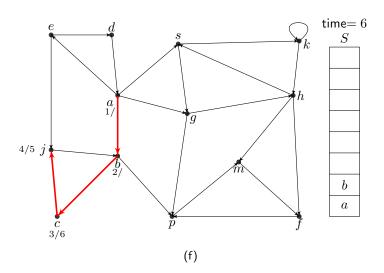


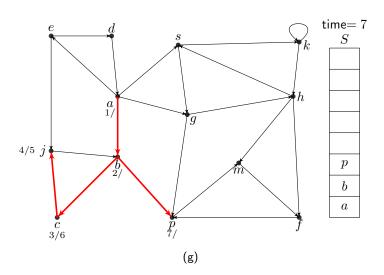


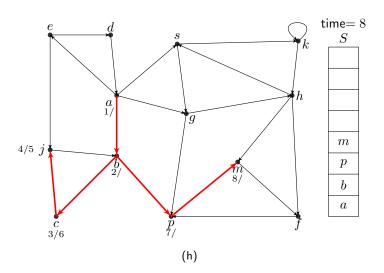


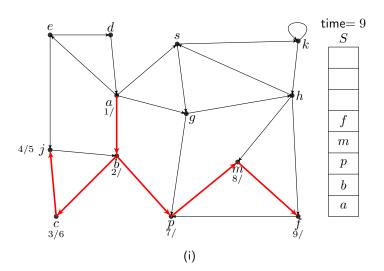


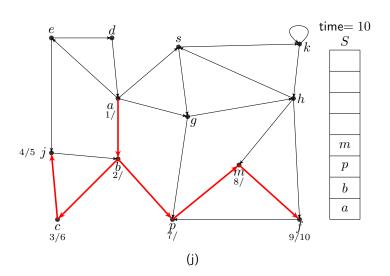


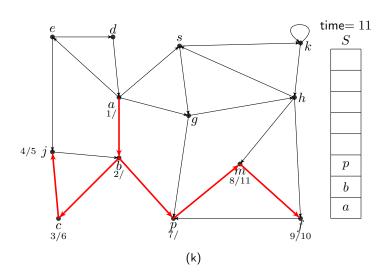


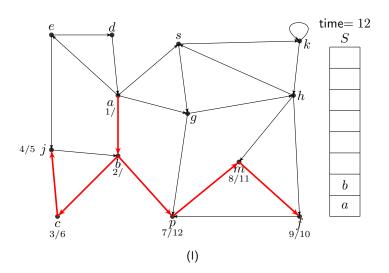


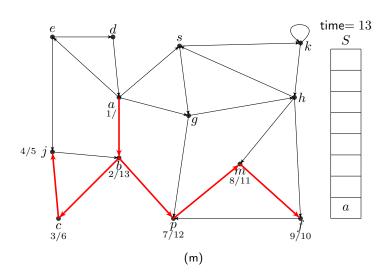


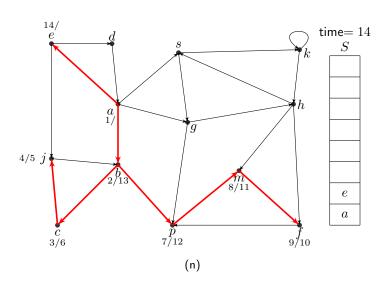


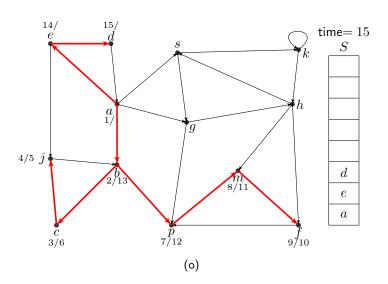


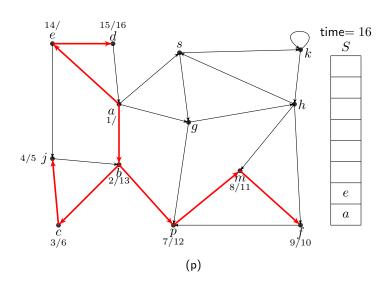


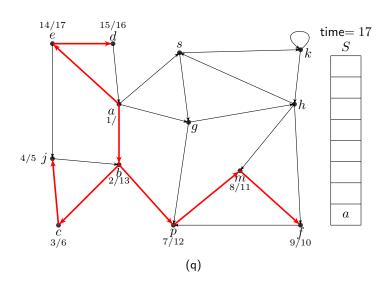


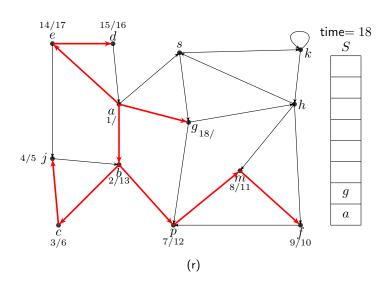


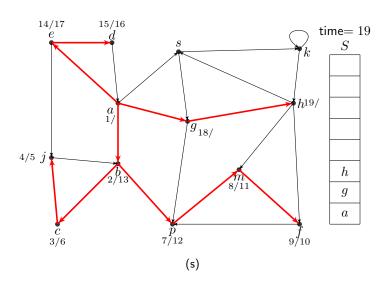


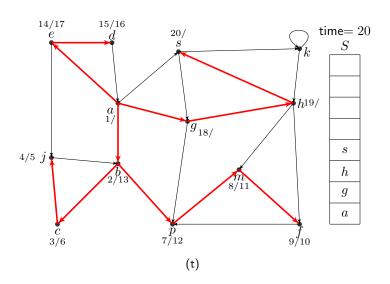


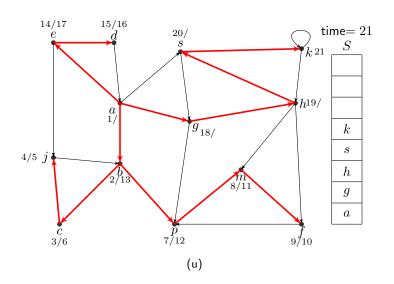


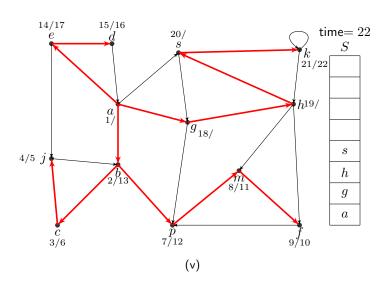


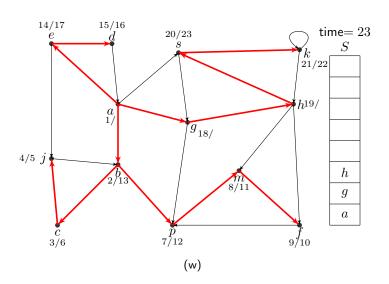


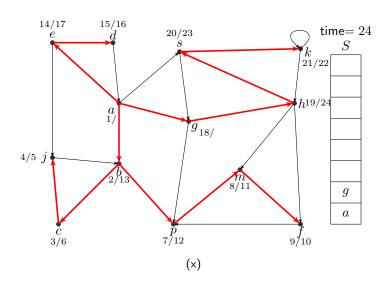


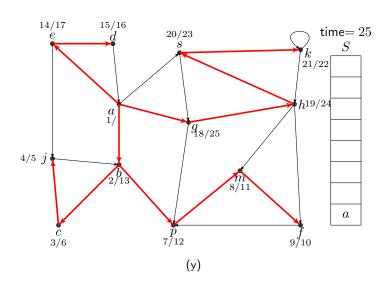












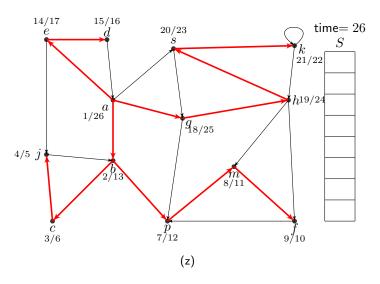


图: DFS实例和DFS树或森林

区间套定理

Theorem 2

在算法DFS(G)结束时,顶点u的访问区间[d(u), f(u)]包含顶点v的访问区间[d(v), f(v)]当且仅当u 是v的祖先。如果u和v没有直接关系,它们的访问区间彼此不相交。

Proof.

- $u \neq v$ 祖先 \iff 算法先访问u 再访问 $v \neq v$ 先于u 出栈。
- 因此, d(u) < d(v) < f(v) < f(u)。
- 假设u和v没有直接关系,且d(u) < d(v),那么在DFS树上没有从u到v路径,即u将在v进栈之前完成访问。
- 反之,若u和v的访问区间不相交,不妨设d(u) < f(u) < d(v)。那么在u完成访问时v尚未入栈,意味着v不可能成为u 的子孙。



白路径定理

Theorem 3

在算法DFS(G)执行过程中,顶点v成为顶点u的后代,当且仅当在时刻d(u),图中存在一条从u到v的由白色顶点构成的路径。

Proof.

- ⇒若v是u的后代,那么存在 $u = v_0, v_1, \dots, v_n = v$ 使得前一个点 是后一个点的父亲;
- 根据区间套定理, $d(u) = d(v_0) < d(v_1) < \cdots < d(v_n) = d(v)$ 。
- 因此, 在d(u)时刻, 该序列构成一条白路径。
- \leftarrow 设在d(u)时刻, $u = v_0, v_1, \cdots, v_n = v$ 为一条白路径。
- 归纳基础: v_1 必然是u的后代。
- $\overline{t}v_1, v_2, \dots, v_k (1 < k < n)$ 是u的后代,那么 v_{k+1} 必然也是u的后代。

深度优先树和边的分类

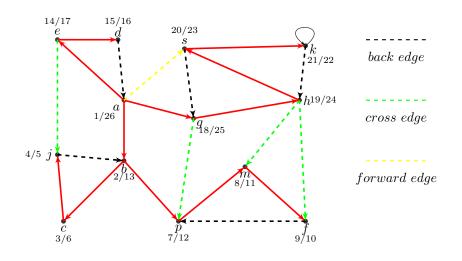
DFS树将图中非树中的边分成3类:

- 反向边: 从某顶点出发指向该顶点的祖先;
- 前向边: 从某顶点出发指向该顶点后代;
- 交叉边: 从某顶点出发指向没有直系亲属关系的顶点。

当DFS访问u的邻居v时,若 $color(v) \neq White,那么<math>(u,v)$ 不属于DFS树:

- color(v) = Gray,则(u, v)为反向边;
- color(v) = Black,且d(u) < d(v),则(u, v)为前向边;
- $\operatorname{color}(v) = \operatorname{Black}$,且d(u) > d(v),则(u, v)为交叉边。

边分类的例子



拓扑排序

- 拓扑排序: 将偏序集线性化:
- 任意偏序集对应着一张DAG图。

Topological-Sort(G)

- 1: 调用DFS(G)对图G进行深度优先搜索。
- 2: 在DFS进行过程中,当一个顶点完成时,将它输出并插入到已输出 序列的前面。
- 3: 按序列的顺序输出各顶点。
- 4: **END**

拓扑排序算法的正确性

- 只需证明对于任意边(u,v), 算法输出u在输出v之前;
- 根据算法,只要证明f(u) > f(v)即可;下面分两种情况讨论:
- case 1: DFS过程先发现*u*。
 - 根据白路径定理,v必然是u的后代,
 - 再由区间套定理知f(u) > f(v);
- case 2: DFS过程先发现v。
 - 由于图G是DAG图,因此图中不存在v到u的有向路;
 - 根据白路径定理,u必然不是v的后代,
 - 再由区间套定理知, d(v) < f(v) < d(u) < f(u)。

有向图的强连通分支

Definition 4

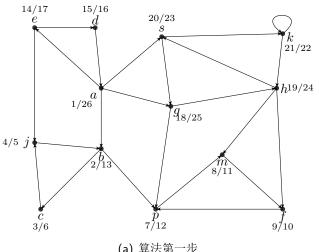
- 有向图G = (V, E), 若 $\forall u, v \in V$ 存在从u到v的有向路,则称G是强连通的。
- 有向图G的基图G'是将G中的边去掉方向后的无向图。
- 若有向图G的基图是连通图,则称G是弱连通的。
- 若有向图G的一个子图是强连通的,则称该子图是强连通子图。
- 有向图的最大强连通子图,称为该有向图的一个强连通分支。
- 有向图的强连通分支问题就是把一个有向图的顶点划分为若干个 不相交的强连通分支。

强连通分支算法

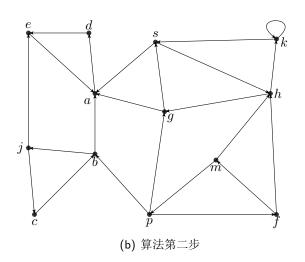
$\mathsf{Strongly}\text{-}\mathsf{Connected}(G)$

- 1: 对图G进行DFS搜索并标出各项点u的访问开始和完成时刻d[u]/f[u].
- 2: 构造图G的转置图 G^T , G^T 是把G中每条边反向后得到的图。
- 3: 从有最大完成时刻的顶点*u*出发对*G^T*进行一轮DFS。所有访问到的顶点形成一个强连通分支并且被输出。如果还有未访问到的顶点,则在这些未访问到的顶点中重复这一步直到所有点都被某一轮DFS输出。
- 4: **END**

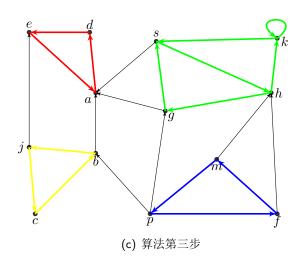
强连通分支算法的例子



强连通分支算法的例子



强连通分支算法的例子



强连通分支图

- 图G的强连通分支图 $G^C = (V^C, E^C)$ 定义如下:
- V^C 中的每个点对应G中一个强连通分支;
- $\Xi(i,j) \in E^C$,那么G中存在边连接强连通分支i和j。
- 注意: 若存在多条边连接i和j, 这些边必定有相同的方向。

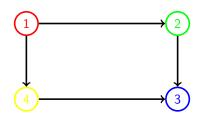


图: 强连通分支图的例子

强连通分支算法的正确性

Lemma 5

设 $G^C = (V^C, E^C)$ 是图G的强连通分支图。若 $(i,j) \in E^C$,那么DFS(G)过程中,在分支i和j的所有点中最后完成的点必在分支i中。

Proof.

- 分两种情况讨论:
- case 1: DFS最先发现的点x在分支i中。
 - \mathbb{R} 那么对于i和j中的任意点y,存在从x到y的白路径。
 - 根据白路径定理和区间套定理, f(y) < f(x).
- case 2: DFS最先发现的点x在分支j中。
 - 对于j中任意点y,存在从x到y的白路径;根据白路径定理,y是x的后代。
 - 对于i中任意点z,不存在x到z的白路径,故z和x无直接关系。再由区间套定理知,f(z) > f(x)。



强连通分支算法的正确性

- $\exists x$ 是最后完成访问的顶点, x 在分支i中,
- 根据上述引理,分支i必然没有进入的边;
- 由于转置操作不影响强连通分支的划分,
- 因此,在 G^T 中,分支i必然没有出去的边。
- 所以,在算法第二步从x出发DFS G^T 时,i中的点均将被访问到,且被限制在i。
- 即分支i被正确的分离。
- 以此类推,第二步的每一轮DFS都将正确的分离出一个强连通分支。