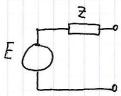
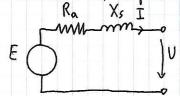
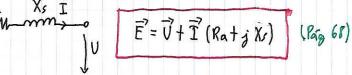
## CAP 3 MODELO DEL GENERADOR

Consideraremos todas las máquinas síncronas de rotor cilíndrico. En realidad no (polos salientes es distinto-> se emplean cuando el giro de la máquina síncrona es lento (pocas decenas o pocas centenas de rpm. Ej : centrales hidraulicas).

Rotor cilíndrico a mucha velocidad (2 polos -> 3 000 rpm).

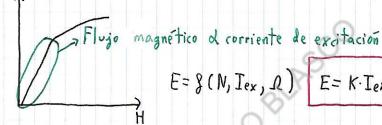


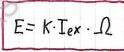




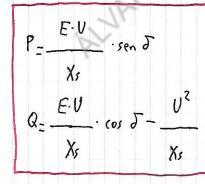
La Suerza electromotriz inducida de pende de:

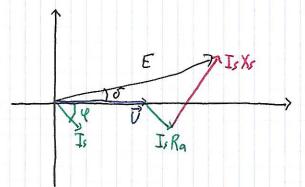
- Cómo este construida la máquina.
- Intensidad de campo magnético que este induciendo la tensión o el electroiman o imanes permanentes.





E= g(N, Iex, Ω) E= K·Iex·Ω - Maquinas excitadas por un electroiman.





- Nudo de potencia infinita -> V=cte y f=cte.
- 2 variables de entrada de la máquina | T→Par motor Iext→Corriente de excitación.

No estan las 2 des acopladas del todo, pero las consideraremos independientes.

[Modificar T-> Modifica P

[Modificar Tex -> Modifica Q. Sobre excitado -> Suministra Q.

Límites de estabilidad Estática→ δ≤ 90°
 Dinámica→ Variaciones rápidas. Ángulos máximos de unos 60°

No se suele permitir que una máquina trabaje por encima de los 30°

Si en un co la máquina pasa de 60° -> Pérdida de sineronismo.

$$P = \frac{E \cdot U}{X}$$
 sen  $S \rightarrow P_{max} = \frac{E \cdot U}{Xs}$ 

Si tenemos en cuenta las pérdidas.

P=

R<sup>2</sup> + 
$$Xs^2$$