

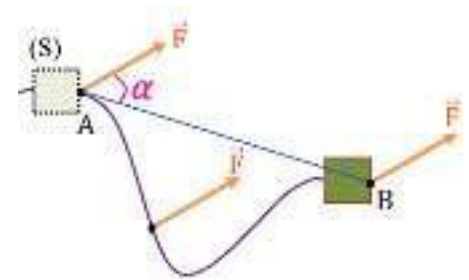
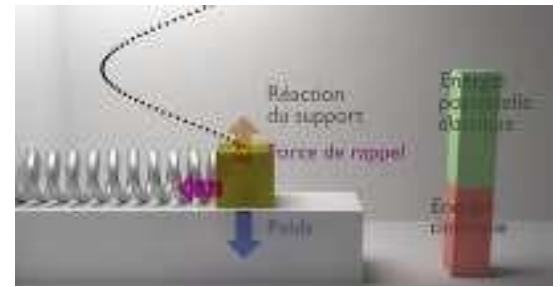
**Introduction** Le mouvement d'un oscillateur quelconque se justifie via les **échanges énergétiques** entre les constituants du système oscillant.

Comment un **ressort** intervient-il dans les **échanges énergétiques** ?

## I- Travail d'une force

### 1- Travail d'une force constante

Le travail d'une force constante  $\vec{F}$ , d'un point A vers un point B est le produit scalaire du vecteur force  $\vec{F}$  par le vecteur déplacement  $\vec{AB}$ .



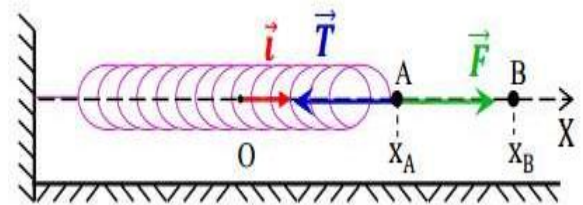
L'unité du travail dans le S I des unités est le **Joule (J)**.

### 2 - Travail d'une force non constante

#### 2- 1 Le travail de la force appliquée par un ressort

##### Méthode 1 : Méthode analytique

Considérons un ressort de longueur initiale  $P_0$  et de constante de raideur  $K$  placé sur un plan horizontal comme l'indique la figure suivante ; La tension du ressort  $\vec{T} = -K.x.\vec{e}_x$  n'est pas une force constante . Pour calculer le travail de la force  $\vec{F}$ , on doit considérer le travail élémentaire de cette force  $dW$  sur un déplacement infiniment petit  $d\vec{l}$  sur lequel nous considérons que la force est constante :



$$dW = \dots \dots \dots \text{ avec } \vec{F} = \dots \dots \dots \text{ et } d\vec{l} = \dots$$

Le travail total de la force  $\vec{F}$ , lorsque son point d'application se déplace d'un point d'abscisse  $x_A$  à un point d'abscisse  $x_B$  est la somme des travaux élémentaires, on l'obtient en utilisant le calcul intégral,

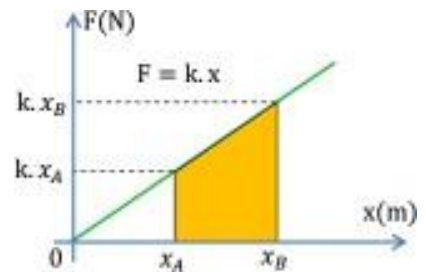
Donc le **travail de la force**  $\vec{F}$  lorsque son point d'application se déplace d'un point A d'abscisse  $x_A$  à un point B d'abscisse  $x_B$  est donnée par la relation suivante : .....

**Le travail de la force**  $\vec{T}$  **du ressort** est : .....

## Méthode 2 : Méthode géométrique

L'intégrale de la fonction  $F = K \cdot x$  est l'aire de la partie du plan limitée par courbe de la fonction  $F$  et l'axe des abscisses, avec  $x_A < x < x_B$  :

$$W_{A \rightarrow B}(\bar{F}) = \text{Aire de grand triangle} - \text{Aire de petit triangle}$$



## II- Etude énergétique du pendule élastique horizontal

### 1- Energie cinétique

L'énergie cinétique est l'énergie que possède un corps du fait de son mouvement. L'énergie cinétique **pendule élastique** est donnée par la relation suivante :

$m$  : .....

$\dot{x}$  : .....

### 2- Energie potentielle élastique :

Energie potentielle élastique  $E_{Pe}$  d'un **pendule élastique** est l'énergie qu'il possède grâce à la **déformation** du ressort, elle est donnée par la relation suivante :

Avec :

$x$  : .....

$C$  : .....

En considérant comme état de référence  $E_{Pe} = 0$  lorsque  $x = 0$

**Remarque** : Variation de l'énergie potentielle élastique ne dépend pas de l'état de référence :

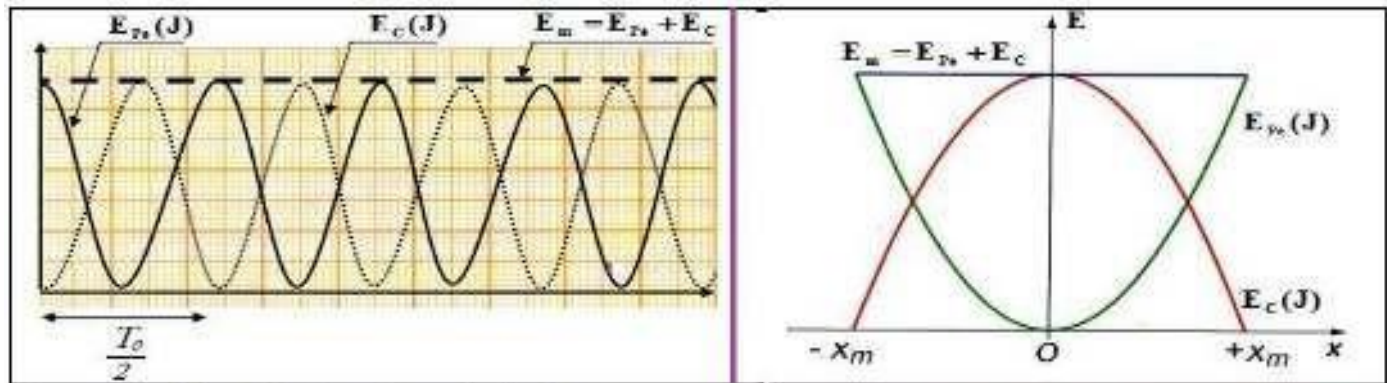
### 3- Energie mécanique d'un système {masse +ressort} :

L'énergie mécanique d'un pendule élastique horizontal est la somme de l'énergie potentielle élastique et l'énergie cinétique :

.....

#### 4- L'expression de l'énergie mécanique

##### a- Cas des oscillations non amorties ( : sans frottements )



Les variations d'énergies  $E_c$ ,  $E_{pe}$  et  $E_m$  en fonction de temps

Les variations d'énergies  $E_c$ ,  $E_{pe}$  et  $E_m$  en fonction de l'élongation  $x$

➤ D'après les résultats des deux figures: Dans le cas des **oscillations sans frottements**, l'énergie mécanique de l'oscillateur est : .....

à la position $x = 0$	à la position $x = X_M$
.....	.....
.....	.....
.....	.....

.....

##### Remarque :

- ✓ La relation entre la période de l'énergie  $T$  et période propre  $T_0$  du mouvement est :  $T = \frac{T_0}{2}$
- ✓ L'amplitude des oscillations reste constante au cours du temps, alors :  $\frac{dE_m}{dt} = 0$
- ✓ En dérivant l'expression de l'énergie mécanique, on obtient l'équation différentielle du mouvement..

.....

.....

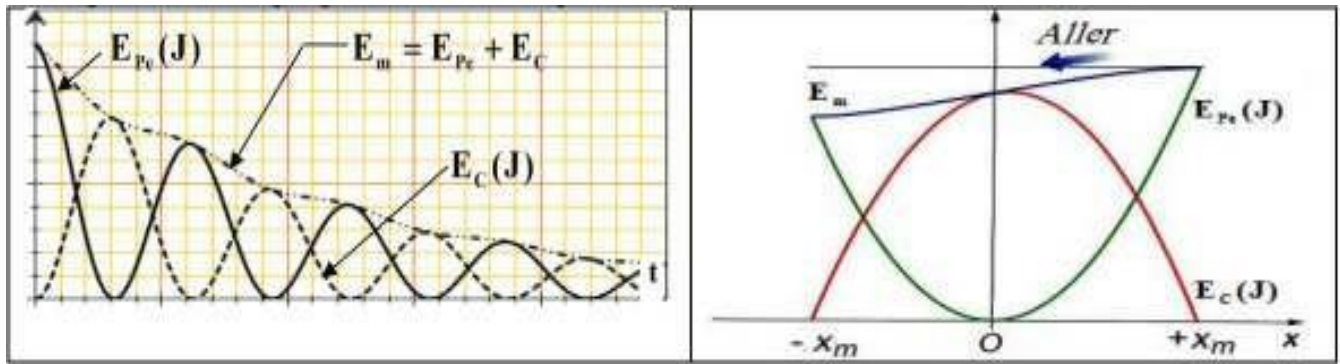
.....

.....

.....

##### b- Cas des oscillations amorties ( : avec frottements )

L'amplitude des oscillations décroît au cours du temps, le régime est pseudopériodique de pseudo-période  $T$ .  
**L'énergie mécanique** du système **diminue au cours du temps**, elle est dissipée **par transfert thermique**

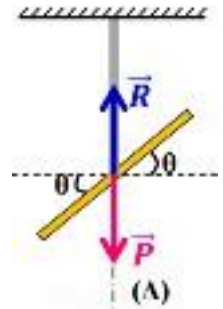


### III- Etude énergétique d'un pendule de torsion

#### 1 – Travail de couple de torsion

Le travail de couple de torsion appliquée par le fil de torsion de constante  $C$  lors d'un déplacement de  $\theta_1$  à  $\theta_2$  est :  $dW = M_c \cdot d\theta$  avec  $M_c = -C \cdot \theta$

Avec  $C$  : constante de torsion ( $N \cdot m \cdot rad$ )



#### 2 – Energie potentielle de torsion

**L'énergie potentielle de torsion**  $E_{p;t}$  : c'est l'énergie liée à la déformation du fil. Elle est donnée par la relation suivante :

.....

avec .....

On choisit naturellement une énergie potentielle de torsion nulle pour la position où la déformation du fil est nulle  $\theta = 0$ , soit  $E_{p;t} = 0 J$  donc  $k' = 0 J$ .

**Remarque :** Relation entre  $\Delta E_{p;t}$  et le travail du couple de torsion est :

$$\Delta E_{p;t} = - W_{\theta_1 \rightarrow \theta_2}$$

#### 3- Energie cinétique :

**L'énergie cinétique d'un pendule de torsion** effectuant un mouvement oscillatoire est :

.....

$J_\Delta$  en ( $Kg \cdot m^2$ ) : Moment d'inertie par rapport l'axe ( $\Delta$ )

$\dot{\theta}$  en ( $rad \cdot s^{-1}$ ) : Vitesse angulaire;  $\dot{\theta} =$  .....

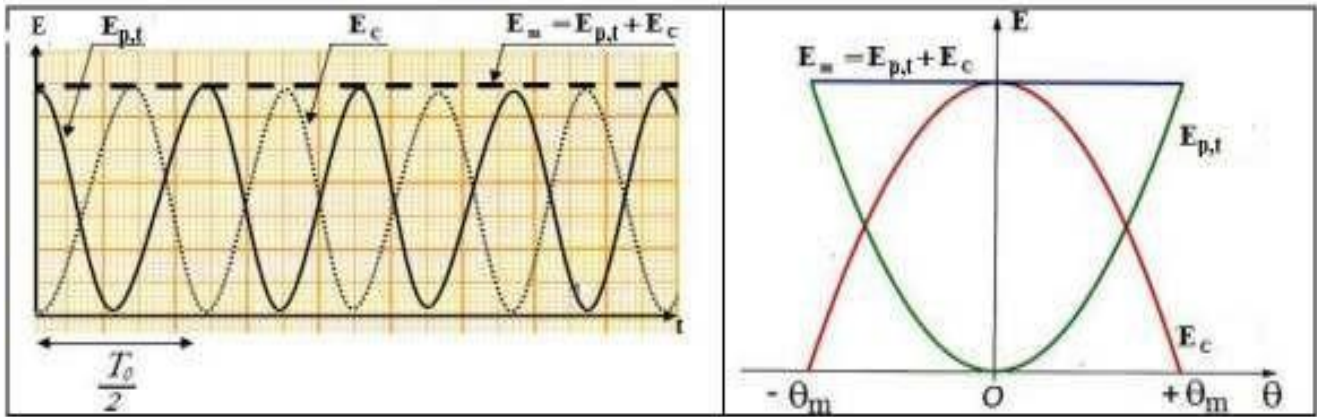
#### 4- L'énergie mécanique :

**L'énergie mécanique** d'un pendule de torsion est la somme de **l'énergie potentielle de torsion** et **l'énergie cinétique** :

.....

## 5- L'expression de l'énergie mécanique

### a- Cas des oscillations non amorties ( : sans frottements )



➤ D'après les résultats des deux figures: Dans le cas des **oscillations sans frottements**, l'énergie mécanique de pendule de torsion est conservative :..... $p_t$

à la position $\theta = 0$	à la position $\theta = \theta_m$
.....	.....
.....	.....
.....	.....

.....

#### Remarque :

- ✓ La relation entre la période d'énergie  $T$  et période propre  $T_0$  du mouvement est :  $T = \frac{T_0}{2}$
- ✓ L'amplitude des oscillations reste constante au cours du temps, alors :  $\frac{dE_m}{dt} = 0$
- ✓ En dérivant l'expression de l'énergie mécanique, on obtient l'équation différentielle du mouvement..

$$E_m = cst \Rightarrow \frac{dE_m}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} J_\Delta \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2 \right) = 0$$

$$\Rightarrow J_\Delta \dot{\theta} \ddot{\theta} + C \theta \dot{\theta} = 0 \Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{C}{J_\Delta} \theta = 0$$

L'équation différentielle  
du mouvement

### b- Cas des oscillations amorties ( : avec frottements )

L'amplitude des oscillations décroît au cours du temps, le régime est pseudopériodique de pseudo-période  $T$ .  
L'énergie mécanique du système **diminue au cours du temps**, elle est dissipée **par transfert thermique**.

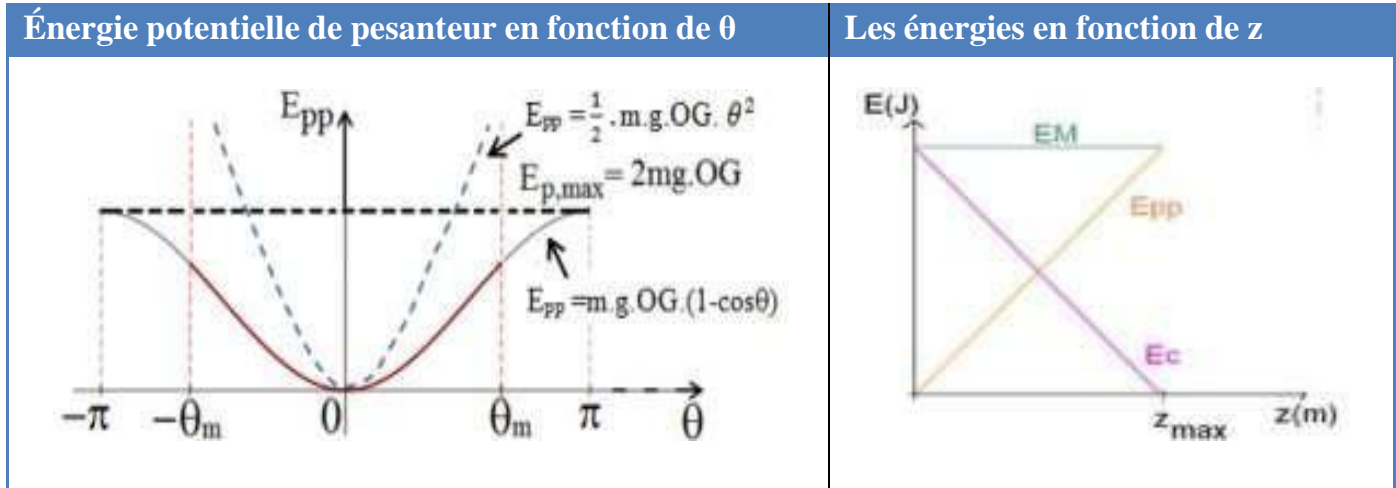




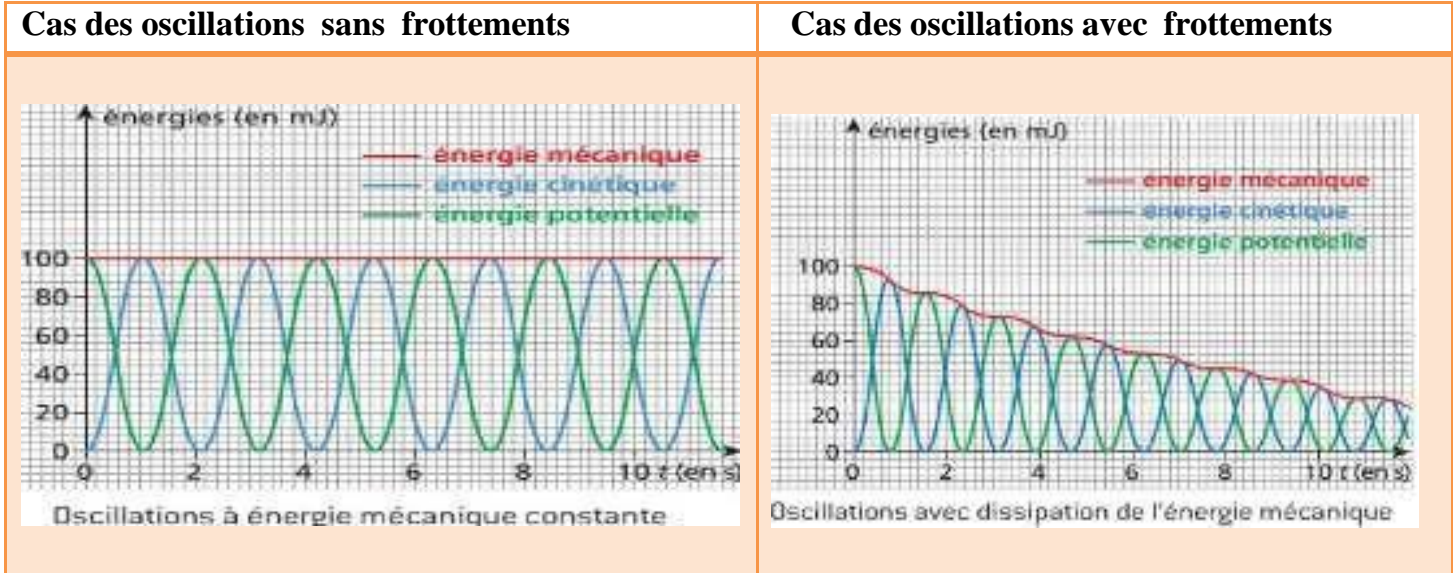
### 3- Expression de l'énergie mécanique

Expression de l'énergie mécanique du **pendule pesant** :

### 4- Diagramme des énergies



Les énergies  $E$  en fonction de  $t$



**Remarque :**

Dans le cas de pendule simple  $OG = l$  et  $J_{\Delta} = ml^2$

$E_c =$  .....

$E_{pp} =$  .....

$E_m =$  .....

