## Lab 6 - 深度学习图像补全

学号: 3210106034 姓名: 王伟杰

#### 实验环境:

- 1 \$ uname -a
- 2 Linux \*\*\*\*\* 5.15.0-101-generic #111~20.04.1-Ubuntu SMP Mon Mar 11 15:44:43 UTC 2024 x86\_64 x86\_64 x86\_64 GNU/Linux
- 3 \$ python --version
- 4 Python 3.9.19

## 实验内容

- 完成网络结构实现图像补全
- 找一张自己的图片,将自己从图片中扣去,然后用网络补全图像

## 理论分析

### 基础知识

#### 卷积

卷积是深度学习中一种非常基础的操作,特别是在卷积神经网络(CNN)中。它通过一个称为"卷积核"或"滤波器"的小矩阵在输入图像上滑动,对每一小块区域进行加权求和,这个过程可以捕捉到局部的特征,如边缘、角点等。卷积操作可以保持空间关系,使得网络能够学习到图像中的空间层次结构。

#### ReLU激活函数

ReLU(Rectified Linear Unit,线性整流单元)是一种非常流行的激活函数,通常用于增加网络的非线性。其数学表达式很简单: f(x) = max(0, x)。这意味着对于所有的正输入值,输出与输入相同;而所有的负输入值都会被置为0。ReLU的优点是它能够在加速训练的同时减少梯度消失问题。

#### 最大池化

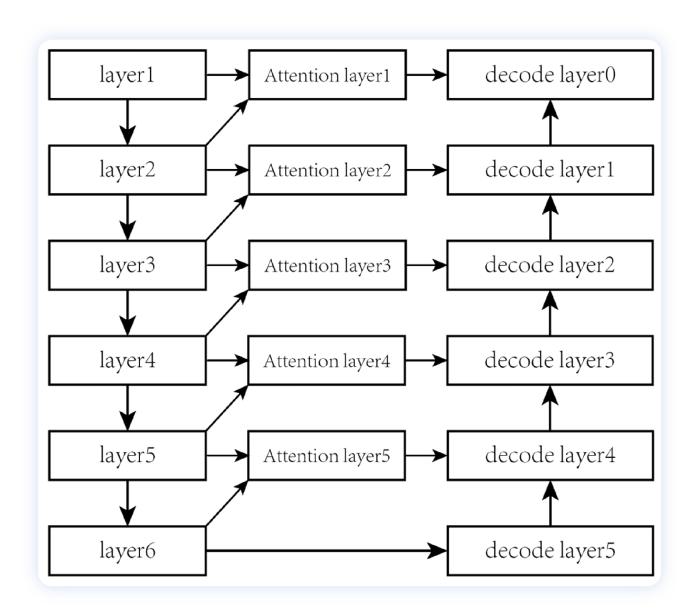
MaxPooling是一种池化操作,用于减少输入的维度和参数的数量,从而减少计算量并防止过拟合。 在这个过程中,输入数据被分割成多个区域,每个区域只保留最大的值。这样可以在保留重要特征的 同时,实现对输入数据的下采样。

#### 上采样

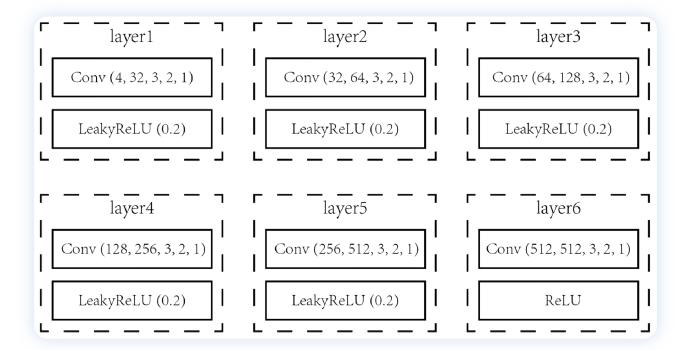
上采样是将数据从低维空间映射到高维空间的过程。 F. interpolate 是PyTorch中的一个函数, 用于实现上采样, 它可以通过不同的方法(如最近邻插值、线性插值等)来增加数据的尺寸。上采样常用于深度学习中的图像分割和超分辨率等任务, 其中模型需要从低分辨率的特征图重构出高分辨率的输出。

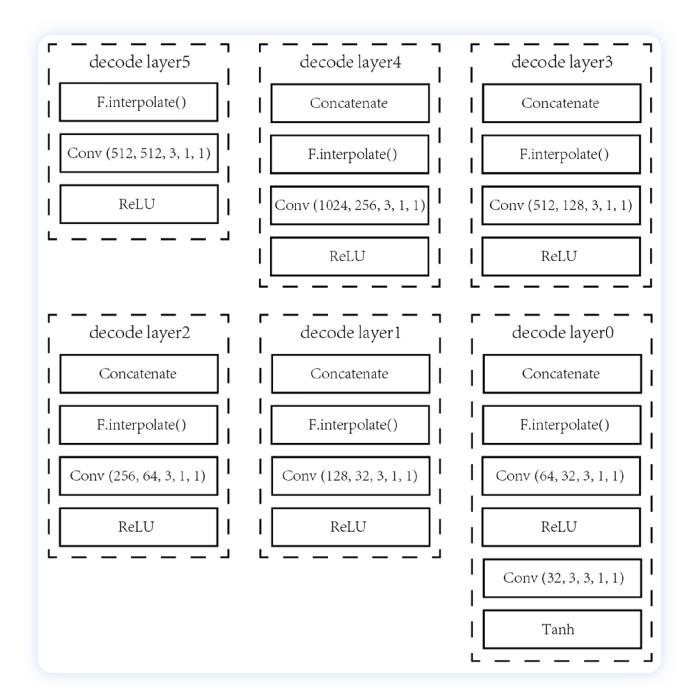
### 网络结构

网络输入为masked\_image和mask图片,这次使用的网络结构如下图所示



## 其中各层和解码器的详细结构解释如下图:





## 实验细节

## 补全网络结构

按照理论分析中的结构图补全网络结构:

```
1  def __init__(self):
2    super(Generator, self).__init__()
3
4    self.dw_conv01 = nn.Sequential(
```

```
5
              nn.Conv2d(4, 32, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
              nn.LeakyReLU(negative_slope=0.2)
 6
 7
          )
 8
         self.dw_conv02 = nn.Sequential(
9
              nn.Conv2d(32, 64, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
              nn.LeakyReLU(negative_slope=0.2)
10
         )
11
12
         self.dw_conv03 = nn.Sequential(
13
              nn.Conv2d(64, 128, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
14
              nn.LeakyReLU(negative_slope=0.2)
         )
15
16
          self.dw_conv04 = nn.Sequential(
17
              nn.Conv2d(128, 256, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
18
              nn.LeakyReLU(negative_slope=0.2)
19
          )
20
         self.dw_conv05 = nn.Sequential(
21
              nn.Conv2d(256, 512, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
22
              nn.LeakyReLU(negative_slope=0.2)
23
24
         self.dw_conv06 = nn.Sequential(
25
              nn.Conv2d(512, 512, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
              nn.ReLU()
26
27
          )
28
29
         # attention module
30
         cnum = 32
         self.at_conv05 = AttentionConv(cnum * 16, cnum * 16, ksize=1, fuse=False)
31
         self.at_conv04 = AttentionConv(cnum * 8, cnum * 8)
32
         self.at_conv03 = AttentionConv(cnum * 4, cnum * 4)
33
         self.at_conv02 = AttentionConv(cnum * 2, cnum * 2)
34
         self.at_conv01 = AttentionConv(cnum, cnum)
35
36
37
         # decoder
          self.up_conv05 = nn.Sequential(
38
39
              # decode layer 5
40
              nn.Conv2d(512, 512, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
              nn.ReLU()
41
42
          )
43
         self.up_conv04 = nn.Sequential(
44
              # decode layer 4
45
              nn.Conv2d(1024, 256, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
              nn.ReLU()
46
          )
47
```

```
48
          self.up_conv03 = nn.Sequential(
49
              # decode layer 3
50
              nn.Conv2d(512, 128, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
              nn.ReLU()
51
52
          )
53
          self.up_conv02 = nn.Sequential(
54
              # decode layer 2
55
              nn.Conv2d(256, 64, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
              nn.ReLU()
56
57
          )
          self.up_conv01 = nn.Sequential(
58
59
              # decode layer 1
60
              nn.Conv2d(128, 32, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
61
              nn.ReLU()
          )
62
63
          self.decoder = nn.Sequential(
64
65
              # decode layer 0
              nn.Conv2d(64, 32, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
66
67
              nn.ReLU(),
              nn.Conv2d(32, 3, kernel_size=3, stride=1, padding=1),
68
              nn.Tanh()
69
70
          )
```

在 forward 函数中, 注意使用 F.interpolate() 进行上采样, 并用 torch.cat 进行拼接。

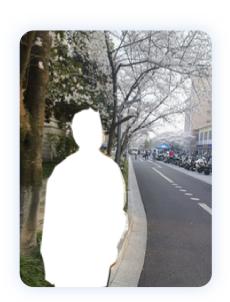
```
def forward(self, img, mask):
 1
 2
          x = img
 3
 4
          # layer 1
 5
          x1 = self.dw_conv01(x)
          # layer 2
 6
 7
          x2 = self.dw_conv02(x1)
          # layer 3
 8
 9
          x3 = self.dw_conv03(x2)
          # layer 4
10
11
          x4 = self.dw_conv04(x3)
          # layer 5
12
          x5 = self.dw_conv05(x4)
13
14
          # layer 6
          x6 = self.dw_conv06(x5)
15
16
```

```
17
         # attention
         x5 = self.at_conv05(x5, x6, mask)
18
19
         x4 = self.at_conv04(x4, x5, mask)
         x3 = self.at_conv03(x3, x4, mask)
20
21
         x2 = self.at_conv02(x2, x3, mask)
22
         x1 = self.at_conv01(x1, x2, mask)
23
24
         # decoder
25
         # decode layer 5
26
         up_x5 = self.up_conv05(F.interpolate(x6, scale_factor=2, mode='bilinear',
     align_corners=True))
         # decode layer 4
27
         x5 = torch.cat([up_x5, x5], dim=1)
28
29
         up_x4 = self.up_conv04(F.interpolate(x5, scale_factor=2, mode='bilinear',
     align_corners=True))
30
         # decode layer 3
31
         x4 = torch.cat([up_x4, x4], dim=1)
32
         up_x3 = self.up_conv03(F.interpolate(x4, scale_factor=2, mode='bilinear',
     align_corners=True))
33
         # decode layer 2
         x3 = torch.cat([up_x3, x3], dim=1)
34
         up_x2 = self.up_conv02(F.interpolate(x3, scale_factor=2, mode='bilinear',
35
     align_corners=True))
36
         # decode layer 1
37
         x2 = torch.cat([up_x2, x2], dim=1)
         up_x1 = self.up_conv01(F.interpolate(x2, scale_factor=2, mode='bilinear',
38
     align_corners=True))
39
         # decode layer 0
         x1 = torch.cat([up_x1, x1], dim=1)
40
41
          output = self.decoder(F.interpolate(x1, scale_factor=2, mode='bilinear',
     align_corners=True))
42
43
         return output
```

## 结果展示



## 扣去自己的图片

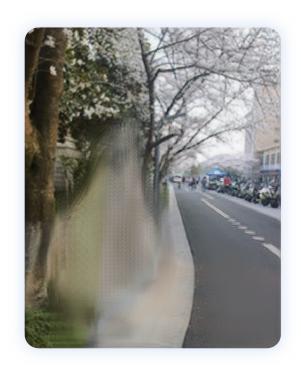


相应的mask



# 补全后的图片

• celebahq:



• dtd:



• facade:



• places2:

