# 实验报告四

### 1.实验准备

#### 1.1 库的导入

- 本实验使用pytorch\_grad\_cam库进行可解释性分析,该库的github仓库参见 jacobgil/pytorch-grad-cam
- 导入cv2库来对图像讲行处理
- 导入matplotlib库对图像进行展示
- 导入np库进行数据类型转换

#### 1.2 模型加载与打印

- 使用torch.load加载模型
- 使用print打印模型结构,模型结构如图所示:

```
AlexNet(
   (0): Conv2d(3, 64, kernel_size=(11, 11), stride=(4, 4), padding=(2, 2))
   (1): ReLU(inplace=True)
   (4): ReLU(inplace=True)
   (5): MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
   (6): Conv2d(192, 384, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
   (8): Conv2d(384, 256, kerne1\_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
   (9): ReLU(inplace=True)
   (10): Conv2d(256, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
   (12): MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
(avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=(6, 6))
   (1): Linear(in_features=9216, out_features=4096, bias=True)
   (2): ReLU(inplace=True)
   (3): Dropout(p=0.5, inplace=False)
  (5): ReLU(inplace=True)
   (6): Linear(in_features=4096, out_features=2, bias=True)
```

#### 1.3 初始化

初始化cam: pytorch\_grad\_cam库提供了GradCAM和LayerCAM等类激活热力图方法,根据文档要求,我们需要先定义 target\_layers,这里我们选择卷积层的最后一层,即model.features[-1]作为目标层

- 图片初始化: 先使用OpenCV的 imread 函数来读取图像文件,再使用 np.float32(rgb\_img) / 255将图像的数据类型转换为 float32, 然后对所有像素值进行归一化,使它们在0到1的范围内。
- 归一化: 使用库自带的归一化函数进行进一步的归一化
- targets: targets 是另一个需要声明的变量,决定了cam图的对象类别

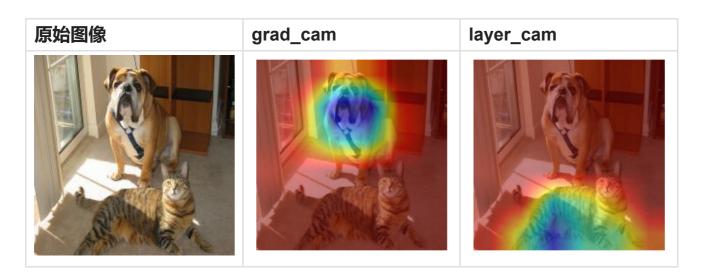
## 2.实验结果与实验分析

### 2.1 both.jpg

- 狗类别的热力图分析
  - 从图中可以看出两种可视化方法都找到了狗的位置,且主要通过狗的身体以及下巴来进行分类



- 猫类别的热力图分析
  - 在grad\_cam中未能找到猫的分类,而layer\_cam却能较好的找到猫的位置,可能是由于参数的问题,也又可能是layer\_cam的精度要好的多,可以找到在grad\_cam中被忽略的部分

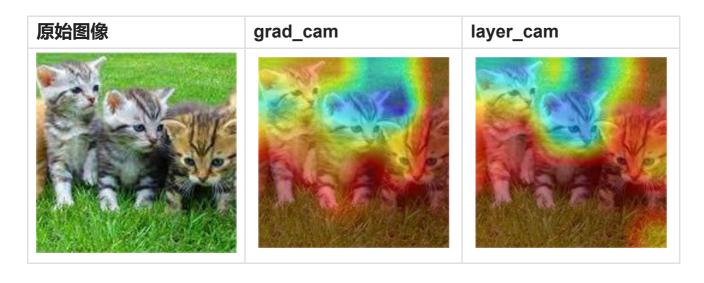


## 2.2 cat.jpg

- 狗类别的热力图分析
  - 由于原图中不存在狗的部分,cam图聚焦的是图片的边缘部分,可能是这些边缘存在一些与狗类似的部分



- 猫类别的热力图分析
  - 从图中可以推测,在进行对猫的分类时,头部是一个经常被关注的区域,热力图显示的区域基本都聚焦于头部



## 2.3 dog.jpg

- 狗类别的热力图分析
  - 可以看出这张图中对狗的分类依据是头部,热力图基本全部聚焦于一只 狗的头部



- 猫类别的热力图分析
  - 热力图主要聚集于脚部分,可能模型在分类时认为这一部分与猫有一定的相似程度

