VİTMO

НИУ ИТМО

Отчет по лабораторной работе №6

«Морфологический анализ изображений»

Выполнили:

Александр Иванов, Ф ТЕХ.ЗРЕНИЕ 1.1

Ани Аракелян, ТЕХ.ЗРЕНИЕ 1.1

Никита Братушка, ТЕХ.ЗРЕНИЕ 1.3

Преподаватель:

Шаветов С. В.

Санкт-Петербург, 2024

Содержание

1.	Базовые морфологические операции	3
	1.1. Исходное изображение	3
	1.2. Результаты	5
2.	Разделение объектов	6
	2.1. Исходное изображение	6
	2.2. Программа на языке MATLAB	6
	2.3. Результаты	7
3.	Сегментация	8
4.	Выводы	9
5	Omborni na bombochi	a

1. Базовые морфологические операции

1.1. Исходное изображение

Для первого задания выберем фотографию Яна Берри, сделанную в разгар событий Пражской весны:

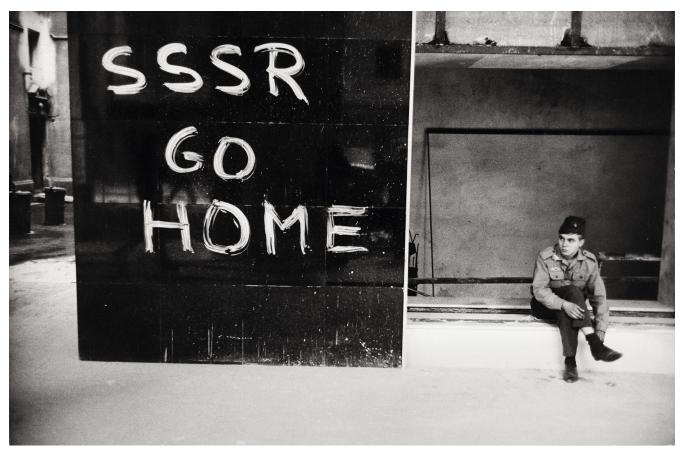


Рис. 1: Ян Берри. Молодой советский солдат отдыхает рядом с плакатом «СССР, возвращайся домой» на Вацлавской площади. Прага, Чехословакия. 1968

Нашей задачей будет минимизация дефектов формы на надписи SSSR GO HOME. В этом нам поможет Python. Для начала загрузим изображение и выберем область изображения с надписью для выполения преобразований.

```
# loading grayscale image
src_img = cv.imread('source_images/Ian_Berry_A young_Russian
soldier.Jpeg', 0)
assert src_img is not None, "File could not be read"
result = np.copy(src_img)
# selecting specific area
spec_area = src_img[0:735, 200:1080]
```

Листинг 1: Исходный код для считывания изображения



Рис. 2: Надпись, которая подвергнется преобразованиям

С помощью эрозии избавимся от лишних точек на стене и выступов на буквах. Далее применим дилатацию от избавления от «внутренних дырок» и затем эрозию для избавления от частиц, появившихся в результате дилатации, и возвращения буквам их исходной толщины.

```
# morphological operations
disk = cv.getStructuringElement(cv.MORPH_ELLIPSE, (3, 3))
erosion = cv.erode(spec_area, disk, iterations=1)
dilation = cv.dilate(erosion, disk, iterations=7)
erosion2 = cv.erode(dilation, disk, iterations=5)
```

Листинг 2: Исходный код для преобразования надписи

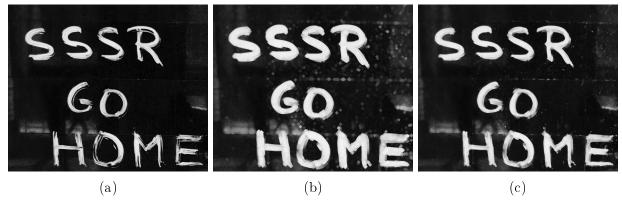


Рис. 3: Избавление от дефектов: (a) результат применения эрозии, (b) результат применения дилатации 7 раз, (c) результат применения эрозии 5 раз

1.2. Результаты

После преобразований необходимо вернуть «новую» надпись в исходное изображение.

```
# displaying transformed image
result[0:735, 200:1080] = erosion2
display_image('Result', result, 1)
```

Листинг 3: Исходный код для получения итогового изображения



Рис. 4: Результат применения базовых морфологических операций

2. Разделение объектов

2.1. Исходное изображение

Обратимся к кругам и их производным. Исходное изображение:

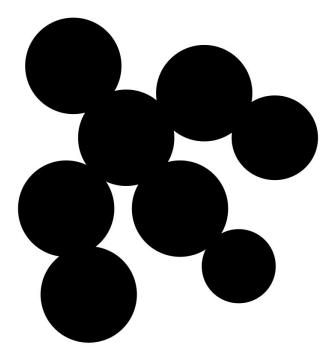


Рис. 5: Круги

Для выполнения этого задания воспользуемся *MATLAB*.

2.2. Программа на языке МАТLAВ

```
src_img = imread("circles.jpg");
gray_img = im2gray(src_img);
BW = imbinarize(gray_img);
BW = ~BW;
imwrite(BW,"binary_inv.jpg");
BW2 = bwmorph(BW,'erode',45);
imwrite(BW,"erosed.jpg");
BW2 = bwmorph(BW2,'thicken',Inf);
imwrite(BW,"boundaries.jpg");
BW = ~(BW & BW2);
imwrite(BW,"result.jpg");
```

Листинг 4: Исходный код программы для разделения объектов

2.3. Результаты

3. Сегментация

4. Выводы

В результате выполнения работы мы познакомились с преобразованием Хафа для поиска геометрических примитивов.

Стоит отметить, что важную роль в успешном определении прямых линий и окружностей играет оператор Кэнни, который обнаруживает контуры изображения. Нам удалось убедиться в этом при использовании полутонового изображения для преобразования Хафа: результаты при обнаружении прямых были удручающими (см. рисунки ??, ?? и ??), а при определении окружностей программа не смогла ничего вывести.

Полный код программы и изображения можно найти на GitHub.

5. Ответы на вопросы

- Q1. Какая идея лежит в основе преобразования Хафа?
- А1. В основе данного преобразования лежит идея поиска общего геометрического места точек (ГМТ) с помощью метода «голосования» точек. В классическом преобразовании также используется идея пространства параметров (θ, ρ) уранения прямой y = kx + b $\Leftrightarrow xcos(\theta) + ysin(\theta) = \rho$
- Q2. Можно ли использовать преобразование Хафа для поиска произвольных контуров, которые невозможно описать аналитически?
- A2. Решение данной задачи возможно при использовании **обобщеннго преобразования Хафа**.
- Q3. Что такое рекуррентное и обобщенное преобразования Хафа?
- А3. Особенность рекуррентного преобразования Хафа заключается в том, что мы применяем преобразование в скользящем окне, определяя аккумулятор преобразования для каждой области, после чего будем составлять общий аккумуляторный массив. В результате каждая точка общего аккумулятора будет характеризоваться параметрами наиболее достоверного отрезка прямой, проходящего через него.

Обобщенное преобразование Хафа применяется для случая произвольных контуров, не описываемых аналитически. В данном случае функция расстояния от пикселя границы

до центра является функцией $R(\phi)$ от угла ϕ радиус-вектора, направленного от точки контура к центру(точка локализации). При этом ϕ может являться не только углом абсолютного направления на центр, но и относительным углом между направлением градиента и направлением радиуса-вектора.

- Q4. Какие бывают способы параметризации в преобразовании Хафа?
- А4. Бывают следующие способы параметризации: точки периметра (n,m) сетки изображения, точка периметра и угол (α,n) , Наклон и смещение (α,d) , основание нормали.