# ИДЗ 4 по Алгебре

Татаринов Никита, БПИ196 Вариант 20

> 2020 июнь, 20

#### Задача №1

1. Составим из векторов соответствующие матрицы:

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & a_4 \\ -1 & 10 & 9 & 6 \\ -7 & 4 & 5 & -10 \\ -9 & 1 & 7 & -9 \\ -2 & -7 & 4 & -9 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & b_3 & b_4 \\ -6 & -4 & 10 & 0 \\ -10 & -5 & 20 & -5 \\ -6 & 2 & 22 & -18 \\ 8 & -3 & -30 & 25 \end{pmatrix}.$$

Тогда, матрица линейного оператора M связана с A и B через выражение  $B=M\cdot A$ , то есть  $M=B\cdot A^{-1}$ .

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} & A_{14} \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & A_{24} \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & A_{34} \\ A_{41} & A_{42} & A_{43} & A_{44} \end{pmatrix}^T,$$
 где  $A_{ij}$  - алгебраическое дополнение, то есть 
$$A^{-1} = \frac{1}{(-4496)} \cdot \begin{pmatrix} -278 & -94 & -398 & -42 \\ -696 & -672 & 168 & 752 \\ 1210 & 490 & 18 & -642 \\ -622 & 194 & -470 & 278 \end{pmatrix}^T.$$

Таким образом, 
$$M = B \cdot A^{-1} = \frac{1}{(-4496)} \cdot \begin{pmatrix} -6 & -4 & 10 & 0 \\ -10 & -5 & 20 & -5 \\ -6 & 2 & 22 & -18 \\ 8 & -3 & -30 & 25 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -278 & -94 & -398 & -42 \\ -696 & -672 & 168 & 752 \\ 1210 & 490 & 18 & -642 \\ -622 & 194 & -470 & 278 \end{pmatrix}^T = \frac{1}{(-4496)} \cdot \begin{pmatrix} -1936 & 8544 & -9040 & -1744 \\ -4500 & 9920 & -10980 & -5540 \\ -6520 & -7008 & 5672 & -11224 \\ 8948 & 10208 & -8380 & 15492 \end{pmatrix} = \frac{1}{1124} \cdot \begin{pmatrix} 484 & -2136 & 2260 & 436 \\ 1125 & -2480 & 2745 & 1385 \\ 1630 & 1752 & -1418 & 2806 \\ -2237 & -2552 & 2095 & -3873 \end{pmatrix}.$$

2.  $Ker M = \{ \text{Векторы } c \mid M \cdot c = 0 \}$ , то есть необходимо найти все решения однородной СЛАУ  $M \cdot c = 0$ . Для этого приведём M к ступенчатому виду:

$$M = \frac{1}{1124} \cdot \begin{pmatrix} 484 & -2136 & 2260 & 436 \\ 1125 & -2480 & 2745 & 1385 \\ 1630 & 1752 & -1418 & 2806 \\ -2237 & -2552 & 2095 & -3873 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ 121 & -534 & 565 & 109 \\ 0 & 107 & -108 & 16 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{cases} x_1 = \frac{(-1)}{107} \cdot (23k + 167l) \\ x_2 = \frac{4}{107} \cdot (27k - 4l) \\ x_3 = k \\ x_4 = l \end{cases}$$

Значит, размерность ядра, равная размерности  $\Phi$ CP, равна dim(KerM) = 2.

3.  $Im\,M=\{$  Векторы  $b\mid b=M\cdot a\quad \forall a$  из пространства $\}$ . Матрица линейного оператора M переводит любые векторы из пространства в векторы из подпространства, в том числе и базисные:  $E_2=M\cdot E_1$ . Так как в базисе все векторы линейно независимы,  $E_1$  будет невырождена, то есть и  ${E_1}^{-1}$  также будет невырождена  $(det(X)\cdot det(X^{-1})=1)$ . Тогда по следствию из теоремы о ранге произведения матриц ранг матрицы  $M=E_2\cdot E_1^{-1}$  будет совпадать с рангом матрицы  $E_2$ , то есть в конечном подпространстве Rg(M)=2 базисных вектора, то есть  $dim(Im\,M)=2$ .

**Ответ:** матрица линейного оператора равна  $\frac{1}{1124}$ .  $\begin{pmatrix} 484 & -2136 & 2260 & 436 \\ 1125 & -2480 & 2745 & 1385 \\ 1630 & 1752 & -1418 & 2806 \\ -2237 & -2552 & 2095 & -3873 \end{pmatrix}$ ; раз-

мерность ядра линейного отображения равна 2; размерность образа линейного отображения равна 2.

# Задача №2

Применим алгоритм нахождения жордановой нормальной формы для матрицы  $A = \begin{bmatrix} 9 & 1 & 0 & 0 \\ -45 & -6 & 1 & 0 \\ -199 & -48 & 12 & 0 \\ 62 & 15 & -2 & 5 \end{bmatrix}$  .

1. Составим характеристический многочлен  $\chi_A(\lambda)=\det(A-\lambda E)=\det\begin{bmatrix} 9-\lambda & 1 & 0 & 0\\ -45 & -6-\lambda & 1 & 0\\ -199 & -48 & 12-\lambda & 0\\ 62 & 15 & -2 & 5-\lambda \end{bmatrix},$  разложив A по последнему столбцу:

 $det(A - \lambda E) = (-1)^{4+4} \cdot (5-\lambda) \cdot det \begin{bmatrix} 9 - \lambda & 1 & 0 \\ -45 & -6 - \lambda & 1 \\ -199 & -48 & 12 - \lambda \end{bmatrix} = (5-\lambda) \cdot \left( (-1)^{1+1} \cdot (9 - \lambda) \cdot det \begin{bmatrix} -6 - \lambda & 1 \\ -48 & 12 - \lambda \end{bmatrix} + (-1)^{1+2} \cdot 1 \cdot det \begin{bmatrix} -45 & 1 \\ -199 & 12 - \lambda \end{bmatrix} \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right) = (5 - \lambda) \cdot \left( (9 - \lambda) \cdot (3\lambda^2 - 6\lambda - 24) - (45\lambda - 341) \right)$ 

 $(5-\lambda)(-\lambda^3+15\lambda^2-75\lambda+125)=(5-\lambda)^4$ , – то есть у данной матрицы единственное собственное значение:  $\lambda_1 = 5, m_1 = 4, -$  то есть один жорданов блок.

2. Вычислим геометрическую кратность  $\lambda_1:\begin{bmatrix}9-\lambda_1&1&0&0\\-45&-6-\lambda_1&1&0\\-199&-48&12-\lambda_1&0\\62&15&-2&5-\lambda_1\end{bmatrix}=\begin{bmatrix}4&1&0&0\\-45&-11&1&0\\-199&-48&7&0\\62&15&-2&0\end{bmatrix}\to$ 

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \text{ то есть } s_1 = 2.$$

Тогда количество жордановых клеток внутри блока равно 2, то есть их размерности могут быть либо 3 и 1, либо 2 и 2.

3. Вычислим количество клеток размерности 1:  $t_1 = r_2 - 2r_1 + r_0$ .

$$r_0 = Rg (A - \lambda_1 E)^0 = Rg E = 4.$$

$$r_{1} = Rg \left( A - \lambda_{1} E \right)^{1} = Rg \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = 2.$$

$$r_0=Rg\left(A-\lambda_1E
ight)^0=Rg\,E=4.$$
 
$$r_1=Rg\left(A-\lambda_1E
ight)^1=Rg\begin{bmatrix}1&0&-1&0\\0&1&4&0\\0&0&0&0\\0&0&0&0\end{bmatrix}=2.$$
 
$$r_2=Rg\left(A-\lambda_1E
ight)^2=Rg\begin{bmatrix}4&1&0&0\\-45&-11&1&0\\-199&-48&7&0\\62&15&-2&0\end{bmatrix}^2=Rg\begin{bmatrix}-29&-7&1&0\\16&28&-4&0\\-29&-7&1&0\\-29&-7&1&0\end{bmatrix}\to Rg\begin{bmatrix}29&7&-1&0\\0&0&0&0\\0&0&0&0\\0&0&0&0\end{bmatrix}=1.$$
 
$$t_1=1-2\cdot 2+4=1, \text{ то есть размерности жордановых клеток 1 и 3, то есть жорданова}$$
 нормальная форма матрицы имеет вид
$$\begin{bmatrix}5&1&0&0\\0&5&1&0\\0&0&5&0\end{bmatrix}.$$

нормальная форма матрицы имеет вид  $\begin{bmatrix} 5 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}.$ 

**Ответ:** жорданова форма матрицы 
$$A = \begin{bmatrix} 9 & 1 & 0 & 0 \\ -45 & -6 & 1 & 0 \\ -199 & -48 & 12 & 0 \\ 62 & 15 & -2 & 5 \end{bmatrix}$$
 имеет вид 
$$\begin{bmatrix} 5 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}.$$

# Задача №3

1. Если произвольная функция g(p) является линейной формой, то для для неё выполняются условия:

1) 
$$g(p+q) = g(p) + g(q)$$
  $\forall p, q \in \mathbb{R}_3[x];$ 

2) 
$$g(\alpha p) = \alpha g(p)$$
  $\forall p \in \mathbb{R}_3[x] \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}.$ 

Покажем, что данные условия выполняются и для f(p).

1) 
$$p(x)=p_3x^3+p_2x^2+p_1x+p_0, \ q(x)=q_3x^3+q_2x^2+q_1x+q_0,$$
 to ecth:  $p(0)=p_0;$   $q(0)=q_0;$ 

$$\begin{split} & \left(p+q\right)(0) = \left((p_3+q_3)x^3+(p_2+q_2)x^2+(p_1+q_1)x+(p_0+q_0)\right) = (p_0+q_0); \\ & p(1) = p_3+p_2+p_1+p_0; \\ & q(1) = q_3+q_2+q_1+q_0; \\ & \left(p+q\right)(1) = (p_3+q_3)+(p_2+q_2)+(p_1+q_1)+(p_0+q_0). \\ & \text{Тогда} \ f(p+q) = \left(p+q\right)(0)+\left(p+q\right)(1) = \left(p_0+q_0\right)+\left((p_3+q_3)+(p_2+q_2)+(p_1+q_1)+(p_0+q_0)\right) \\ & + \left(p_1+q_1\right)+\left(p_0+q_0\right)\right) = \left(p_3\cdot0^3+p_2\cdot0^2+p_1\cdot0+p_0+q_3\cdot0^3+q_2\cdot0^2+q_1\cdot0+q_0\right)+\left((p_3+p_2+p_1+p_0)+\left(q_3+q_2+q_1+q_0\right)\right) = \left(p(0)+q(0)\right)+\left(p(1)+q(1)\right) = f(p)+f(q). \end{split}$$
 2)  $p(x) = p_3x^3+p_2x^2+p_1x+p_0, \ \left(\alpha p\right)(x) = \alpha p_3x^3+\alpha p_2x^2+\alpha p_1x+\alpha p_0, \ \text{то есть:} \\ & p(0) = p_0; \\ & p(1) = p_3+p_2+p_1+p_0; \\ & \left(\alpha p\right)(0) = \alpha p_0; \\ & \left(\alpha p\right)(1) = \alpha p_3+\alpha p_2+\alpha p_1+\alpha p_0. \\ & \text{Тогда} \ f(\alpha p) = \left(\alpha p\right)(0)+\left(\alpha p\right)(1) = \alpha p_0+\alpha p_3+\alpha p_2+\alpha p_1+\alpha p_0 = \alpha \left(p_0+p_3+p_2+p_1+p_0\right) = \alpha \left(p(0)+p(1)\right) = \alpha f(p). \end{split}$ 

Таким образом, f(p) действительно является линейной формой, чтд.

2. Необходимо найти строки координатной записи функции (координатами которой будут являться образы базисных векторов) в базисе:

а) 
$$[1,x,x^2,x^3]$$
.  $f(1)=1(0)+1(1)=2;$   $f(x)=x(0)+x(1)=1;$   $f(x^2)=(x^2)(0)+(x^2)(1)=1;$   $f(x^3)=(x^3)(0)+(x^3)(1)=1.$  Тогда, искомая строка имеет вид  $(2,1,1,1)$ .

б) 
$$[4,x+10,x^2-x-4,x^3+10x^2+3x-1].$$
  $f(4)=4(0)+4(1)=8;$   $f(x+10)=(x+10)(0)+(x+10)(1)=21;$   $f(x^2-x-4)=(x^2-x-4)(0)+(x^2-x-4)(1)=-8;$   $f(x^3+10x^2+3x-1)=(x^3+10x^2+3x-1)(0)+(x^3+10x^2+3x-1)(1)=12.$  Тогда, искомая строка имеет вид  $(8,21,-8,12).$ 

**Ответ:** строки координатной записи функции в базисе

- а)  $[1, x, x^2, x^3]$  имеет вид (2, 1, 1, 1);
- б)  $[4, x + 10, x^2 x 4, x^3 + 10x^2 + 3x 1]$  имеет вид (8, 21, -8, 12).

### Задача №4

В пространстве  $\mathbb{R}^3$  необходимо найти базис  $\mathbf{f} = (f^1, f^2, f^3)$ , взаимный с  $\mathbf{e} = (e_1, e_2, e_3)$ , где  $e_1 = [-4; -9; 4]^T, e_2 = [3; -14; -9]^T, e_3 = [-8; -12; -11]^T$ . Для этого необходимо построить матрицу  $G^{-1} \cdot \begin{pmatrix} e_1^T \\ e_2^T \\ e_3^T \end{pmatrix}$ , где  $G = \begin{pmatrix} (e_1, e_1) & (e_1, e_2) & (e_1, e_3) \\ (e_2, e_1) & (e_2, e_2) & (e_2, e_3) \\ (e_3, e_1) & (e_3, e_2) & (e_3, e_3) \end{pmatrix}$  - матрица Грама для векторов  $e_1, e_2, e_3$ . В

таком случае, строки получившейся матрицы и будут являться транспонированными векторами  $f^1$ ,  $f^2$ ,  $f^3$ , взаимными с  $e_1$ ,  $e_2$ ,  $e_3$ .

рами 
$$f^1, f^2, f^3$$
, взаимными с  $e_1, e_2, e_3$ . 
$$G = \begin{pmatrix} (e_1, e_1) & (e_1, e_2) & (e_1, e_3) \\ (e_2, e_1) & (e_2, e_2) & (e_2, e_3) \\ (e_3, e_1) & (e_3, e_2) & (e_3, e_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 16 + 81 + 16 & -12 + 126 - 36 & 32 + 108 - 44 \\ -12 + 126 - 36 & 9 + 196 + 81 & -24 + 168 + 99 \\ 32 + 108 - 44 & -24 + 168 + 99 & 64 + 144 + 121 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 113 & 78 & 96 \\ 78 & 286 & 243 \\ 96 & 243 & 329 \end{pmatrix}, \text{ то есть } G^{-1} = \frac{1}{2961841} \begin{pmatrix} 35045 & -2334 & -8502 \\ -2334 & 27961 & -19971 \\ -8502 & -19971 & 26234 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Тогда } G^{-1} \cdot \begin{pmatrix} e_1^T \\ e_2^T \\ e_3^T \end{pmatrix} = \frac{1}{2961841} \begin{pmatrix} 35045 & -2334 & -8502 \\ -2334 & 27961 & -19971 \\ -8502 & -19971 & 26234 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 & -9 & 4 \\ 3 & -14 & -9 \\ -8 & -12 & -11 \end{pmatrix} = \frac{1}{1721} \begin{pmatrix} -46 & -105 & 148 \\ 147 & -76 & -24 \\ -137 & 24 & -83 \end{pmatrix},$$

$$\text{то есть } f^1 = \begin{bmatrix} -\frac{46}{1721}, \frac{-105}{1721}, \frac{148}{1721} \end{bmatrix}^T, f^2 = \begin{bmatrix} \frac{147}{1721}, \frac{-76}{1721}, \frac{-24}{1721} \end{bmatrix}^T, f^3 = \begin{bmatrix} -\frac{137}{1721}, \frac{24}{1721}, \frac{-83}{1721} \end{bmatrix}^T.$$

$$\textbf{Ответ:} \text{ базис } \mathbf{f} = (f^1, f^2, f^3), \text{ взаимный с } \mathbf{e} = (e_1, e_2, e_3), \text{ состоит из векторов } f^1 = \begin{bmatrix} -\frac{46}{1721}, \frac{-105}{1721}, \frac{148}{1721} \end{bmatrix}^T, f^2 = \begin{bmatrix} \frac{147}{1721}, \frac{-76}{1721}, \frac{-24}{1721} \end{bmatrix}^T.$$

### Задача №5

Применим алгоритм ортогонализации Грама-Шмидта для столбцов матрицы A.

$$A = \begin{bmatrix} -4 & -2 & 2 \\ -4 & 2 & 1 \\ 3 & -4 & 2 \end{bmatrix}$$
, то есть  $a_1 = (-4, -4, 3)^T$ ,  $a_2 = (-2, 2, -4)^T$ ,  $a_3 = (2, 1, 2)^T$ . Тогда:

1) 
$$b_1 = a_1 = (-4, -4, 3)^T$$
;

2) 
$$b_2 = a_2 - \frac{(a_2, b_1)}{(b_1, b_1)} b_1 = (-2, 2, -4)^T - \frac{(8 - 8 - 12)}{(16 + 16 + 9)} (-4, -4, 3)^T = (-2, 2, -4)^T + \frac{12}{41} (-4, -4, 3)^T = (-2, 2, -4)^T + (\frac{-48}{41}, \frac{-48}{41}, \frac{36}{41})^T = (\frac{-130}{41}, \frac{34}{41}, \frac{-128}{41})^T;$$

3) 
$$b_3 = a_3 - \frac{(a_3,b_2)}{(b_2,b_2)}b_2 - \frac{(a_3,b_1)}{(b_1,b_1)}b_1 = a_3 = (2,1,2)^T - \frac{(\frac{-260}{41} + \frac{34}{41} + \frac{-256}{41})}{(\frac{16900}{1681} + \frac{1156}{1681} + \frac{16384}{1681})}(\frac{-130}{41}, \frac{34}{41}, \frac{-128}{41})^T - \frac{(-8-4+6)}{(16+16+9)}(-4, -4, 3)^T = (2, 1, 2)^T + \frac{41\cdot482}{34440}(\frac{-130}{41}, \frac{34}{41}, \frac{-128}{41})^T + \frac{6}{41}(-4, -4, 3)^T = (2, 1, 2)^T + (\frac{-62660}{34440}, \frac{16388}{34440}, \frac{-61696}{34440})^T + (\frac{-24}{41}, \frac{-24}{41}, \frac{18}{41})^T = (\frac{58}{41}, \frac{17}{41}, \frac{100}{41})^T + (\frac{-3133}{42\cdot41}, \frac{4097}{210\cdot41}, \frac{-7712}{105\cdot41})^T = (-\frac{697}{42\cdot41}, \frac{7667}{210\cdot41}, \frac{2788}{105\cdot41})^T.$$

Значит, 
$$Q = \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & b_3 \\ -4 & \frac{-130}{41} & -\frac{697}{42:41} \\ -4 & \frac{34}{41} & \frac{7667}{210\cdot41} \\ 3 & \frac{-128}{4105\cdot41} \end{pmatrix}$$
. Тогда  $R = Q^{-1}A = \begin{pmatrix} 42 & -12 & -6 \\ 0 & \frac{840}{41} & \frac{-482}{41} \\ 0 & 0 & \frac{289}{210} \end{pmatrix}$ .

Ответ:  $A = \begin{bmatrix} -4 & -2 & 2 \\ -4 & 2 & 1 \\ 3 & -4 & 2 \end{bmatrix} = QR = \begin{pmatrix} -4 & \frac{-130}{41} & -\frac{697}{42:41} \\ -4 & \frac{34}{41} & \frac{7667}{210\cdot41} \\ 3 & \frac{-128}{41} & \frac{2788}{105\cdot41} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 42 & -12 & -6 \\ 0 & \frac{840}{41} & \frac{-482}{41} \\ 0 & 0 & \frac{289}{210} \end{pmatrix}$ .

#### Задача №6

Подпространство задано системой:

$$\begin{cases} 9x_1 - 7x_2 + 2x_3 + 8x_4 = 0 \\ 3x_1 - 3x_2 + 9x_3 + x_4 = 0 \\ 4x_1 + 5x_2 - x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$$

1. Найдём базисные векторы подпространства:  $\begin{pmatrix} 9 & -7 & 2 & 8 \\ 3 & -3 & 9 & 1 \\ 4 & 5 & -1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 9 & -7 & 2 & 8 \\ 0 & 2 & -25 & 5 \\ 0 & 0 & 597 & -131 \end{pmatrix}.$ 

$$\begin{cases} x_1 = -\frac{149}{199}k \\ x_2 = \frac{145}{597}k \\ x_3 = \frac{131}{597}k \\ x_4 = k \end{cases}$$

Тогда  $(-447; 145; 131; 597)^T$  - базисный вектор.

- 2. Базисными векторами ортогонального дополнения будут являться строки матрицы СЛАУ:  $(9; -7; 2; 8)^T$ ,  $(3; -3; 9; 1)^T$  и  $(4; 5; -1; 2)^T$
- 3. Разложим lpha на перпендикулярную и параллельную составляющие:  $lpha=lpha_{||}+lpha_{\perp}=$

$$w_1 \begin{pmatrix} -447 \\ 145 \\ 131 \\ 597 \end{pmatrix} + v_1 \begin{pmatrix} 9 \\ -7 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix} + v_2 \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 9 \\ 1 \end{pmatrix} + v_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix} -447 & 9 & 3 & 4 \\ 145 & -7 & -3 & 5 \\ 131 & 2 & 9 & -1 \\ 597 & 8 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_1 \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \alpha$$

$$\begin{pmatrix} -447 & 9 & 3 & 4 & | & 3 \\ 145 & -7 & -3 & 5 & | & -1 \\ 131 & 2 & 9 & -1 & | & -5 \\ 597 & 8 & 1 & 2 & | & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -447 & 9 & 3 & 4 & | & 3 \\ 0 & -1824 & -906 & 2815 & | & -12 \\ 0 & 0 & 13818 & 13369 & | & -7572 \\ 0 & 0 & 0 & 148601 & | & 21312 \end{pmatrix}, \text{ то есть } \begin{pmatrix} w_1 \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{211}{148601} \\ \frac{84558}{148601} \\ \frac{102050}{102050} \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix}
\frac{211}{148601} \\
84558 \\
148601 \\
-102050 \\
-148601 \\
21312 \\
148601
\end{pmatrix}$$

Тогда 
$$\alpha_{\perp} = \frac{84558}{148601} \begin{pmatrix} 9 \\ -7 \\ 2 \\ 8 \end{pmatrix} - \frac{102050}{148601} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 9 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{21312}{148601} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{540120}{148601} \\ -\frac{179196}{148601} \\ -\frac{178646}{176861} \\ -\frac{1786801}{148601} \end{pmatrix}$$
, то есть  $|\alpha_{\perp}| = \sqrt{1298471971576}$ 

4. Так как угол между вектором  $\alpha$  и подпространством равен углу между этим вектором и его параллельной составляющей на подпространстве,  $cos(\widehat{\alpha}, L) = \frac{(\alpha, \alpha_{||})}{|\alpha| \cdot |\alpha_{||}}$ .

$$\alpha_{||} = \begin{pmatrix} \frac{-94317}{148601} \\ \frac{30595}{148601} \\ \frac{27641}{148601} \\ \frac{125967}{148691} \end{pmatrix}, \text{ To ectb } cos(\widehat{\alpha}, \widehat{L}) = \frac{\frac{178084}{148601}}{\frac{\sqrt{26463460484}}{148601} \cdot \sqrt{60}} = \frac{178084}{\sqrt{60}\sqrt{26463460484}}.$$

**Ответ:** расстояние от вектора до подпространства равно  $\frac{26\sqrt{1920816526}}{147601}$ ; косинус угла между ними равен  $\frac{178084}{\sqrt{60}\sqrt{26463460484}}$ .

#### Задача №7

Поскольку  $x_1 \in \{t_1v_1 + t_2v_2 + x_1\}$  и  $x_2 \in \{t_1w_1 + t_2w_2 + x_2\}$ , вектор  $x_2 - x_1$  будет соединять точки двух данных многообразий, то есть длина его проекции, перпендикулярной обоим многообразиям, и будет расстоянием между многообразиями.

Рассмотрим все векторы a, перпендикулярные обоим многообразиям.

$$\begin{cases} (a, v_1) = 0 \\ (a, v_2) = 0 \\ (a, w_1) = 0 \\ (a, w_2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & -2 & 0 & -2 & 2 \\ 5 & 5 & 0 & 5 & 5 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} a_1 = 0 \\ a_2 = 0 \\ a_3 = k \\ a_4 = 0 \\ a_5 = 0 \end{cases}$$

Тогда,  $a_0 = (0,0,1,0,0)^T$  и  $(x_2-x_1)_\perp = \mu a_0$ . При этом  $((x_2-x_1),a_0) = ((x_2-x_1)_\perp + (x_2-x_1)_{||},a_0) = ((x_2-x_1)_\perp,a_0) + ((x_2-x_1)_{||},a_0)$ , а так как  $((x_2-x_1)_{||},a_0) = 0$  ( $((x_2-x_1)_{||},a_0)$  параллельно многообразиям, а  $a_0$  перпендикулярно им), то  $((x_2-x_1),a_0) = ((x_2-x_1)_\perp,a_0) = (\mu a_0,a_0) = \mu(a_0,a_0)$ , откуда  $\mu = \frac{((x_2-x_1),a_0)}{(a_0,a_0)} = 39$ , значит,  $|(x_2-x_1)_\perp| = |\mu a_0| = 39$ .

*Ответ:* расстояние между многообразиями равно 39.

#### Задача №8

Составим характеристический многочлен:  $\chi_A(\lambda) = det(A - \lambda E) = det\begin{pmatrix} \frac{2}{3} - \lambda & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} - \lambda & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} - \lambda \end{pmatrix} = -\lambda^3 + 2\lambda^2 - 2\lambda + 1 = (1 - \lambda)(\lambda^2 - \lambda + 1) = (1 - \lambda)(\frac{1 + i\sqrt{3}}{2} - \lambda)(\frac{1 - i\sqrt{3}}{2} - \lambda) = (1 - \lambda)(\cos(\frac{\pi}{3}) + i\sin(\frac{\pi}{3}) - \lambda)(\cos(-\frac{\pi}{3}) + i\sin(-\frac{\pi}{3}) - \lambda).$  Тогда, в каноническом виде матрица равна  $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , а угол поворота равен  $\frac{\pi}{3}$ .

Для нахождения оси поворота приведём матрицу  $A-\lambda_1 E$  к ступенчатому виду:  $\begin{pmatrix} \frac{2}{3}-\lambda_1 & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3}-\lambda_1 & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3}-\lambda_1 \end{pmatrix} =$ 

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \to \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{cases} x_1 = 3k \\ x_2 = k \\ x_3 = k \end{cases}$$

Значит, любые 2 ненулевых вектора отличаются друг от друга на коэффициент, то есть любой из них может задавать ось поворота: пусть  $(3;1;1)^T$ .

**Ответ:** канонический вид ортогонального оператора:  $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ; угол поворота ра-

вен  $\frac{\pi}{3}$ ; ось поворота равна  $(3;1;1)^T$ 

# Задача №9

Матрицу оператора можно привести ортогональными преобразованиями к диагональному виду, если равны алгебраическая и геометрическая кратность всех её собственных значений.

ду, если равны алгеораическая и геометри теская кратност A данной матрицы  $A=\begin{pmatrix} 4 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{11}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{13}{3} \end{pmatrix}$  составим характеристический многочлен:  $\chi_A(\lambda)=det(A-\lambda E)=det\begin{pmatrix} 4-\lambda & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{11}{3}-\lambda & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{13}{3}-\lambda \end{pmatrix}=-(\lambda-3)(\lambda-4)(\lambda-5).$ 

Таким образом, в данной матрице 3 собственных значения, алгебраическая кратность каждого из которых равна 1, а так как  $0 < s_i \le m_i$  для любого собственного значения, то и геометрическая кратность каждого из данных собственных значений равна 1, то есть данная матрица приводима к диагональному виду.

Для этого необходимо привести матрицу  $A - \lambda E$  для каждого из собственных значений к ступенчатому виду, составляя векторы  $e_1, e_2, e_3(|e_1| = |e_2| = |e_3| = 1)$  для матрицы преобразования.

1. 
$$\begin{pmatrix} 4 - \lambda_1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{11}{3} - \lambda_1 & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{13}{3} - \lambda_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{4}{3} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, (s_1 = 1).$$

$$\begin{cases} x_1 = (-2)k \\ x_2 = (-2)k \\ x_3 = k \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

 $k = -\frac{1}{3}$ , то есть  $e_1 = \left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{1}{3}\right)^T$ .

$$2. \begin{pmatrix} 4 - \lambda_2 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{11}{3} - \lambda_2 & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{13}{3} - \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, (s_2 = 1).$$

$$\begin{cases} x_1 = (-\frac{1}{2})k \\ x_2 = k \\ x_3 = k \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

 $k = \frac{2}{3}$ , то есть  $e_2 = \left(-\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right)^T$ .

3. 
$$\begin{pmatrix} 4 - \lambda_3 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{11}{3} - \lambda_3 & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{13}{3} - \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & -\frac{4}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, (s_3 = 1).$$

$$\begin{cases} x_1 = k \\ x_2 = (-\frac{1}{2})k \\ x_3 = k \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

 $k=\frac{2}{3}$ , то есть  $e_3=\left(\frac{2}{3},-\frac{1}{3},\frac{2}{3}\right)^T$ .

Таким образом, матрица в диагональном виде равна  $\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$ , а матрица преобразования

имеет вид  $\begin{pmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}.$ 

 $m{Omsem:}$  да, возможно; матрица преобразования:  $egin{pmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ rac{2}{3} & -rac{1}{3} & rac{2}{3} \\ rac{2}{3} & rac{2}{3} & -rac{1}{3} \end{pmatrix}$ ; диагональный вид:

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

### Задача №10

Найдём сингулярное разложение матрицы  $A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -3 \\ -3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = V \cdot \Sigma \cdot U^T.$ 

Для этого составим характеристический многочлен:  $\chi_{A^T\cdot A}(\lambda)=\det(A^T\cdot A-\lambda E)=\det\begin{pmatrix}10-\lambda&-6&-6\\-6&10-\lambda&-6\\-6&-6&18-\lambda\end{pmatrix}=$ 

$$-\lambda(16-\lambda)(22-\lambda), \text{ то есть } \Sigma = \begin{pmatrix} \sigma_2 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{22} & 0 \end{pmatrix}.$$

Приведём матрицу  $A^T \cdot A - \lambda E$  для каждого из собственных значений к ступенчатому виду, составляя векторы  $e_1, e_2, e_3(|e_1| = |e_2| = |e_3| = 1)$  для матрицы U.

1. 
$$\begin{pmatrix} 10 - \lambda_1 & -6 & -6 \\ -6 & 10 - \lambda_1 & -6 \\ -6 & -6 & 18 - \lambda_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -6 & -6 \\ -6 & 10 & -6 \\ -6 & -6 & 18 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & -3 \\ 0 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{cases} x_1 = \frac{3}{2}k \\ x_2 = \frac{3}{2}k \\ x_3 = k \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

$$k = \frac{2}{\sqrt{22}}$$
, то есть  $e_1 = \left(\frac{3}{\sqrt{22}}, \frac{3}{\sqrt{22}}, \frac{2}{\sqrt{22}}\right)^T$ .

$$\begin{cases} x_1 = -k \\ x_2 = k \\ x_3 = 0 \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

$$k = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$
, то есть  $e_1 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)^T$ .

3. 
$$\begin{pmatrix} 10 - \lambda_3 & -6 & -6 \\ -6 & 10 - \lambda_3 & -6 \\ -6 & -6 & 18 - \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12 & -6 & -6 \\ -6 & -12 & -6 \\ -6 & -6 & -4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$
$$\begin{cases} x_1 = -\frac{1}{3}k \\ x_2 = -\frac{1}{3}k \\ x_3 = k \\ 1 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \end{cases}$$

$$k=-rac{3}{\sqrt{11}},$$
 то есть  $e_1=ig(rac{1}{\sqrt{11}},rac{1}{\sqrt{11}},-rac{3}{\sqrt{11}}ig)^T.$ 

В такое случае, 
$$U=\begin{pmatrix} e_2 & e_3 & e_1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ 0 & -\frac{3}{\sqrt{11}} & \frac{2}{\sqrt{22}} \end{pmatrix}$$
.

Матрица V будет состоять из ортогонализованных векторов  $\frac{Ae_2}{\sigma_2} = \frac{1}{4} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 3 & -3 \\ -3 & 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix} =$ 

$$\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \text{ и } \frac{Ae_3}{\sigma_3} = \frac{1}{\sqrt{22}} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 3 & -3 \\ -3 & 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{11}} \\ \frac{1}{\sqrt{11}} \\ -\frac{3}{\sqrt{11}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}. \text{ Так как } \begin{pmatrix} \frac{Ae_2}{\sigma_2}, \frac{Ae_3}{\sigma_3} \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 0,$$

векторы уже ортогонализованы, то есть  $V = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$ .

Проверим: 
$$V \cdot \Sigma \cdot U^T = \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{22} & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ 0 & -\frac{3}{\sqrt{11}} & \frac{2}{\sqrt{22}} \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} -2\sqrt{2} & \sqrt{11} & 0 \\ -2\sqrt{2} & -\sqrt{11} & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2\sqrt{2} & \sqrt{11} & 0 \\ -2\sqrt{2} & -\sqrt{11} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0\\ \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & -\frac{3}{\sqrt{11}}\\ \frac{3}{\sqrt{22}} & \frac{3}{\sqrt{22}} & \frac{2}{\sqrt{22}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -3\\ -3 & 1 & 3 \end{pmatrix} = A.$$

Если в разложении оставить только первое сингулярное число, а остальные сингулярные числа

заменить нулями, то получится матрица  $\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{22}} \\ 0 & -\frac{3}{\sqrt{11}} & \frac{2}{\sqrt{22}} \end{pmatrix}^{I} =$ 

$$\begin{pmatrix} -2\sqrt{2} & 0 & 0 \\ -2\sqrt{2} & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{3}{\sqrt{11}} \\ \frac{3}{\sqrt{11}} & \frac{3}{\sqrt{11}} & \frac{2}{\sqrt{11}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

если в разложении оставить только первое сингулярное число, а остальные сингулярные числа заменить нулями, то получится матрица  $\begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ .