Анализ смещения распределений при использовании сравнительного подхода в обучении представления данных

Мария Александровна Никитина

Московский физико-технический институт

Кафедра: Интеллектуальный анализ данных Научный руководитель: кандидат ф.-м. наук Р. В. Исаченко

Анализ смещения распределений

Исследуется задача восстановления распределения данных при наличии смещения в выборке.

Проблема

Исходное распределение и способ порождения из него данных неизвестны, функция потерь имеет несколько локальных минимумов, которые не соответствуют истинному восстановлению начального распределения.

Требуется

Требуется найти оптимальную функцию потерь, устраняющую смещение, и оценить её способность восстанавливать исходное распределение в пространстве представления.

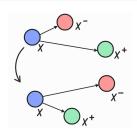
Решение

Выразить распределение положительных элементов через декомпозицию полного распределения, параметризовав вероятность появления положительных элементов.

Обучение сравнениями

Обучение сравнениями – подход при котором обучение происходит посредством попарного сравнения элементов друг с другом.

Пусть \mathbf{x} — вектор основного объекта. Тогда вектор схожего объекта \mathbf{x}^+ — позитивный элемент. Вектор отличного объекта \mathbf{x}^- — негативный элемент. f — модель. Задача обучения сравнениями:



$$\operatorname{dist}(f(\mathbf{x}), f(\mathbf{x}^+)) \to \min_f, \quad \operatorname{dist}(f(\mathbf{x}), f(\mathbf{x}^-)) \to \max_f.$$

Так как решается задача обучения без учителя, появляется смещение ввиду неверного сэмплирования. Например, при чрезмерной аугментации положительной пары или при представлении всего батча в качестве негативных элементов.

$$\operatorname{dist}(f(\mathbf{x}), f(\mathbf{x}_{\operatorname{wrong}}^+)) \nrightarrow \min_{f}, \quad \operatorname{dist}(f(\mathbf{x}), f(\mathbf{x}_{\operatorname{wrong}}^-)) \nrightarrow \max_{f}.$$

Смещение ложноотрицательных элементов

Классическая функция потерь, не учитывающая смещения:

$$\mathcal{L}_{\text{N-pair}}^{N}(f) = -\log \frac{\exp(f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x}_i^+))}{\exp(f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x}_i^+)) + \sum_{i=1}^{N} \exp(f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x}_i^-))}.$$

Устранение смещения ложноотрицательных элементов 1 :

$$\begin{split} p_{\mathbf{x}}^{-}(\mathbf{x}') &= \frac{p(\mathbf{x}') - \tau^{+} p_{\mathbf{x}}^{+}(\mathbf{x}')}{\tau^{-}}, \\ \mathcal{L}_{\mathsf{Neg}}^{N}(f) &= \mathbb{E}_{\substack{\mathbf{x} \sim p; \mathbf{x}_{+} \sim p_{\mathbf{x}}^{+}, \\ \{\mathbf{u}_{i}\}_{i=1}^{N} \sim p^{N} \\ \mathbf{v} \sim p_{\mathbf{x}}^{+}}} \bigg[-\log \frac{e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}^{+})}}{e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}^{+})} + Ng\left(\mathbf{x}, \{\mathbf{u}_{i}\}_{i=1}^{N}, \mathbf{v}\right)} \bigg], \\ g\left(\mathbf{x}, \{\mathbf{u}_{i}\}_{i=1}^{N}, \mathbf{v}\right) &= \frac{1}{\tau^{-}} \bigg(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{u}_{i})} - \tau^{+} e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{v})} \bigg). \end{split}$$

¹Chuang et al., 2020.

Смещение ложноположительных элементов

Выражение для вероятности получить положительных элемент:

$$\rho_{\mathbf{x}}^{+}(\mathbf{x}') = \frac{\rho(\mathbf{x}') - \tau^{-}\rho_{\mathbf{x}}^{-}(\mathbf{x}')}{\tau^{+}}.$$

Лемма (Никитина, 2024)

При $N \to \infty$ несмещённая функция потерь стремится к функции потерь, учитывающей наличие ложноположительных элементов:

$$\begin{split} \mathcal{L}_{\text{N-pair}}^{N}(f) &= \mathbb{E} \underset{\substack{\mathbf{x} \sim p \\ \{\mathbf{x}_{i}^{-}\}_{i=1}^{N} \sim p_{\mathbf{x}}^{-} \\ }}{\mathbf{x}^{+} \sim p_{\mathbf{x}}^{+}} \Bigg[-\log \frac{e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}^{+})}}{e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}^{+})} + \sum_{i=1}^{N} e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}_{i}^{-})}} \Bigg] \overset{N \to \infty}{\longrightarrow} \\ \overset{N \to \infty}{\longrightarrow} \mathbb{E} \underset{\mathbf{x}^{-} \sim p_{\mathbf{x}}^{-}}{\mathbb{E}} \Bigg[-\log \frac{R}{R + N \mathbb{E}_{\mathbf{x}^{-} \sim p_{\mathbf{x}}^{-}} e^{f(\mathbf{x})^{T} f(\mathbf{x}^{-})}} \Bigg], \end{split}$$

где

$$R = \frac{1}{\tau^+} \big(\mathbb{E}_{\mathbf{x}' \sim p} e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x}')} - \tau^- \mathbb{E}_{\mathbf{x}^- \sim p_\mathbf{x}^-} e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x}^-)} \big).$$

Смещенная функция потерь

$$\tilde{\mathcal{L}}^{N}_{\mathsf{Pos}}(f) = \mathbb{E}_{\mathbf{x}^{-} \sim p_{\mathbf{x}}^{-}} \left[-\log \frac{\mathbb{E}_{\mathbf{x}^{\prime} \sim p} f(\mathbf{x}, \mathbf{x}^{\prime}) - \tau^{-} \mathbb{E}_{\mathbf{x}^{-} \sim p_{\mathbf{x}}^{-}} f(\mathbf{x}, \mathbf{x}_{i}^{-})}{\mathbb{E}_{\mathbf{x}^{\prime} \sim p} f(\mathbf{x}, \mathbf{x}^{\prime}) + \left(N\tau^{+} - \tau^{-}\right) \mathbb{E}_{\mathbf{x}^{-} \sim p_{\mathbf{x}}^{-}} f(\mathbf{x}, \mathbf{x}_{i}^{-})} \right].$$

Финальная оценка:

$$\mathcal{L}^{N}_{\mathsf{Pos}}(f) = \mathbb{E}_{\substack{\mathbf{x} \sim p \\ \{\mathbf{u}_{i}\}_{i=1}^{N} \sim p_{x}^{-N} \\ \mathbf{v} \sim p_{y}}} \left[-\log \frac{P_{\mathsf{emp}} - \tau^{-} P_{\mathsf{emp}}^{-}}{P_{\mathsf{emp}} + \left(N\tau^{+} - \tau^{-}\right) P_{\mathsf{emp}}^{-}} \right],$$

где $P_{\rm emp}$, $P_{\rm emp}^-$ – эмпирические оценки матожиданий:

$$P_{\text{emp}}(\mathbf{x}, \{\mathbf{u}_i\}_{i=1}^N, \mathbf{v}) = \frac{1}{N+2} \left(\sum_{i=1}^N e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{u}_i)} + e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{v})} + e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{x})} \right),$$

$$P_{\text{emp}}^{-}(\mathbf{x}, \{\mathbf{u}_i\}_{i=1}^N) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N e^{f(\mathbf{x})^T f(\mathbf{u}_i)}.$$

Корректность функции потерь для задачи

Теорема (Никитина, 2024)

Задача минимизации \mathcal{L}_{Pos}^N эквивалентна задаче максимизации совместной информации между положительной парой $I(\mathbf{x},\mathbf{c})$, то есть:

$$I(\mathbf{x}, \mathbf{c}) = \sum_{\mathbf{x} \in X, \mathbf{c} \in C} p(\mathbf{x}, \mathbf{c}) \log \frac{p(\mathbf{x} | \mathbf{c})}{p(\mathbf{x})} \ge$$
$$\ge \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p} \log \left((N+2) \frac{p(\mathbf{x} | \mathbf{c})}{p(\mathbf{x})} \right) - \mathcal{L}_{\mathsf{Pos}}^{N}$$

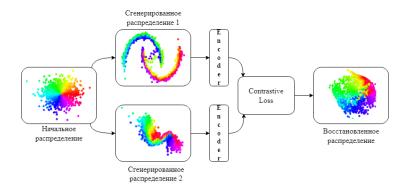
Эксперимент на искусственных данных

Цель

Проверить способность функции потерь $\mathcal{L}_{\mathsf{Pos}}(f)$ восстанавливать начальное распределение.

Метод

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}_{\mathsf{Pos}}^{\mathit{N}}(f) + \mathcal{D}_{\mathsf{KL}}(f||\mathcal{N}(\mathbf{0},\mathbf{I}))$$



Классификация изображений: метод

Цель

Сравнить работу модели с $\mathcal{L}_{\text{N-pair}}(f)$, $\mathcal{L}_{\text{Neg}}(f)$ и $\mathcal{L}_{\text{Pos}}(f)$ на задаче классификации на датасете MNIST10.

Метод

- ▶ T семейство аугментаций.
- lacktriangle Семплируются 2 аугментации $t,t'\sim\mathcal{T}$, применяются к каждому объекту.
- lacktriangledown Обучается сеть-энкодер $f(\cdot)$ и сеть-проекция $g(\cdot)$ для максимизации соответствия представлений.

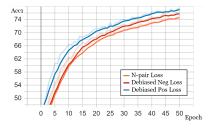
Метрики

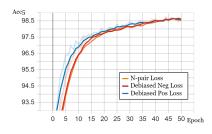
В качестве метрик берётся Accuracy и Top-k-accuracy:

$$Acc_1 = \frac{TP + TN}{TP + FP + TN + FN}, \quad Acc_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n [y_i \in \hat{y}_i^k]$$

Классификация изображений: результаты

	\mathcal{L}_{N-pair}	\mathcal{L}_{Neg}	\mathcal{L}_{Pos}
Acc1	74.84	75.81	77.45
Acc5	98.56	98.56	98.58





Задача ответов на вопросы по изображению

Цель

Сравнить работу модели с $\mathcal{L}_{\mathsf{Pos}}(f)$ и $\mathcal{L}_{\mathsf{N-pair}}(f)$ на задаче VQA на датасете MS COCO.

Модель

В качестве базовой модели берётся TCL^2 с \mathcal{L}_{N-pair} для сравнений эмбеддингов вида изображение-изображение, изображение-текст, текст-текст. Модель состоит из визуального энкодера ViT-B/16 и текстового энкодера BERT-base.

Метрика

В качестве метрики берётся число попаданий ответа модели в список из 10 ответов, предоставленных авторами датасета:

$$Acc = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} [y_i \in y_i^{10}]$$

Результаты VQA для $\mathcal{L}_{\mathsf{N-pair}}$ и $\mathcal{L}_{\mathsf{Pos}}$

	\mathcal{L}_{N-pair}	\mathcal{L}_{Pos}
Accuracy	66.29	67.23

²Yang at. al., 2022.

Пример работы моделей на задаче VQA



Рис.: Bonpoc: «What is the child eating?». Ответ обеих моделей одинаковый и входит в список верных: «donut».



Рис.: Вопрос: «What kind of event are the people involved in?» Ответ модели с $\mathcal{L}_{\text{N-pair}}$: «party» неверный. Ответ модели с \mathcal{L}_{Pos} : «wine testing» входит в список верных.

Выносится на защиту

- 1. Исследованы три вида функции потерь в задаче восстановления изначального распределения методом обучения сравнениями: классический N-pair loss и его модификации, устраняющие смещение вследствие наличия ложноположительных и ложноотрицательных элементов выборки.
- 2. Предложена функция потерь, устраняющая смещение при ложноположительных элементах. Доказана её сходимость к классическому N-pair loss и свойство максимизации нижней границы взаимной информации.
- 3. Проведено сравнение трёх функций потерь в задаче классификации и VQA, а также изучена способность предложенной функции потерь восстанавливать изначальное распределение на примере двумерного пространства.