Αλγόριθμοι και Πολυπλοκότητα 2η Σειρά Γραπτών και Προγραμματιστικών Ασκήσεων

CoReLab ΣΗΜΜΥ - Ε.Μ.Π.

Δεκέμβριος 2018

Outline

- ① Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση 5
- 6 1η προγραμματιστική
- 7 2η προγραμματιστική

Άσκηση 1 (α.1): Δρομολόγηση Μαθημάτων

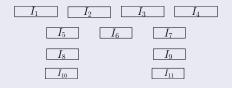
Το Πρόβλημα Δρομολόγησης Μαθημάτων

Είσοδος: Χρονικά διαστήματα διδασκαλίας μαθημάτων $[s_i, f_i)$, $i = 1, \ldots, n$.

Ζητείται: Μεγίστου πλήθους σύνολο μαθημάτων χωρίς επικαλύψεις.

1. Λιγότερες Επικαλύψεις

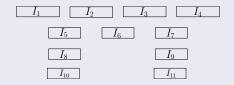
Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_1 : Επιλέγει τα I_6, I_1, I_4 . $\Longrightarrow |S_1| = 3$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_2, I_3, I_4\} \Longrightarrow |OPT| = 4$.

1. Λιγότερες Επικαλύψεις

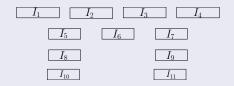
Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_1 : Επιλέγει τα I_6, I_1, I_4 . $\Longrightarrow |S_1| = 3$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_2, I_3, I_4\} \Longrightarrow |OPT| = 4$.

1. Λιγότερες Επικαλύψεις

Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_1 : Επιλέγει τα I_6, I_1, I_4 . $\Longrightarrow |S_1| = 3$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_2, I_3, I_4\} \Longrightarrow |OPT| = 4$.

2. Μεγαλύτερη Διάρκεια

Λάθος!

$$I_2$$
 I_1
 I_3

- Λύση Κριτηρίου, S_2 : Διαγράφει πρώτα το I_1 και μετά το I_2 $\Longrightarrow |S_2| = |\{I_3\}| = 1$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_3\} \Longrightarrow |OPT| = 2$.

2. Μεγαλύτερη Διάρκεια

Λάθος!

$$I_2$$
 I_1
 I_3

- Λύση Κριτηρίου, S_2 : Διαγράφει πρώτα το I_1 και μετά το I_2 $\Longrightarrow |S_2| = |\{I_3\}| = 1$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_3\} \Longrightarrow |OPT| = 2$.

2. Μεγαλύτερη Διάρκεια

Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_2 : Διαγράφει πρώτα το I_1 και μετά το I_2 $\Longrightarrow |S_2| = |\{I_3\}| = 1$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_3\} \Longrightarrow |OPT| = 2$.

3. Περισσότερες Επικαλύψεις

Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_3 : Διαγράφει πρώτα το I_4 , έπειτα τα I_3 , I_5 , I_2 , I_6 . $\Longrightarrow |S_3| = |\{I_1, I_7\}| = 2$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_4, I_7\} \Longrightarrow |OPT| = 3$.

3. Περισσότερες Επικαλύψεις

Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_3 : Διαγράφει πρώτα το I_4 , έπειτα τα I_3 , I_5 , I_2 , I_6 . $\Longrightarrow |S_3| = |\{I_1, I_7\}| = 2$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_4, I_7\} \Longrightarrow |OPT| = 3$.

3. Περισσότερες Επικαλύψεις

Λάθος!



- Λύση Κριτηρίου, S_3 : Διαγράφει πρώτα το I_4 , έπειτα τα I_3 , I_5 , I_2 , I_6 . $\Longrightarrow |S_3| = |\{I_1, I_7\}| = 2$.
- Βέλτιστη Λύση, OPT: $\{I_1, I_4, I_7\} \Longrightarrow |OPT| = 3$.

Είσοδος: Χρονικά διαστήματα μαθημάτων $[s_i, f_i)$, $i = 1, \ldots, n$ με αντίστοιχες διδακτικές μονάδες w_i .

Ζητείται: Σύνολο μαθημάτων χωρίς επικαλύψεις με μέγιστο συνολικό άθροισμα διδακτικών μονάδων.

Λύση:

- Ταξινομούμε τα χρονικά διαστήματα σε αύξουσα σειρά με βάση το χρόνο ολοκλήρωσής τους, έστω για ευκολία f_1, \ldots, f_n αυτή η σειρά.
- Συμβολίζουμε με C[i] το μέγιστο σύνολο διδακτικών μονάδων μίας βέλτιστης λύσης για τα μαθήματα $\{1,\ldots,i\}$.

Προφανώς, η ζητούμενη λύση είναι η C[n] και η σχέση αρχικοποιείται στο $C[1]=w_1$.

Λύση:

Για την κατασκευή της αναδρομικής σχέσης, χρειαζόμαστε έναν πίνακα μήκους n, κάθε στοιχείο prev[i] του οποίου θα περιέχει το δείκτη του μαθήματος που τελειώνει αργότερα και δεν έχει επικάλυψη με το i. Η αναδρομική σχέση είναι:

$$C[i] = \max\{w_i + C[\text{prev}[i]], C[i-1]\}$$

- Ταξινόμηση διαστημάτων και κατασκευή πίνακα prev: $O(n \log n)$.
- Εύρεση ενός εκ των n στοιχείων του πίνακα της C:O(1).

Άρα συνολικά:

Πολυπλοκότητα

 $O(n \log n)$

Σημείωση: Η ανακατασκευή της λύσης γίνεται από τον πίνακα, σε O(n).

Άσκηση 1 (β): Ανακοινώσεις

Είσοδος: Χρονικά διαστήματα μαθημάτων $[s_i, f_i)$, $i=1,\ldots,n$.

Ζητείται: Σύνολο στιγμών που αγγίζουν όλα τα μαθήματα και έχουν ελάχιστο πλήθος.

Άσκηση 1 (β): Ανακοινώσεις

 $\underline{\Lambda \dot{\upsilon} \sigma \eta}$: Θεωρούμε ότι μία ανακοίνωση τη χρονική στιγμή f_i ενημερώνει και τους φοιτητές του μαθήματος i.

- Ταξινομούμε τα χρονικά διαστήματα σε αύξουσα σειρά με βάση το χρόνο ολοκλήρωσής τους, έστω για ευκολία f_1, \ldots, f_n αυτή η σειρά.
- Βάζουμε στη λύση μας το σημείο f_i του πρώτου ακάλυπτου διαστήματος, σημειώνουμε ποιά διαστήματα έχουμε καλύψει και συνεχίζουμε με το επόμενο ακάλυπτο διάστημα. (βλ. "Ασκήσεις σε άπληστους αλγόριθμους και δυναμικό προγραμματισμό")

Πολυπλοκότητα

 $O(n \log n)$

Άσκηση 1 (β): Ανακοινώσεις

Απόδειξη ορθότητας:

- Έστω P το σύνολο στιγμών που επέλεξε ο αλγόριθμός μας, O το σύνολο της βέλτιστης λύσης και έστω ότι στο πρώτο σημείο στο οποίο διαφέρουν ο αλγόριθμός μας επιλέγει $p=f_k-1$ (για να καλύψει το διάστημα $[s_k,f_k)$) ενώ η βέλτιστη λύση έχει στην ίδια θέση τη στιγμή o.
- Αν o > p, τότε η βέλτιστη λύση δεν αγγίζει το διάστημα k (αφού μέχρι τώρα καλύπτουν τα ίδια διαστήματα) και οι φοιτητές του μαθήματος k μένουν ανενημέρωτοι στη βέλτιστη λύση! Άτοπο.
- Αν o < p: Μέχρι τώρα και οι δύο λύσεις έχουν καλύψει όλα τα διαστήματα που τελειώνουν πριν τη στιγμή f_k . Άρα αντικαθιστώντας το o με $p = f_k 1$ η βέλτιστη λύση συνεχίζει να καλύπτει το $[s_k, f_k)$ και αποκλείεται να χάνει κάποιο άλλο διάστημα γιατί κάθε άλλο ακάλυπτο διάστημα τελειώνει μετά το f_k άρα αν το άγγιζε με το o θα το αγγίζει και με το p.

Outline

- 🕕 Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση !
- 6 1η προγραμματιστική
- 🕡 2η προγραμματιστική

Είσοδος: Ο παίκτης έχει n σφυριά μιας χρήσης, το καθένα με με δύναμη $\overline{f_j}>0$ και n κουτιά, που το καθένα περιέχει $v_i\geq 0$ ευρώ και αντέχει δύναμη $p_i\geq 0$.

 $\overline{Z\eta\tau\epsilon(\tau\alpha)}$: Ένα ταίριασμα M των σφυριών με τα κουτιά ώστε να μεγιστοποιείται η συνολική αξία των σπασμένων κουτιών που κερδίζει ο παίκτης.

$$\sum_{i \in W} v_i$$
, όπου $W = \{i \mid f_{M(i)} \geq p_i\}$

Άπληστο κριτήριο # 1

Προσπάθησε να σπάσεις κουτιά με όσο δυνατόν μεγαλύτερη αξία.

Άπληστο κριτήριο # 2

Προσπάθησε να μην χρησιμοποιείς σφυριά με μεγάλο f_i εκεί που δεν χρειάζεται.

- Ταξινόμησε τα κουτιά σε φθίνουσα σειρά ν_i
- Στο κουτί i, αντιστοίχισε το σφυρί με το ελάχιστο δυνατό βάρος ώστε $f_i \geq p_i$.
- Αν για κανένα από τα σφυριά που μένουν, δεν ισχύει $f_i \geq p_i$, αντιστοίχισε το κουτί με το ελάχιστο f_i

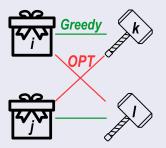
Ορθότητα

Έστω κάποια βέλτιστη λύση του προβλήματος ΟΡΤ. Εξετάζω τα κουτιά σε φθίνουσα σειρά v_i , και έστω ότι οι λύσεις διαφέρουν για πρώτη φορά στο κουτί i που η Greedy αντιστοιχεί στο σφυρί j. Διακρίνω περιπτώσεις:

- Η Greedy λύση χάνει το κουτί i και η ΟΡΤ το κερδίζει. Άτοπο!
- Η ΟΡΤ χάνει το κουτί και η Greedy το κερδίζει. Μπορώ να αντιστοιχίσω το κουτί i στο σφυρί j, στην ΟΡΤ λύση, χωρίς να χάσω αξία (αφού η ΟΡΤ χρησιμοποιεί το σφυρί j για να σπάσει η να μη σπάσει - κουτί μικρότερης αξίας).

Ορθότητα (Συν.)

- Η ΟΡΤ σπάει το i με σφυρί μικρότερου βάρους. Άτοπο!
- Η ΟΡΤ σπάει το i με σφυρί μεγαλύτερου βάρους.



Μπορώ να κάνω την αλλαγή $i\to k$, $j\to l$ στην OPT λύση και να μη χαλάσω την αξία της λύσης $(v_i>v_j)$.

Με το ίδιο επιχείρημα, μπορώ να κάνω τη βέλτιστη ίδια με την greedy χωρίς να χαλάσω την αξία της. Άρα η greedy είναι βέλτιση.

Χρονική Πολυπλοκότητα

Βήματα αλγορίθμου:

- Ταξινόμηση κουτιών: O(n log n)
- Για κάθε κουτί i, αναζήτηση του ελάχιστου f_i ώστε $f_i \geq p_i$. Δεν αρκεί ταξινόμηση ως προς f_i , καθώς τα σφυριά που χρησιμοποιούνται 'χαλάνε' τη δυαδική αναζήτηση. Με χρήση δέντρου δυαδικής αναζήτησης: $O(\log n)$

Συνολικά

 $O(n \log n)$

Outline

- ① Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση !
- 1η προγραμματιστική
- 7 2η προγραμματιστική

Είσοδος: n πόλεις, Προυπολογισμός C, Πίνακας p_{ij} συναισθηματικής αξίας, Πίνακας c_{ij} χρηματικής αξίας.

Έξοδος: Επιλογή αντικειμένων (a_1,\ldots,a_n) ένα για κάθε πόλη, ώστε $\sum_{j=1}^n c_{ja_j} \leq C$ και να μεγιστοποιείται η συνολική συναισθηματική αξία.

Διαίσθηση

- Έστω (a_1^*, \ldots, a_n^*) η βέλτιστη λύση του προβλήματος.
- Τότε, η $(a_1^*, \ldots, a_{n-1}^*)$ είναι βέλτιστη λύση του προβλήματος με $C' = C c_{na_n}$ για τις n-1 πόλεις.
- Αρχή βελτιστότητας \implies δυναμικός προγραμματισμός!

- Έστω A ένας $n \times C$ πίνακας με A[i,j] η μέγιστη δυνατή συναισθηματική αξία για τις πόλεις 1 έως i με προυπολογισμό j.
- Ακραίες περιπτώσεις:
 - A[i,j] = -1 αν τα χρήματα j δεν επαρκούν για να αγοραστεί αντικείμενο από την πόλη i
 - A[1,j] υπολογίζεται εύκολα.
- Αναδρομική σχέση : $A[i,j] = \max_{1 \leq u \leq k_i, c_{iu} \leq j} (A[i-1,j-c_{iu}] + p_{iu})$

- Έστω Α ένας n × C πίνακας με A[i, j] η μέγιστη δυνατή
 συναισθηματική αξία για τις πόλεις 1 έως i με προυπολογισμό j.
- Ακραίες περιπτώσεις:
 - A[i,j] = -1 αν τα χρήματα j δεν επαρκούν για να αγοραστεί αντικείμενο από την πόλη i
 - A[1,j] υπολογίζεται εύκολα.
- Αναδρομική σχέση : $A[i,j] = \max_{1 \leq u \leq k_i, c_{iu} \leq j} (A[i-1,j-c_{iu}] + p_{iu})$

- Έστω A ένας $n \times C$ πίνακας με A[i,j] η μέγιστη δυνατή συναισθηματική αξία για τις πόλεις 1 έως i με προυπολογισμό j.
- Ακραίες περιπτώσεις:
 - A[i,j] = -1 αν τα χρήματα j δεν επαρκούν για να αγοραστεί αντικείμενο από την πόλη i
 - A[1,j] υπολογίζεται εύκολα.
- Αναδρομική σχέση : $A[i,j] = \max_{1 \leq u \leq k_i, c_{iu} \leq j} (A[i-1,j-c_{iu}] + p_{iu})$

Αλγόριθμος

- Γεμίζουμε τον πίνακα ξεκινώντας από i=1 μέχρι n χρησιμοποιώντας την αναδρομή.
- Η βέλτιστη επιλογή αντικειμένων προκύπτει από τις επιλογές του u
 που δίνει το max.
- Χρονική πολυπλοκότητα O(nCK) , όπου $K=\max_i k_i$.
- Δεν υπάρχει πολυωνυμικός αλγόριθμος, εκτός αν P = NP (αναγωγή από DISCRETE KNAPSACK).

Αλγόριθμος

- Γεμίζουμε τον πίνακα ξεκινώντας από i=1 μέχρι n χρησιμοποιώντας την αναδρομή.
- Η βέλτιστη επιλογή αντικειμένων προκύπτει από τις επιλογές του u που δίνει το max.
- Χρονική πολυπλοκότητα O(nCK) , όπου $K = \max_i k_i$.
- Δεν υπάρχει πολυωνυμικός αλγόριθμος, εκτός αν P = NP (αναγωγή από DISCRETE KNAPSACK).

Outline

- 🕕 Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση !
- 1η προγραμματιστική
- 🕡 2η προγραμματιστική

Άσκηση 4: Σοκολατάκια (γνησίως αύξουσα κατανάλωση)

Είσοδος: Ακολουθία n ζευγών (q_i,t_i) , όπου q_i το πλήθος από σοκολατάκια που περιέχει το κουτί i και t_i ο τύπος τους, αρχική θέση (κουτί) p και ελάχιστο πλήθος Q σοκολατακίων που πρέπει να καταναλωθούν. Τα κουτιά είναι διατεταγμένα σε γραμμή και το κόστος μετακίνησης από το i στο j είναι |i-j|.

Ζητείται: Σε κάθε βήμα μπορούμε να φάμε μόνο περισσότερα σοκολατάκια και διαφορετικού τύπου από το προηγούμενο και ξεκινάμε από το κουτί p. Ποιος είναι ο ελάχιστος χρόνος (και αλληλουχία κουτιών) για να φάμε τουλάχιστον Q σοκολατάκια.

Άσκηση 4: Σοκολατάκια (γνησίως αύξουσα κατανάλωση)

Λύση: Δυναμικός Προγραμματισμός.

Αφού τελειώνουμε με κατανάλωση (δεν συμφέρει να μετακινηθούμε μόλις φάμε Q σοκολατάκια), μπορούμε να ασχοληθούμε με τα υπο-προβλήματα c[i,j] όπου όπου c[i,j] ο ελάχιστος χρόνος που χρειαζόμαστε για να φάμε i σοκολατάκια, τρόγωντας στο τέλος από το κουτί j.

Αναδρομική Σχέση

$$c[\min\{q_j + q, Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1, \dots, n\}, \\ q_i < q_j, \\ t_i \neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i - j|\}$$

Αρχή βελτιστότητας: Αν η βέλτιστη ακολουθία κουτιών που τρώμε, για να φάμε i σοκολατάκια καταλήγοντας στο κουτί j είναι k_a, k_b, k_o, k_i , η βέλτιστη ακολουθία για να φάμε $i-q_j$ σοκολατάκια καταλήγοντας στο κουτί k_a είναι k_a, k_b, k_o .

Λύση: Δυναμικός Προγραμματισμός.

Αφού τελειώνουμε με κατανάλωση (δεν συμφέρει να μετακινηθούμε μόλις φάμε Q σοκολατάκια), μπορούμε να ασχοληθούμε με τα υπο-προβλήματα c[i,j] όπου όπου c[i,j] ο ελάχιστος χρόνος που χρειαζόμαστε για να φάμε i σοκολατάκια, τρόγωντας στο τέλος από το κουτί j.

Αναδρομική Σχέση

$$c[\min\{q_j + q, Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1, \dots, n\}, \\ q_i < q_j, \\ t_i \neq t_j\}}} \{c[q][i] + |i - j|\}$$

Αρχή βελτιστότητας: Αν η βέλτιστη ακολουθία κουτιών που τρώμε, για να φάμε i σοκολατάκια καταλήγοντας στο κουτί j είναι k_a, k_b, k_o, k_i , η βέλτιστη ακολουθία για να φάμε $i-q_j$ σοκολατάκια καταλήγοντας στο κουτί k_o είναι k_a, k_b, k_o .

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1,..,n\},\\q_i < q_j,\\t_i \neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i-j|\}$$

- Τρέχουμε για q από 1 μέχρι Q. Σε κάθε βήμα, για κάθε κουτί j υπολογίζουμε το πόσο χρειαζόμαστε για να φάμε $q+q_j$ σοκολατάκια φτάνοντας στο j.
- Αφού $q_i > 0, \forall i$, αν αρχικοποιήσουμε σωστά τις αρχικές καταστάσεις, υπολογίζουμε τα υποπροβλήματα με τη σωστή σειρά.
- Αρχικοποίηση: $c[i][j] = \infty$ και $\forall j \in n, c[\min\{q_i, Q\}][j] = |p-j|$
- Επιστρέφουμε το $\min_{j \in \{1,...,n\}} c[Q][j]$.

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1,..,n\}, \\ q_i < q_j, \\ t_i \neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i-j|\}$$

- Τρέχουμε για q από 1 μέχρι Q. Σε κάθε βήμα, για κάθε κουτί j υπολογίζουμε το πόσο χρειαζόμαστε για να φάμε $q+q_j$ σοκολατάκια φτάνοντας στο j.
- Αφού $q_i > 0, \forall i$, αν αρχικοποιήσουμε σωστά τις αρχικές καταστάσεις, υπολογίζουμε τα υποπροβλήματα με τη σωστή σειρά.
- Αρχικοποίηση: $c[i][j] = \infty$ και $\forall j \in n, c[\min\{q_j,Q\}][j] = |p-j|$
- Επιστρέφουμε το $\min_{j \in \{1,...,n\}} c[Q][j]$.



$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1,..,n\}, \\ q_i < q_j, \\ t_i \neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i-j|\}$$

- Τρέχουμε για q από 1 μέχρι Q. Σε κάθε βήμα, για κάθε κουτί j υπολογίζουμε το πόσο χρειαζόμαστε για να φάμε $q+q_j$ σοκολατάκια φτάνοντας στο j.
- Αφού $q_i > 0, \forall i$, αν αρχικοποιήσουμε σωστά τις αρχικές καταστάσεις, υπολογίζουμε τα υποπροβλήματα με τη σωστή σειρά.
- Αρχικοποίηση: $c[i][j] = \infty$ και $\forall j \in n, c[\min\{q_j,Q\}][j] = |p-j|$
- Επιστρέφουμε το $\min_{j \in \{1,...,n\}} c[Q][j]$.



$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i | i \in \{1,..,n\},\\q_i < q_j,\\t_i \neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i-j|\}$$

- Τρέχουμε για q από 1 μέχρι Q. Σε κάθε βήμα, για κάθε κουτί j υπολογίζουμε το πόσο χρειαζόμαστε για να φάμε $q+q_j$ σοκολατάκια φτάνοντας στο j.
- Αφού $q_i > 0, \forall i$, αν αρχικοποιήσουμε σωστά τις αρχικές καταστάσεις, υπολογίζουμε τα υποπροβλήματα με τη σωστή σειρά.
- Αρχικοποίηση: $c[i][j] = \infty$ και $\forall j \in n, c[\min\{q_j,Q\}][j] = |p-j|$
- Επιστρέφουμε το $\min_{j \in \{1,...,n\}} c[Q][j]$.

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i|i\in\{1,..,n\},\\q_i< q_j,\\t_i\neq t_i\}}} \{c[q][i] + |i-j|\}$$

- Τρέχουμε για q από 1 μέχρι Q. Σε κάθε βήμα, για κάθε κουτί j υπολογίζουμε το πόσο χρειαζόμαστε για να φάμε $q+q_j$ σοκολατάκια φτάνοντας στο j.
- Αφού $q_i > 0, \forall i$, αν αρχικοποιήσουμε σωστά τις αρχικές καταστάσεις, υπολογίζουμε τα υποπροβλήματα με τη σωστή σειρά.
- Αρχικοποίηση: $c[i][j] = \infty$ και $\forall j \in n, c[\min\{q_j,Q\}][j] = |p-j|$
- Epistrépoure to $\min_{j\in\{1,\dots,n\}} c[Q][j]$.

Πολυπλοκότητα

 $O(Qn^2)$ για την επίλυση των Q*n υποπροβλημάτων του c[i][j] (n συγκρίσεις στο καθένα) + O(n) για την εύρεση του ελαχίστου $c[Q][j] = O(Qn^2)$

Ορθότητα: Αφού σε κάθε επανάληψη, για κάθε κουτί j μελετάμε ως πιθανά 'προηγούμενα' μόνο κουτιά i με q_i αυστηρά μικρότερο του q_j , οποιαδήποτε αλληλουχία κουτιών για κάθε υποπρόβλημα του c[i][j] είναι αδύνατον να περιέχει κύκλο (να χρησιμοποιεί το ίδιο κουτί πάνω από μια φορά).

Πολυπλοκότητα

 $O(Qn^2)$ για την επίλυση των Q*n υποπροβλημάτων του c[i][j] (n συγκρίσεις στο καθένα) + O(n) για την εύρεση του ελαχίστου c[Q][j]=

 $O(Qn^2)$

Ορθότητα: Αφού σε κάθε επανάληψη, για κάθε κουτί j μελετάμε ως πιθανά 'προηγούμενα' μόνο κουτιά i με q_i αυστηρά μικρότερο του q_j , οποιαδήποτε αλληλουχία κουτιών για κάθε υποπρόβλημα του c[i][j] είναι αδύνατον να περιέχει κύκλο (να χρησιμοποιεί το ίδιο κουτί πάνω από μια φορά).

Ορισμός: Ίδιο πρόβλημα με πριν, μόνο που τώρα επιτρέπεται να τρώμε περισσότερα η ίσα σε πλήθος σοκολατάκια σε κάθε κατανάλωση από την προηγούμενη.

Πρόβλημα: Αφού ο αλγόριθμος δεν 'θυμάται' σε κάθε βήμα από ποια κουτιά έχει φάει, σε περίπτωση που επιτρέψουμε την κατανάλωση ίσου αριθμού από σοκολατάκια από βήμα σε βήμα, ο αλγόριθμος μπορεί να έχει κάνει κύκλους μεταξύ κουτιών με ίδιο αριθμό από σοκολατάκια. Δηλαδή, η λογική της ορθότητας της προηγούμενης μορφής του προβλήματος δεν ισχύει.

Λύση: Θα ορίσουμε έναν πίνακα 'μνήμης' path[q][j][i] με την σύμβαση path[q][j][i]=0 αν η ακολουθία κουτιών που τρώμε για να καταναλώσουμε στον ελάχιστο δυνατό χρόνο q σοκολατάκια τρώγοντας στο τέλος από το κουτί j δεν περιλαμβάνει το κουτί i, και path[q][j][i]=1 αλλιώς.

Πρόβλημα: Αφού ο αλγόριθμος δεν 'θυμάται' σε κάθε βήμα από ποια κουτιά έχει φάει, σε περίπτωση που επιτρέψουμε την κατανάλωση ίσου αριθμού από σοκολατάκια από βήμα σε βήμα, ο αλγόριθμος μπορεί να έχει κάνει κύκλους μεταξύ κουτιών με ίδιο αριθμό από σοκολατάκια. Δηλαδή, η λογική της ορθότητας της προηγούμενης μορφής του προβλήματος δεν ισχύει.

Λύση: Θα ορίσουμε έναν πίνακα 'μνήμης' path[q][j][i] με την σύμβαση path[q][j][i]=0 αν η ακολουθία κουτιών που τρώμε για να καταναλώσουμε στον ελάχιστο δυνατό χρόνο q σοκολατάκια τρώγοντας στο τέλος από το κουτί j δεν περιλαμβάνει το κουτί i, και path[q][j][i]=1 αλλιώς.

Λύση: Έτσι, η παραπάνω αναδρομική σχέση μετατρέπεται ως εξής:

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i|i\in\{1,...,n\},\\q_i< q_j \lor (q_i=q_j \land path[q][i][j]=0),\\t_i\neq t_j\}}} \{c[q][i]+|i-j|\}$$

- Σε κάθε βήμα ανανεώνουμε κατάλληλα τον πίνακα path.
- Αυτό σημαίνει ότι αν για προηγούμενο του κουτιού j χρησιμοποιήσουμε το i στη βέλτιστη κατανάλωση $q+q_j$ σοκολατιών (δηλ. το i ελαχιστοποιεί την σχέση) πρέπει να θέσουμε $path[q+q_j][j][i']=1$ για i'=i και για κάθε i' που ανήκει στο μονοπάτι αυτής της λύσης μέχρι το κουτί i.

Λύση: Έτσι, η παραπάνω αναδρομική σχέση μετατρέπεται ως εξής:

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i|i\in\{1,...,n\},\\q_i< q_j \lor (q_i=q_i \land path[q][i][j]=0),\\t_i\neq t_j\}}} \{c[q][i]+|i-j|\}$$

- Σε κάθε βήμα ανανεώνουμε κατάλληλα τον πίνακα path.
- Αυτό σημαίνει ότι αν για προηγούμενο του κουτιού j χρησιμοποιήσουμε το i στη βέλτιστη κατανάλωση $q+q_j$ σοκολατιών (δηλ. το i ελαχιστοποιεί την σχέση) πρέπει να θέσουμε $path[q+q_j][j][i']=1$ για i'=i και για κάθε i' που ανήκει στο μονοπάτι αυτής της λύσης μέχρι το κουτί i.

Λύση: Έτσι, η παραπάνω αναδρομική σχέση μετατρέπεται ως εξής:

$$c[\min\{q_j+q,Q\}][j] = \min_{\substack{\{i|i\in\{1,...,n\},\\q_i< q_j\vee (q_i=q_j\wedge path[q][i][j]=0),\\t_i\neq t_j\}}} \{c[q][i]+|i-j|\}$$

- Σε κάθε βήμα ανανεώνουμε κατάλληλα τον πίνακα path.
- Αυτό σημαίνει ότι αν για προηγούμενο του κουτιού j χρησιμοποιήσουμε το i στη βέλτιστη κατανάλωση $q+q_j$ σοκολατιών (δηλ. το i ελαχιστοποιεί την σχέση) πρέπει να θέσουμε $path[q+q_j][j][i']=1$ για i'=i και για κάθε i' που ανήκει στο μονοπάτι αυτής της λύσης μέχρι το κουτί i.

Πολυπλοκότητα

Σε κάθε αναδρομή έχω επιπλέον n πράξεις για τις ενημερώσεις του πίνακα path. Οπότε, πάλι έχουμε $O(Q2n^2) = O(Qn^2)$.

Outline

- ① Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση 5
- 1η προγραμματιστική
- 7 2η προγραμματιστική

Είσοδος: Ακολουθία n (άρτιος) ζευγών (T_i, R_i) , όπου T_i η κατανάλωση ισχύος της κεραίας i όταν λειτουργεί ως πομπός και $R_i \leq T_i$ όταν λειτουργεί ως δέκτης.

Ζητείται: Ελάχιστη συνολική κατανάλωση ισχύος, όπου για κάθε i που λειτουργεί ως πομπός υπάρχει ένα και μοναδικό j>i που λειτουργεί ως δέκτης.

Λύση: Δυναμικός Προγραμματισμός

Αναδρομική Σχέση

$$C[i,j] = \min\{C[i-1,j+1] + R_i, C[i-1,j-1] + T_i\}$$

όπου C[i,j] το κόστος της βέλτιστης λύσης μέχρι και την i-οστή κεραία, έχοντας $j \leq i$ πομπούς που δεν έχουν αντιστοιχηθεί σε δέκτες προς το παρόν.

Λύση:

$$C[i,j] = \min\{C[i-1,j+1] + R_i, C[i-1,j-1] + T_i\}$$

Αν έχουμε τη βέλτιστη λύση για i-1 κεραίες τότε:

- Είτε υπάρχουν j+1 πομποί που δεν έχουν αντιστοιχηθεί σε δέκτες και η i-οστή κεραία γίνεται δέκτης οπότε μένουν j πομποί που δεν έχουν αντιστοιχηθεί σε δέκτες και προστίθεται R_i στη συνολική κατανάλωση ισχύος.
- Είτε υπάρχουν j-1 πομποί που δεν έχουν αντιστοιχηθεί σε δέκτες και η i-οστή κεραία γίνεται πομπός οπότε μένουν j πομποί που δεν έχουν αντιστοιχηθεί σε δέκτες και προστίθεται T_i στη συνολική κατανάλωση ισχύος.

Λύση:

Η ζητούμενη λύση είναι η C[n,0].

Πολυπλοκότητα

Υπολογισμός ενός εκ των $\Theta(n^2/2)$ στοιχείων του C σε O(1) \Longrightarrow $O(n^2)$

Υπάρχει πιο αποδοτικός αλγόριθμος;

Λύση:

Η ζητούμενη λύση είναι η C[n,0].

Πολυπλοκότητα

Υπολογισμός ενός εκ των $\Theta(n^2/2)$ στοιχείων του C σε O(1) \Longrightarrow $O(n^2)$

Υπάρχει πιο αποδοτικός αλγόριθμος;

Καλύτερη Λύση: Για κάποια ανάθεση πομπών-δεκτών έστω S[i] το πλήθος πομπών μείον το πλήθος δεκτών στο διάστημα [1,i]. Μία ανάθεση είναι έγκυρη αν και μόνο αν για κάθε $i\in\{1,...,n\}$ ισχύει $S[i]\geq 0$ και S[n]=0.

Θεωρούμε ότι έχουμε μια βέλτιστη έγκυρη ανάθεση στο διάστημα [1,i]. Αν ο i είναι περιττός, για να την επεκτείνουμε βάζουμε ένα δέκτη στο i+1 (S[i+1]=0). Αν είναι άρτιος, βάζουμε ένα δέκτη στο i+1, αλλά έχουμε S[i+1]=-1, άρα κάποιος δέκτης στο [1,i+1] πρέπει να μετατραπεί σε πομπό: Μετατρέπουμε αυτόν που ελαχιστοποιεί την κατανάλωση, δηλαδή αυτόν με το ελάχιστο T_j-R_j . Τώρα έχουμε S[i+1]=0.

Για να βρίσκουμε το δέκτη με το ελάχιστο $T_j - R_j$ θα χρειαστούμε ένα min-heap στο οποίο οι λειτουργίες εισαγωγής και εξαγωγής ελαχίστου στοιχείου γίνονται το πολύ σε $O(\log n)$.

Αλγόριθμος:

- Αρχικοποίησε ένα κενό min-heap Q
- $\Gamma \iota \alpha \ i = 1...n$
 - Θεώρησε τον i ως δέκτη, πρόσθεσε R_i στο συνολικό κόστος και βάλε το ζεύγος $(T_i R_i, i)$ στο Q
 - Αν S[i] < 0, αφαίρεσε από το Q το δέκτη με το ελάχιστο $T_j R_j$, μετάτρεψέ τον σε πομπό και αύξησε το συνολικό κόστος κατά $T_j R_j$.

Χρονική Πολυπλοκότητα

$O(n \log n)$

Μένει να δείξουμε το επαγωγικό βήμα, δηλαδή ότι η λύση στο διάστημα [1,i+1] είναι βέλτιστη, δεδομένου ότι η λύση στο [1,i] είναι βέλτιστη.

- Αν i περιττός (S[i]=1), τότε προφανώς η θέση i+1 πρέπει να έχει δέκτη για να είναι έγκυρη η λύση και γιατί είναι το φθηνότερο. Άρα η λύση μας είναι βέλτιστη.
- Αν i άρτιος (S[i] = 0) τότε αν προσθέσουμε δέκτη στη θέση i+1 για να είναι έγκυρη η λύση πρέπει να μετατρέψουμε ένα δέκτη σε πομπό. Προφανώς αφού η λύση είναι μέχρι στιγμής ελαχίστου κόστους, προσθέτοντας το μικρότερο $T_j R_j$ λόγω της αλλαγής (και R_{i+1} αντί T_{i+1}) έχουμε λύση μικρότερου δυνατού κόστους άρα ακόμα βέλτιστη.

Παράδειγμα:

Κατανάλωση: 0

Παράδειγμα:

$$S(i)$$
 -1
 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2
 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 0 + 6 = 6

Παράδειγμα:

Κατανάλωση:
$$6 + (8-6) = 8$$

Παράδειγμα:

$$S(i)$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 8 + 3 = 11

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 -1 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 11 + 1 = 12

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 12 + (5-1)=16

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 0 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 16 + 4 = 20

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 0 -1 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 20 + 3 = 23

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 2 1 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 23 + (6-4) = 25

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 2 1 0 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 25+7=32

Παράδειγμα:

$$i$$
 1 2 3 4 5 6 7 8 $S(i)$ 1 0 1 2 1 0 -1 T_i 8 9 5 6 10 30 12 2 R_i 6 3 1 4 3 7 5 1

Κατανάλωση: 32+5=37

Παράδειγμα:

Κατανάλωση: 37+(9-3)=43

Άσκηση 5: Πομποί και Δέκτες

Παράδειγμα:

Κατανάλωση: 43+1=44

Outline

- 🕕 Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- 4 Άσκηση 4
- ⑤ Άσκηση !
- 6 1η προγραμματιστική
- 🕡 2η προγραμματιστική

Είσοδος: Ακολουθία συντελεστών γευστικής απόλαυσης εδεσμάτων $\overline{x_1,...,x_N}$ και τρεις ακέραιοι a,b,c, οι μυστικές γευστικές παράμετροι.

Έξοδος: Μέγιστος συνολικός συντελεστής γευστικής απόλαυσης από τον χωρισμό των N εδεσμάτων σε πιάτα. Κάθε πιάτο πρέπει να περιέχει διαδοχικά εδέσματα (i,i+1,...,i+k) και έχει συντελεστή απόλαυσης ax^2+bx+c όπου $x=x_i+x_{i+1}+...+x_{i+k}$.

Λύση: Δυναμικός προγραμματισμός.

- Συμβολίζουμε με C[i] το μέγιστο δυνατό συνολικό συντελεστή χρησιμοποιώντας μόνο τα εδέσματα 1, 2, ..., i.
- Αν έχουμε υπολογίσει όλα τα C[j], για 0 < j < i ελέγχουμε κάθε δυνατό σπάσιμο (0,...,j-1), (j,...,i) και διαλέγουμε τη λύση που μεγιστοποιεί τον συντελεστή.

Αναδρομική σχέση

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{C[j-1] + a(\sum_{k=j}^{i} x_k)^2 + b(\sum_{k=j}^{i} x_k) + c\}$$

Λύση: Δυναμικός προγραμματισμός.

- Συμβολίζουμε με C[i] το μέγιστο δυνατό συνολικό συντελεστή χρησιμοποιώντας μόνο τα εδέσματα 1,2,...,i.
- Αν έχουμε υπολογίσει όλα τα C[j], για 0 < j < i ελέγχουμε κάθε δυνατό σπάσιμο (0,...,j-1), (j,...,i) και διαλέγουμε τη λύση που μεγιστοποιεί τον συντελεστή.

Αναδρομική σχέση

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{C[j-1] + a(\sum_{k=j}^{i} x_k)^2 + b(\sum_{k=j}^{i} x_k) + c\}$$

Λύση: Δυναμικός προγραμματισμός.

- Συμβολίζουμε με C[i] το μέγιστο δυνατό συνολικό συντελεστή χρησιμοποιώντας μόνο τα εδέσματα 1, 2, ..., i.
- Αν έχουμε υπολογίσει όλα τα C[j], για 0 < j < i ελέγχουμε κάθε δυνατό σπάσιμο (0,...,j-1),(j,...,i) και διαλέγουμε τη λύση που μεγιστοποιεί τον συντελεστή.

Αναδρομική σχέση

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{ C[j-1] + a(\sum_{k=j}^{i} x_k)^2 + b(\sum_{k=j}^{i} x_k) + c \}$$

Λύση: Με χρήση πίνακα αθροισμάτων S με $S[i] = \sum_{k=1}^i x_i$, η σχέση γίνεται:

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{C[j-1] + a(S[i] - S[j-1])^2 + b(S[i] - S[j-1]) + c\}$$

• Επιστρέφουμε τον όρο C[N].

$$\Theta(N^2)$$



Λύση: Με χρήση πίνακα αθροισμάτων S με $S[i] = \sum_{k=1}^i x_i$, η σχέση γίνεται:

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{C[j-1] + a(S[i] - S[j-1])^2 + b(S[i] - S[j-1]) + c\}$$

• Επιστρέφουμε τον όρο C[N].

Πολυπλοκότητα

 $\Theta(N^2)$



Λύση: Με χρήση πίνακα αθροισμάτων S με $S[i] = \sum_{k=1}^i x_i$, η σχέση γίνεται:

$$C[i] = \max_{0 < j < i} \{C[j-1] + a(S[i] - S[j-1])^2 + b(S[i] - S[j-1]) + c\}$$

• Επιστρέφουμε τον όρο C[N].

$$\Theta(N^2)$$



$$C[i] = aS^{2}[i] + bS[i] + c + \max_{0 < j < i} \{ (C[j] + aS^{2}[j] - bS[j]) - 2aS[j]S[i] \}$$

- Οι όροι έξω από το max εξαρτώνται μόνο από το i και δεν επηρεάζουν τη μεγιστοποίηση της συνάρτησης.
- Θέτουμε: $a=-2aS[j],\ b=C[j]+aS^2[j]-bS[j],\ y=C[i]$ και x=S[i]. Έτσι έχουμε συνάρτηση μορφής y=ax+b, όπου τα a,b εξαρτώνται από το j.
- ullet Άρα θέλουμε την ευθεία που μεγιστοποιεί το y στη θέση x=S[i]

$$C[i] = aS^{2}[i] + bS[i] + c + \max_{0 < j < i} \{ (C[j] + aS^{2}[j] - bS[j]) - 2aS[j]S[i] \}$$

- Οι όροι έξω από το max εξαρτώνται μόνο από το i και δεν επηρεάζουν τη μεγιστοποίηση της συνάρτησης.
- Θέτουμε: $a=-2aS[j],\ b=C[j]+aS^2[j]-bS[j],\ y=C[i]$ και x=S[i]. Έτσι έχουμε συνάρτηση μορφής y=ax+b, όπου τα a,b εξαρτώνται από το j.
- Άρα θέλουμε την ευθεία που μεγιστοποιεί το y στη θέση x=S[i]

$$C[i] = aS^{2}[i] + bS[i] + c + \max_{0 < j < i} \{(C[j] + aS^{2}[j] - bS[j]) - 2aS[j]S[i]\}$$

- Οι όροι έξω από το max εξαρτώνται μόνο από το i και δεν επηρεάζουν τη μεγιστοποίηση της συνάρτησης.
- Θέτουμε: $a=-2aS[j],\ b=C[j]+aS^2[j]-bS[j],\ y=C[i]$ και x=S[i]. Έτσι έχουμε συνάρτηση μορφής y=ax+b, όπου τα a,b εξαρτώνται από το j.
- Άρα θέλουμε την ευθεία που μεγιστοποιεί το y στη θέση x=S[i]

$$C[i] = aS^{2}[i] + bS[i] + c + \max_{0 < j < i} \{ (C[j] + aS^{2}[j] - bS[j]) - 2aS[j]S[i] \}$$

- Οι όροι έξω από το max εξαρτώνται μόνο από το i και δεν επηρεάζουν τη μεγιστοποίηση της συνάρτησης.
- Θέτουμε: $a=-2aS[j],\ b=C[j]+aS^2[j]-bS[j],\ y=C[i]$ και x=S[i]. Έτσι έχουμε συνάρτηση μορφής y=ax+b, όπου τα a,b εξαρτώνται από το j.
- ullet Άρα θέλουμε την ευθεία που μεγιστοποιεί το y στη θέση x=S[i]

Outline

- 🕕 Άσκηση 1
- ② Άσκηση 2
- ③ Άσκηση 3
- ⑤ Άσκηση 5
- 6 1η προγραμματιστική
- 🕡 2η προγραμματιστική

<u>Είσοδος</u>: Ακολουθία N φυσικών $s_1,...,s_N$, τα social credits των ατόμων που μπορούμε να συναντήσουμε, με τη σειρά που μπορούν να γίνουν οι συναντήσεις.

Έξοδος: Ο μέγιστος αριθμός ατόμων που μπορούμε να συναντήσουμε, έτσι ώστε κάθε άτομο που συναντάμε, με μια το πολύ εξαίρεση, να έχει υψηλότερο social credit από το προηγούμενο.

Λύση:

- Κάθε εφικτή λύση 'σπάει' σε δυο αύξουσες υποακολουθίες.
- Άρα ψάχνουμε ένα σημείο $k \in 1, 2, ...N$ που μεγιστοποιεί το άθροισμα της μέγιστης αύξουσας υποακολουθίας που ξεκινάει από θέση $s_l \geq 1$ και τελειώνει στην θέση $f_l \leq k$ και της μέγιστης φθίνουσας υποακλουθίας που ξεκινά από την θέση $f_r \leq N$ και τελειώνει σε θέση $s_r > k$.
- Τρέχουμε τον γνωστό αλγόριθμο δυναμικού προγραμματισμού για longest increasing subsequences (LIS) δυο φορές. Μια για να βρούμε όλα τα LIS από τη θέση 1 μέχρι τις θέσεις j, $\forall j | 1 \leq j \leq N$ και μια για όλα τα longest decreasing subsequences (LDS) από τη θέση N μέχρι τις θέσεις l, $N \geq l \geq 1$.

Λύση:

- Κάθε εφικτή λύση 'σπάει' σε δυο αύξουσες υποακολουθίες.
- Άρα ψάχνουμε ένα σημείο $k \in 1, 2, ...N$ που μεγιστοποιεί το άθροισμα της μέγιστης αύξουσας υποακολουθίας που ξεκινάει από θέση $s_l \geq 1$ και τελειώνει στην θέση $f_l \leq k$ και της μέγιστης φθίνουσας υποακλουθίας που ξεκινά από την θέση $f_r \leq N$ και τελειώνει σε θέση $s_r > k$.
- Τρέχουμε τον γνωστό αλγόριθμο δυναμικού προγραμματισμού για longest increasing subsequences (LIS) δυο φορές. Μια για να βρούμε όλα τα LIS από τη θέση 1 μέχρι τις θέσεις j, $\forall j | 1 \leq j \leq N$ και μια για όλα τα longest decreasing subsequences (LDS) από τη θέση N μέχρι τις θέσεις l, $N \geq l \geq 1$.

Λύση:

- Κάθε εφικτή λύση 'σπάει' σε δυο αύξουσες υποακολουθίες.
- Άρα ψάχνουμε ένα σημείο $k \in 1, 2, ...N$ που μεγιστοποιεί το άθροισμα της μέγιστης αύξουσας υποακολουθίας που ξεκινάει από θέση $s_l \geq 1$ και τελειώνει στην θέση $f_l \leq k$ και της μέγιστης φθίνουσας υποακλουθίας που ξεκινά από την θέση $f_r \leq N$ και τελειώνει σε θέση $s_r > k$.
- Τρέχουμε τον γνωστό αλγόριθμο δυναμικού προγραμματισμού για longest increasing subsequences (LIS) δυο φορές. Μια για να βρούμε όλα τα LIS από τη θέση 1 μέχρι τις θέσεις j, $\forall j | 1 \leq j \leq N$ και μια για όλα τα longest decreasing subsequences (LDS) από τη θέση N μέχρι τις θέσεις I, $N \geq I \geq 1$.

Longest increasing subsequences: Υπολογισμός με γνωστό αλγόριθμο σε O(NlogN):

- Για κάθε i από 1 μέχρι Ν:
 - Ψάχνουμε το $\max_{l\in\{0,...,L_{max}\}|s_{low[l]}< s_i}\{l\}, \text{ με δυαδική αναζήτηση στα } \{s_{low[1]},s_{low[2]},...\}.$
 - Το μήκος της μεγαλύτερης υποακολουθίας που τελειώνει στο s_i , LIS[i] θα είναι I+1 και θέτουμε Iow(I+1)=i.
 - Προσαυξάνουμε κατάλληλα το L_{max} (και φυσικά θυμόμαστε για κάθε LIS[i] το προηγούμενο στοιχείο στην ακολουθία).

Longest increasing subsequences: Υπολογισμός με γνωστό αλγόριθμο σε O(NlogN):

Έστω πίνακας low[] όπου low[I]=i ο δείκτης για τον οποίο το s_i να είναι το μικρότερο στοιχείο στο οποίο τελειώνει κάποια αύξουσα ακολουθία μήκους I και L_{max} , το μέγιστο μήκος υποακολουθίας που έχει βρεθεί (αρχικοποιούμε με 1).

Για κάθε i από 1 μέχρι Ν:

- Ψάχνουμε το $\max_{I \in \{0,\dots,L_{max}\}|s_{low[I]} < s_i} \{I\}, \text{ με δυαδική αναζήτηση στα} \{s_{low[1]},s_{low[2]},\dots\}.$
- Το μήκος της μεγαλύτερης υποακολουθίας που τελειώνει στο s_i , LIS[i] θα είναι I+1 και θέτουμε Iow(I+1)=i.
- Προσαυξάνουμε κατάλληλα το L_{max} (και φυσικά θυμόμαστε για κάθε LIS[i] το προηγούμενο στοιχείο στην ακολουθία).

Longest increasing subsequences: Υπολογισμός με γνωστό αλγόριθμο σε O(NlogN):

- Για κάθε i από 1 μέχρι Ν:
 - Ψάχνουμε το $\max_{I\in\{0,...,L_{max}\}|s_{low[I]}< s_i}\{I\},$ με δυαδική αναζήτηση στα $\{s_{low[1]},s_{low[2]},...\}.$
 - Το μήκος της μεγαλύτερης υποακολουθίας που τελειώνει στο s_i , LIS[i] θα είναι I+1 και θέτουμε low(I+1)=i.
 - Προσαυξάνουμε κατάλληλα το L_{max} (και φυσικά θυμόμαστε για κάθε LIS[i] το προηγούμενο στοιχείο στην ακολουθία).

Longest increasing subsequences: Υπολογισμός με γνωστό αλγόριθμο σε O(NlogN):

- Για κάθε i από 1 μέχρι Ν:
 - Ψάχνουμε το $\max_{I\in\{0,...,L_{max}\}|s_{low[I]}< s_i}\{I\},$ με δυαδική αναζήτηση στα $\{s_{low[1]},s_{low[2]},...\}.$
 - Το μήκος της μεγαλύτερης υποακολουθίας που τελειώνει στο s_i , LIS[i] θα είναι I+1 και θέτουμε low(I+1)=i.
 - Προσαυξάνουμε κατάλληλα το L_{max} (και φυσικά θυμόμαστε για κάθε LIS[i] το προηγούμενο στοιχείο στην ακολουθία).

Longest increasing subsequences: Υπολογισμός με γνωστό αλγόριθμο σε O(NlogN):

- Για κάθε i από 1 μέχρι Ν:
 - Ψάχνουμε το $\max_{I\in\{0,...,L_{max}\}|s_{low[I]}< s_i}\{I\},$ με δυαδική αναζήτηση στα $\{s_{low[1]},s_{low[2]},...\}.$
 - Το μήκος της μεγαλύτερης υποακολουθίας που τελειώνει στο s_i , LIS[i] θα είναι I+1 και θέτουμε Iow(I+1)=i.
 - Προσαυξάνουμε κατάλληλα το L_{max} (και φυσικά θυμόμαστε για κάθε LIS[i] το προηγούμενο στοιχείο στην ακολουθία).

Πολυπλοκότητα:

- Αντίστοιχα βρίσκουμε το διάνυσμα LDT[j] (longest decreasing subsequences).
- Epistrépoure to $\max_{k \in \{1,2,\dots,N\}} \{LIT[k] + LDT[k]\}.$

$$O(NlogN) + O(NlogN) + O(N) = O(NlogN)$$

Πολυπλοκότητα:

- Αντίστοιχα βρίσκουμε το διάνυσμα LDT[j] (longest decreasing subsequences).
- Epistrépoure to $\max_{k \in \{1,2,\dots,N\}} \{LIT[k] + LDT[k]\}.$

$$O(NlogN) + O(NlogN) + O(N) = O(NlogN)$$

Πολυπλοκότητα:

- Αντίστοιχα βρίσκουμε το διάνυσμα LDT[j] (longest decreasing subsequences).
- Epistrépoure to $\max_{k \in \{1,2,\dots,N\}} \{\mathit{LIT}[k] + \mathit{LDT}[k]\}.$

$$O(NlogN) + O(NlogN) + O(N) = O(NlogN)$$

Πολυπλοκότητα:

- Αντίστοιχα βρίσκουμε το διάνυσμα LDT[j] (longest decreasing subsequences).
- Epistrépoure to $\max_{k \in \{1,2,\dots,N\}} \{ LIT[k] + LDT[k] \}.$

$$O(NlogN) + O(NlogN) + O(N) = O(NlogN)$$