

Prinzip der RSA - Verschlüsselung

Empfänger: $N = p \cdot q$ Produkt zweier sehr großer Primzahlen,
 er rechnet in $\mathbb{Z}_{\tilde{N}}$ mit $\tilde{N} = (p-1) \cdot (q-1)$ folgendes aus:
 er bestimmt e mit $1 < e < \tilde{N}$ und $\text{ggT}(e, \tilde{N}) = 1 \Rightarrow$
 e hat in $\mathbb{Z}_{\tilde{N}}$ eine Inverse bezüglich der Multiplikation,
 er berechnet diese Inverse, d.h. er löst $\bar{e} \cdot d = 1$ in $\mathbb{Z}_{\tilde{N}}$
öffentlicher Schlüssel ist (N, e)
private Schlüssel ist (N, d)

Sender: Er kennt den öffentlichen Schlüssel (N, e) .
 Er kodiert den zu verschlüsselnden Text in eine
 Zahlenfolge $a_1 a_2 \dots a_k$ mit $\text{ggT}(a_i, N) = 1$, $1 \leq i \leq k$
 Für jede Zahl a_i ($1 \leq i \leq k$) berechnet er in \mathbb{Z}_N
 die Zahl $\bar{A}_i = \overline{a_i^e}$;
 die Zahlenfolge $A_1 A_2 \dots A_k$ ist dann die verschlüsselte Nachricht!

Empfänger: Er bekommt die Zahlenfolge $A_1 A_2 \dots A_k$ und berechnet mit
 dem privaten Schlüssel (N, d) in \mathbb{Z}_N die Zahlen \bar{A}_i^d ;
 es gilt $\bar{A}_i^d = a_i$, d.h. aus $A_1 A_2 \dots A_k$ wird wieder $a_1 a_2 \dots a_k$.

Warum funktioniert das?

Definition: Für $n \in \mathbb{N}$ wird definiert

$$a) \quad \phi(n) = \{k \in \mathbb{N} \mid 1 \leq k < n \wedge \text{ggT}(k, n) = 1\}$$

Das ist die Menge der zu n teilerfremden nat. Zahlen kleiner als n .

b) Die Funktion $\varphi: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit $\varphi(n) = |\phi(n)| \hat{=}$ Anzahl der Elemente
 in der Menge $\phi(n)$; diese Funktion heißt Eulersche phi-Funktion.

Beispiele:

$$n=18 \Rightarrow \phi(18) = \{1, 5, 7, 11, 13, 17\}, \quad \varphi(18) = |\phi(18)| = 6$$

$$n=21 \Rightarrow \phi(21) = \{1, 2, 4, 5, 8, 10, 11, 13, 16, 17, 19, 20\}, \quad \varphi(21) = 12$$

$$\left\{ \begin{array}{l} n=7 \Rightarrow \phi(7) = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}, \quad \varphi(7) = 6 = 7-1 \\ n=3 \Rightarrow \phi(3) = \{1, 2\}, \quad \varphi(3) = 2 = 3-1 \end{array} \right.$$

$$\rightarrow 12 = \varphi(21) = \varphi(3 \cdot 7) = \underbrace{\varphi(3)}_{=2} \cdot \underbrace{\varphi(7)}_{=6}$$

Bemerkung:

$$1) p \in \mathbb{N} \text{ Primzahl} \Rightarrow \varphi(p) = p-1 \text{ denn } \phi(p) = \{1, 2, 3, \dots, p-1\}$$

$$2) p, q \in \mathbb{N} \text{ beide Primzahlen} \Rightarrow \varphi(p \cdot q) = \varphi(p) \cdot \varphi(q) = (p-1) \cdot (q-1)$$

Satz von Euler:

Gegeben sind $a, N \in \mathbb{N}$ mit $\text{ggT}(a, N) = 1$, d.h. a und N sind teilerfremd.

Dann gilt

$$a^{\varphi(N)} \equiv 1 \pmod{N} \quad \text{anders formuliert: } \overline{a^{\varphi(N)}} = \overline{1} \text{ in } \mathbb{Z}_N$$

Folgerung daraus ist der „kleine“ Satz von Fermat, nämlich:

$$\text{Für jede Primzahl } p \in \mathbb{N} \text{ gilt } a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p} \Leftrightarrow a^p \equiv a \pmod{p}$$

$$(p \text{ Primzahl} \Rightarrow \varphi(p) = p-1, \text{ dann ist nach dem Satz von Euler } a^{\varphi(p)} = a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p})$$

Beweisidee zum RSA-Algorithmus

öffentlicher Schlüssel (N, e) mit $N = p \cdot q$ p und q Primzahlen

$$\varphi(N) = \varphi(p \cdot q) = (p-1) \cdot (q-1) = \tilde{N} \text{ und } \underline{\bar{e} \cdot \bar{d} = \bar{1}} \text{ in } \mathbb{Z}_{\tilde{N}} = \mathbb{Z}_{\varphi(N)}$$

privater Schlüssel (N, d) mit diesem $d \xrightarrow{\uparrow}$

Klartext als Zahl: a mit $\text{ggT}(a, N) = 1$, verschlüsselt wird a in

$\bar{a}^e \in \mathbb{Z}_N$ (Rest von a^e beim Teilen durch N): $\bar{A} = \bar{a}^e$, A wird gesendet

Zur Erstedklrung wird berechnet:

$\overline{A^d} \in \mathbb{Z}_N$ berechnet; es ist

$$\overline{A^d} = (\overline{a^e})^d = \overline{a^{ed}} \text{ in } \mathbb{Z}_N$$

Es gilt $\overline{e} \cdot \overline{d} = \overline{1}$ in $\mathbb{Z}_N = \mathbb{Z}_{\varphi(N)}$, d.h. $e \cdot d$ hat Rest 1 beim Teilen durch $\varphi(N)$; es gibt also ein $i \in \mathbb{N}$ mit $e \cdot d = i \cdot \varphi(N) + 1$

$$\Rightarrow \overline{a^{ed}} \text{ in } \mathbb{Z}_N \text{ ist } \overline{a^{i \cdot \varphi(N) + 1}} \text{ in } \mathbb{Z}_N \text{ und damit: } \overline{a^{ed}} = \overline{a^{i \cdot \varphi(N) + 1}}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\overline{a^{e \cdot d}}}_{\overline{A^d}} = \overline{a^{i \cdot \varphi(N)}} \cdot \overline{a} = \overline{a} \cdot \underbrace{(\overline{a^{\varphi(N)}})^i}_{=1 \text{ nach Satz von Euler}} = \overline{a} \cdot \overline{1}^i = \overline{a} \cdot \overline{1} = \overline{a}$$

insgesamt gilt: $\overline{A^d} = \overline{a}$ in \mathbb{Z}_N .

Beweisidee zum Satz von Euler $a, N \in \mathbb{N}$ mit $\text{ggT}(a, N) = 1$

Behauptung $a^{\varphi(N)} \equiv 1 \pmod{N}$ ($\overline{a^{\varphi(N)}} = \overline{1}$ in \mathbb{Z}_N)

Setze $l = \varphi(N)$, dann ist $\Phi(N) = \{k_1, k_2, \dots, k_l\}$ mit $\text{ggT}(k_i, N) = 1$ für $1 \leq i \leq l$; d.h. $\overline{k_1}, \overline{k_2}, \dots, \overline{k_l}$ in \mathbb{Z}_N haben inverse Elemente bezgl. der Multiplikation in \mathbb{Z}_N .

Für die Zahlen $a \cdot k_i$ ($1 \leq i \leq n$) gilt auch $\text{ggT}(a \cdot k_i, N) = 1$, d.h. auch $\overline{a \cdot k_1}, \overline{a \cdot k_2}, \dots, \overline{a \cdot k_l}$ in \mathbb{Z}_N haben inverse Elemente bezgl. der Multiplikation in \mathbb{Z}_N .

Für $\mathbb{Z}_N^* = \{ \overline{k} \in \mathbb{Z}_N \mid \text{es gibt } \overline{l} \in \mathbb{Z}_N \text{ mit } \overline{k} \cdot \overline{l} = \overline{1} \}$

$$= \{ \overline{k} \in \mathbb{Z}_N \mid \text{ggT}(k, N) = 1 \} = \{ \overline{k_1}, \overline{k_2}, \dots, \overline{k_l} \};$$

es ist aber auch $\overline{a \cdot k_1}, \overline{a \cdot k_2}, \dots, \overline{a \cdot k_l} \in \mathbb{Z}_N^* = \{ \overline{k_1}, \overline{k_2}, \dots, \overline{k_l} \}$

$\overline{a \cdot k_1}, \overline{a \cdot k_2}, \dots, \overline{a \cdot k_l}$ ist nur eine andere Sortierung (eine Permutation) der Zahlen $\overline{k_1}, \overline{k_2}, \dots, \overline{k_l}$ und damit in \mathbb{Z}_N :

$$\overline{K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \cdot \dots \cdot K_e} = \overline{(a_{K_1}) \cdot (a_{K_2}) \cdot \dots \cdot (a_{K_e})} \Leftrightarrow$$

$$\text{ggT}(K_i, N) = 1$$

$$\overline{K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \cdot \dots \cdot K_e} = \overline{a^l \cdot K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \cdot \dots \cdot K_e} = \overline{(a^l) \cdot (K_1 \cdot K_2 \cdot K_3 \cdot \dots \cdot K_e)}$$

nach Kürzen hat man $\overline{1} = \overline{a^l}$ in \mathbb{Z}_N also $\overline{1} = \overline{a^{q(N)}}$ in \mathbb{Z}_N

Lineare Gleichungssysteme und Gauß-Algorithmus

Definition: (Wir betrachten nur die Fälle $n \leq k$)

Gegeben sind $n \cdot k$ reelle Zahlen a_{ij} ($1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq k$) und n reelle Zahlen b_i ($1 \leq i \leq n$).

① Gesucht sind die Werte der k Unbekannten x_j ($1 \leq j \leq k$) mit

$$\left. \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1k}x_k = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2k}x_k = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nk}x_k = b_n \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{in Kurzform} \\ \sum_{j=1}^k a_{ij} \cdot x_j = b_i, 1 \leq i \leq n \end{array}$$

also Lösungen dieses linearen Gleichungssystems mit n Gleichungen für k Unbekannte.

② Die Zahlen a_{ij} , $1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq k$ heißen Koeffizienten des linearen Gleichungssystems; die Zahlen b_i , $1 \leq i \leq n$ heißen rechte Seite des linearen Gleichungssystems und die gesuchten Zahlen x_j , $1 \leq j \leq k$ heißen Unbekannte des linearen Gleichungssystems.

Beispiele:

$$\left. \begin{array}{l} \textcircled{1} \quad \begin{array}{l} 3x_1 - 5x_2 + x_3 - x_4 = 1 \\ \quad \quad 2x_2 - x_3 = 0 \\ \quad \quad x_1 + x_2 + x_3 - 5x_4 = -2 \end{array} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{lineares Gleichungssystem mit} \\ n=3 \text{ Gleichungen und } k=4 \\ \text{Unbekannten } x_1, x_2, x_3, x_4 \\ \text{rechte Seite: } b_1=1, b_2=0, b_3=-2 \end{array}$$

Koeffizienten $a_{11}=3, a_{12}=-5, a_{13}=1, a_{14}=-1$

$a_{21}=0, a_{22}=2, a_{23}=-1, a_{24}=0$

$a_{31}=1, a_{32}=1, a_{33}=1, a_{34}=-5$

$$\begin{aligned} \textcircled{2} \quad & \begin{cases} 5x - 2y = 0 \\ -2x + 3y = 0 \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} n=2 \text{ Gleichungen für } k=2 \text{ Unbekannte nämlich } x \text{ und } y, \text{ formal} \\ \text{Unbekannte } x_1=x, x_2=y \end{array} \right\} \end{aligned}$$

Koeffizienten: $a_{11}=5, a_{12}=-2, a_{21}=-2, a_{22}=3$

rechte Seite: $b_1=0, b_2=0$

Bemerkung: $n \leq k$ heißt: Wir betrachten nur lineare Gleichungssysteme mit weniger Gleichungen als Unbekannte ($n < k$) oder genau so viele Gleichungen wie Unbekannte ($n = k$).

Definition:

① Die $n \cdot k$ Koeffizienten $a_{ij}, 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq k$ eines lin. GLS bilden die Koeffizientenmatrix A des lin. GLS; das ist ein rechteckiges Zahlenschema mit n Zeilen und k Spalten, nämlich

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nk} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq k}}$$

j heißt Spaltenindex ($1 \leq j \leq k$)

i heißt Zeilenindex ($1 \leq i \leq n$)

② Die k Unbekannten x_1, x_2, \dots, x_k bilden den Vektor der Unbekannten, nämlich

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_k \end{pmatrix}$$

(Ein solcher Vektor \vec{x} kann auch als Matrix mit k Zeilen und 1 Spalte interpretiert werden)

③ Die n Zahlen b_1, b_2, \dots, b_n bilden den Vektor der rechten Seite, nämlich

$$\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

(Ein solcher Vektor \vec{b} kann auch als Matrix mit n Zeilen und 1 Spalte interpretiert werden)

Beispiel:

$$\left. \begin{array}{rcl} 3x_1 - 5x_2 + x_3 - x_4 & = & 1 \\ 2x_2 - x_3 & = & 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 - 5x_4 & = & -2 \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 3 & -5 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & -5 \end{pmatrix}, \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}, \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$$