

Aus der 35. Vorlesung:

$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$ hat die Eigenwerte $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_2 = 4$.

Eigenvektoren zu $\lambda_1 = 1$ sind die Vektoren $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} -1/2 t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$

Eigenvektoren zu $\lambda_2 = 4$ sind die Vektoren $\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$.

Probe: $\vec{v} \neq \vec{0}$ ist Eigenvektor zum Eigenwert λ von $A \Leftrightarrow A \cdot \vec{v} = \lambda \cdot \vec{v}$

$$A \cdot \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1/2 t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3/2 t + t \\ -t + 2t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1/2 t \\ t \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} -1/2 t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$\Rightarrow A \cdot \vec{v}_1 = \lambda_1 \cdot \vec{v}_1$$

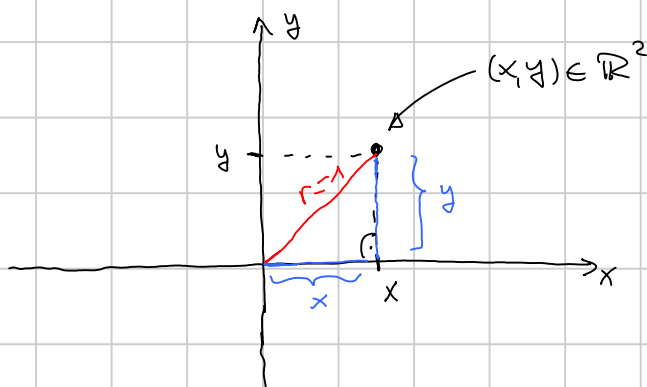
$$A \cdot \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3t + t \\ 2t + 2t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4t \\ 4t \end{pmatrix} = 4 \cdot \begin{pmatrix} t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$\Rightarrow A \cdot \vec{v}_2 = \lambda_2 \cdot \vec{v}_2$$

Geometrische Bedeutung von Eigenvektoren von (2x2)-Matrizen

$$\mathbb{R}^2 \rightarrow K = \left\{ \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1 \right\}$$

Welche Punktmenge in \mathbb{R}^2 ist das? Einheitskreis!



nach Pythagoras gilt im rechtwinkligen

Dreieck $x^2 + y^2 = r^2 = 1$

Der Punkt $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, der die

Gleichung $x^2 + y^2 = 1$ erfüllt, hat

den Abstand 1 vom KO-Ursprung,

d.h. alle Punkte aus der Menge K liegen auf dem Kreis mit Radius 1 um den KO-Ursprung!

$$E = \left\{ \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 4x^2 + 25y^2 = 100 \right\}$$

$$= \left\{ \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid 4x^2 + 25y^2 - 100 = 0 \right\}$$

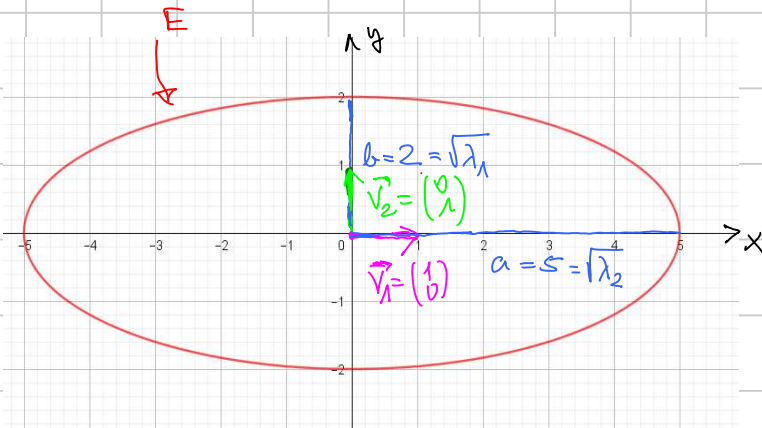
↑ Welche Punktmenge im \mathbb{R}^2 ist das?

$$4x^2 + 25y^2 = 100 \Leftrightarrow \frac{4x^2}{100} + \frac{25y^2}{100} = 1$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\frac{x^2}{25} + \frac{y^2}{4}}_{a=5, b=2} = 1$$

Ellipse mit Achsen parallel zu den Koordinatenachsen und Achsenabschnitt a auf der x-Achse sowie Achsenabschnitt b auf der y-Achse

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$



x-Achse, y-Achse also die Koordinatenachsen sind die Achsen der Ellipse E

Verbindung zu Matrizen, Eigenwerten und Eigenvektoren:

$$E = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^2 \mid \langle \vec{x}, \underline{A} \vec{x} \rangle - 100 = 0 \right\}$$

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 25 \end{pmatrix}, \quad \vec{x} \in \mathbb{R}^2 \text{ mit } \langle \vec{x}, \underline{A} \cdot \vec{x} \rangle - 100 = 0$$

$$\underline{A} \cdot \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 25 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4x \\ 25y \end{pmatrix} \quad \rightarrow \quad 4x^2 + 25y^2 - 100 = 0$$

$$\langle \vec{x}, \underline{A} \cdot \vec{x} \rangle = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4x \\ 25y \end{pmatrix} = 4x^2 + 25y^2$$

→ Eigenwerte & Eigenvektoren von \underline{A} :

λ Eigenwert, wenn $\det(\underline{A} - \lambda \underline{E}) = 0$ ist

$$|\underline{A} - \lambda \underline{E}| = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 \\ 0 & 25-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda)(25-\lambda) \Rightarrow \lambda_1 = 4, \lambda_2 = 25 \text{ sind Eigenwerte von } \underline{A}$$

$$\text{Für } \vec{v}_1 = t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix} \text{ gilt } \underline{A} \cdot \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 25 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4t \\ 0 \end{pmatrix} = 4 \cdot \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix}, t \neq 0$ sind Eigenvektoren zu $\lambda_1 = 4$

Für $\vec{v}_2 = t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$ gilt $\underline{A} \cdot \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 25 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 25t \end{pmatrix} = 25 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \vec{v}_2 = t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$ sind Eigenvektoren zu $\lambda_2 = 25$

Für $t=1$ erhalten wir zwei Eigenvektoren der Länge 1 nämlich

$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow$ bestimmen die Richtung der Achsen dieser

Ellipse: $\vec{g}_1(t) = t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \rightarrow x\text{-Achse}$

$\vec{g}_2(t) = t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \rightarrow y\text{-Achse}$

2. Konkretes Beispiel:

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 5 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 7 \end{pmatrix}; \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{A} \cdot \vec{x} = \begin{pmatrix} 5 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5x - \sqrt{3}y \\ -\sqrt{3}x + 7y \end{pmatrix}$$

$$\langle \vec{x}, \underline{A} \cdot \vec{x} \rangle = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5x - \sqrt{3}y \\ -\sqrt{3}x + 7y \end{pmatrix} = 5x^2 - \sqrt{3}xy - \sqrt{3}xy + 7y^2 = 5x^2 - 2\sqrt{3}xy + 7y^2$$

$$E = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^2 \mid \langle \vec{x}, \underline{A} \cdot \vec{x} \rangle - 16 = 0 \right\} \left\{ \begin{array}{l} \text{geault: Achsen der Ellipse} \\ \text{und Achsenabschnitte!} \end{array} \right.$$

Ansatz: Berechne die Eigenwerte und Eigenvektoren der Matrix

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 5 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 7 \end{pmatrix}$$

$$0 = \det(\underline{A} - \lambda \underline{E}) = \begin{vmatrix} 5-\lambda & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 7-\lambda \end{vmatrix} = (5-\lambda)(7-\lambda) - (-\sqrt{3})(-\sqrt{3}) \\ = \lambda^2 - 12\lambda + 35 - 3$$

$$\Leftrightarrow \lambda^2 - 12\lambda + 32 = 0 \Leftrightarrow \lambda_{1,2} = 6 \pm \sqrt{36 - 32} = 6 \pm 2$$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 = 8, \lambda_2 = 4 \leftarrow \text{Eigenwerte von } \underline{A}$$

Zugehörige Eigenvektoren:

$$\lambda_1 = 8 \rightarrow (\underline{A} - 8 \cdot \underline{E}) \cdot \vec{v} = \vec{0}$$

$$\begin{array}{cc|c} v_1 & v_2 & \\ \hline -3 & -\sqrt{3} & 0 \\ -\sqrt{3} & -1 & 0 \\ \hline -3 & -\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$$\rightarrow v_2 = t, -3v_1 = \sqrt{3}t \Rightarrow v_1 = -\sqrt{3}/3 t$$

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} -\sqrt{3}/3 t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0 \rightarrow \vec{g}_1(t) = t \cdot \begin{pmatrix} -\sqrt{3}/3 \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}$$

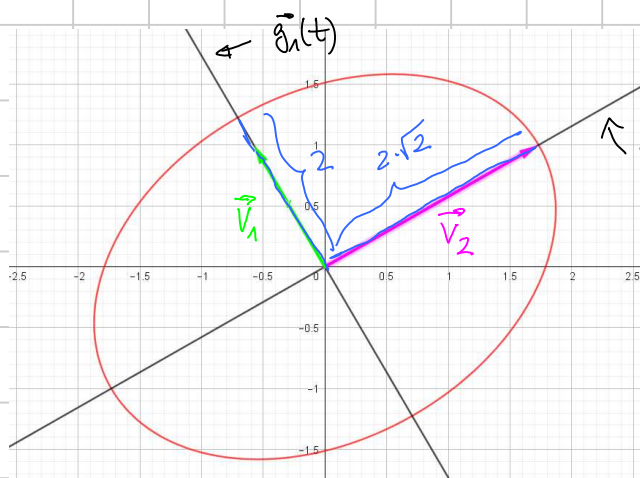
$$\lambda_2 = 4 \rightarrow (\underline{A} - 4 \cdot \underline{E}) \cdot \vec{v} = \vec{0}$$

$$\begin{array}{cc|c} v_1 & v_2 & \\ \hline 1 & -\sqrt{3} & 0 \\ -\sqrt{3} & 3 & 0 \\ \hline 1 & -\sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$$\rightarrow v_2 = t, v_1 = \sqrt{3}t$$

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} \sqrt{3}t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$\rightarrow \vec{g}_2(t) = t \cdot \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ 1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}$$



Die Eigenvektoren liefern die Richtung der Achsen der Ellipse
und die Wurzeln der Eigenwerte
liefern die Achsenabschnitte

$$\sqrt{\lambda_2} = \sqrt{4} = 2$$

$$\sqrt{\lambda_1} = \sqrt{8} = 2 \cdot \sqrt{2}$$

Ein weiteres Beispiel für Eigenwerte und Eigenvektoren einer (3×3) -Matrix

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{gesucht: Eigenwerte \& Eigenvektoren von } \underline{A}$$

$$\underline{A} - \lambda \underline{E} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} - \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3-\lambda & -1 & 0 \\ 2 & -\lambda & 0 \\ -2 & 2 & -1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$\det(\underline{A} - \lambda \underline{E}) = + (3-\lambda) \cdot \begin{vmatrix} -\lambda & 0 \\ 2 & -1-\lambda \end{vmatrix} - (-1) \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ -2 & -1-\lambda \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 &= (3-\lambda) \cdot [(1-\lambda) \cdot (-1-\lambda) - 0] + [2 \cdot (-1-\lambda) - 0 \cdot (-2)] \\
 &= (3-\lambda) \cdot (-\lambda) \cdot (-1-\lambda) + 2 \cdot (-1-\lambda) \\
 &= (-1-\lambda) \cdot [(3-\lambda) \cdot (-\lambda) + 2] \\
 &= (-1-\lambda) \cdot [\lambda^2 - 3\lambda + 2]
 \end{aligned}$$

$$0 = \det(\underline{A} - \lambda \underline{E}) \Leftrightarrow \underbrace{(-1-\lambda)}_{\lambda_1 = -1} \cdot \underbrace{[\lambda^2 - 3\lambda + 2]}_{\lambda_{2,3} = \frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{9}{4} - 2} = \frac{3}{2} \pm \frac{1}{2}} = 0$$

$\Rightarrow \underline{A}$ hat die Eigenwerte $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 2$

Berechnung der zugehörigen Eigenvektoren: $(\underline{A} - \lambda_i \underline{E}) \cdot \vec{v}_i = \vec{0} \quad i = 1, 2, 3$

$$\vec{v}_i = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3-\lambda & -1 & 0 \\ 2 & -\lambda & 0 \\ -2 & 2 & -1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\lambda_1 = -1} \rightarrow \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 x & y & z & \\
 \hline
 4 & -1 & 0 & 0 \\
 2 & 1 & 0 & 0 \\
 -2 & 2 & 0 & 0
 \end{array} \left. \begin{array}{l} \xrightarrow{1 \cdot (-2)} \\ \xrightarrow{1 \cdot 2} \end{array} \right\} +$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 4 & -1 & 0 & 0 \\
 0 & -3 & 0 & 0 \\
 0 & 3 & 0 & 0
 \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \xrightarrow{+} \end{array} \right\} +$$

$$\left. \begin{array}{ccc|c}
 4 & -1 & 0 & 0 \rightarrow x=0 \\
 0 & -3 & 0 & 0 \rightarrow y=0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 \rightarrow z=t
 \end{array} \right\} \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$\boxed{\lambda_2 = 1}$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 x & y & z & \\
 \hline
 2 & -1 & 0 & 0 \\
 2 & -1 & 0 & 0 \\
 -2 & 2 & -2 & 0
 \end{array} \left. \begin{array}{l} \xrightarrow{1 \cdot (-1)} \\ \xrightarrow{+} \\ \xrightarrow{+} \end{array} \right\} +$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 2 & -1 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & -2 & 0
 \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \\ \xrightarrow{+} \end{array} \right\} +$$

$$\begin{array}{ccc|c}
 x & y & z & \\
 \hline
 2 & -1 & 0 & 0 \rightarrow 2x = y = 2t \Rightarrow x = t \\
 0 & 1 & -2 & 0 \rightarrow z = t, y = 2t \\
 0 & 0 & 0 & 0
 \end{array}$$

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} t \\ 2t \\ t \end{pmatrix}, t \neq 0$$

$$\lambda_3 = 2$$

x	y	z	
1	-1	0	0
2	-2	0	0
-2	2	-3	0

$1 \cdot (-2) \quad 1 \cdot 2$
 $\leftarrow +$
 $\leftarrow +$

1	-1	0	0
0	0	0	0
0	0	-3	0

$\rightarrow y=t, x=t$
 $\rightarrow z=0$

$$\vec{v}_3 = \begin{pmatrix} t \\ t \\ 0 \end{pmatrix}, t \neq 0$$