

### 楕円アレイを用いた内側音場再現における 受聴領域の伸縮と回転

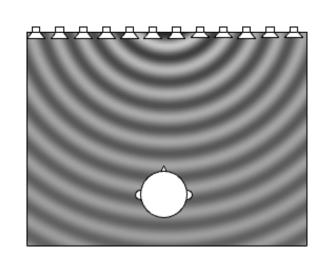
☆任逸,羽田陽一 電気通信大学大学院情報理工学研究科 情報学専攻羽田研究室

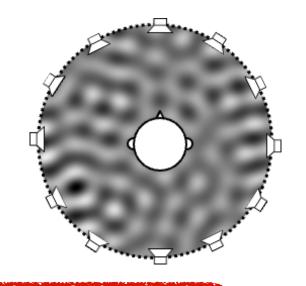
## 研究背景



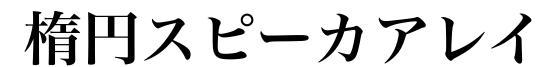
#### 音場再現

· 高臨場感再生技術 · 立体音響技術





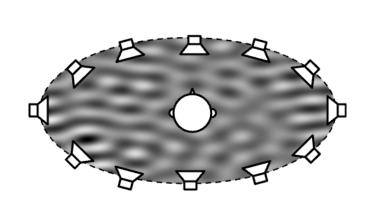
解析的(波数領域, 2次元)手法では直線と円形アレイに限られている

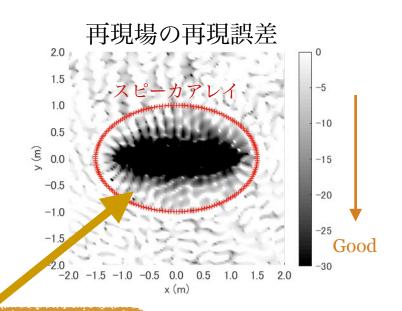




楕円スピーカアレイを用いた音場再現法(任+,2020)

• 楕円座標系×波数領域処理(Mathieu関数展開)





楕円形の受聴領域



### Mathieu関数展開に基づく音場再現法

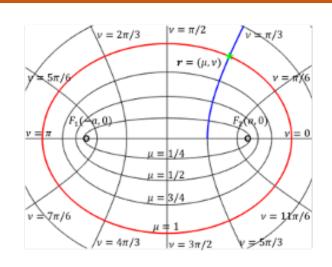
#### • 楕円座標系

$$\begin{cases} x = a \cosh u \cos v \\ y = a \sinh u \sin v \end{cases}$$



- ・Helmholtz方程式の(直交)固有関数
  - $me_n(q, v)$ : Mathieu角度関数
  - ►  $M_n^{(\zeta)}(q, u)$ : Mathieu動径関数  $(\zeta \in \{1, 2, 3, 4\})$
- ・音場のMathieu関数展開

$$p(v,u) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left[ \alpha_n^{\mathrm{i}} M_n^{(1)}(q,u) m e_n(q,v) + \alpha_n^{\mathrm{s}} M_n^{(4)}(q,u) m e_n(q,v) \right]$$
  
内部音場 外部音場





**Matching** 

### Mathieu関数展開に基づく音場再現法

#### 波数領域Mode Matching (円形・球面アレイと同様)

•目標1次音場展開 (内部音場仮定)

$$p(v, u) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} \alpha_n M_n^{(1)}(q, u) m e_n(q, v)$$

・楕円スピーカアレイの2次音場展開d<sub>n</sub>: 駆動信号の展開係数

$$\hat{p}(v,u) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} -\frac{j}{4} L M_n^{(4)}(q,u_0) d_n M_n^{(1)}(q,u) m e_n(q,v)$$

Mode Matching

g

Mathieu) 類似 但 文性  $\int_{0}^{2\pi} m e_{n}(q, v) m e_{n'}(q, -v) dv = 2\pi \delta_{nn'}$ 

・駆動信号の導出

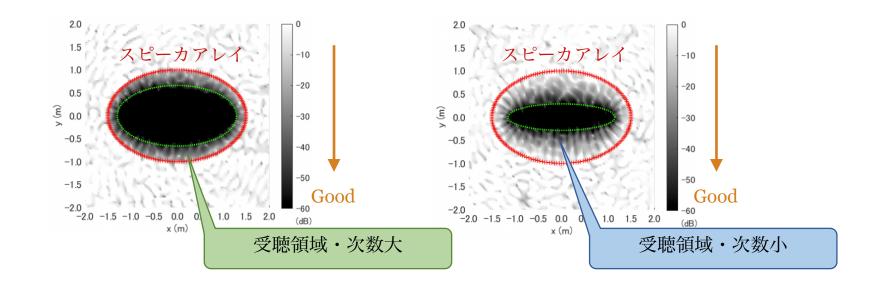
$$d_n = rac{4lpha_n}{-jLM_n^{(4)}(q,u_0)}$$
司波数領域に戻す  $D_l = \sum_{n=-\infty}^{\infty} rac{4lpha_n}{-jLM_n^{(4)}(q,u_0)} me_n(q,v_l)$ 

### 受聴領域



#### 打切り次数によって決まる/指定できる

最大次数N 
$$p(v,u) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \alpha_n M_n^{(1)}(q,u) m e_n(q,v)$$
 で打ち切る 
$$\sum_{n=-N}^{N} \alpha_n M_n^{(1)}(q,u) m e_n(q,v)$$

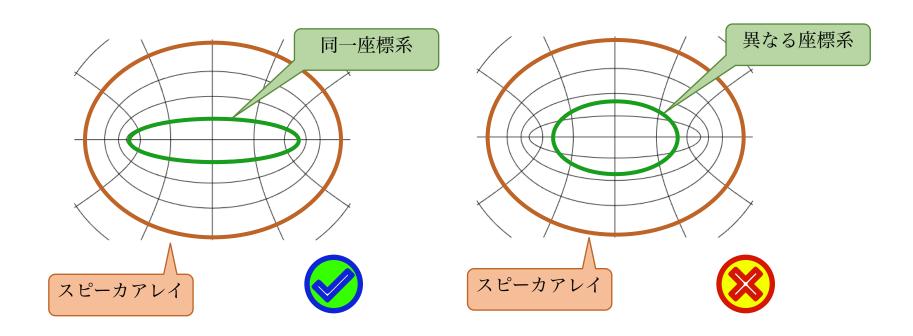


### 課題点



楕円座標系(焦点距離a)は最初に決めないといけない

- 得られる受聴領域の形状は限られている
- •同じ座標系のマイクアレイとスピーカアレイが必要

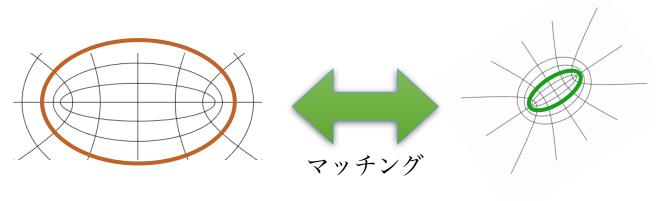


### 提案



より自由に受聴エリアを作る

- ・新しい座標系で受聴領域を設定
- •異なる楕円座標系間のマッチング



スピーカアレイ座標系

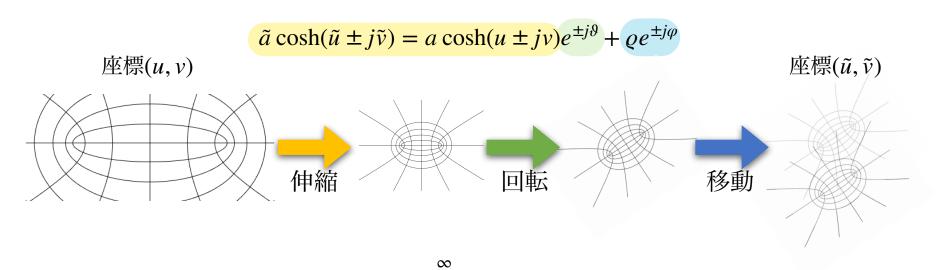
受聴領域座標系

### 座標変換



#### Mathieu関数の加法定理

・異なる座標系のものが同一座標系展開で表現可能



計算量大 
$$M_{m}^{(\zeta)}(\tilde{q}, \tilde{u})me_{m}(\tilde{q}, \tilde{v}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \mathcal{A}_{n,m} M_{m+n}^{(\zeta)}(q, u)me_{m+n}(q, v)$$

$$\mathcal{A}_{n,m} = \sum_{t=-\infty}^{\infty} (-1)^{t+n} J_{2t-n}(k\varrho) e^{j(2t-n)\varrho} \sum_{s=-\infty}^{\infty} c_{2s}^{m}(\tilde{q}) c_{2(s-t)}^{m+n}(q) e^{-j(m+2s)\vartheta}$$

## 受聴領域の変形



•目標受聴領域を設定

この打切り次数で受聴領域大きさ決定

目標受聴領域座標系: 焦点距離 $\tilde{a}$   $\tilde{q} = k^2 \tilde{a}^2 / 4$ , 座標 $(\tilde{u}, \tilde{v})$ 

1次音場展開

$$p(\tilde{v}, \tilde{u}) = \sum_{m=-M}^{M} \tilde{\alpha}_m M_m^{(1)}(\tilde{q}, \tilde{u}) m e_m(\tilde{q}, \tilde{v})$$

#### 座標変換

マッチング不可

1次音場展開

$$p(v,u) = \sum_{m=-M}^{M} \tilde{\alpha}_m \sum_{n=-\infty}^{\infty} \mathcal{A}_{n,m} M_{m+n}^{(1)}(q,u) m e_{m+n}(q,v)$$

マッチング可能

2次音場展開 
$$\hat{p}(v,u) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} -\frac{j}{4} L M_n^{(4)}(q,u_0) d_n M_n^{(1)}(q,u) m e_n(q,v)$$

スピーカアレイ座標系: 焦点距離 $a,q=k^2a^2/4$ , 座標(u,v)

# **UEC**TOKYO

### シミュレーション条件

- •楕円スピーカアレイ: 長軸1.2 m 短軸1.0 m, 180 ch
  - 楕円座標系: *a* ≈ 0.66
- •1次音場: 1000 Hz円筒波

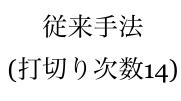
#### 異なる座標系

- ・受聴領域の伸縮、回転(計算量の都合上移動はなし)
  - ・目標楕円エリア: 長軸1.0 m 短軸6.2 m
  - 目標楕円座標系:  $a \approx 0.98$
  - 回転:  $\vartheta = \pi/4$
  - 必要次数

$$M = \left\lceil \frac{4\sqrt{\tilde{q}} \cosh \tilde{u}_0}{e} \right\rceil = 14 \qquad \text{(Ren+, 2022)}$$

### 結果

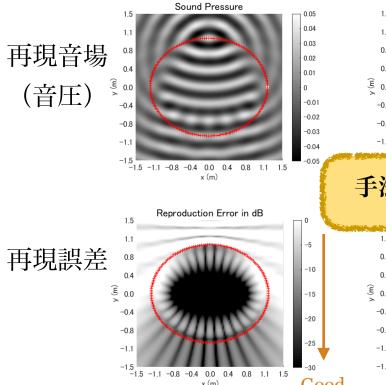




目標エリアの伸縮

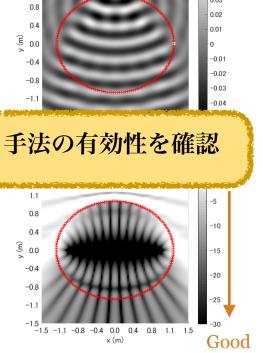
Sound Pressure

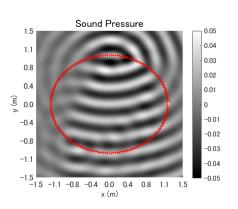
伸縮+回転

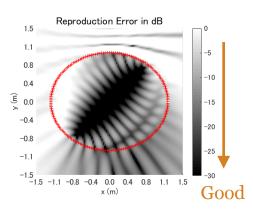


x (m)

Good





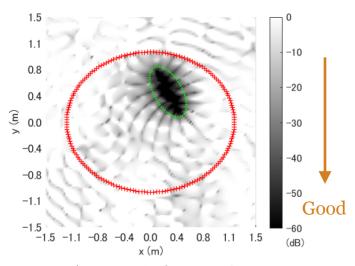


### 追伸1

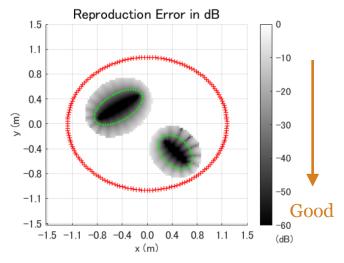


#### 座標変換の逆パターンも確認(詳細は省略)

- ・2次音場の座標系を1次音場の座標系へ変形
- ・同じく加法定理を利用
- ・さらに複数個の1次音場を設定可能⇒マルチゾーン



受聴領域変形の例 (移動もあり)



マルチゾーンの例

### 追伸2



楕円の離散サンプリングについて

連続仮定の場合直交性(完全性)

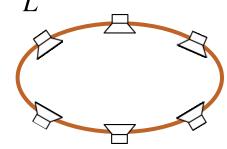
$$\int_0^{2\pi} me_n(q, v) me_{n'}(q, -v) dv = 2\pi \delta_{nn'}$$

・離散仮定の場合

等角度配置・連続に近い場合では近似可能 (実験上)

$$\sum_{l=1}^{L} m e_n(q, v_l) m e_{n'}(q, -v_l) \approx L \delta_{nn'} \text{ for large } L, v_l = \frac{2\pi}{L}$$

疎な配置では成り立たない



### まとめ



# <u>楕円スピーカアレイを用いた音場再現</u>において、楕円形の受聴領域を変形する手法を提案

- ・ 受聴領域の伸縮・回転・移動が可能
- 異なる座標系のマイク・スピーカ間の処理が可能
- •マルチゾーンの可能性も示した
- 楕円の離散サンプリングは今後の課題



### ご清聴ありがとうございました





#### マッチング対象について

- ・1次音場の座標系を2次音場の座標系へ変形の場合
- ・結果は2次音場展開の表現能力(最大次数)に影響される
  - ・表現能力以上の領域拡張は不可能

