

WS20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

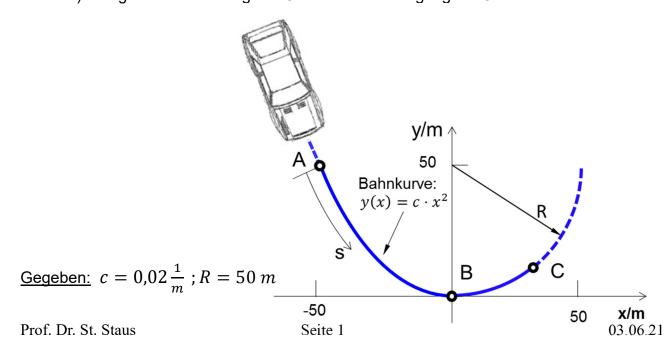
Mit der handschriftlichen Eintragung meines Namens erkläre ich an Eides statt, dass ich die Lösung der Prüfungsaufgabe selbstständig, also ohne fremde Hilfe und ohne Benutzung anderer als der angegebenen Hilfsmittel angefertigt habe.

Name:	MatrNr.:				
Studienrichtung:	Punktzahl (Prozent):	(%)	Note:	
Nicht erlaubt sind: Elektronische Geräte außer Im Umlauf befindliche Klause Täuschungsversuch. Zudem entsprechenden Teile nicht g Weitere Hilfsmittel sind: Stifte, Lineal/Geodreieck, Zirle Berechnen Sie stets 3 releva Interesse an Tutor-Tätigkeit in Individualisierung (vorletzte Ziffer d. Mati	uren oder Teile davon. Vel Korrektur-Fluid, und rote St ewertet. kel, Skripte, Vorlesungsunte Inte Ziffern. Im Fach Technische Mechar	rwendun tifte. Bei erlagen. nik II	g gilt als	•	e

Aufgabe 1 [15 Punkte]

Ein Fahrzeug fährt die Strecke \overline{ABC} . Am Punkt A beschleunigt das Fahrzeug aus dem Stand gleichmäßig längs der Bahn bis B und legt dabei die Strecke $s_B = 75m$ zurück. Danach fährt es mit gleicher Beschleunigung in die Kreisbahn ein und legt bis C weitere 58,33m zurück.

- a) Welche Beschleunigung a_0 ist nötig, damit das Fahrzeug bei B die Bahngeschwindigkeit v_B =15 m/s erreicht?
- b) Wie groß ist der Betrag der Gesamtbeschleunigung bei C?





WS20/21, 15.02.2021

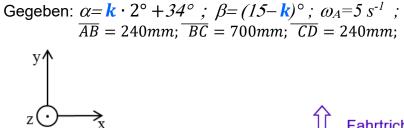
Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

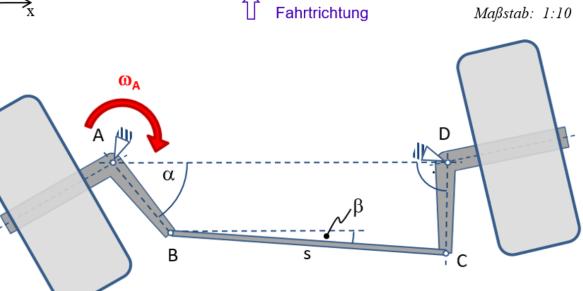
Zeit: 90 min.

Aufgabe 2 [12 Punkte]

Die eingeschlagene Ackermann-Lenkung wird bei A mit ω_A in Geradeausspur-Stellung gebracht. Es sind die Geschwindigkeiten v_B und v_C für die aktuelle Lage auf

- a) rechnerischem Wege mittels Geschwindigkeitsplan zu ermitteln.
- b) Die Winkelgeschwindigkeit der Spurstange \overline{BC} ist anzugeben.







WS20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung

CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

Aufgabe 3 [14 Punkte]

Der Robotergreifer P eines Schwenkarmroboters (SCARA-Roboter) führt eine ebene Bewegung aus.

Die Punktbewegung des Greifers P ist gegeben durch die Parametergleichungen

$$r(t) = r_0 \left(1 - \left(\frac{t}{\tau} \right)^2 \right)$$

$$f\ddot{u}r \quad 1 \le k \le 5$$

$$r(t) = r_0 \left(1 - \left(\frac{t}{\tau} \right)^2 \right) \qquad \qquad \text{für} \quad 1 \le k \le 5$$

$$r(t) = r_0 \left(1 - \sin\left(\pi \frac{t}{\tau} \right) \right) \qquad \qquad \text{für} \quad 6 \le k \le 10$$

$$f\ddot{u}r \quad 6 \le k \le 10$$

$$\varphi(t) = a \cdot t$$



$$mit a = \pi/s; \tau = 1 s; r_0 = 5 cm$$

- a) Bestimmen Sie die (zeitfreie) Bahngleichung
- b) Skizzieren Sie die Bahn des Punktes für die Werte

[Maßstab: 1 cm ≜ 1cm]

$$t = \{0s; \frac{1}{6}s; \frac{1}{3}s; \frac{1}{2}s; \frac{2}{3}s; 1s\}$$

c) Berechnen Sie die Geschwindigkeit des Punktes für $t_1=1s$.



WS20/21, 15.02.2021

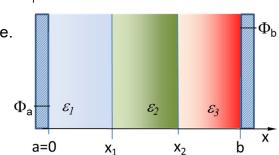
Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

Aufgabe 4 [20 Punkte]:

Für den abgebildeten Kondensator soll der Potentialverlauf bestimmt werden.

Berechnen Sie den Verlauf anhand der gegebenen Unterteilung mit Hilfe der **Finite-Elemente-Methode** für die angegebenen Material- und Randpotentialwerte.



- a) Handelt es sich bei dieser Aufgabe um ein "Dirichlet-Randwertproblem"? (Begründung)
- b) Stellen Sie zunächst das zu lösende Gleichungssystem auf und berechnen Sie dann die Lösung.
- c) Skizzieren Sie den Potentialverlauf.

Gegeben:

$$\Delta x = h = 0.02mm \; ; \; \phi_a = -4V \; ; \; \phi_b = 16V \; ; \; g(x) = 0 \; ; \; \varepsilon_0 = 8.854 \times 10^{-12} \frac{As}{Vm} \; ;$$
$$\varepsilon_1 = 12 \, \varepsilon_0 \; ; \; \varepsilon_2 = 4 \, \varepsilon_0 \; ; \; \varepsilon_3 = \varepsilon_0$$



WS20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

Aufgabe 5 [15 Punkte]

 a) In der nebenstehenden Abbildu Ersatzmodell einer Diode. 	ng sehen S	ie das lineare	Î
Handelt es sich dabei um ein			g _e
KTM-Modell		Triumph-Modell?	
Thévenin-Modell?		Norton-Modell?	U

b) Bestimmen Sie die ebene Transformationsmatrix in homogenen Koordinaten für die Translation um -5 Einheiten in x-Richtung und 7 Einheiten in y-Richtung!

c) Wie lautet die Divergenz des angegebenen Vektorfeldes?

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} \ln(x - y) \\ \sin(x - y^2) \\ z^3 \end{pmatrix}$$

d) Für welche Zeitschrittwahl ist ein implizites Eulerverfahren stabil?

e) Bestimmen Sie eine *Finite-Differenzen-Näherung* für die 2. Ableitung einer Feldgröße $\phi(x,t)$. Gegeben: $\varphi_{i-1}=7V; \ \varphi_i=6V; \ \varphi_{i+1}=9V; \Delta x=0,4m$



Klausur: CAEE-Grundlagen ws20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

Name:	MatrNr.:	ARBEITSBLATT
-------	----------	--------------



Klausur: CAEE-Grundlagen ws20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

MatrNr.:	ARBEITSBLATT
١	/latrNr.:



Klausur: CAEE-Grundlagen ws20/21, 15.02.2021

Kinematik des Punktes und der Scheibe/ Feldberechnung, Schaltungssimulation und Verdrahtung und Platzierung CAEE-Grdl. STS/06-21

Zeit: 90 min.

Name: MatrNr.: _	ARBEITSBLATT
------------------	--------------