

2D-Transformationen

Skalierung

$$\vec{x}' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_x & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_y & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = M_s \vec{x}$$

Dadurch Hintereinanderschaltung der Transformationen möglich:

$$\vec{x}' = M_1 M_2 M_3 \dots M_n \vec{x}$$

Spiegelung/Reflexion (z.B. an x-Achse)

$$\vec{x}' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = M_r \vec{x} *$$

z. B. Skalierung eines Objektes an einem beliebigen Punkt P

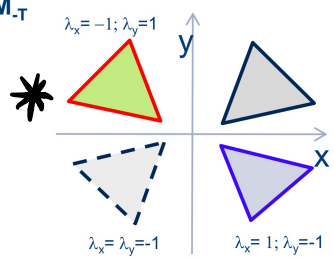
$$\vec{x}' = (M_{+T} M_s M_{-T}) \vec{x}$$

③
②
①

Translation

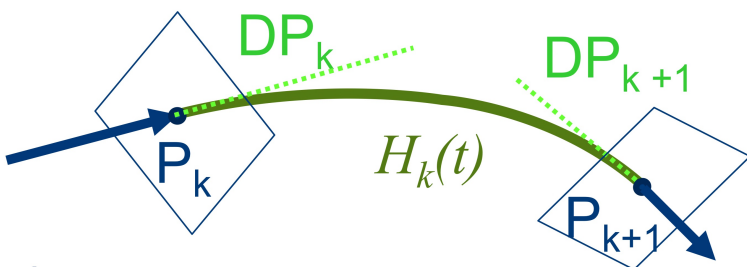
$$\vec{x}' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix} = M_T \vec{x}$$

1. Translation in den Ursprung M_{-T}
2. Skalierung im Ursprung M_s
3. Rücktranslation M_{+T}



=> Aufgabe 3.1

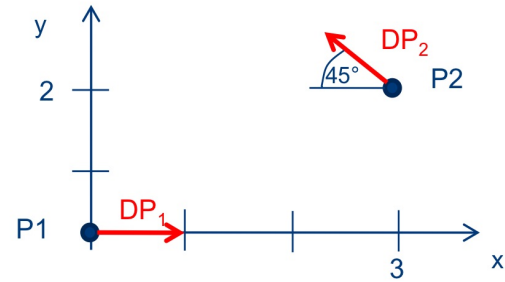
Hermite-Spline:



$$\vec{H}_k(t) = (t^3, t^2, t, 1) \bullet \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 & 1 \\ -3 & 3 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x(0) & y(0) & z(0) \\ x(1) & y(1) & z(1) \\ x'(0) & y'(0) & z'(0) \\ x'(1) & y'(1) & z'(1) \end{pmatrix}$$

=> Aufgabe 3.2

a) Bestimmen Sie einen ebenen, kubischen Hermite-Spline durch die Punkte $P_1(0,0,0)$ und $P_2(3,2,0)$ mit den Steigungen $H(0)=DP_1=(x'(0),y'(0),z'(0))=(1,0,0)$ und $H(1)=DP_2$ mit 45° wie angegeben.



Punkte:

$$\vec{P}_1^T = (0, 0, 0)$$

$$\vec{P}_2^T = (3, 2, 0)$$

Richtungen:

$$\vec{DP}_1^T = (1, 0, 0); |\vec{DP}_1| = 1 = s_1$$

$$\vec{DP}_2^T = (-1, 1, 0); |\vec{DP}_2| = \sqrt{2} = s_2$$

„Tangentialspannungen“

Hermite-Spline:

$$H(t)^T = (t^3, t^2, t, 1) \cdot \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 & 1 \\ -3 & 3 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \vec{P}_1^T \\ \vec{P}_2^T \\ \vec{DP}_1^T \\ \vec{DP}_2^T \end{pmatrix}$$

$$H(t)^T = (t^3, t^2, t, 1) \cdot \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 & 1 \\ -3 & 3 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$H(t)^T = (t^3, t^2, t, 1) \cdot \begin{pmatrix} -6 & -3 & 0 \\ 8 & 5 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$H(t)^T = (-6t^3 + 8t^2 + t, -3t^3 + 5t^2, 0)$$

$$H(t) = \begin{pmatrix} -6t^3 + 8t^2 + t \\ -3t^3 + 5t^2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

