5. Оценяване на модели в Machine Learning: Основни концепции

Проблеми: Training (Трениране), Testing (Тестване), Tuning (Настройка на параметри)

Прогнозиране на представянето:

- Confidence limits (Граници на доверителния интервал)
- Holdout (Разделяне на данните), Cross-validation (Кросвалидация), Bootstrap (Бутстрап метод)
- Hyperparameter selection (Избор на хиперпараметри)
- Comparing machine learning schemes (Сравняване на ML методи)
- Predicting probabilities (Прогнозиране на вероятности)
- Cost-sensitive evaluation (Оценяване с отчитане на разходите)
- Evaluating numeric prediction (Оценка на числови прогнози)
- Minimum description length principle (Принцип на минималната дължина на описанието)
- Model selection using a validation set (Избор на модел чрез валидационен сет)
- Evaluation (Оценка): Ключът към успеха Колко добра е прогнозата на модела? Грешката върху обучителни данни не е добър индикатор за представяне върху нови данни. Ако беше така, 1-NN (1-Nearest Neighbor) би бил оптималният модел, но това не е вярно.
- Прост подход при наличие на голямо количество (етикетирани) данни: Разделяне на данните на **training set (обучителен сет) и test set (тестов сет)**. Проблем: Обикновено наличните данни са **ограничени**; Трябва да се използват по-сложни методи за оценка.

Проблеми при оценяването:

• Статистическа надеждност на разликите в представянето (тестове за значимост).

- Избор на метрика за оценка:
 - Accuracy (Точност) Брой правилно класифицирани примери.
 - 。 Вероятностни оценки Колко точни са вероятностите?
 - 。 Грешка в числовите прогнози.
 - **Разходи, свързани с различни видове грешки** (пример: FP & FN в медицинска диагностика).
- В реални приложения често има разходи, свързани с грешки.

Training and Testing (Обучение и Тестване)

I. Основна метрика за класификационни задачи: Error rate (Честота на грешките) Успех — Прогнозираният клас е правилен. Грешка — Прогнозираният клас е грешен. Error rate — Пропорцията на грешките в целия dataset.

Resubstitution error (Грешка от повторно използване) - Изчислява се като грешката на модела върху **обучителните данни. Проблем:** Тази грешка е прекалено **оптимистична** и не отразява реалното представяне.

Тестване с независим dataset (Test set)

Test set (Тестов сет) = Данни, които не са използвани при създаването на класификатора. **Допускане:** Обучителните и тестовите данни са **репрезентативни** за реалния проблем. Проблем: Разлика в разпределенията. Пример: Класификаторът е обучен с данни от клиенти на град А. Ако го тестваме с данни от клиенти на град В, може да не работи добре.

Parameter Tuning (Настройка на параметри) - Важно е **тестовите** данни да не се използват за настройка на модела. Някои алгоритми работят на два етапа: 1/Изграждане на основната структура; 2/Оптимизиране на параметрите

Решение: Използване на три сета: Training set (Обучителен сет) – за обучение. Validation set (Валидационен сет) – за настройка на параметри. Теst set (Тестов сет) – за окончателна оценка.

Използване на всички налични данни - След оценката всички данни могат да бъдат използвани за крайния модел. Колкото по-голям е обучителният сет, толкова по-добър е моделът (но ефектът намалява с увеличаването на данните). Колкото по-голям е тестовият сет, толкова по-точна е оценката на грешката. Holdout метод: Разделя оригиналния dataset на обучителен и тестов сет.

Дилема: Идеално е и двата сета да са големи, но това рядко е възможно!

Predicting Performance (Прогнозиране на представянето)

Пример: Изчислена грешка = 25%. Колко близо е това до истинската грешка? Зависи от размера на тестовите данни.

Статистически модел: Прогнозирането на грешка е като хвърляне на монета (успех или грешка). Това е Bernoulli процес (последователност от независими събития). Статистическата теория ни дава доверителни интервали за истинската грешка.

Confidence Intervals (Доверителни интервали) - Можем да кажем, че p (истинската стойност) лежи в определен интервал с определена сигурност. Пример:S = 750 успеха от N = 1000 теста $\rightarrow p \approx 75\%$

С **80% сигурност** истинската стойност р е в интервала [73.2%, 76.7%].

За малки N (напр. 10) \rightarrow Доверителните интервали не са надеждни!

Mean and Variance (Средно и дисперсия)

Средна стойност на успехите f = S/N.

- За големи N, разпределението следва **Нормално** разпределение.
- Доверителните граници се изчисляват чрез z-стойности.

Примерни изчисления за различни размери на N:

- $N = 1000 \rightarrow$ Надежден доверителен интервал.
- $N = 100 \to \Pi$ о-широк, но все още приемлив.
- $N = 10 \rightarrow$ Резултатите трябва да се приемат с **резерви**.

Новоит Estimation (Задържащо оценяване) - Какво да правим, ако имаме само един dataset? Holdout методът отделя определено количество от данните за тестване, а останалите се използват за обучение (след разбъркване). Обикновено: 1/3 за тестване, останалите за обучение. Проблем: извадките може да не са представителни. Пример: даден клас може да липсва в тестовите данни. Подобрена версия: използва стратификация (stratification) - всяки клас е представен с приблизително еднаква пропорция в двата подмножествени набора.

Repeated Holdout Method (Повторяемо задържащо оценяване) - Holdout оценката става по-надеждна, ако процесът се повтаря с различни подизвадки. При всяка итерация: Определен процент от данните се избира случайно за обучение (със стратификация). Изчисляват се грешките, след което се усредняват резултатите от всички итерации. Проблем: тестовите набори могат да се припокриват. Може ли това да бъде избегнато?

Cross-Validation (Крос-валидация)

- -K-fold Cross-Validation (K-кратна крос-валидация) Разделяне на данните на K подмножествени набора с равни размери. Всеки поднабор се използва веднъж за тестване, останалите за обучение. К различни обучения -> усредняване на грешките.
- -Stratified K-fold Cross-Validation (Стратифицирана К-кратна крос-валидация) Подмножествата са стратифицирани -> намалява вариацията на оценката. Предимство: По-надеждна оценка в сравнение с holdout метода. Недостатък: Изчислително скъп при големи набори от данни.

-Leave-One-Out Cross-Validation (LOO-CV) — Изключване на една проба - Специален случай на K-fold CV, където K = броя на тренировъчните примери. Всеки пример се използва веднъж за тестване, останалите — за обучение. Предимства: Максимално използване на данните; Не зависи от случайното разделяне на данните. Недостатъци: Много изчислително скъпо; Невъзможна стратификация (само един тестов пример).

The Bootstrap (Бутстрап метод) - Използва вземане на проби с връщане (sampling with replacement).

-Процедура: N примера се избират N пъти с връщане -> формира се нов тренировъчен набор. Останалите неизбрани примери се използват за тестване.

0.632 Bootstrap: Всеки пример има 1 - (1/N) шанс да не бъде избран. Това означава, че $\sim 63.2\%$ от данните влизат в тренировъчния набор.

Предимство: Подходящ за **много малки набори от данни**. **Недостатък**: Може да **подцени грешката** при модели, които просто запомнят данните (**overfitting**).

Hyperparameter Selection (Избор на хиперпараметри)

Хиперпараметър: **параметър**, който се настройва **преди** обучението на модела. Пример: **k** в **k-Nearest Neighbors**.

Важно правило: **Не използваме тестовите** данни за избиране на хиперпараметри! Ако "нагласим" параметъра по тестовите данни, ще получим подвеждащи резултати.

Разделяме тренировъчните данни на train set и validation set. Изпробваме различни стойности на хиперпараметъра и избираме

най-добрата по validation set. След това обучаваме финалния модел с тази стойност върху **цялото обучение**.

Nested Cross-Validation (Вложена крос-валидация) - Когато **тренировъчните данни са малко**, използваме **вътрешна** кросвалидация за избор на параметър.

Сравняване на алгоритми за машинно обучение:

Как да разберем кой алгоритъм е по-добър? Емпирично: чрез 10-fold cross-validation; Статистически: чрез тестове за значимост.

Paired t-test (Сдвоен t-тест) -Използва се за сравняване на два модела върху едни и същи тестови данни. Стъпки:

- 1.Изчисляваме **средната грешка** на модел **А** и модел **В** върху няколко разцепвания на данните.
- 2. Проверяваме дали разликата между средните стойности е статистически значима.
- 3. Ако разликата е **значима**, можем да твърдим, че единият модел е **по-добър**.

Тестът е базиран на Student's t-distribution, открит от **William Gosset**, докато работел за **пивоварната Guinness**.

Unpaired observations (Неподредени наблюдения) - Ако оценките от Cross-Validation (CV) идват от различни datasets (набори от данни), те вече не са paired (сдвоени). (Или може би имаме k оценки за една схема и j оценки за друга схема.) В такъв случай трябва да използваме unpaired t-test (t-тест за независими извадки) със min(k, j) – 1 степени на свобода. Статистиката на t-test се изчислява по съответна формула.

Dependent estimates (Зависими оценки) - Приемаме, че имаме достатьчно данни, за да създадем няколко datasets с желания размер. Ако това не е така, трябва да преизползваме данни, например чрез Cross-Validation (CV) с различни разпределения. Това води до зависими извадки, което може да направи незначителни разлики значими. За справяне с този проблем се използва corrected resampled t-test (коригиран повторен t-тест). Приемаме, че използваме repeated hold-out method (повторен hold-out метод) с к изпълнения, където: n1 – брой примери за training (обучение); n2 – брой примери за testing (тестване)

Predicting probabilities (Предсказване на вероятности) - Досега използваната метрика за оценка на моделите е success rate (успех), наричан още 0-1 loss function (0-1 загуба). Повечето classifiers (класфикатори) генерират вероятности за класове. Ако искаме да оценим точността на тези вероятности, 0-1 loss не е най-подходящата метрика.

Quadratic loss function (Квадратична функция на загубите) - Нека р1 ... pk са вероятностите за даден пример, а і е индексът на реалния клас. Тогава Quadratic loss се дефинира така:

 $L=\sum j(p_j-a_j)^2$, $a_j=1$ само за реалния клас, а за останалите $a_j=0$ Целта е да минимизираме тази загуба. Можем да покажем, че очакваната стойност на загубата е минимална, когато $p_j=p_{j^*}$ (истинските вероятности).

Informational loss function (Информационна загуба) - log(pi), където **i** е реалният клас. Това представлява броя битове, нужни за предаване на истинския клас. Тук също целта е да **минимизираме загубата**, като $\mathbf{p_j} \to \mathbf{p_{j^*}}$. Проблем: zero-frequency problem (проблем с нулеви вероятности) Ако някоя вероятност е **0**, логаритъмът става неопределен.

Коя функция на загубите да изберем?

- И двете поощряват честни вероятностни оценки.
- Quadratic loss отчита всички вероятности за даден пример.
- Informational loss разглежда само вероятността на истинския клас.
- Quadratic loss e ограничена (≤ 2).
- Informational loss може да бъде безкрайна. Informational loss е свързана с Minimum Description Length (MDL) принципа.

Counting the cost (Отчитане на цената на грешките) - Различните видове грешки в класификацията имат различни разходи/цена.

Confusion matrix (Матрица на объркване)- да дефинираме различни разходи за false positives (FP) и false negatives (FN). Има и други видове разходи –разходи за събиране данни.

Aside: Kappa statistic (Капа статистика) - измерва подобрението спрямо случаен предсказател.

к=Success rate на реалния модел-Success rate на случаен модел1-Su ccess rate на случаен модел Стойностите са: 1 – перфектна точност; 0 – същото като случайно предсказване.

Cost-sensitive classification (Класификация, чувствителна към разходи) - Обикновено избираме класа с най-висока вероятност, но тук вземаме предвид разходите. Минимизираме очакваните разходи, като използваме кост матрица и изчисляваме:

$$E=P_1\cdot C_1+P_2\cdot C_2+...+P_k\cdot C_k$$

Избираме класа, който минимизира очаквания разход.

ROC Curves & Lift Charts (ROC криви и Lift диаграми)

ROC(Receiver Operating Characteristic) крива — показва съотношението TPR (True Positive Rate) спрямо FPR (False Positive Rate). Lift диаграма — визуализира подобрението на модела спрямо случайно предсказване.

AUC (Area Under Curve) — площта под ROC кривата. По-голяма стойност → по-добър модел.

Model Selection & MDL (Избор на модел и MDL принцип)

MDL (Minimum Description Length) — стремим се към най-простия модел, който описва данните.

DL=Размер на модела+Грешки на модела

Това е алтернатива на Maximum A Posteriori (MAP) метода. Целта е да избегнем overfitting (пренасищане).

Validation Set & Model Selection (Валидационен набор и избор на модел) Класически проблем:

- Избор на брой атрибути за линейна регресия.
- Определяне на размера на decision tree (решаващо дърво).

Един подход е **cross-validation** или **валидационен сет**. Целта е да изберем модела с **най-добро представяне върху валидационния сет**.