

计算机操作系统

Operating Systems

李琳

第二章进程的描述与控制

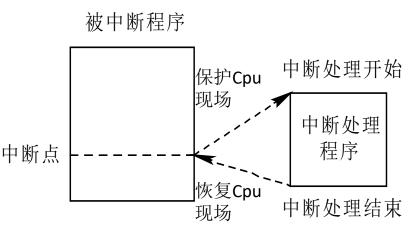
引子:中断和异常

- ・中断 (Interrupt)
 - ✓外部硬件设备所产生的信号异步:
 - ✓产生原因和当前执行指令无关,如程序被磁盘读打断
- ·异常 (Exception)
 - ✓ 软件的程序执行而产生的事件
 - ✓包括系统调用 (System Call)
 - ✓用户程序请求操作系统提供服务
 - ✓- 同步:产生和当前执行或试图执行的指令相关
- 内核态(管态)与用户态(目态)
 - ✓为了保护操作系统内核的数据与代码,执行应用程序时处理机是处于用户态下。如果需要使用计算机资源或使用OS提供的功能,则需要通过系统调用,转为执行OS内核代码,这个时候处理机是处于系统态或称为内核态下。

引子:中断和异常

系统调用示例: printf() -> write()->sys_write()

CPU上下文环境/现场:是指以指令寄存器IR和指令计数器IP为代表的一组值,体现了CPU某一时刻的状态,且可以还原。



```
#include <stdio.h>
           int main() {
             printf("Hello World!\n");
             return 0;
     程序
           write(1, "Hello World!\n", 13)
用户
地址
空间
           /*参数处理 */
          push $__NR_write /* 第一个参数: 系统调用号 */
         push $1 /* 第二个参数: file descriptor*/
           push "Hello World!\n"
           bush $13
           syscall (不同平台对于的指令不同,例如ARM中的svc, x86中的sysenter, RISC-V中的
           ecall)
```

```
sys_syscall:

下陷
处理
地址
空间
系统
调用
处理
处理

sys_syscall:

call syscall_table[_NR_write]

...

sys_write {

return error_no;
}
```

2.1.1进程的定义和特征

• 进程概念的产生

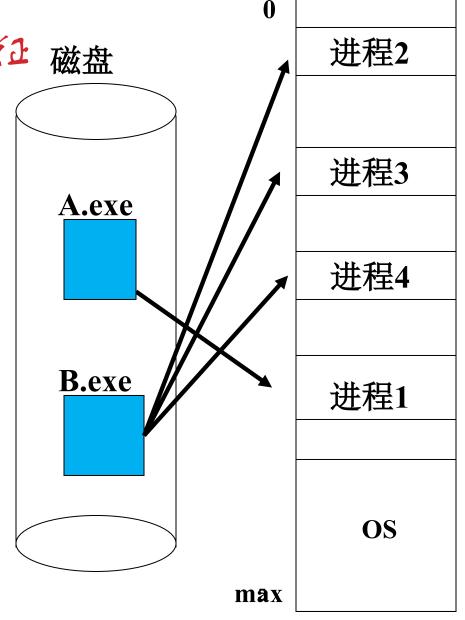
✓在多道程序环境下,程序的并 发执行代替了程序的顺序执行, 程序的活动不再处于封闭系统 中,从而出现了许多新特征。 为此人们引入了新概念—进程

• 动态性: 一次执行过程

• 并发性:多道程序环境

• 独立性: 资源分配和调度单位

• 异步性: 执行顺序未知



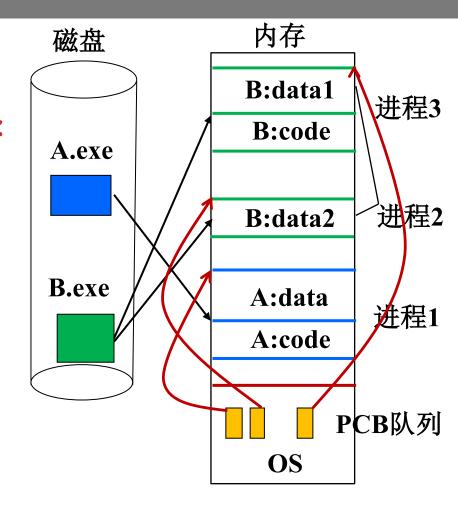
内存

2.1.1进程的定义和特征

- 进程的结构特征
 - ✓程序段
 - ✓数据段
 - ✓进程控制块 (PCB)

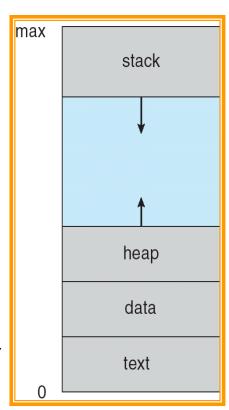
• 进程的定义

- ✓程序在处理机上的一次执行过程;
- ✓可以和别的计算并发执行的计算;
- ✓进程是程序在一个数据集合上运行的过程,是系统进行资源分配和 调度的一个独立单位;
- √是一个具有一定功能的程序,是关于某个数据集合的一次运行活动。



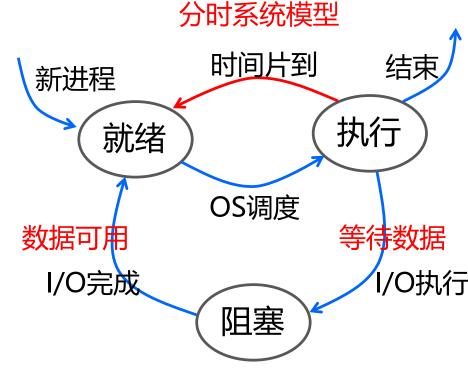
2.1.1 进程的定义和特征

- 作业、程序和进程的区别
- 作业
 - ✓人们提交给计算机处理的若干任务集合.bat
- •程序
 - ✓ 一组完整的、包含的计算机指令、用来执行特定的任务 .exe .dll
- 进程
 - ✓一个具有一定功能的程序关于某个数据集合的一次运行活动



2.1.1进程的基本状态及转化

- 进程的三种基本状态
- 就绪状态
 - ✓进程已经获得除处理机之外的所有 资源,一旦获得处理机就可以立即 执行
- 执行状态
 - ✓一个进程已经获得了必要的资源,正在处理机上运行
- 阻塞状态
 - ✓正在执行的进程,由于发生某事件 而暂停无法继续执行,(如等待 I/O、等待数据)



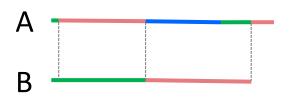
多道批处理系统模型

必要的知识概念:中断机制和CPU上下文环境

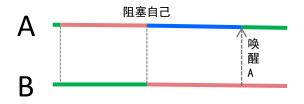
系统进程和用户进程

示例

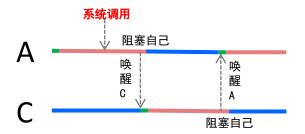
1、用户进程A和B并发运行:A就绪后先被调度执行,B就绪;A因为I/O进入阻塞,B被调度执行;A的I/O结束被唤醒为就绪,B执行结束,A被调度执行(隐藏I/O细节)



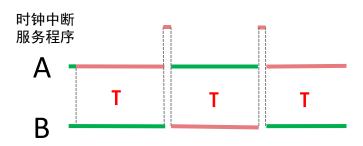
3、进程A需要进程B提供数据: A就绪后先被调度执行,B就绪;A执行到需要数据,阻塞自己;B被调度执行到产生数据,唤醒A到就绪;B继续执行



2、用户进程A需要系统进程C提供服务: C处于阻塞,A就绪后被调度执行;系统调用会唤醒C到就绪,阻塞自己;C被调度执行,完成后唤醒A到就绪,阻塞自己;A可能被调度

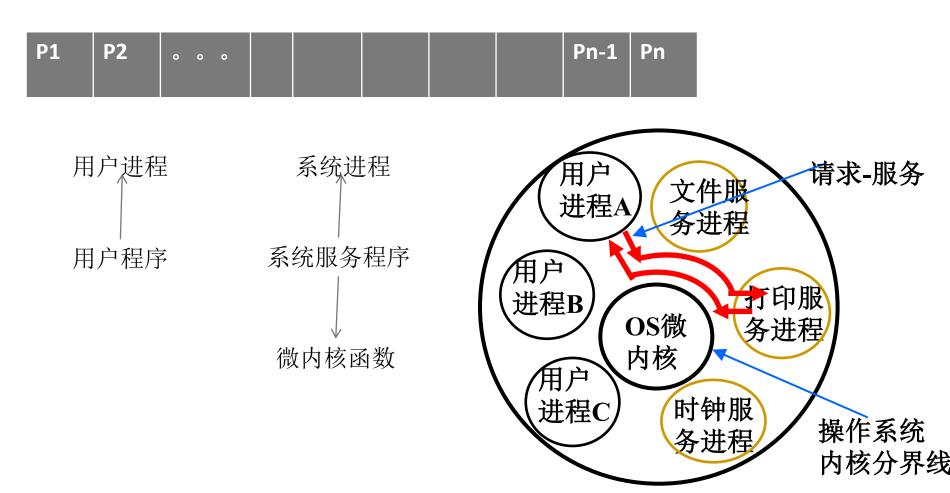


4、用户进程A和B分时执行: A就绪后先被调度执行,B就绪;时钟中断执行中断服务程序,保存A现场,恢复B现场,B被调度执行;时钟中断执行中断服务程序,保存B现场,恢复A现场,A被调度执行;往复轮流。



2.1.1进程的基本收态及转化

· OS一致化的调度模型

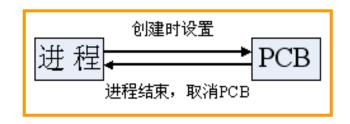


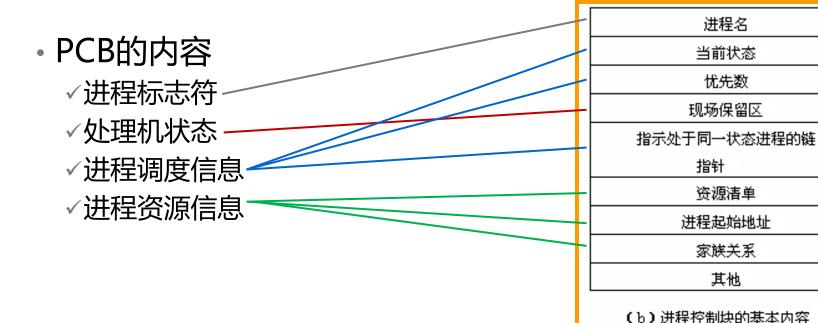
斌一斌

- ・某单处理器系统中采用多道程序设计,现有10个用户进程 存在,则处于运行、阻塞、就绪的用户进程数量最小和最 大值分别可能是多少?
- 以下哪种状态转化是不可能发生的()
 - A、运行—>就绪
- B、运行—>阻塞
- C、阻塞—>就绪
- D、阻塞—>运行

2.1.2 世程控制快(Process Control Block, PCB)

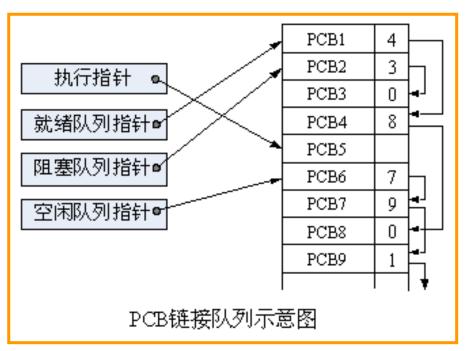
- 基本概念
 - ✓OS管理进程的数据结构
 - ✓进程控制块是进程存在的唯一标志
 - ✓进程控制块位置:操作系统内核

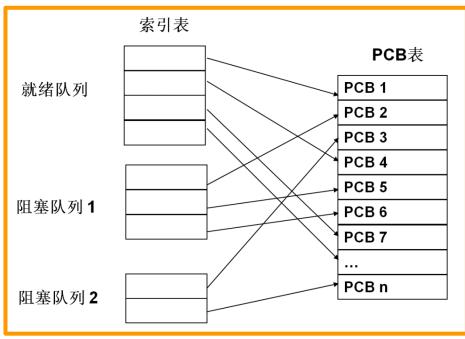




2.1.2 性程控制供(Process Control Block, PCB)

- · PCB的组织形式
 - ✓链接方式
 - ✓索引方式



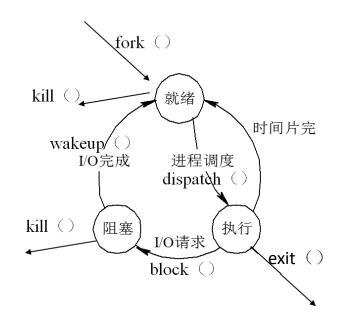


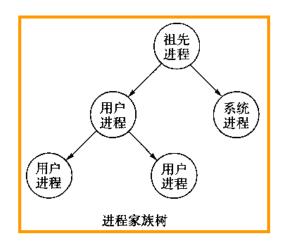
```
/*
*
                                      TASK CONTROL BLOCK
*/
typedef struct os tcb {
   OS_STK
               *OSTCBStkPtr;
                                  /* Pointer to current top of stack
                                                                                           */
#if OS TASK CREATE EXT EN
   voi d
                *OSTCBExtPtr:
                                  /* Pointer to user definable data for TCB extension
                                                                                           */
   OS STK
                *OSTCBStkBottom:
                                  /* Pointer to bottom of stack
                                                                                           */
                                  /* Size of task stack (in bytes)
   INT32U
                OSTCBStkSize:
                                                                                           */
                OSTCBOpt;
   INT16U
                                  /* Task options as passed by OSTaskCreateExt()
                                                                                           */
                OSTCBId:
                                  /* Task ID (0..65535)
   INT16U
                                                                                           */
#endif
                                  /* Pointer to next
                                                      TCB in the TCB list
                                                                                           */
   struct os tcb *OSTCBNext;
   struct os tcb *OSTCBPrev;
                                  /* Pointer to previous TCB in the TCB list
                                                                                           */
#if (OS_Q_EN && (OS_MAX_QS >= 2)) || OS_MBOX_EN || OS_SEM_EN
   OS_EVENT
                *OSTCBEventPtr:
                                  /* Pointer to event control block
                                                                                           */
#endif
#if (OS Q EN && (OS MAX QS >= 2)) || OS MBOX EN
                                  /* Message received from OSMboxPost() or OSQPost()
                                                                                           */
   voi d
                *OSTCBMsg;
#endif
                                                                                           */
   INT16U
                OSTCBD1v;
                                  /* Mbr ticks to delay task or, timeout waiting for event
   INT8V
                OSTCBStat;
                                  /* Task status
                                                                                           */
   INT8U
                OSTCBPrio:
                                  /* Task priority (0 == highest, 63 == lowest)
                                                                                           */
   INT8U
                OSTCBX:
                                  /* Bit position in group corresponding to task priority (0..7) */
                                  /* Index into ready table corresponding to task priority
   INT8U
                OSTCBY:
                                                                                           */
   INT8U
                                  /* Bit mask to access bit position in ready table
                OSTCBBitX:
                                                                                           */
   INT8U
                                  /* Bit mask to access bit position in ready group
                                                                                           */
                OSTCBBitY:
#if OS TASK DEL EN
                OSTCBDelReq;
                                  /* Indicates whether a task needs to delete itself
   BOOLEAN
                                                                                           */
#endif
} OS TCB;
/*$PAGE*/
GLOBAL VARIABLES
```

2.2.1 进程创建

- 引起进程创建的事件
 - ✓用户登录
 - ✓作业调度
 - √提供服务。例如:提供打印服务
 - ✓应用请求。例如:用户执行程序
- 进程创建原语 fork ()
- 进程创建过程
 - ✓ 父进程调用
 - ✓确定父子关系-〉申请空白PCB-〉分配 资源-〉初始化PCB-〉将新进程插入就 绪队列-〉进程调度?

在抢占式系统中新进程产生需要重新调度





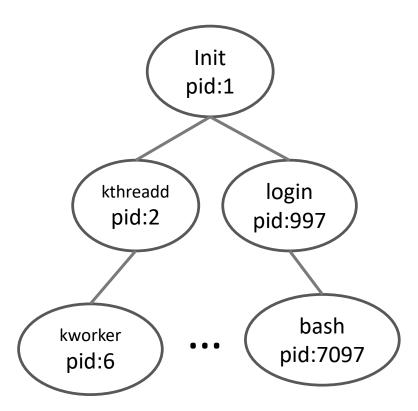
Linux实例:

```
int main () {
    while (1)
    fork();
}
```

如何避免进程创建掠夺资源?

- 假设先执行父进程,然后再执行子进程
- test.txt中的内容: "abcdefghijklmnopqrst..."

```
char str[10];
int fd = open("test.txt", O_RDWR);
if (fork() == 0) {
    ssize_t cnt = read(fd, str, 10);
    printf("Child process: %s\n", (char *)str);
} else {
    ssize_t cnt = read(fd, str, 10);
    printf("Parent process: %s\n", (char *)str);
}
```



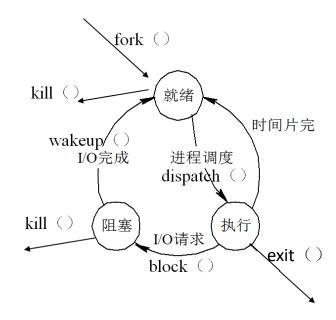
简化的进程树

一次调用,二次返回的fork

2.2.2 进程撤销

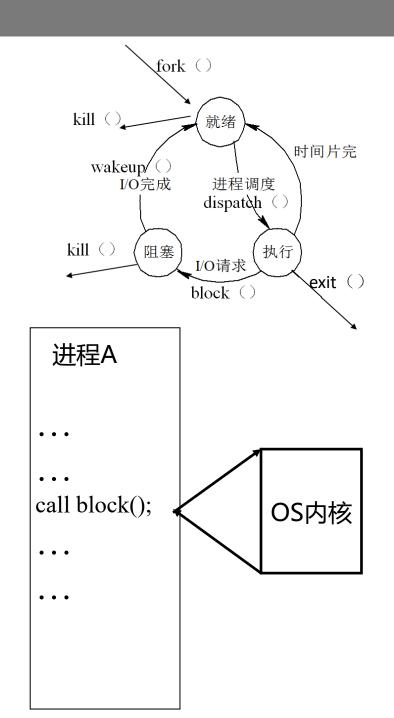
- 引起进程撤销的事件
 - ✓正常结束
 - ✓异常结束
 - ✓外界干预
- · 进程撤销原语 exit () kill ()
- 进程撤销过程
 - ✓正常:自己结束时调用
 - ✓非正常: 其它进程或父进程调用
 - ✓递归终止子孙进程-〉释放资源-〉从各 个队列中弹出-〉回收PCB-〉进程调度?

如果是在执行状态需要重新调度



- 引起进程阻塞的事件
 - ✓请求系统服务
 - ✓请求操作
 - ✓等待数据、资源
 - ✓等待工作任务
- 进程阻塞原语 block ()
- 进程阻塞过程
 - ✓进程自己阻塞自己
 - ✓插入阻塞队列–〉改变PCB中的状态–〉 进程调度?

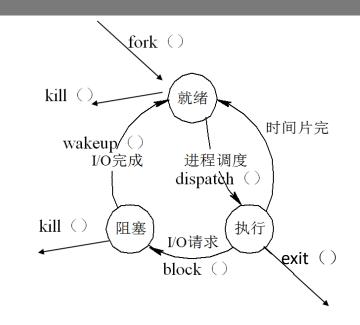
需要进行进程调度

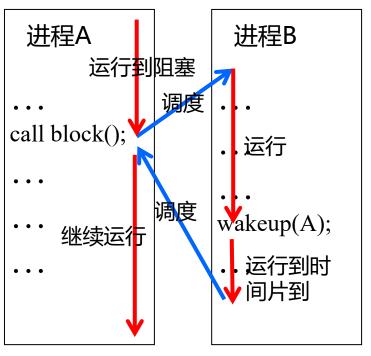


2.2.4 世程喚醒

- 引起进程唤醒的事件
 - ✓ 允许系统服务
 - ✓允许操作
 - ✓数据、资源到达
 - ✓工作任务到达
- · 进程唤醒原语 wakeup ()
- 进程唤醒过程
 - ✓其它相关进程调用
 - ✓插入就绪队列–〉改变PCB中的状态–〉 进程调度?

在抢占式系统中需要重新调度



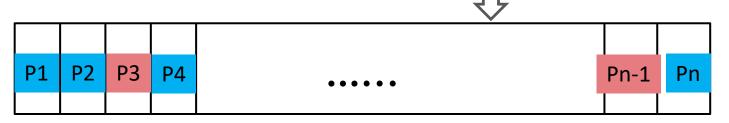


2.2.5 进程调度

- 引起进程调度的事件
 - ✓正在运行的进程结束或者改变状态
 - ✓时间片到
 - ✓抢占式系统中就绪队列新增了进程
- · 进程调度原语 dispatch ()
- 进程调度过程
 - ✓保存CPU现场到当前进程PCB –〉当前 进程状态改为就绪–〉从就绪队列中选 一个进程–〉该进程状态改为运行–〉将 该进程PCB中的CPU现场恢复

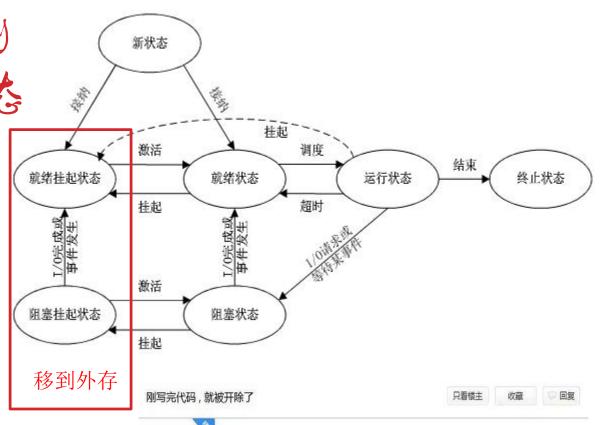
现代OS的进程模型

将系统进程和用户进程在同一 个架构中进行调度,可以将系统 进程的优先级调高,用户进程的 优先级调低;系统进程大多为服 务型进程,处于阻塞状态。



2.2.6 挂起收态

- · 传统OS中
 - ✓解决内存资源不足问题
 - ✓就绪挂起、阻塞挂起
- ·现代OS中
 - ✓应用需求问题
 - ✓ 暂时不在任务列表
 - ✓实现方式依据不同OS或 者更上层平台





斌一斌

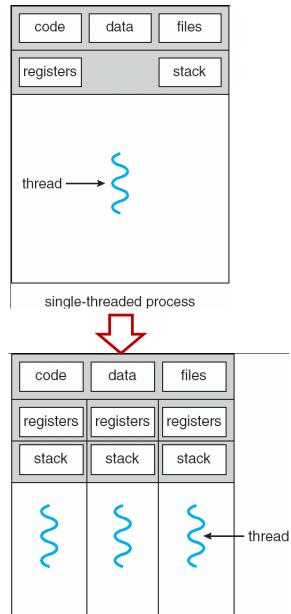
- •以下不可能引起进程调度的是()
 - A、一个进程完成工作后被撤消
 - B、一个进程从就绪状态变成了运行状态
 - C、一个进程从阻塞状态变成了就绪状态
 - D、一个进程从运行状态变成了的阻塞状态或就绪状态
- 下列选项中,导致创建新进程的操作是()
 - 1 用户登录成功 2 设备分配 3 启动程序执行
 - A. 1和2 B. 2和3 C. 1和3 D.1、2和3
- •一个进程被唤醒,意味着()
 - A. 该进程重新占有了CPU B. 进程状态变为就绪
 - C. 它的优先权变为最大 D. 其PCB移到就绪队列的队首

2.3.1 後程的基本概念

- 线程的引入
- 讲程 线程
 - ✓传统的进程拥有资源赋予和调度对象两个功能
 - ✓限制了任务内部的并发度,降低效率;

例: 复杂的存储、绘制和计算任务同时存在时

- ✓将进程内部扩展多条执行线索,但同时共享资源
- ✓将传统进程的两个功能分解
- 线程的概念
 - ✓线程有时候称为轻量级进程
 - ✓是CPU调度和分派的基本单位
 - ✓可并发执行
 - ✓共享进程资源
 - ✓一个进程至少有一个主线程



multithreaded process

2.3.1 後程的基本概念

- 线程的开销
 - ✓线程控制块 (TCB)
 - √寄存器状态, 堆栈, 局部变量拷贝
 - ✓线程运行状态(就绪、阻塞、执行)
 - ✓可以创建、撤消另一个线程
 - ✓优先级与信号屏蔽
- •引入线程的优点
 - ✓ 创建一个新线程花费时间少(结束亦如此)
 - ✓线程的切换比进程的切换花费时间少
 - ✓同一进程内的线程共享内存和文件,因此它们之间相互通信无须调用内核
 - ✓适合多处理机系统 (易于并行)

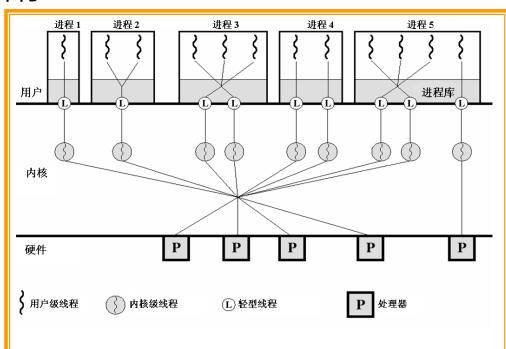
2.3.1 後程的实现方式

- 内核支持线程
 - ✓内核感知的线程,每个线程都有TCB
 - 线程的创建、撤销等均通过系统调用在由内核程序完成
 - ✓以线程为单位进行调度
 - ✓例如: Windows XP及其后的OS、MAC OS
- •用户级线程
 - ✓仅存在于用户空间中,内核并不知道线程的存在
 - ✓线程的创建、撤销等均通过用户的线程包管理,无系统调用
 - ✓还是以进程为单位进行调度,如果不在一个进程中的2个线程切换
 - ✓例如: JAVA的线程 (虚拟机)

问题:假如在分时系统中,进程A中包含了一个线程,另一个进程B中含有100个线程;如果采用内核线程,则两个进程获得CPU时间的比例?如果采用用户线程呢?

2.3.1 後程的实现方式

- 两者结合的方法
 - ✓系统设置一些内核线程,被内核所感知,并调度运行
 - ✓进程中设置用户线程,运行时映射到空闲的内核线程上
 - ✓在用户空间管理线程调度,易于提高效率
 - ✓在内核空间执行线程,易于并行
 - ✓例如: Solaris系统



Linux与WIN32下的残程比较

OS	WIN32	Linux
线程创建	CreateThread	pthread_create
线程终止	执行完成后退出;线程自身调用 ExitThread函数即终止自己;其他 线程调用TerminateThread函数	执行完成后退出;线程本身调用pthread_exit 退出;其他线程调用函数pthread_cance终止
获取线程ID	GetCurrentThreadId	pthread_self
创建互斥	CreateMutex	pthread_mutex_init
获取互斥	WaitForSingleObject、 WaitForMultipleObjects	pthread_mutex_lock
释放互斥	ReleaseMutex	phtread_mutex_unlock
创建信号量	CreateSemaphore	sem_init
等待信号量	WaitForSingleObject	sem_wait
释放信号量	ReleaseSemaphore	sem_post

编程的技巧一多线程

- 多线程下载
- 服务器端的多线程服务
- 显示线程、计算线程与调度线程
- 多核芯片下的并行计算

• 0 0 0

第一次作业

- 1、简述操作系统的发展过程,特别说明因为何种原因促使操作系统从一种类型向另一种类型转变。
- 2、指出如下的每一个进程状态间的转移是否可能发生。如果可能发生,试举一个可以引起这种转移的例子。
- (1) 运行—>就绪 (2) 运行—>阻塞 (3) 阻塞—>运行 (4) 运行—>终止 (5) 启动—>运行
- 3、请列出所有可能引发进程调度的事件或者行为。
- 4、在非抢占式的多道批处理系统中有三个进程A\B\C(先后顺序)。其中A计算5s后需要写一个文件,文件操作10s,接着再计算5s结束;B计算8s后需要C传给它一个整数才能继续计算8s结束;C计算6s后后通过共享内存传一个结果给B,然后再计算6s结束。请描述操作系统是如何控制这3个进程在CPU上运行的,说明它们随时间的状态变化。画图说明。