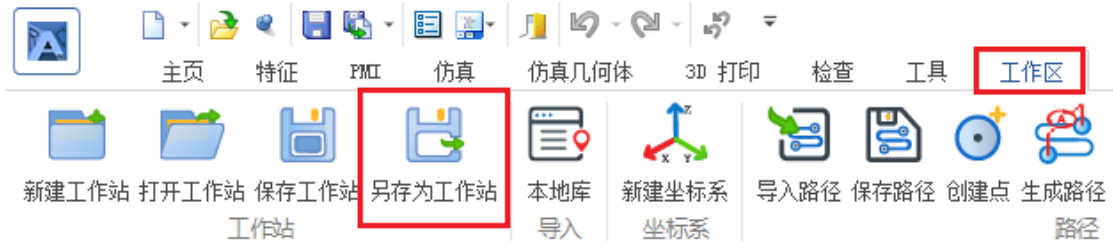


RobotCenter 仿真工作站文件提交说明

1. 打开工作站，工作区→另存为工作站。



2. 生成三个文件。

工业机器人装配台_示例	2023/5/15 19:41	文件夹	
工业机器人装配台_示例.bmp	2023/5/15 19:41	BMP 文件	14 KB
工业机器人装配台_示例.WorkStationPackage	2023/5/15 19:41	WORKSTATIONPACKAGE 文...	101 KB

3. 检查第一个文件夹下的模型是否齐全，打开文件夹，运行工作站的“.asm”格式文件。

电脑 > Desktop > 工作站示例 > 工业机器人装配台_示例				在 工业机器人装配台_示例
名称	修改日期	类型	大小	
搬运底板 - 03.par	2023/5/15 19:44	Solid Edge Part ...	263 KB	
仓库单元.par	2023/4/22 14:53	Solid Edge Part ...	2,016 KB	
底座.par	2023/4/22 14:53	Solid Edge Part ...	991 KB	
电机上壳.par	2023/4/22 15:06	Solid Edge Part ...	256 KB	
工业机器人装配台_示例.asm	2023/5/15 19:44	Solid Edge Asse...	311 KB	
工业机器人装配台_示例.cfg	2023/5/15 19:44	robotcenter Ass...	13 KB	
机电一体化设置.Json	2023/4/26 18:26	JSON 文件	11 KB	
快换装配支架.asm	2023/5/15 19:24	Solid Edge Asse...	211 KB	
快换装配支架.cfg	2022/1/25 8:47	robotcenter Ass...	6 KB	
快换子头.par	2023/5/15 19:44	Solid Edge Part ...	4,265 KB	
铝型材固定板 (数量3) .par	2023/5/15 19:44	Solid Edge Part ...	216 KB	
气缸.par	2023/5/15 19:44	Solid Edge Part ...	497 KB	

4. 检查是否能正常打开，不报零件缺失等错误。

5. 机电一体化配置文件拷贝：

将原工作站文件夹下的“机电一体化设置.Json”拷到需要提交的文件夹下。

机电一体化设置.Json	2023/4/26 18:26	JSON 文件	11 KB
--------------	-----------------	---------	-------

6. 数据库文件拷贝：

将“D:\Program Files\YALONG\robotcenter\Program\AddinFile”目录下的“SolidCenter.db”文件拷到需要提交的文件夹下。

此电脑 > 软件 (D:) > Program Files > YALONG > robotcenter > Program > AddinFile				
名称	修改日期	类型	大小	
AddinConfig	2023/4/17 17:46	文件夹		
AddinDocument	2023/4/17 18:00	文件夹		
AddinImage	2023/4/17 17:46	文件夹		
AddinLibrary	2023/4/17 18:06	文件夹		
AddinLog	2023/5/15 19:10	文件夹		
AddinTool	2023/4/17 17:46	文件夹		
FourrobotServer	2023/4/17 17:46	文件夹		
robotServer	2023/4/17 17:46	文件夹		
robotTeach	2023/4/17 17:46	文件夹		
RobotUpdate	2023/4/17 18:07	文件夹		
SrcFile	2023/4/17 17:48	文件夹		
ThreerobotServer	2023/4/17 17:46	文件夹		
center-creator.txt	2022/3/24 10:08	文本文档	0 KB	
SolidCenter.db	2023/5/7 9:22	Data Base File	1,476 KB	
SolidCenter.db-shm	2023/5/15 19:49	DB-SHM 文件	32 KB	
SolidCenter.db-wal	2023/5/15 19:49	DB-WAL 文件	0 KB	
sqlite3.exe	2021/6/19 2:54	应用程序	1,045 KB	

7. 机器人程序文件拷贝：

①恒锐机器人：将“D:\Program Files\YALONG\robotcenter\Program\AddinFile\robotTeach\robotTeachHR\config\robotProgram”目录下的“.program”程序文件拷到需要提交的文件夹下。

此电脑 > 软件 (D:) > Program Files > YALONG > robotcenter > Program > AddinFile > robotTeach > robotTeachHR > config > robotProgram				
名称	修改日期	类型	大小	
5.6YanShi.program	2023/5/5 23:24	PROGRAM 文件	1 KB	
5.7PeiXun.program	2023/5/7 10:34	PROGRAM 文件	2 KB	
YanShi.program	2023/5/7 10:39	PROGRAM 文件	6 KB	
YanShi1.program	2023/5/7 10:37	PROGRAM 文件	5 KB	

②ABB 机器人：将“D:\Program Files\YALONG\robotcenter\Program\AddinFile\robotTeach\robotTeachABB\data\

data\Modular” 目录下的程序文件夹拷到需要提交的文件夹下。

此电脑 > 软件 (D:) > Program Files > YALONG > robotcenter > Program > AddinFile > robotTeach > robotTeachABB > data > data > Modular				
名称	修改日期	类型	大小	
AABfenjain	2023/4/17 17:46	文件夹		
ABBbanyun	2023/4/17 17:46	文件夹		
ABBCALL	2023/4/17 17:46	文件夹		
ABBcangchu	2023/4/17 17:46	文件夹		

③FANUC 机器人：将 “D:\Program Files\YALONG\robotcenter\Program\AddinFile\robotTeach\robotTeachFANUC\data\data\Program” 目录下的程序文件拷到需要提交的文件夹下。

此电脑 > 软件 (D:) > Program Files > YALONG > robotcenter > Program > AddinFile > robotTeach > robotTeachFANUC > data > data > Program				
名称	修改日期	类型	大小	
此文件夹为空。				

8. 共需要提供这六个文件，将这六个文件放入一个总的文件夹下。

工作站示例				在 工作站示例
名称	修改日期	类型	大小	
工业机器人装配台_示例	2023/5/15 19:44	文件夹		
SolidCenter.db	2023/5/7 9:22	Data Base File	1,476 KB	
YanShi.program	2023/5/7 10:39	PROGRAM 文件	6 KB	
工业机器人装配台_示例.bmp	2023/5/15 19:44	BMP 文件	15 KB	
工业机器人装配台_示例.WorkStationPa...	2023/5/15 19:44	WORKSTATION...	22,195 KB	
机电一体化设置.Json	2023/4/26 18:26	JSON 文件	11 KB	

9. 打包，以压缩包形式提交。

工作站示例.zip	2023/5/15 20:18	ZIP 压缩文件	64,305 KB
-----------	-----------------	----------	-----------