

## 目錄

- 1. Introduction 0
- 2. <u>Part I</u> 1
  - 1. <u>Drones</u> 1.1
  - 2. <u>Smart car</u> 1.2
  - 3. <u>Robot</u> 1.3
  - 4. <u>Platform</u> 1.4
- 3. <u>Part II</u> 2
  - 1. Job experience 2.1
  - 2. Clanguage 2.2
  - 3. <u>Data structure</u> 2.3
- 4. <u>Part III</u> 3
  - 1. <u>Drive development</u> 3.1
- 5. <u>Part IV</u> 4
- 6. <u>Part V</u> 5
  - 1. How to internet over the wall? 5.1
- 7. 術語表

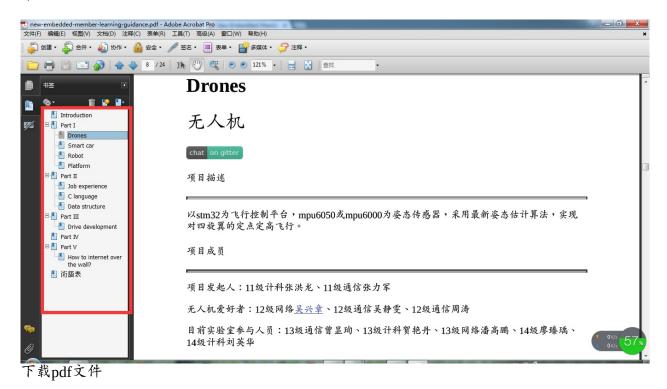
## Introduction

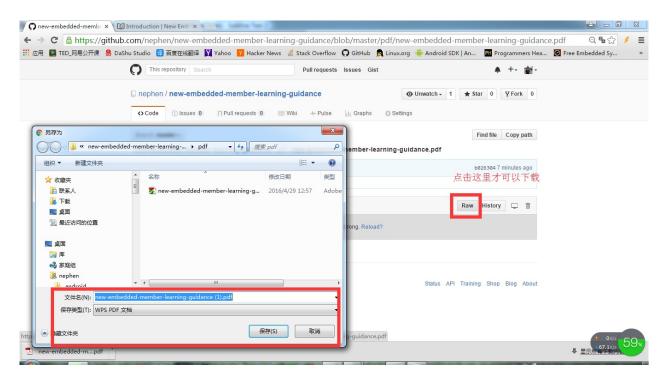
## 前言

此教程为长沙理工大学嵌入式基地内部资料,由学习部负责起草,嵌入式资深成员维护,旨在为嵌入式新成员提供更好更快的学习指导,访问地址:emb.nephen.com,由于访问gitbook慢,页面展示如下。



由于访问慢的原因,会定期生成pdf书本,大家从github里面下载pdf书本即可,书本展示如下。



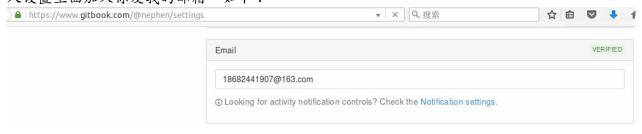


怎么参与维护

#### 1、加入合作者(不推荐)

建议使用github编辑,无需这一步。

如果你有时间、并且有兴趣,请给我发邮件995168694@qq.com,我将给你发送加入合作者的链接,如果没有github帐号就注册github,然后使用github帐号登录邮箱里的链接,然后再在个人设置里面加入你发我的邮箱。如下:



#### 2、编辑方法

• github编辑(推荐方法)

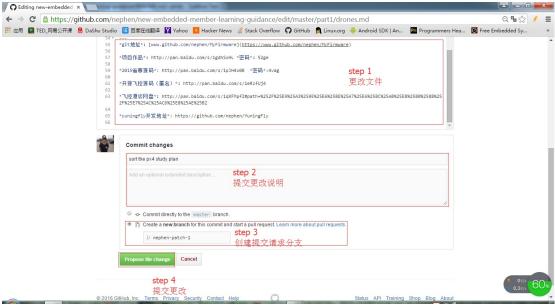
这种方法是采用的github形式更改来gitbook,无需上面的加入合作者,因为该gitbook文章已经与github连接起来,只要更改了被连接的github就可以更新gitbook文章,而且目前gitbook登录反应慢,所以建议采用这种更改github的方式。这里分为两种方式,依个人的习惯而选择吧。

1. 网页端编辑(推荐方法)

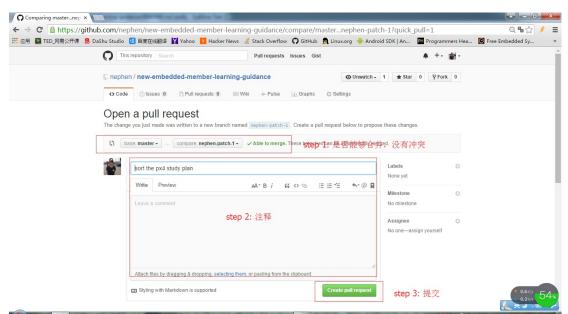
打开网页端,进入要进行编辑的文件,如下图



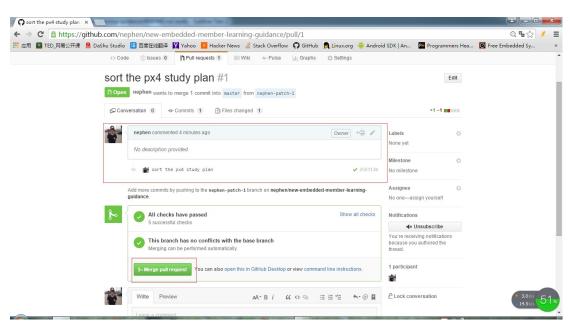
进入编辑页面,对文件进行修改,修改完成后,提交请求,具体如下图



检查是否与原有版本有冲突,如果有,解决冲突再提交,没有则提交,具体如下图

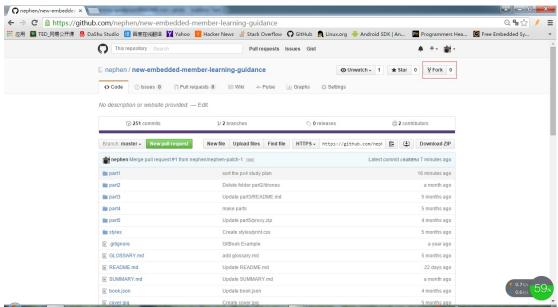


剩下来就是主人的事了,如果没有太大的问题,主人就可以合并分支了,到这你的对本文档的贡献就完成了。



#### 2. 本地编辑 (git高级用户推荐)

相对于网页端编辑,本地编辑只是编辑在本地,后期的提交分支还是得在网页端进行,不过在此之前你得克隆本项目到你的仓库。



然后进行如下操作

#下载你的项目到本地

git clone https://github.com/your\_github\_username/new-embedd #进入文件夹进行编辑即可,完成后如下

git add . git status

#这里可以看到你的更改状况

git commit -m "your comment"

#添加你的更改备注,让别人知道你干了什么

git push origin master

#提交到云端

到这里为止,还只对你自己的仓库进行了修改,你需要按照上面的方法提交分支到nephen的仓库,可以看出,如果只是少量的更改,建议使用网页端编辑。

• gitbook网页端编辑 (不推荐)

如果你没有安装任何环境,你可以在<u>网页</u>上进行编辑,由于gitbook访问慢,不建议这种方法。

#### 参考资料

- 1. 关于gitbook,可查看www.gitbook.com。
- 2. gitbook的官方使用,可查看www.help.gitbook.com。

## Part I

## 本章简介

主要对实验室目前的项目进行介绍,包括项目内容描述、项目成员组成、项目最新进展、项目资源分布等等。

下面将从无人机、智能车、机器人及操作平台这四个方面展开。

Part I 8

## **Drones**

## 无人机

chat on gitter

项目描述

以stm32为飞行控制平台,mpu6050或mpu6000为姿态传感器,采用最新姿态估计算法,实现对四旋翼的定点定高飞行。

项目成员

项目发起人:11级计科张洪龙、11级通信张力军

无人机爱好者:12级网络吴兴章、12级通信吴静雯、12级通信周涛

目前实验室参与人员:13级通信曾显珣、13级计科贺艳丹、13级网络潘高鹏、14级廖臻瑀、14级计科刘英华

项目进展

#### 1.0 初学篇

介绍:<u>匿名飞控</u>是国内有名的开源飞控,有完善的源代码支持,淘宝购件请到<u>匿名科创</u>,这们会对硬件不太擅长的人有好处,可以认真研究飞行算法。另外还有如<u>crazepony</u>可以参考一下,这个飞控应该参考了<u>cleanflight</u>,有兴趣的都可以去了解一下。

外国也有一个做微型四轴的,叫做<u>Crazyflie</u>有兴趣可以多去参考一下别人的<u>源码</u>,淘宝购件[地址1][地址2]。

知识:一般采用超声波、声纳或气压计来定高,定点可以看看px4flow光流计(资料)。

建议:这里有个建议,花点时间学下GIT,然后将项目源码托管于Github上,这对一个团队的项目管理有很大的好处,不会有项目里边谁的代码是最新的这样的疑问了。

#### 2.0 加强篇

计划:正在学习px4,硬件现成,主攻软件。软件分为两套,一个为原生代码,另一个基于px4飞行栈的APM。

分析:整体来看,原生代码结构更加清晰,但是逻辑性强,APM对于入门者更加简单。但它们都可以用于pixhawk硬件上。

资源:平时学习交流平台使用了<u>有道云协作</u>,欢迎加入群12591513。或者加入本文上面的Gitter进行交流。

Drones 9

按照基础程度进行推荐,尽量推荐人人皆可阅读的一般性文章,最后附上网盘链接。

### 视频集:

这里有一个飞控视频的讲解,感觉还不错,网盘资料在项目源码里给出了,可以参考一下,名字叫<u>飞控漫谈</u>。



#### Video link



Video link

Drones 10



#### Video link

#### 2.1 学习PX4进度条

这里主要展示项目的一个进展,同时会给出相应的链接,让新手也能循序渐进。

- 1. 无人机学习概览:具体见链接里面的学习思路分析。
- 2. <u>yuningfly开发</u>:这个是在学习了pixhawk、px4和apm的基础上,做的一个属于自己的飞行器,包括硬件与软件开发。

项目资源

git地址: www.github.com/nephen/MyFirmware

项目作品: http://pan.baidu.com/s/1gdhSxHL 密码:52ge

2015省赛源码: http://pan.baidu.com/s/1pJH4x0B 密码:4vag

开源飞控源码(匿名): http://pan.baidu.com/s/1eRzfUj4

飞控漫谈网

盘:http://pan.baidu.com/s/1qXFMpfI#path=%252F%25E9%25A3%259E%25E6%258E%25A7%25

yuningfly开发地址: https://github.com/nephen/YuningFly

Drones 11

## **Smart car**

## 智能车

项目描述

此项目全称为<u>全国大学生"飞思卡尔"智能汽车竞赛</u>,以飞思卡尔公司的微控制器作为主控芯片,实现小车在固定跑道上快速稳定行驶的智能汽车控制方案。

项目成员

13级通信牛鼎(负责人)、13级通信许一、14级计科向文彬

14级软件唐琛、14级计科刘德胜、14级计科王滔滔

项目进展

项目源码

2015届智能车参考资料

1. 原理图与PCB 密码: 8igp

2.<u>LPLD版uCOSII操作系统及例程</u>详情请见官网<u>http://www.lpld.cn/</u>,了解更多uC/OS,请查看官网<u>http://micrium.com/downloadcenter/</u>

3.底层驱动源码 密码: 5izy

4. 重要元器件资料 密码: 3rrj

5.2015省赛CODE 密码: 4vag

6.林科大直立车源码 密码: vhw6

7.<u>FCarOS</u> is a light OS framework, Designed for Smart Car Competition organized by Freescale. 密码: wm8r

Smart car 12

# Robot

机器人

Robot 13

# Platform

操作平台

Platform 14

## Part II

# 本章介绍

这章主要讲解对求职所作的准备及经验分享,将从C语言和数据结构两个主要方面展开。

Part II 15

# Job experience

Job experience 16

# **C** language

C language 17

## **Data structure**

Data structure 18

## **Part III**

# 本章介绍

本章主要从嵌入式的研究方向展开讨论,比如驱动开发、linux应用开发。

Part III 19

# Drive development Drive development

Drive development 20

## Part IV

Part IV 21

# Part V

Part V 22

## How to internet over the wall?

## How to internet over the wall?

注意:这篇文章仅做一个参考,由于一个帐号只能一个地方使用,请自行购买帐号,或者采用其他方式翻墙上网。

1、下载proxy.zip并解压,用谷歌浏览器打开设置,点击扩展程序,启用开发者模式,将解压后的插件.Crx文件拖至谷歌界面,然后按照提示操作,导入线路.bak文件。About more...

#### 完成效果如图:



#### 2、成功后登录即可

帐号:120361744@qq.com 密码:<del>123456</del>

#### 登录界面:



#### 3、完成后如下:



# 術語表

# 術語表

## **Another term**

With it's definition, this can contain bold text and all other kinds of inline markup  $\dots$ 

## <u>term</u>

Definition for this term

術語表 25