

RX ファミリ

ADC モジュール Firmware Integration Technology

要旨

本アプリケーションノートは Firmware Integration Technology (FIT)を使った ADC モジュールについて説明します。本モジュールでは、12 ビット A/D コンバータの機能をサポートします。以降、本モジュールを ADC FIT モジュールと称します。

対象デバイス

- ・ RX110 グループ
- ・ RX111 グループ
- ・ RX113 グループ
- ・ RX130 グループ
- ・ RX231、RX230 グループ
- ・ RX23W グループ
- ・ RX64M グループ
- ・ RX65N グループ
- ・ RX66T グループ
- ・ RX71M グループ
- ・ RX72M グループ
- ・ RX72T グループ

本アプリケーションノートを他のマイコンへ適用する場合、そのマイコンの仕様に合わせて変更し、十分評価してください。

対象コンパイラ

- ・ Renesas Electronics C/C++ Compiler Package for RX Family
- ・ GCC for Renesas RX
- ・ IAR C/C++ Compiler for Renesas RX

各コンパイラの動作確認内容については 6.1 動作確認環境を参照してください。

目次

1. 概要	3
1.1 ADC FIT モジュールとは	3
1.2 ADC FIT モジュールの概要	3
1.3 API の概要	5
1.4 処理例	6
1.5 制限事項	12
2. API 情報	13
2.1 ハードウェアの要求	13
2.2 ソフトウェアの要求	13
2.3 サポートされているツールチェーン	13
2.4 使用する割り込みベクタ	14
2.5 ヘッダファイル	15
2.6 整数型	15
2.7 コンパイル時の設定	15
2.8 コードサイズ	16
2.9 引数	17
2.9.1 コールバック関数の引数である構造体および列挙型	17
2.9.2 R_ADC_Open 関数の引数である構造体および列挙型	18
2.9.3 R_ADC_Control 関数の引数である構造体および列挙型	24
2.9.4 R_ADC_Read 関数の引数である構造体および列挙型	35
2.9.5 R_ADC_ReadAll 関数の引数である構造体および列挙型	36
2.10 戻り値	37
2.11 コールバック関数	37
2.12 FIT モジュールの追加方法	38
2.13 for 文、while 文、do while 文について	39
3. API 関数	40
3.1 R_ADC_Open()	40
3.2 R_ADC_Control()	43
3.3 R_ADC_Read()	57
3.4 R_ADC_ReadAll()	58
3.5 R_ADC_Close()	59
3.6 R_ADC_GetVersion()	60
4. 端子設定	61
5. デモプロジェクト	62
5.1 s12ad_int_demo_rskrx113	62
5.2 s12ad_poll_demo_rskrx113	62
5.3 s12ad_poll_demo_rskrx130	62
5.4 s12ad_demo_rskrx64m	62
5.5 s12ad_demo_rskrx71m	62
5.6 s12ad_demo_rskrx231	62
5.7 s12ad_demo_rskrx66t	63
5.8 ワークスペースにデモを追加する	64
5.9 デモのダウンロード方法	64
6. 付録	65
6.1 動作確認環境	65
6.2 トラブルシューティング	67
テクニカルアップデートの対応について	67
改訂記録	68

1. 概要

1.1 ADC FIT モジュールとは

本モジュールは API として、プロジェクトに組み込んで使用します。本モジュールの組み込み方は、「2.12 FIT モジュールの追加方法」を参照してください。

1.2 ADC FIT モジュールの概要

ADC FIT モジュールは以下の内容をサポートしています。使用できる機能は MCU ごとに異なります。

表 1.1 に ADC FIT モジュールがサポートしている動作モード、表 1.2 に ADC FIT モジュールがサポートしている機能を示します。

表 1.1 ADC FIT モジュールがサポートしている動作モード

	RX110, RX111, RX113	RX130, RX230, RX231, RX23W, RX64M, RX65x, RX66T, RX71M, RX72M, RX72T
シングルスキャンモード	○	○
連続スキャンモード	○	○
グループスキャンモード	○	○
グループスキャンモード (グループ優先制御)	-	○

表 1.2 ADC FIT モジュールがサポートしている機能

	RX110, RX111, RX113	RX130, RX230, RX231 RX23W	RX64M, RX65x, RX71M, RX72M	RX66T, RX72T
チャンネル専用サンプル&ホールド機能	-	-	○	○
サンプリングステート数可変機能	○	○	○	○
自己診断機能	-	○	○	○
A/D 変換値加算モード	○	○	○	○
A/D 変換値平均モード	-	○	○	○
アナログ入力断線検出アシスト機能	-	○	○	○
ダブルトリガモード	○	○	○	○
12/10/8 ビット変換切り替え機能	-	-	○	-
A/D データレジスタオートクリア機能	○	○	○	○
拡張アナログ入力機能	-	-	○	-
コンペア機能	-	○	○	○
チャンネル変換順序設定機能	-	-	-	○
入力信号増幅機能 (プログラマブルゲインアンプ)	-	-	-	○

トリガを受信すると、12 ビット A/D コンバータ(S12AD)は変換を開始します。変換が完了すると、割り込み要求が発生し、許可されている場合は割り込みが発生します。S12AD がシングルスキャンモードで動作している場合、トリガごとにA/D変換が1回実行されます。S12ADが連続スキャンモードで動作している場合、最初のトリガ発生後、無期限でA/D変換が継続されます。

本 FIT モジュールでは、S12AD を初期化し、変換結果を読み出す関数を提供します。変換アラインメントや加算カウントなど、全チャンネルに共通の設定は、R_ADC_Open 関数で設定します。特定チャンネルの有効化は R_ADC_Control 関数を使用します。A/D 変換の結果を取得する場合、単一の変換値を取得する R_ADC_Read 関数、チャンネルの有効／無効に関わらず全変換レジスタの値を取得する R_ADC_ReadAll 関数のどちらかを使用します。

ADC FIT モジュールは、RX MCU のグループに応じて、下記の 12 ビット A/D コンバータをサポートしています。

表 1.3 MCU グループに対応する 12 ビット A/D コンバータの一覧

	S12ADb	S12ADC	S12ADE	S12ADFa	S12ADH
RX110	○				
RX111	○				
RX113	○				
RX130			○		
RX230			○		
RX231			○		
RX23W			○		
RX64M		○			
RX65x				○	
RX66T					○
RX71M		○			
RX72M				○	
RX72T					○

1.3 API の概要

表 1.4 本モジュールに含まれる API 関数を示します。

表 1.4 API 関数一覧

関数	関数説明
R_ADC_Open	12 ビット A/D コンバータを初期化します。
R_ADC_Control	12 ビット A/D コンバータの機能設定、割り込み制御、A/D 変換開始/停止状況の取得を行います。
R_ADC_Read	単一のチャンネル、センサ、ダブルトリガ、または自己診断のいずれかのレジスタから変換結果を読み出します。
R_ADC_ReadAll	変換結果が格納される全レジスタを読み出します。
R_ADC_Close	処理中の A/D 変換を終了し、割り込みを無効にして、A/D コンバータを終了します。
R_ADC_GetVersion	本 FIT モジュールのバージョン番号を返します。

1.4 処理例

図 1.1～図 1.4 に ADC FIT モジュールの初期化例を示します。図 1.5、図 1.6 に ADC FIT モジュールの API 関数呼び出し例を示します。

図 1.1～図 1.6 の処理例は MCU の区別なく、すべての処理を記載しています。ご使用の MCU に合わせて、必要な処理を実行してください。また、API 関数を呼び出し後は、戻り値を確認してください。

R_ADC_Control 関数はコマンド発行の順番に制限があります。R_ADC_Control 関数のコマンド発行の詳細は、3.2 R_ADC_Control()を参照してください。

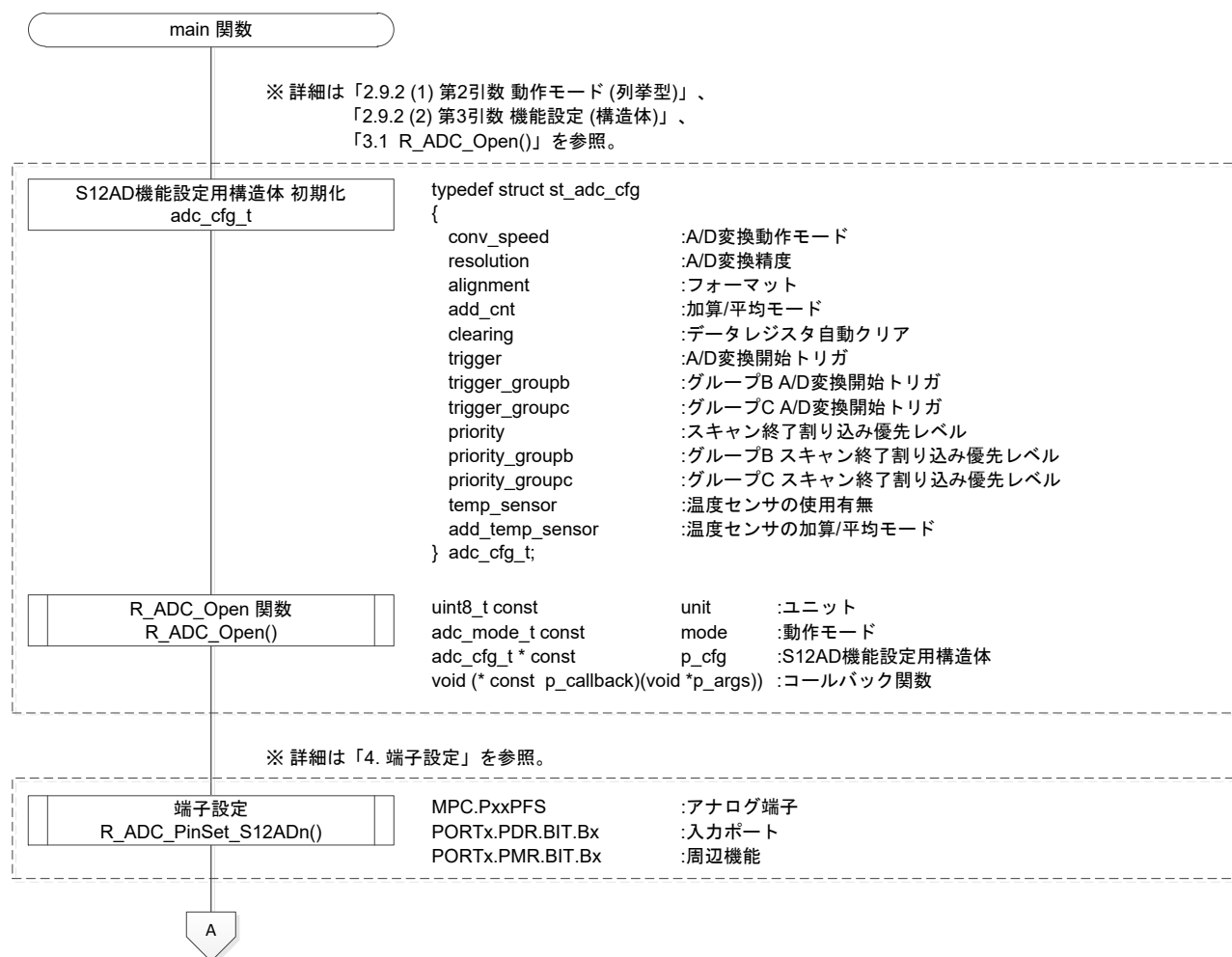


図 1.1 ADC FIT モジュールの初期化例 (1/4)

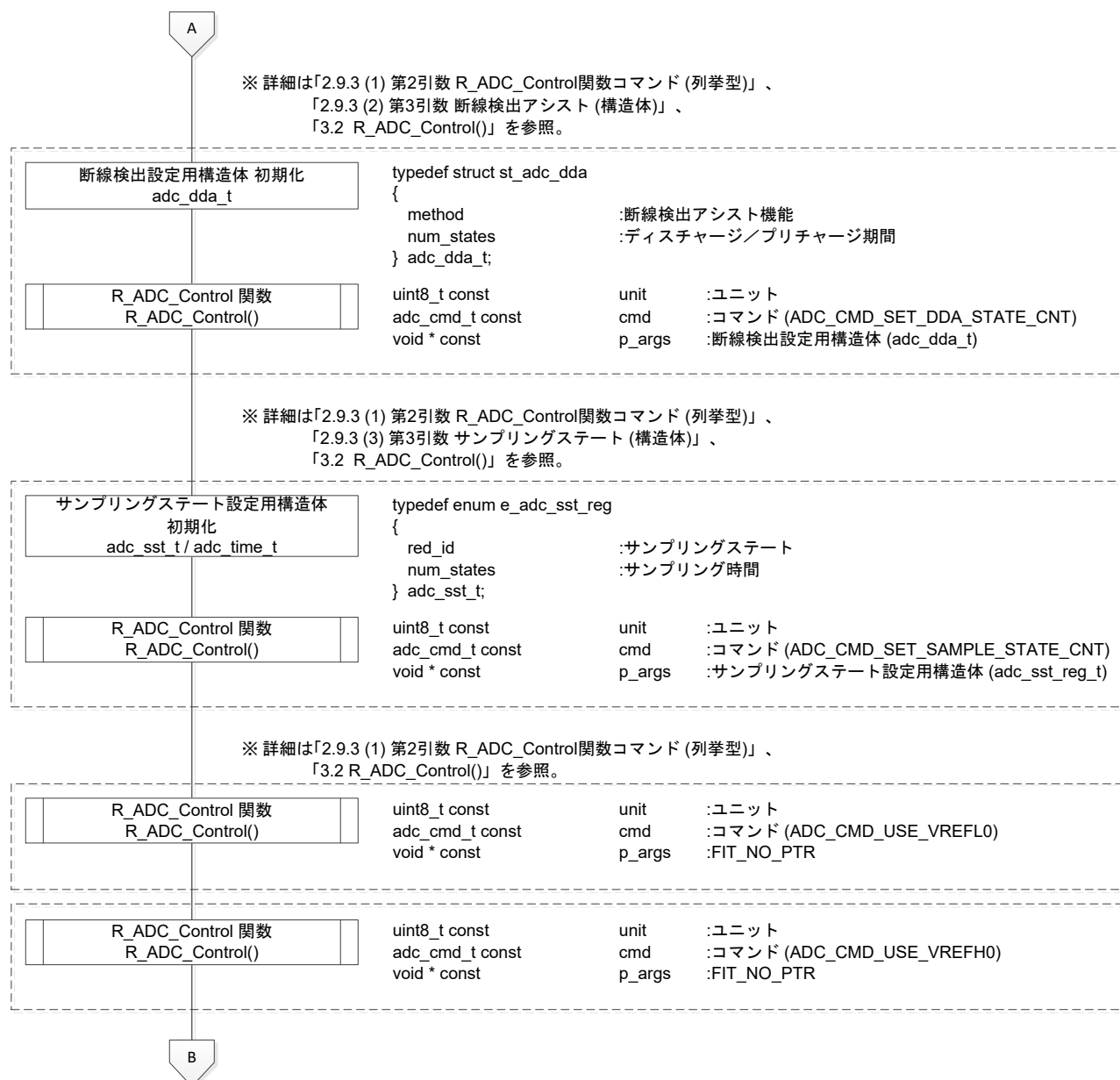


図 1.2 ADC FIT モジュールの初期化例 (2/4)

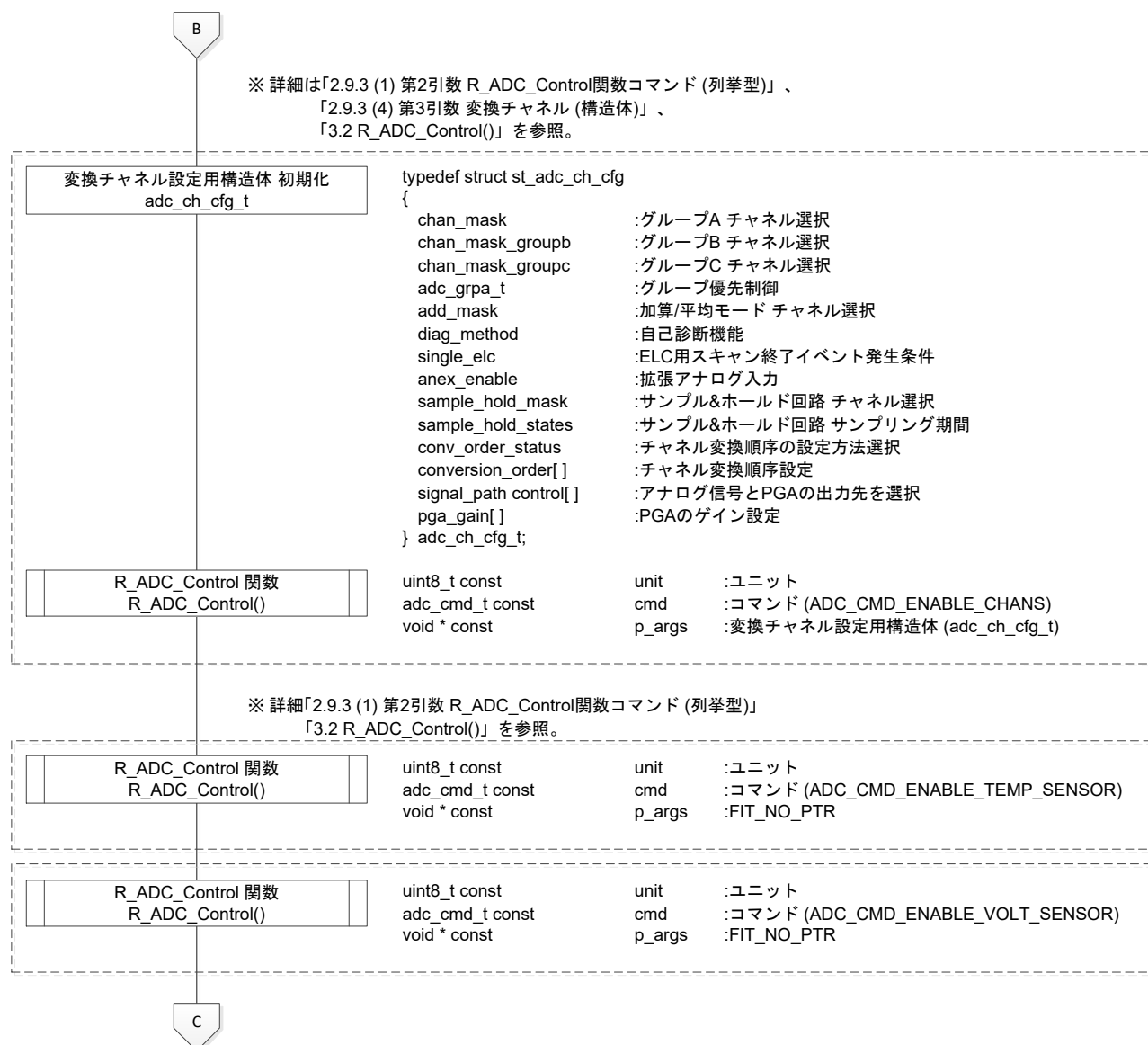


図 1.3 ADC FIT モジュールの初期化例 (3/4)

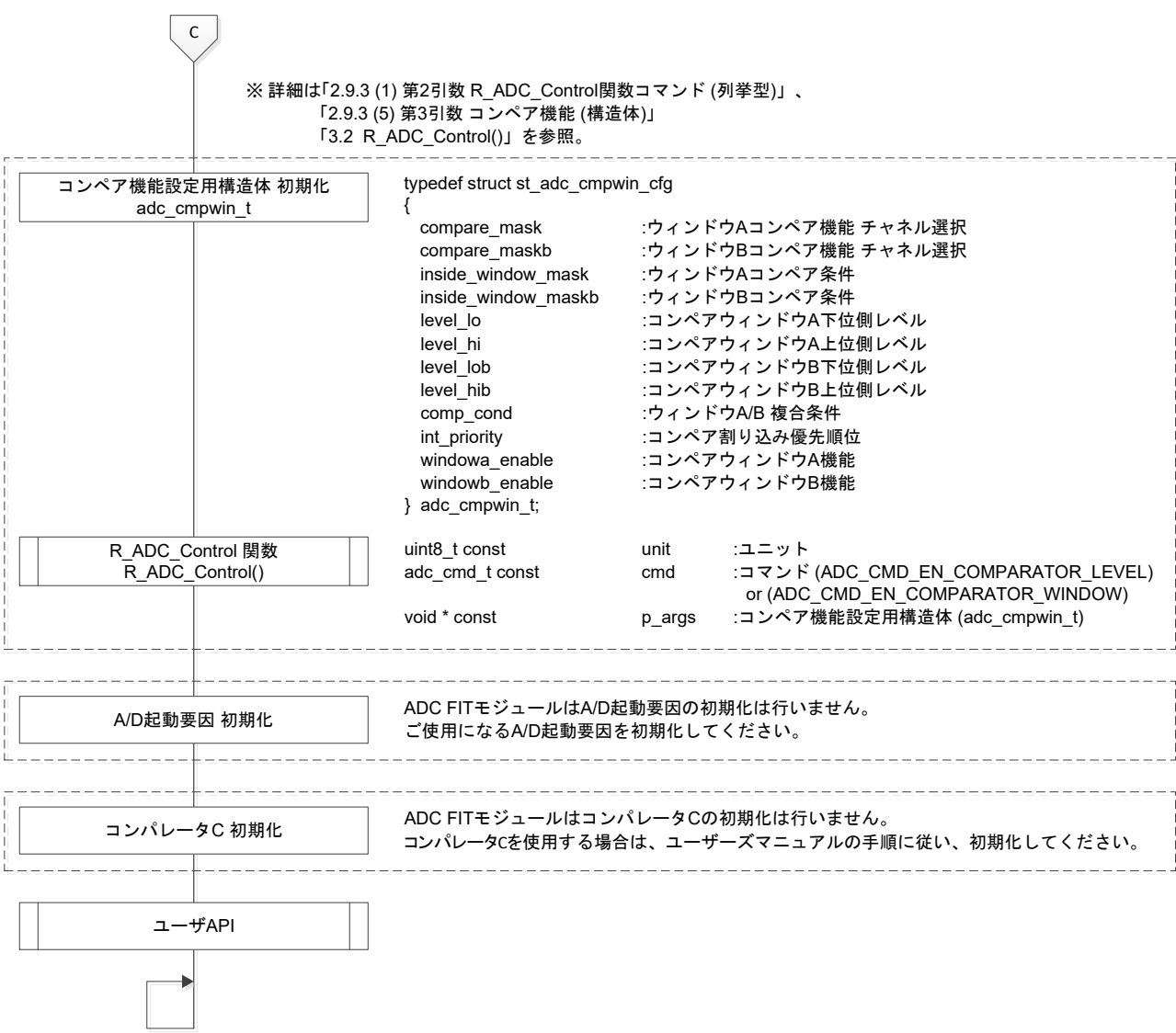


図 1.4 ADC FIT モジュールの初期化例 (4/4)

必要に応じて、以下の各関数を呼び出してください。

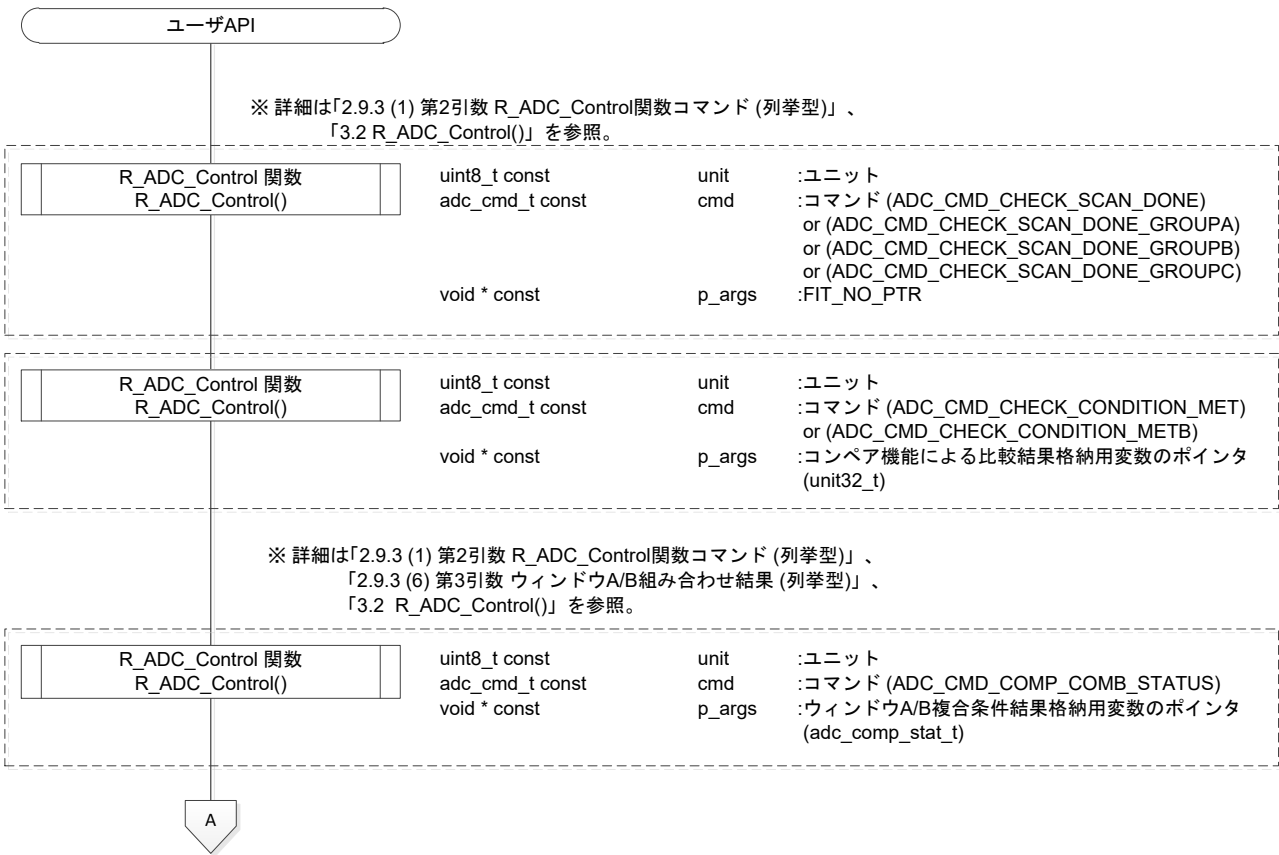


図 1.5 ADC FIT モジュールの API 関数呼び出し例 (1/2)



図 1.6 ADC FIT モジュールの API 関数呼び出し例 (2/2)

1.5 制限事項

12 ビット A/D コンバータで使用するモードによって、レジスタ、設定、使用上の注意事項が異なります。本アプリケーションノートの API は、ご使用の MCU のユーザーズマニュアル ハードウェア編の 12 ビット A/D コンバータの章に準拠してご使用ください。

MCU やボードの状態と `r_bsp_config.h` の設定が一致していることを確認してからご使用ください。特にパッケージや電源電圧の設定を間違えると故障する場合があります。ご注意ください。

ルネサスボードサポートパッケージ(`r_bsp`)は最新版をご使用ください。

2. API 情報

本 FIT モジュールは、下記の条件で動作を確認しています。

2.1 ハードウェアの要求

ご使用になる MCU が以下の機能をサポートしている必要があります。

- S12AD

2.2 ソフトウェアの要求

このドライバは以下の FIT モジュールに依存しています。

- ルネサスボードサポートパッケージ(r_bsp) Rev.5.20 以上

2.3 サポートされているツールチェーン

本 FIT モジュールは「6.1 動作確認環境」に示すツールチェーンで動作確認を行っています。

2.4 使用する割り込みベクタ

R_ADC_Open 関数で割り込み優先順位に 0 以外を設定した場合、割り込み発生要因に応じた割り込み (S12ADIn、S12GBADIn、GCADIn) が有効になります。

表 2.1 に本 FIT モジュールが使用する割り込みベクタを示します。

表 2.1 使用する割り込みベクター一覧

デバイス	割り込みベクタ
RX110、RX111、 RX113、RX130、 RX230、RX231 RX23W	<ul style="list-style-type: none"> ・ S12ADI0 割り込み(ベクタ番号:102) ・ GBADI 割り込み(ベクタ番号:103)
RX64M、RX71M	<ul style="list-style-type: none"> ・ S12ADI0 割り込み(ベクタ番号:190)(注 1) ・ S12ADI1 割り込み(ベクタ番号:192)(注 1) ・ S12GBADI0 割り込み(ベクタ番号:191)(注 1) ・ S12GBADI1 割り込み(ベクタ番号:193)(注 1) ・ GROUPBL1 割り込み(ベクタ番号: 111) S12CMPIO 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 20) S12CMPI1 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 22)
RX65x、RX72M	<ul style="list-style-type: none"> ・ S12ADI0 割り込み(ベクタ番号:186)(注 1) ・ S12ADI1 割り込み(ベクタ番号:189)(注 1) ・ S12GBADI0 割り込み(ベクタ番号:187)(注 1) ・ S12GBADI1 割り込み(ベクタ番号:190)(注 1) ・ S12GCADI0 割り込み(ベクタ番号:188)(注 1) ・ S12GCADI1 割り込み(ベクタ番号:191)(注 1) ・ GROUPBL1 割り込み(ベクタ番号: 111) S12CMPAI 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 20) S12CMPBI 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 21) S12CMPAI1 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 22) S12CMPBI1 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 23)
RX66T、RX72T	<ul style="list-style-type: none"> ・ S12ADI 割り込み(ベクタ番号:128) ・ S12ADI1 割り込み(ベクタ番号:132) ・ S12ADI2 割り込み(ベクタ番号:136) ・ S12GBADI 割り込み(ベクタ番号:129) ・ S12GBADI1 割り込み(ベクタ番号:133) ・ S12GBADI2 割り込み(ベクタ番号:137) ・ S12GCADI 割り込み(ベクタ番号:130) ・ S12GCADI1 割り込み(ベクタ番号:134) ・ S12GCADI2 割り込み(ベクタ番号:138) ・ GROUPBL1 割り込み(ベクタ番号: 111) S12CMPAI 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 20) S12CMPBI 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 21) S12CMPAI1 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 22) S12CMPBI1 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 23) S12CMPAI2 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 18) S12CMPBI2 割り込み(グループ割り込み要因番号 : 19)

注1. 選択型割り込み B に割り当てられている割り込みのベクタ番号は、ボードサポートパッケージ FIT モジュール(BSP モジュール)で割り当てられているデフォルト設定を記載しています。

2.5 ヘッダファイル

すべての API 呼び出しは `r_s12ad_rx_if.h` に記載されています。このファイルはユーザアプリケーションにインクルードする必要があります。

`r_s12ad_rx_config.h` ファイルで、ビルド時に設定可能なコンフィギュレーションオプションを選択あるいは定義できます。

2.6 整数型

コードをわかりやすく、また移植が容易に行えるように、本プロジェクトでは ANSI C99 (Exact width integer types (固定幅の整数型)) を使用しています。これらの型は `stdint.h` で定義されています。

2.7 コンパイル時の設定

本モジュールのコンフィギュレーションオプションの設定は、`r_s12ad_rx_config.h` で行います。オプション名および設定値に関する説明を、下表に示します。

コンフィギュレーションオプション(<code>r_s12ad_rx_config.h</code>)	
ADC_CFG_PARAM_CHECKING_ENABLE ※デフォルト値は "BSP_CFG_PARAM_CHECKING_ENABLE"	パラメータチェック処理をコードに含めるか選択できます。 "0"を選択すると、パラメータチェック処理をコードから省略できるため、コードサイズが削減できます。 "0" = パラメータチェック処理をコードから省略する "1" = パラメータチェック処理をコードに含める デフォルト値の"BSP_CFG_PARAM_CHECKING_ENABLE"は BSP のコンフィギュレーションオプションの設定です。

2.8 コードサイズ

本モジュールの ROM サイズ、RAM サイズ、最大使用スタックサイズを下表に示します。RX100 シリーズ、RX200 シリーズ、RX600 シリーズから代表して 1 デバイスずつ掲載しています。

ROM (コードおよび定数) と RAM (グローバルデータ) のサイズは、ビルド時の「2.7 コンパイル時の設定」のコンフィギュレーションオプションによって決まります。

下表の値は下記条件で確認しています。

モジュールリビジョン: r_s12ad_rx rev.4.00

コンパイラバージョン: Renesas Electronics C/C++ Compiler Package for RX Family V3.01.00

(統合開発環境のデフォルト設定に"-lang = c99"オプションを追加)

GCC for Renesas RX 4.8.4.201803

(統合開発環境のデフォルト設定に"-lang = c99"オプションを追加)

IAR C/C++ Compiler for Renesas RX version 4.11.1

(統合開発環境のデフォルト設定)

コンフィギュレーションオプション: デフォルト設定

ROM、RAM およびスタックのコードサイズ							
デバイス	分類	使用メモリ					
		Renesas Compiler		GCC		IAR Compiler	
		パラメータ チェックあり	パラメータ チェックなし	パラメータ チェックあり	パラメータ チェックなし	パラメータ チェックあり	パラメータ チェックなし
RX130	ROM	2,634 バイト	2,077 バイト	4,372 バイト	3,316 バイト	3,763 バイト	2,935 バイト
	RAM	12 バイト		12 バイト		8 バイト	
	スタック (注 1)	164 バイト		-		124 バイト	
RX231	ROM	2,636 バイト	2,079 バイト	4,460 バイト	3,396 バイト	3,760 バイト	2,932 バイト
	RAM	12 バイト		12 バイト		8 バイト	
	スタック (注 1)	164 バイト		-		124 バイト	
RX65N	ROM	5,595 バイト	4,424 バイト	9,588 バイト	7,324 バイト	7,777 バイト	6,147 バイト
	RAM	40 バイト		40 バイト		32 バイト	
	スタック (注 1)	188 バイト		-		148 バイト	

注1. 割り込み関数の最大使用スタックサイズを含みます。

2.9 引数

API 関数の引数である構造体および列挙型を示します。API 関数で使用するパラメータの多くは、列挙型で定義しています。これは型チェックを行い、エラーを減少させるためです。

これらの構造体や列挙型は、プロトタイプ宣言とともに `r_s12ad_rx_if.h` と `r_s12ad_rx[MCU]_if.h` に定義されています。

使用できる構造体や列挙型は MCU ごとに異なります。

2.9.1 コールバック関数の引数である構造体および列挙型

(1) 第 1 引数 コールバック関数のステータス (構造体)

```
typedef struct st_adc_cb_args
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバは MCU ごとに異なります。 */
} adc_cb_args_t;
```

メンバ	説明
<code>abc_cb_evt_t event</code>	イベント内容を示します。
<code>uint32_t compare_flags</code>	ウィンドウ A のチャンネルごとの比較結果が格納されます。 チャンネル <i>n</i> の比較結果がビット <i>n</i> に対応します。 0: 比較条件不一致 1: 比較条件一致
<code>uint32_t compare_flagsb</code>	ウィンドウ B のチャンネルごとの比較結果が格納されます。 チャンネル <i>n</i> の比較結果がビット <i>n</i> に対応します。 0: 比較条件不一致 1: 比較条件一致
<code>uint8_t unit</code>	イベントが発生したユニットを示します。

(a) 第 1 引数 構造体メンバ コールバック関数のイベント (列挙型)

```
typedef enum e_adc_cb_evt
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバは MCU ごとに異なります。 */
} adc_cb_evt_t;
```

メンバ	説明
<code>ADC_EVT_SCAN_COMPLETE</code>	シングルスキャンによる A/D 変換、またはグループ A の A/D 変換完了を示します。
<code>ADC_EVT_SCAN_COMPLETE_GROU PB</code>	グループ B の A/D 変換完了を示します。
<code>ADC_EVT_SCAN_COMPLETE_GROU PC</code>	グループ C の A/D 変換完了を示します。
<code>ADC_EVT_CONDITION_MET</code>	ウィンドウ A 比較条件成立を示します。
<code>ADC_EVT_CONDITION_METB</code>	ウィンドウ B 比較条件成立を示します。

2.9.2 R_ADC_Open 関数の引数である構造体および列挙型

(1) 第2引数 動作モード (列挙型)

```
typedef enum e_adc_mode
```

```
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_mode_t;
```

メンバ	説明
ADC_MODE_SS_TEMPERATURE	温度センサをシングルスキャンモードで A/D 変換します。チャンネルには温度センサを選択してください。
ADC_MODE_SS_INT_REF_VOLT	内部基準電圧をシングルスキャンモードで A/D 変換します。チャンネルには内部基準電圧を選択してください。
ADC_MODE_SS_ONE_CH	1 チャンネルをシングルスキャンモードで A/D 変換します。チャンネルには 1 つのチャンネルのみ選択してください。(注 1)
ADC_MODE_SS_MULTI_CH	複数のチャンネルをシングルスキャンモードで A/D 変換します。(注 1、注 3)
ADC_MODE_CONT_ONE_CH	1 チャンネルを連続スキャンモードで A/D 変換します。チャンネルには 1 つのチャンネルのみ選択してください。(注 1、注 2)
ADC_MODE_CONT_MULTI_CH	複数のチャンネルを連続スキャンモードで A/D 変換します。(注 1、注 2)
ADC_MODE_SS_ONE_CH_DBLTRIG	1 チャンネルをダブルトリガモードで A/D 変換します。チャンネルには 1 つのチャンネルのみ選択してください。(注 1)
ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED	複数チャンネルを 2 つのグループ(グループ A、グループ B)を使用して A/D 変換します。グループ A とグループ B には、異なるチャンネルを選択してください。(注 1、注 3)
ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_GROUPC	複数チャンネルを 3 つのグループ(グループ A、グループ B、グループ C)を使用して A/D 変換します。それぞれのグループには、異なるチャンネルを選択してください。(注 3)
ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_DBLTRIG_A	複数チャンネルを 2 つのグループ(グループ A、グループ B)を使用して A/D 変換します。グループ A はダブルトリガモードで動作します。グループ A には 1 チャンネルのみを、グループ B にはグループ A で選択したチャンネル以外を選択してください。(注 1、注 2)
ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_DBLTRIG_A_GROUPC	複数チャンネルを 3 つのグループ(グループ A、グループ B、グループ C)を使用して A/D 変換します。グループ A はダブルトリガモードで動作します。グループ A には 1 チャンネルのみを選択してください。また、それぞれのグループには異なるチャンネルを選択してください。(注 2)

注1. S12ADb、S12ADE では、内部基準電圧および温度センサは選択できません。

注2. S12ADH では、内部基準電圧および温度センサは選択できません。

注3. S12ADH では、内部基準電圧または温度センサとチャンネルのアナログ入力は同時に選択できません。

(2) 第 3 引数 機能設定 (構造体)

```
typedef struct st_adc_cfg
```

```
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_cfg_t;
```

メンバ	説明
adc_speed_t conv_speed	A/D 変換動作モードを指定します。
adc_res_t resolution	A/D 変換精度を指定します。分解能が低いほど、変換速度が短くなります。
adc_align_t alignment	フォーマットを指定します。(注 1)
adc_add_t add_cnt	加算/平均モードを指定します。
adc_clear_t clearing	A/D データレジスタ自動クリアの有効／無効を指定します。
adc_trig_t trigger	A/D 変換の開始トリガを指定します。
adc_trig_t trigger_groupb	グループ B の A/D 変換開始トリガを指定します。
adc_trig_t trigger_groupc	グループ C の A/D 変換開始トリガを指定します。
uint8_t priority	S12ADIn 割り込みの優先順位を設定します。(0~15) 0 を指定した場合、S12ADIn 割り込みは禁止されます。
uint8_t priority_groupb	S12GBADIn、GBADIn 割り込みの優先順位を指定します。(0~15) 0 を指定した場合、S12GBADIn、GBADIn 割り込みは禁止されます。
uint8_t priority_groupc	S12GCADIn 割り込みの優先順位を指定します。(0~15) 0 を指定した場合、S12GCADIn 割り込みは禁止されます。
adc_temp_t temp_sensor	温度センサの使用有無を指定します。
adc_add_temp_t add_temp_sensor	温度センサの加算/平均モードを指定します。

注1. S12ADb では、加算モードが有効の場合、本メンバの設定は無効になります。

(a) 第 3 引数 構造体メンバ 変換動作 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_speed
```

```
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_speed_t;
```

メンバ	説明
ADC_CONVERT_SPEED_PCLK_DIV8	A/D 変換クロックに PCLK/8 を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_PCLK_DIV4	A/D 変換クロックに PCLK/4 を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_PCLK_DIV2	A/D 変換クロックに PCLK/2 を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_PCLK	A/D 変換クロックに PCLK を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_DEFAULT	デフォルト設定を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_NORM	通常変換動作を選択します。
ADC_CONVERT_SPEED_HIGH	高速変換動作を選択します。
ADC_CONVERT_CURRENT_LOW	低電流変換動作を選択します。

(b) 第3引数 構造体メンバ 変換精度 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_res
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_res_t;
```

メンバ	説明
ADC_RESOLUTION_12_BIT	12 ビット精度で A/D 変換を実施します。
ADC_RESOLUTION_10_BIT	10 ビット精度で A/D 変換を実施します。
ADC_RESOLUTION_8_BIT	8 ビット精度で A/D 変換を実施します。

(c) 第3引数 構造体メンバ データレジスタフォーマット (列挙型)

```
typedef enum e_adc_align
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_align_t;
```

メンバ	説明
ADC_ALIGN_RIGHT	A/D 変換結果を右詰めで格納します。
ADC_ALIGN_LEFT	A/D 変換結果を左詰めで格納します。

(d) 第3引数 構造体メンバ 変換値加算/平均モード (列挙型)

```
typedef enum e_adc_add
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_add_t;
```

メンバ	説明
ADC_ADD_OFF	加算/平均モードを使用しません。
ADC_ADD_TWO_SAMPLES	2 回変換します。(1 回加算を行います。)
ADC_ADD_THREE_SAMPLES	3 回変換します。(2 回加算を行います。)
ADC_ADD_FOUR_SAMPLES	4 回変換します。(3 回加算を行います。)
ADC_ADD_SIXTEEN_SAMPLES	16 回変換します。(15 回加算を行います。)
ADC_ADD_AVG_2_SAMPLES	2 回変換の平均値を使用します。
ADC_ADD_AVG_4_SAMPLES	4 回変換の平均値を使用します。

(e) 第3引数 構造体メンバ データレジスタ自動クリア (列挙型)

```
typedef enum e_adc_clear
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_clear_t;
```

メンバ	説明
ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF	A/D データレジスタを自動クリアしません。
ADC_CLEAR_AFTER_READ_ON	A/D データレジスタを自動クリアします。

(f) 第3引数 構造体メンバ 変換起動トリガ (列挙型)

```
typedef enum e_adc_trig
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_trig_t;
```

メンバ	説明
ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG	外部トリガ(ADTRG#)
ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN	MTU0 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG0BN	MTU0 TGRB
ADC_TRIG_SYNC_TRG1AN	MTU1 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG2AN	MTU2 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG3AN	MTU3 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRGAN	MTUx TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N	MTUx TGRA または MTU4 アンダーフロー(相補 PWM)
ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_OR_UDF4N	MTU4 TGRA または MTU4 アンダーフロー(相補 PWM)
ADC_TRIG_SYNC_TRG6AN	MTU6 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_OR_UDF7N	MTU7 TGRA または MTU7 アンダーフロー(相補 PWM)
ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN	MTU0 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG0FN	MTU0 TGRF
ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN	MTU4 TADCORA
ADC_TRIG_SYNC_TRG4BN	MTU4 TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_OR_TRG4BN	MTU4 TADCORA または TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN	MTU4 TADCORA かつ TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN	MTU7 TADCORA
ADC_TRIG_SYNC_TRG7BN	MTU7 TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_OR_TRG7BN	MTU7 TADCORA または TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_AND_TRG7BN	MTU7 TADCORA かつ TADCORB
ADC_TRIG_SYNC_TRG9AN	MTU9 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG9EN	MTU9 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN_OR_TRG0EN	MTU0 TGRA または MTU0 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG9AN_OR_TRG9EN	MTU9 TGRA または MTU9 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN_OR_TRG9AN	MTU0 TGRA または MTU9 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN_OR_TRG9EN	MTU0 TGRE または MTU9 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG9AN_AND_TRG9EN	MTU9 TGRA と MTU9 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN_AND_TRG0EN	MTU0 TGRA と MTU0 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN_AND_TRG9AN	MTU0 TGRA と MTU9 TGRA
ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN_AND_TRG9EN	MTU0 TGRE と MTU9 TGRE
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN	GPT0 GTADTRA

メンバ	説明
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0BN	GPT0 GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN	GPT1 GTADTRA
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1BN	GPT1 GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN	GPT2 GTADTRA
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2BN	GPT2 GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN	GPT3 GTADTRA
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3BN	GPT3 GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN_OR_G TADTR0BN	GPT0 GTADTRA または GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN_OR_G TADTR1BN	GPT1 GTADTRA または GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN_OR_G TADTR2BN	GPT2 GTADTRA または GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN_OR_G TADTR3BN	GPT3 GTADTRA または GTADTRB
ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN	TMR0 TCORA
ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG2AN	TMR2 TCORA
ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG4AN	TMR4 TCORA
ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG6AN	TMR6 TCORA
ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN	TPU0 TRGA
ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN	TPUx TRGA
ADC_TRIG_SYNC_TEMPS	温度センサ
ADC_TRIG_SYNC_ELC	ELC
ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG0	ELCTRG0
ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG1	ELCTRG1
ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG0_OR_ELC TRG1	ELCTRG0 または ELCTRG1
ADC_TRIG_SOFTWARE	ソフトウェアトリガ
ADC_TRIG_NONE	トリガ要因非選択

(g) 第3引数 構造体メンバ 温度センサ (列挙型)

```
typedef enum e_adc_temp
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_temp_t;
```

メンバ	説明
ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED	温度センサ出力の A/D 変換を選択しません。
ADC_TEMP_SENSOR_AD_CONVERTED	シングルスキャンモードおよびグループスキャンモードのグループ A で温度センサ出力の A/D 変換を選択します。
ADC_TEMP_SENSOR_AD_CONVERTED_GROUPB	グループスキャンモードのグループ B で温度センサ出力の A/D 変換を選択します。
ADC_TEMP_SENSOR_AD_CONVERTED_GROUPC	グループスキャンモードのグループ C で温度センサ出力の A/D 変換を選択します。

(h) 第3引数 構造体メンバ 温度センサの変換値加算/平均モード (列挙型)

```
typedef enum e_adc_add_temp
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_add_temp_t;
```

メンバ	説明
ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF	温度センサの加算/平均モードを使用しません。
ADC_TEMP_SENSOR_ADD_ON	温度センサの加算/平均モードを使用します。

2.9.3 R_ADC_Control 関数の引数である構造体および列挙型

(1) 第 2 引数 R_ADC_Control 関数コマンド (列挙型)

```
typedef enum e_adc_cmd
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバは MUC ごとに異なります。 */
} adc_cmd_t;
```

使用するコマンドにより、R_ADC_Control 関数の第 3 引数(p_args)に指定する内容が異なります。コマンド一覧および使用可能 MCU を以下に示します。なお、パラメータを使用しないコマンドに関しては、R_ADC_Control 関数の第 3 引数に FIT_NO_PTR を指定してください。

メンバ	説明
ADC_CMD_USE_INT_VOLT_AS_HVREF	高電位側基準電圧に内部基準電圧を使用する パラメータは使用しません。
ADC_CMD_USE_VREFL0	低電位側基準電圧に VREFL0 を使用する。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_USE_VREFH0	高電位側基準電圧に VREFH0 を使用する。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_SET_DDA_STATE_CNT	A/D 断線検出アシスト機能の設定を行います。 パラメータには断線検出設定用構造体(adc_dda_t)を指定してください。
ADC_CMD_SET_SAMPLE_STATE_CNT	A/D サンプリングステートを変更します。 パラメータにはサンプリングステート設定用構造体 (adc_time_t、または adc_sst_t)を指定してください。
ADC_CMD_ENABLE_CHANS	A/D 変換するチャンネルの設定を行います。 パラメータには変換チャンネル設定用構造体(adc_ch_cfg_t)を指定してください。
ADC_CMD_ENABLE_TEMP_SENSOR	温度センサを有効にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_ENABLE_VOLT_SENSOR	内部基準電圧センサを有効にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL	コンペア機能をウィンドウ機能無効(しきい値比較)で使 用します。 パラメータにはコンペア機能設定用構造体(adc_cmpwin_t)を指定してください。
ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW	コンペア機能をウィンドウ機能有効(範囲比較)で使 用します。 パラメータにはコンペア機能設定用構造体(adc_cmpwin_t)を指定してください。
ADC_CMD_COMP_COMB_STATUS	ウィンドウ A/B の複合条件結果を取得します。 パラメータには、組み合わせ結果モニタ(adc_comp_stat_t)変数へのポインタを指定してください。
ADC_CMD_ENABLE_TRIG	同期、非同期トリガによる A/D 変換の開始を許可にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_SCAN_NOW	ソフトウェアトリガによる A/D 変換を開始します。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE	シングルスキャンモードにて、A/D 変換中かを確認します。 パラメータは使用しません。

メンバ	説明
ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA	グループスキャンモードにて、グループ A が A/D 変換中かを確認します。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPB	グループスキャンモードにて、グループ B が A/D 変換中かを確認します。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPC	グループスキャンモードにて、グループ C が A/D 変換中かを確認します。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_CHECK_CONDITION_MET	コンペア機能による比較結果を取得します。(注 1) パラメータには、比較結果を格納する uint32_t 型変数へのポインタを指定してください。
ADC_CMD_CHECK_CONDITION_METB	グループ B のコンペア機能による比較結果を取得します。(注 1) パラメータには、比較結果を格納する uint32_t 型変数へのポインタを指定してください。
ADC_CMD_DISABLE_TRIG	同期、非同期トリガによる A/D 変換の開始を無効にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_DISABLE_INT	S12ADI 割り込みを禁止にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_ENABLE_INT	S12ADI 割り込みを許可にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_DISABLE_INT_GROUPB	GBADI/S12GBADI 割り込みを禁止にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_ENABLE_INT_GROUPB	GBADI/S12GBADI 割り込みを許可にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_DISABLE_INT_GROUPC	S12GCADI 割り込みを禁止にします。 パラメータは使用しません。
ADC_CMD_ENABLE_INT_GROUPC	S12GCADI 割り込みを許可にします。 パラメータは使用しません。

注1. 本コマンド実行後、比較結果を“0”（比較条件不成立）に初期化します。そのため、A/D 変換完了ごとに、本コマンドを 1 度だけ実行してください。

(2) 第3引数 断線検出アシスト (構造体)

```
typedef struct st_adc_dda
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
    adc_dda_t;
```

メンバ	説明
adc_charge_t method	断線検出アシストの設定(ディスチャージ/プリチャージ)を設定します。
uint8_t num_states	ディスチャージ/プリチャージ期間のステートを設定します。ディスチャージ/プリチャージ期間のステートの下限値はMCU ごとに異なります。ユーザーズマニュアルをご確認のうえ、値を設定してください。 0を設定した場合、断線検出アシスト機能は無効となります。

(a) 第3引数 構造体メンバ ディスチャージ/プリチャージ (列挙型)

```
typedef enum e_adc_charge
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
    adc_charge_t;
```

メンバ	説明
ADC_DDA_DISCHARGE	ディスチャージを選択します。
ADC_DDA_PRECHARGE	プリチャージを選択します。
ADC_DDA_OFF	断線検出機能を使用しません。

(3) 第3引数 サンプリングステート (構造体)

```
typedef struct st_adc_sst /* st_adc_time で定義されている MCU もあります */
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
    adc_sst_t; /* st_adc_time_t で定義されている MCU もあります */
```

メンバ	説明
adc_sst_reg_t reg_id	サンプリングステートを設定するチャンネルを選択します。
uint8_t num_states	サンプリングステートを設定します。 サンプリングステートの下限値はMCU ごとに異なります。ユーザーズマニュアルをご確認のうえ、値を設定してください。

(a) 第3引数 構造体メンバ サンプリングステート設定チャンネル (列挙型)

```
typedef enum e_adc_sst_reg
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_sst_reg_t;
```

メンバ	説明
ADC_SST_CHn (n はチャンネル番号)	チャンネル n を選択します。(注 1) 使用する MCU に存在するチャンネルのみ使用してください。
ADC_SST_CHi_TO_j (i, j はチャンネル番号)	チャンネル i~j を選択します。(注 1)
ADC_SST_TEMPERATURE	温度センサを選択します。
ADC_SST_VOLTAGE	内部基準電圧を選択します。

注1. 使用できるチャンネルは MCU やピン数により異なります。

(4) 第3引数 変換チャンネル (構造体)

```
typedef struct st_adc_ch_cfg
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_ch_cfg_t;
```

メンバ	説明
uint32_t chan_mask	使用するチャンネルを選択します。(注 1、注 2)
uint32_t chan_mask_groupb	グループ B で使用するチャンネルを選択します。(注 1、注 2) グループ B を使用しない場合、ADC_MASK_GROUPB_OFF を指定してください。
uint32_t chan_mask_groupc	グループ C で使用するチャンネルを選択します。(注 1、注 2) グループ C を使用しない場合、ADC_MASK_GROUPC_OFF を指定してください。
adc_grpa_t priority_groupa	グループ優先制御動作の設定を行います。
uint32_t add_mask	加算モードを行うチャンネルを選択します。(注 1、注 3) 加算モードを使用しない場合、ADC_MASK_ADD_OFF を指定してください。 加算モードを使用する場合、chan_mask で選択したチャンネルから選択してください。
adc_diag_t diag_method	自己診断モードの設定を行います。
adc_elc_t signal_elc	ELC 用スキャン終了イベントのイベント発生条件を設定します。
bool anex_enable	拡張アナログ入力(ANEX1)の使用有無を指定します。
uint8_t sample_hold_mask	サンプル&ホールド回路を使用するチャンネルを指定します。 (注 1) チャンネル専用サンプル&ホールド回路を使用するチャンネルを 0~2 から選択してください。
uint8_t sample_hold_states	サンプリング時間を設定します。 サンプリング時間の下限値は MCU ごとに異なります。ユーザーズマニュアルをご確認のうえ、値を設定してください。
adc_conv_order_stat_t conv_order_status	チャンネル変換順序の設定方法を選択します。

メンバ	説明
uint32_t conversion_order[]	チャンネル変換順序を設定します。 チャンネル変換順序の設定は ADC_MASK_CHn (n はチャンネル番号)、または ADC_MASK_CONV_ORDER_OFF を使用してください。(注 4、注 5、注 6、注 7) チャンネル変換順序はユーザーズマニュアルをご確認のうえ、設定してください。
adc_path_ctrl_t signal_path control[]	アナログ信号と PGA の出力先を設定します。
adc_pga_gain_t pga_gain[]	PGA のゲインを設定します。

- 注1. チャンネルの指定は ADC_MASK_CHn (n はチャンネル番号)、ADC_MASK_TEMP(温度センサ)、ADC_MASK_VOLT(内部基準電圧センサ)のいずれか、もしくは組み合わせで指定してください。
例 : (ADC_MASK_CH1 | ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH5)
- 注2. 2.9.2(2)(g) 第 3 引数 構造体メンバ 温度センサ (列挙型)で「温度センサ出力の A/D 変換を選択します」を選択した場合、ADC_MASK_TEMP を指定してください。
- 注3. 2.9.2(2)(h) 第 3 引数 構造体メンバ 温度センサの変換値加算/平均モード (列挙型)で「温度センサの加算/平均モードを使用します」を選択した場合、ADC_MASK_TEMP を指定してください。
- 注4. A/D チャンネル選択レジスタで変換対象に選択したチャンネルを全て設定してください。
- 注5. チャンネル変換順序は conversion_order[0]から設定し、余った変数には ADC_MASK_CONV_ORDER_OFF を設定してください。
- 注6. 同一チャンネルを設定しないでください。
- 注7. conv_order_status が ADC_CONV_ORDER_AUTO_SETTING の場合、設定値は無効です。

(a) 第3引数 構造体メンバ グループ優先制御 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_grpa
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_grpa_t;
```

メンバ	説明
ADC_GRP_PRIORITY_OFF	優先制御動作を行いません。
ADC_GRP_GRPB_WAIT_TRIG	[最大グループ数が2つの場合] グループAの優先制御でグループBのA/D変換動作中断後の再起動を行いません。
ADC_GRP_GRPB_RESTART_SCAN	[最大グループ数が2つの場合] グループAの優先制御でグループBのA/D変換動作中断後の再起動を行います。(注1)
ADC_GRP_GRPB_CONT_SCAN	[最大グループ数が2つの場合] グループBのシングルスキャン連続動作を行います。(グループAのA/D変換要求発生時、グループAを優先動作)
ADC_GRP_GRPB_GRPB_WAIT_TRIG	[最大グループ数が3つの場合] グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後の再起動を行いません。
ADC_GRP_GRPB_GRPB_TOP_RESTART_SCAN	[最大グループ数が3つの場合] グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後、先頭チャンネルから再起動を行います。
ADC_GRP_GRPB_GRPB_RESTART_TOP_CONT_SCAN	[最大グループ数が3つの場合] 最も優先度の低いグループのシングルスキャン連続動作を行います。 グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後、先頭チャンネルから再起動を行います。(注1)
ADC_GRP_GRPB_GRPB_RESTART_SCAN	[最大グループ数が3つの場合] グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後、未終了チャンネルから再起動を行います。
ADC_GRP_GRPB_GRPB_TOP_CONT_SCAN	[最大グループ数が3つの場合] 最も優先度の低いグループのシングルスキャン連続動作を行います。 グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後の再起動を行いません。(注1)
ADC_GRP_GRPB_GRPB_RESTART_CONT_SCAN	[最大グループ数が3つの場合] 最も優先度の低いグループのシングルスキャン連続動作を行います。 グループ優先制御で低優先グループのA/D変換動作中断後、未終了チャンネルから再起動を行います。(注1)

注1. S12ADC、S12ADE、S12ADFaで設定する場合、周辺モジュールクロックPCLKとA/D変換クロックADCLKの周波数比を1:1にしてください。詳しくは、ユーザーズマニュアルをご確認ください。

(b) 第3引数 構造体メンバ 自己診断 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_diag
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_diag_t;
```

メンバ	説明
ADC_DIAG_OFF	自己診断を使用しません。
ADC_DIAG_0_VOLT	0V の電圧を使って自己診断を行います。
ADC_DIAG_HALF_VREFH0	基準電源×1/2 の電圧を使って自己診断を行います。
ADC_DIAG_VREFH0	基準電源の電圧を使って自己診断を行います。
ADC_DIAG_ROTATE_VOLTS	自己診断ローテーションモードを使用します。

(c) 第3引数 構造体メンバ ELC イベント出力条件 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_elc
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */
} adc_elc_t;
```

メンバ	説明
ADC_ELC_SCAN_DONE	グループ A のスキャン終了時にイベント出力
ADC_ELC_GROUPA_SCAN_DONE	
ADC_ELC_GROUPB_SCAN_DONE	グループ B のスキャン終了時にイベント出力
ADC_ELC_ALL_SCANS_DONE	すべてのスキャン終了時にイベント出力
ADC_ELC_ANY_ONE_OF_SCAN_DONE	いずれかのスキャン終了時にイベント出力 (グループ A、グループ B、またはグループ C のスキャン終了時にイベント出力)
ADC_ELC_GROUPC_SCAN_DONE	グループ C のスキャン終了時にイベント出力

(d) 第3引数 構造体メンバ チャンネル変換順序 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_conv_order_stat
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_conv_order_stat_t;
```

メンバ	説明
ADC_CONV_ORDER_AUTO_SETTING	A/D チャンネル選択レジスタで変換対象に選択したチャンネルを番号の若い順に A/D 変換します。 このとき、conversion_order[] の設定は無効になります。
ADC_CONV_ORDER_MANUAL_SETTING	ユーザが設定した順番に A/D 変換します。 (conversion_order[] の順番)

(e) 第3引数 構造体メンバ 信号経路制御 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_path_ctrl
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_path_ctrl_t;
```

メンバ	説明
ADC_ANALOG_INPUT_1	A/D コンバータにアナログ端子の信号を入力する。
ADC_ANALOG_INPUT_2	CMPCm0 にアナログ端子の信号を入力する。
ADC_ANALOG_INPUT_3	A/D コンバータと CMPCm0 にアナログ端子の信号を入力する。
ADC_PGA_SINGLE_END_INPUT_1	CMPCm0 にアナログ端子の信号を入力し、CMPCm1 に PGA の信号を入力する。
ADC_PGA_SINGLE_END_INPUT_2	A/D コンバータと CMPCm0 にアナログ端子の信号を入力し、CMPCm1 にシングルエンド入力設定の PGA 出力を入力する。
ADC_PGA_SINGLE_END_INPUT_3	CMPCm0 にアナログ端子の信号を入力し、A/D コンバータと CMPCm1 にシングルエンド入力設定の PGA 出力を入力する。
ADC_PGA_DIFFERENTIAL_INPUT_1	CMPCm1 に疑似差動入力設定の PGA 出力を入力する。
ADC_PGA_DIFFERENTIAL_INPUT_2	A/D コンバータにアナログ端子の信号を入力し、CMPCm1 に疑似差動入力設定の PGA 出力を入力する。
ADC_PGA_DIFFERENTIAL_INPUT_3	A/D コンバータと CMPCm1 に疑似差動入力設定の PGA 出力を入力する。
ADC_GENERAL_PORT_1	汎用入力ポートとして使用する。(A/D コンバータと CMPCm0、CMPCm1 に信号を入力しない)

(f) 第3引数 構造体メンバ PGA ゲイン (列挙型)

```
typedef enum e_adc_pga_gain
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_pga_gain_t;
```

メンバ	説明
ADC_PGA_GAIN_OFF	PGA のゲインを設定しない。(注 1)
ADC_PGA_GAIN_2_000	PGA シングルエンド入力 x 2.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_2_500	PGA シングルエンド入力 x 2.500 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_3_077	PGA シングルエンド入力 x 3.077 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_3_636	PGA シングルエンド入力 x 3.636 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_4_000	PGA シングルエンド入力 x 4.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_4_444	PGA シングルエンド入力 x 4.444 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_5_000	PGA シングルエンド入力 x 5.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_6_667	PGA シングルエンド入力 x 6.667 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_8_000	PGA シングルエンド入力 x 8.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_10_000	PGA シングルエンド入力 x 10.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_13_333	PGA シングルエンド入力 x 13.333 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_20_000	PGA シングルエンド入力 x 20.000 (注 2)
ADC_PGA_GAIN_1_500_DIFF	PGA 疑似差動入力 x 1.500 (注 3)
ADC_PGA_GAIN_4_000_DIFF	PGA 疑似差動入力 x 4.000 (注 3)
ADC_PGA_GAIN_7_000_DIFF	PGA 疑似差動入力 x 7.000 (注 3)
ADC_PGA_GAIN_12_333_DIFF	PGA 疑似差動入力 x 12.333 (注 3)

注1. PGA を使用しない場合に選択してください。

(信号経路制御で ADC_ANALOG_INPUT_n、ADC_GENERAL_PORT_n を選択した場合)

- 注2. PGA シングルエンド入力を使用する場合に選択してください。(信号経路制御で
ADC_PGA_SINGLE_END_INPUT_n を選択した場合)
- 注3. PGA 疑似差動入力を使用する場合に選択してください。(信号経路制御で
ADC_PGA_DIFFERENTIAL_INPUT_n を選択した場合)

(5) 第3引数 コンペア機能 (構造体)

```
typedef struct st_adc_cmpwin_cfg
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_cmpwin_t;
```

メンバ	説明
uint32_t compare_mask	ウィンドウ A のコンペア機能を使用するチャンネルを選択します。(注 1)
uint32_t compare_maskb	ウィンドウ B のコンペア機能を使用するチャンネルを選択します。(注 2)
uint32_t inside_window_mask	<p>ウィンドウ A の各チャンネルに対するコンペア条件を選択します。ビット n がチャンネル n に対応します。</p> <ul style="list-style-type: none"> ・ウィンドウ機能無効時の場合 (ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL コマンド) 0: level_lo > A/D 変換値のとき合致 1: level_lo < A/D 変換値のとき合致 ・ウィンドウ機能有効時の場合 (ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW コマンド) 0: A/D 変換値 < level_lo または level_hi < A/D 変換値のとき合致 1: level_lo < A/D 変換値 < level_hi のとき合致
uint32_t inside_window_maskb	<p>ウィンドウ B のコンペア条件を選択します。</p> <ul style="list-style-type: none"> ・ウィンドウ機能無効時の場合 (ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL コマンド) ADC_COMP_WINB_COND_BELOW : level_lo > A/D 変換値のとき合致 ADC_COMP_WINB_COND_ABOVE : level_lo < A/D 変換値のとき合致 ・ウィンドウ機能有効時の場合 (ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW コマンド) ADC_COMP_WINB_COND_BELOW : A/D 変換値 < level_lo または level_hi < A/D 変換値のとき合致 ADC_COMP_WINB_COND_ABOVE : level_lo < A/D 変換値 < level_hi のとき合致

メンバ	説明
uint16_t level_lo	コンペアウィンドウ A の下位側レベルを設定します。(注 3)
uint16_t level_lob	コンペアウィンドウ B の下位側レベルを設定します。(注 3) ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW コマンド使用時のみ有効です。
uint16_t level_hi	コンペアウィンドウ A の上位側レベルを設定します。(注 3)
uint16_t level_hib	コンペアウィンドウ B の上位側レベルを設定します。(注 3) ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW コマンド使用時のみ有効です。
adc_comp_cond_t comp_cond	ウィンドウ A/B 複合条件を設定します。
uint8_t int_priority	S12CMPAI 割り込みおよび S12CMPBI 割り込みの優先順位を設定します。(0~15) 0 を指定した場合、S12CMPAI 割り込みおよび S12CMPBI 割り込みは禁止されます。
bool windowa_enable	コンペアウィンドウ A 機能の有効/無効を選択します。
bool windowb_enable	コンペアウィンドウ B 機能の有効/無効を選択します。

注1. チャンネルの指定は ADC_MASK_CHn (n はチャンネル番号)、ADC_MASK_TEMP(温度センサ)、ADC_MASK_VOLT(内部基準電圧センサ)のいずれか、もしくは組み合わせで指定してください。

例 : (ADC_MASK_CH1 | ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH5)

注2. ウィンドウ B のチャンネル指定は ADC_COMP_WINB_CHn(n はチャンネル番号)、ADC_COMP_WINB_TEMP(温度センサ)、ADC_COMP_WINB_VOLT(内部基準電圧センサ)のいずれか 1 つを指定してください。

注3. A/D データレジスタのフォーマット選択(右詰め/左詰め)や A/D 変換精度、A/D 変換値加算モードの設定により設定内容が異なります。詳細はユーザーズマニュアル ハードウェア編を参照してください。

(a) 第 3 引数 構造体メンバ ウィンドウ A/B 複合条件 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_comp_cond
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_comp_cond_t;
```

メンバ	説明
ADC_COND_OR	ウィンドウ A 比較条件一致 OR ウィンドウ B 比較条件一致
ADC_COND_EXOR	ウィンドウ A 比較条件一致 EXOR ウィンドウ B 比較条件一致
ADC_COND_AND	ウィンドウ A 比較条件一致 AND ウィンドウ B 比較条件一致

(6) 第 3 引数 ウィンドウ A/B 組み合わせ結果 (列挙型)

```
typedef enum e_adc_comp_stat
{
    /* メンバは下表を参照ください。 */
} adc_comp_stat_t;
```

メンバ	説明
ADC_COMP_COND_NOTMET	ウィンドウ A/B の複合条件不成立
ADC_COMP_COND_MET	ウィンドウ A/B の複合条件成立

2.9.4 R_ADC_Read 関数の引数である構造体および列挙型

(1) 第 2 引数 変換結果読み出しチャネル (列挙型)

```
typedef enum e_adc_reg  
{  
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUC ごとに異なります。 */  
} adc_reg_t;
```

メンバ	説明
ADC_REG_CHn (n はチャネル番号)	チャネル n の A/D 変換値を指定します。(注 1)
ADC_REG_TEMP	温度センサの A/D 変換値を指定します。
ADC_REG_VOLT	内部基準電圧センサの A/D 変換値を指定します。
ADC_REG_DBLTRIG	ダブルトリガの A/D 変換値を指定します。
ADC_REG_DBLTRIGA	ダブルトリガ拡張モードの A/D 変換値を指定します。 (ADDBLDRA レジスタ)
ADC_REG_DBLTRIGB	ダブルトリガ拡張モードの A/D 変換値を指定します。 (ADDBLDRB レジスタ)
ADC_REG_SELF_DIAG	自己診断の A/D 変換値を指定します。

注1. 使用できるチャネルは MCU やピン数により異なります。

2.9.5 R_ADC_ReadAll 関数の引数である構造体および列挙型

(1) 第 1 引数 変換結果格納用構造体 (構造体)

```
typedef struct st_adc_data
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_data_t;
```

メンバ	説明
uint16_t chan[ADC_n_REG_ARRAY_MAX] (n はチャンネル番号)	各チャンネルの A/D 変換結果を格納します。(注 1)
uint16_t temp	温度センサの A/D 変換結果を格納します。
uint16_t volt	内部基準電圧の A/D 変換結果を格納します。
uint16_t dbltrig	ダブルトリガの A/D 変換結果を格納します。
uint16_t self_diag	自己診断の A/D 変換結果を格納します。
adc_unitM_data_t unitM (M はユニット番号)	各ユニット用 A/D 変換結果格納用構造体(注 2)

注1. チャンネルの指定は ADC_REG_CHn(n はチャンネル番号)で指定してください。

注2. ユニットが複数ある場合、ユニットごとに A/D 変換結果格納用構造体が用意されます。

(a) 第 1 引数 構造体メンバ 各ユニット用変換結果格納用構造体 (構造体)

```
typedef struct st_adc_unitM_data /* M はユニット番号 */
{
    /* メンバは下表を参照ください。使用できるメンバはMUCごとに異なります。 */
} adc_unitM_data_t; /* M はユニット番号 */
```

メンバ	説明
uint16_t chan[ADC_n_REG_ARRAY_MAX] (n はチャンネル番号)	各チャンネルの A/D 変換結果を格納します。(注 1)
uint16_t temp	温度センサの A/D 変換結果を格納します。
uint16_t volt	内部基準電圧の A/D 変換結果を格納します。
uint16_t dbltrig	ダブルトリガの A/D 変換結果を格納します。
uint16_t dbltrigA	ダブルトリガ拡張モードの A/D 変換結果を格納します。 (ADDBLDRA レジスタ)
uint16_t dbltrigB	ダブルトリガ拡張モードの A/D 変換結果を格納します。 (ADDBLDRB レジスタ)
uint16_t self_diag	自己診断の A/D 変換結果を格納します。

注1. チャンネルの指定は ADC_REG_CHn(n はチャンネル番号)で指定してください。

2.10 戻り値

API 関数の戻り値を示します。この列挙型は、API 関数の宣言とともに `r_s12ad_rx_if.h` に記載されています。

```
typedef enum e_adc_err          // ADC API エラーコード
{
    ADC_SUCCESS = 0,
    ADC_ERR_AD_LOCKED,          //他の処理で R_ADC_Open() を呼び出し中です。
    ADC_ERR_AD_NOT_CLOSED,      //周辺機能が別のモードで動作中です。
    ADC_ERR_MISSING_PTR,        //要求される引数のポインタがありません。
    ADC_ERR_INVALID_ARG,        //パラメータに対して引数が無効です。
    ADC_ERR_ILLEGAL_ARG,        //モードに対して引数が不正です。
    ADC_ERR_SCAN_NOT_DONE,      //A/D 変換が未完了です。
    ADC_ERR_TRIG_ENABLED,       //A/D 変換実行中のため、コンペアマッチを設定できません。
    ADC_ERR_CONDITION_NOT_MET,  //いずれのチャネル/センサもコンペアマッチの条件を
                                //満たしていません。
    ADC_ERR_UNKNOWN            //不明なハードウェアエラー
} adc_err_t;
```

2.11 コールバック関数

本モジュールでは、スキャン終了割り込み(S12ADIn、S12GBADIn、S12GCADIn、GBADIn)またはコンペア条件成立割り込み(S12CMPAIn、S12CMPBIn)が発生したタイミングでユーザが設定したコールバック関数を呼び出します。

コールバック関数は、`R_ADC_Open` 関数を用いて設定しています。詳細は「3.1 `R_ADC_Open()`」を参照してください。

2.12 FIT モジュールの追加方法

本モジュールは、使用するプロジェクトごとに追加する必要があります。ルネサスでは、Smart Configurator を使用した(1)、(3)の追加方法を推奨しています。ただし、Smart Configurator は、一部の RX デバイスのみサポートしています。サポートされていない RX デバイスについては(2)、(4)の方法を使用してください。

- (1) e² studio 上で Smart Configurator を使用して FIT モジュールを追加する場合
e² studio の Smart Configurator を使用して、自動的にユーザプロジェクトに FIT モジュールを追加します。詳細は、アプリケーションノート「RX スマート・コンフィグレータ ユーザーガイド: e² studio 編 (R20AN0451)」を参照してください。
- (2) e² studio 上で FIT Configurator を使用して FIT モジュールを追加する場合
e² studio の FIT Configurator を使用して、自動的にユーザプロジェクトに FIT モジュールを追加することができます。詳細は、アプリケーションノート「RX ファミリ e² studio に組み込む方法 Firmware Integration Technology (R01AN1723)」を参照してください。
- (3) CS+上で Smart Configurator を使用して FIT モジュールを追加する場合
CS+上で、スタンドアロン版 Smart Configurator を使用して、自動的にユーザプロジェクトに FIT モジュールを追加します。詳細は、アプリケーションノート「RX スマート・コンフィグレータ ユーザーガイド: CS+編 (R20AN0470)」を参照してください。
- (4) CS+上で FIT モジュールを追加する場合
CS+上で、手動でユーザプロジェクトに FIT モジュールを追加します。詳細は、アプリケーションノート「RX ファミリ CS+に組み込む方法 Firmware Integration Technology (R01AN1826)」を参照してください。

2.13 for 文、while 文、do while 文について

本モジュールでは、レジスタの反映待ち処理などで for 文、while 文、do while 文（ループ処理）を使用しています。これらループ処理には、「WAIT_LOOP」をキーワードとしたコメントを記述しています。そのため、ループ処理にユーザがフェイルセーフの処理を組み込む場合、「WAIT_LOOP」で該当の処理を検索できます。

以下に記述例を示します。

```
while 文の例 :
/* WAIT_LOOP */
while(0 == SYSTEM.OSCOVFSR.BIT.PLOVF)
{
    /* The delay period needed is to make sure that the PLL has stabilized. */
}

for 文の例 :
/* Initialize reference counters to 0. */
/* WAIT_LOOP */
for (i = 0; i < BSP_REG_PROTECT_TOTAL_ITEMS; i++)
{
    g_protect_counters[i] = 0;
}

do while 文の例 :
/* Reset completion waiting */
do
{
    reg = phy_read(ether_channel, PHY_REG_CONTROL);
    count++;
} while ((reg & PHY_CONTROL_RESET) && (count < ETHER_CFG_PHY_DELAY_RESET)); /* WAIT_LOOP */
```

3. API 関数

3.1 R_ADC_Open()

この関数は 12 ビット A/D コンバータを初期化する関数です。この関数は他の API 関数を使用する前に実行される必要があります。

Format

```
adc_err_t R_ADC_Open(uint8_t          unit,  
                      adc_mode_t const mode,  
                      adc_cfg_t * const p_cfg,  
                      void             (* const p_callback)(void *p_args));
```

Parameters

unit

ユニット番号。ユニットを 1 つしか持たない MCU では、“0”を設定してください。

mode

動作モード。動作モードについては、「2.9.2(1) 第 2 引数 動作モード (列挙型)」を参照ください。

p_cfg

12 ビット A/D の機能設定用構造体へのポインタ。機能設定用構造体については、「2.9.2(2) 第 3 引数 機能設定 (構造体)」を参照ください。

p_callback

A/D 変換完了時、またはコンペアマッチの条件が合致したとき、割り込みから呼び出される関数のポインタ。使用しない場合、FIT_NO_PTR を設定してください。

Return Values

<code>ADC_SUCCESS</code>	<i>/*処理が正常に完了 */</i>
<code>ADC_ERR_AD_LOCKED</code>	<i>/*他の処理でR_ADC_Open 関数を実行中です。*/</i>
<code>ADC_ERR_AD_NOT_CLOSED</code>	<i>/*周辺機能が別のモードで動作中です。先にR_ADC_Close 関数を*/ /*実行してください。*/</i>
<code>ADC_ERR_INVALID_ARG</code>	<i>/* “p_cfg”構造体に指定した設定は無効です。*/</i>
<code>ADC_ERR_ILLEGAL_ARG</code>	<i>/*モードに対して引数が不正です。*/</i>
<code>ADC_ERR_MISSING_PTR</code>	<i>/* “p_cfg”のポインタがFIT_NO_PTR/NULL です。*/</i>

Properties

`r_s12ad_rx_if.h` にプロトタイプ宣言されています。

Description

MCU 周辺機能の A/D コンバータを起動し、動作モード、トリガ要因、割り込み優先順位と全チャネルおよびセンサに共通の設定を行います。割り込み優先順位に 0 以外を設定している場合、A/D 変換完了時、またはコンペアマッチの条件が合致したときに、割り込み処理にてコールバック関数を呼び出します。割り込み優先順位を 0 に設定している場合、コールバック関数は呼び出されません。必要に応じて、A/D 変換の完了を `R_ADC_Control` 関数で確認してください。

この関数で使用する引数の値を設定するときは、最初に引数の全メンバを“0”でクリアしてから値を設定してください。

Example (S12ADb)

```
adc_cfg_t  config;

/* adc_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));

/* 温度センサ出力をシングルスキャンするための初期化
 * - スキャン開始にソフトウェアトリガを使用、A/D 変換完了をポーリング
 * - A/D 変換値の加算はしない
 * - A/D データレジスタは右詰め、読み出し後に自動クリアしない
 * - 通常変換動作
 */
config.trigger = ADC_TRIG_SOFTWARE;
config.priority = 0; // ポーリングを表す
config.add_cnt = ADC_ADD_OFF;
config.alignment = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.conv_speed = ADC_CONVERT_SPEED_NORM;

R_ADC_Open(0, ADC_MODE_SS_TEMPERATURE, &config, FIT_NO_FUNC);
```

Special Notes (RX 共通):

`R_ADC_Open()`関数を呼び出す前に、アプリケーションで MPC および PORT を設定してください。アナログ端子と同じポートで出力端子を使用する場合、ユーザーズマニュアル ハードウェア編で制限事項をご確認ください。以下に RSKRX111 Rev 1 ボードの初期設定サンプルを示します。

```

R_BSP_RegisterProtectDisable(BSP_REG_PROTECT_MPC);

PORT4.PDR.BIT.B0 = 0;      // A/D 変換ポートを入力に設定する
PORT4.PMR.BIT.B0 = 0;      // A/D 変換ポートを汎用入出力に設定する
MPC.P40PFS.BYTE = 0x80;    // P40 ポートの機能選択を A/D 変換ポート (AN000) にする

MPC.PB0PFS.BIT.PSEL = 0x09; // PB0 ポートの機能選択を ADTRIG0 にする
                          // (RSKRXL111 ボードの SW3)
PORTB.PDR.BIT.B0 = 0;      // ADTRIG0 を入力に設定する
PORTB.PMR.BIT.B0 = 1;      // ADTRIG0 を周辺機能に設定する

R_BSP_RegisterProtectEnable(BSP_REG_PROTECT_MPC);

```

R_ADC_Open 関数を呼び出す前に、A/D 変換クロックを設定してください。

連続スキャンモードで A/D 変換を開始後に、A/D 変換を停止させる場合、R_ADC_Close 関数を呼び出して下さい。

連続スキャンモードを選択した場合、A/D 変換完了が連続して発生するため、S12ADI 割り込みの使用は推奨されません。

割り込みを使用する場合、単一の引数を取るコールバック関数が必要です。この引数は構造体へのポインタで、他の FIT モジュールのコールバック関数と合わせるために void ポインタにキャストされます。割り込み処理内で adc_cb_args_t ポインタにキャストして使用してください。adc_cb_args_t の内容については、「2.9.1(1)(a) 第 1 引数 構造体メンバ コールバック関数のイベント (列挙型)」を参照してください。

以下にコールバック関数のテンプレートの例を示します。

```

void MyCallback(void *p_args)
{
    adc_cb_args_t    *args;

    args = (adc_cb_args_t *)p_args;

    if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE)
    {
        // ここで A/D 変換結果を読み出し
        nop();
    }
    else if (args->event == ADC_EVT_GROUPB_SCAN_COMPLETE)
    {
        // ここでグループ B の A/D 変換結果を読み出し
        nop();
    }
    else if (args->event == ADC_EVT_CONDITION_MET)
    {
        // args->compare_flags がコンペアマッチの条件を満たしたチャネル/センサを示す
        nop();
    }
}

```

Special Notes (S12ADb、A12ADC、S12ADE、S12ADFa、S12ADH):

R_ADC_Open 関数実行後、1μs 以上待ってから A/D 変換を実行してください。

3.2 R_ADC_Control()

12 ビット A/D コンバータの機能設定、割り込み制御、A/D 変換開始/停止状況の取得を行います。

Format

```
adc_err_t R_ADC_Control(uint8_t      unit,  
                        adc_cmd_t const cmd,  
                        void * const  p_args);
```

Parameters

unit

ユニット番号。ユニットを 1 つしか持たない MCU では、“0”を設定してください。

cmd

実行するコマンド。コマンドおよびコマンドで使用する引数については、「2.9.3 R_ADC_Control 関数の引数である構造体および列挙型」を参照ください。

p_args

任意の設定用構造体へのポインタ。最初に引数の全メンバを“0”でクリアしてから値を設定してください。コマンドが引数を取らない場合、引数には FIT_NO_PTR を設定してください。

Return Values

ADC_SUCCESS	<i>/*処理が正常に完了*/</i>
ADC_ERR_MISSING_PTR	<i>/*“p_args”のポインタがFIT_NO_PTR/NULL です。*/</i> <i>/*引数が必要です。*/</i>
ADC_ERR_INVALID_ARG	<i>/* “p_args”構造体に指定した設定は無効です。*/</i>
ADC_ERR_ILLEGAL_ARG	<i>/*モードに対して“cmd”の引数が不正です。*/</i>
ADC_ERR_SCAN_NOT_DONE	<i>/*要求されたA/D変換が完了していません。*/</i>
ADC_ERR_TRIG_ENABLED	<i>/*A/D変換実行中のため、コンペアマッチを設定できません。*/</i>
ADC_ERR_CONDITION_NOT_MET	<i>/*いずれのチャネル/センサもコンペアマッチの条件を*/</i> <i>/*満たしていません。*/</i>

Properties

r_s12ad_rx_if.h にプロトタイプ宣言されています。

Description

12 ビット A/D コンバータの動作に関するコマンドを提供します。コマンドには、使用するチャネルまたはセンサの設定、トリガ要因および割り込みの有効／無効設定、ソフトウェアトリガ開始、A/D 変換完了の確認に関するコマンドが含まれます。

R_ADC_Open 関数呼び出し後、R_ADC_Control 関数で下記のコマンドの発行が可能です。

なお、コマンドは以下の No.順に、必要な No.のコマンドのみを発行してください。R_ADC_Control 関数の引数については、2.9.3 R_ADC_Control 関数の引数である構造体および列挙型を参照ください。

No	コマンド	説明
1	ADC_CMD_SET_DDA_STATE_CNT	A/D 断線検出アシスト機能の設定を行います。 断線検出アシスト機能を使用する場合、本コマンドを発行してください。
2	ADC_CMD_SET_SAMPLE_STATE_CNT	A/D サンプリングステートの設定を行います。 ADSSTRn レジスタをリセット後の値から変更する場合、本コマンドを発行してください。
3	ADC_CMD_USE_VREFH0	高電位側基準電圧を VREFH0 に設定します。 R_ADC_Open 関数呼び出し後は AVCC0 が選択されています。VREFH0 を選択する場合、本コマンドを発行してください。
4	ADC_CMD_USE_VREFL0	低電位側基準電圧を VREFL0 に設定します。 R_ADC_Open 関数呼び出し後は AVSS0 が選択されています。VREFL0 を選択する場合、本コマンドを発行してください。
5	ADC_CMD_ENABLE_CHANS	A/D 変換を行うチャンネルの選択および設定を行います。 リセット後は A/D 変換を行うチャンネルが選択されていません。A/D 変換開始前に本コマンドを発行してください。
6	ADC_CMD_ENABLE_TEMP_SENSOR	温度センサを有効にします。 温度センサを使用する場合、本コマンドを発行してください。
7	ADC_CMD_ENABLE_VOLT_SENSOR	内部基準電圧センサを有効にします。 内部基準電圧センサを使用する場合、本コマンドを発行してください。
8	ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL	コンペア機能をウィンドウ機能無効（しきい値比較）で使用します。 コンペア機能を使用する場合、本コマンドを発行してください。
9	ADC_CMD_EN_COMPARATOR_WINDOW	コンペア機能をウィンドウ機能有効（範囲比較）で使用します。 コンペア機能を使用する場合、本コマンドを発行してください。
10	ADC_CMD_ENABLE_TRIG	同期、非同期トリガによる A/D 変換の開始を許可にします。 同期、非同期トリガを選択する場合、本コマンドを発行してください。
11	ADC_CMD_SCAN_NOW	ソフトウェアトリガによる A/D 変換を開始します。 ソフトウェアトリガを選択する場合、本コマンドを発行してください。
12	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE	シングルスキャンモードにて、A/D 変換中かを確認します。 コールバック関数を使用せず、ポーリングで A/D 変換完了を確認する場合に使用してください。
13	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA	グループスキャンモードにて、グループ A が A/D 変換中かを確認します。 グループ A の割り込み優先レベルを 0 に設定し、ポーリングで A/D 変換を確認する場合に使用してください。

No	コマンド	説明
14	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPB	グループスキャンモードにて、グループ B が A/D 変換中かを確認します。グループ B の割り込み優先レベルを 0 に設定し、ポーリングで A/D 変換を確認する場合に使用してください。
15	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPC	グループスキャンモードにて、グループ C が A/D 変換中かを確認します。グループ C の割り込み優先レベルを 0 に設定し、ポーリングで A/D 変換を確認する場合に使用してください。
16	ADC_CMD_CHECK_CONDITION_MET	コンペア機能による比較結果を引数に指定した変数に格納します。 比較結果はチャネル n の結果がビット n に格納されます。(注 1) 0: 比較条件不成立 1: 比較条件成立
17	ADC_CMD_CHECK_CONDITION_METB	グループ B のコンペア機能による比較結果を取得します。 引数に指定した変数にグループ B の比較結果が格納されます。(注 1) 0x0000: 比較条件不成立 0x0001: 比較条件成立
18	ADC_CMD_COMP_COMB_STATUS	ウィンドウ A/B 複合条件結果を取得します。 引数に指定した変数にウィンドウ A/B の組み合わせ結果が格納されます。 ADC_COMP_COND_NOTMET: ウィンドウ A/B の複合条件不成立 ADC_COMP_COND_MET: ウィンドウ A/B の複合条件成立

注1. 本コマンド実行後、比較結果を“0”(比較条件不成立)に初期化します。そのため、A/D 変換完了ごとに、本コマンドを1度だけ実行してください。

Example 1: ユニット 0、単一チャネルを使用してポーリングする場合

(RX64M、RX71M、RX65x)

```
uint16_t    data;
adc_cfg_t    config;
adc_ch_cfg_t ch_cfg;
adc_err_t    err;

/* S12AD をオープン */

/* adc_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));

/* S12AD をソフトウェアトリガ、シングルスキャン(1 チャネルのみ)、ポーリングでオープンする */
config.resolution = ADC_RESOLUTION_12_BIT;
config.trigger     = ADC_TRIG_SOFTWARE;
config.priority    = 0;                               // ポーリングを表す
config.add_cnt     = ADC_ADD_OFF;
config.alignment   = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing    = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
err = R_ADC_Open(0, ADC_MODE_SS_ONE_CH, &config, NULL);
```

```
/* チャンネルを有効にする */

/* adc_ch_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));

/* RSKRX64M ボードに実装されているボリュームのチャンネルを有効にする */
ch_cfg.chan_mask      = ADC_MASK_CH0;
ch_cfg.diag_method    = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable    = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;
err = R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_CHANS, &ch_cfg);

/* Open 後、A/D 変換開始まで 1μs 以上の待ち時間を設けること */

/* 繰り返しトリガを発生させ、A/D 変換の完了を待つ結果を読み出す */
while(1)
{
    /* ソフトウェアトリガを発生 */
    err = R_ADC_Control(0, ADC_CMD_SCAN_NOW, NULL);

    /* A/D 変換完了待ち */
    while (R_ADC_Control(0, ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE, NULL) == ADC_ERR_SCAN_NOT_DONE)
    {
    }

    /* 結果読み出し */
    err = R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH0, &data);
}
```

Example 2: ユニット 1、温度センサを使用して、ポーリング、およびステート数の設定を行う場合 (RX64M、RX71M、RX65x)

```
uint16_t    data;
adc_cfg_t   config;
adc_sst_t    sst;           // サンプリングステート
adc_ch_cfg_t ch_cfg;
adc_err_t    adc_err;

/* S12AD をオープン */

/* adc_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));

/* S12AD をソフトウェアトリガ、シングルスキャン(温度センサ出力)、ポーリングでオープンする */
config.resolution = ADC_RESOLUTION_10_BIT;
config.trigger    = ADC_TRIG_SOFTWARE;
config.priority   = 0;           // ポーリングを表す
config.add_cnt    = ADC_ADD_OFF;
config.alignment  = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing   = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
adc_err = R_ADC_Open(1, ADC_MODE_SS_ONE_CH, &config, NULL);

/* ハードウェアに特化した設定 */

/* adc_sst_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&sst, 0, sizeof(sst));

/* adc_ch_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));

/* 4us サンプルになるようにサンプリングステート数を設定 */
/* PCLKD が 60MHz の場合、1 ステート = 1/60MHz = 16.7ns, 4us/16.7ns = 240 ステート */
sst.reg_id = ADC_SST_TEMPERATURE;
sst.num_states = 240;
adc_err = R_ADC_Control(1, ADC_CMD_SET_SAMPLE_STATE_CNT, &sst);

/* スキャンの設定 */
ch_cfg.chan_mask = ADC_MASK_TEMP;
ch_cfg.diag_method = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;           // ユニット 1 では使用できない
adc_err = R_ADC_Control(1, ADC_CMD_ENABLE_CHANS, &ch_cfg);

/* Open 後、A/D 変換開始まで 1μs 以上の待ち時間を設けること */

/* ソフトウェアトリガを発生 */
adc_err = R_ADC_Control(1, ADC_CMD_SCAN_NOW, NULL);

/* A/D 変換完了待ち */
while (R_ADC_Control(1, ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE, NULL) == ADC_ERR_SCAN_NOT_DONE)
{
}

/* 結果読み出し */
adc_err = R_ADC_Read(1, ADC_REG_TEMP, &data);
```


Example 3: グループスキャンモードを割り込みトリガあり、ダブルトリガモード(グループ A)、かつ 4 回平均に設定する場合 (RX64M、RX71M、RX65x)

```

adc_cfg_t      config;
adc_ch_cfg_t   ch_cfg;

/* トリガソースを設定するため、MTU の初期化をここで行うこと */

/* S12AD のオープン */

/* 各構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));

/* S12AD をグループスキャンモード(ダブルトリガモード使用)で初期化
 * - 同期トリガ(TRGA0N)でグループ A のスキャンを開始(割り込み優先順位: 4)
 * - 同期トリガ(TRG0N)でグループ B のスキャンを開始(割り込み優先順位: 5)
 * - 許可した各チャンネルで次のチャンネルをスキャンする前に 4 回スキャンして平均をとる
 * - A/D 変換値を読み出した後に A/D データレジスタをクリアしない
 */
config.resolution = ADC_RESOLUTION_8_BIT;
config.trigger     = ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN;
config.priority    = 4;
config.trigger_groupb = ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN;
config.priority_groupb = 5;
config.add_cnt      = ADC_ADD_AVG_4_SAMPLES;
config.alignment    = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing     = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor  = ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
R_ADC_Open(1, ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_DBLTRIG_A, &config, MyCallback);

/* スキャンの設定 */

/* ダブルトリガにはグループ A の 1 チャンネルしか指定できない
   グループ A にはチャンネル 8、グループ B にはチャンネル 2、3、9 を指定
   加算/平均はチャンネル 9 を除く全てのチャンネルで行う
 */
ch_cfg.chan_mask = ADC_MASK_CH8;
ch_cfg.chan_mask_groupb = ADC_MASK_CH2 | ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH9;
ch_cfg.priority_groupa = ADC_GRP_PRIORITY_OFF;
ch_cfg.add_mask = ADC_MASK_CH8 | ADC_MASK_CH2 | ADC_MASK_CH3;
ch_cfg.diag_method = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;
R_ADC_Control(1, ADC_CMD_ENABLE_CHANS, &ch_cfg);

/* Open 後、A/D 変換開始まで 1μs 以上の待ち時間を設けること */

/* トリガを有効にする */
R_ADC_Control(1, ADC_CMD_ENABLE_TRIG, NULL);

/* スキャン完了時に割り込み発生 */

/* コールバックは割り込みにより 2 回呼ばれる
 * (各グループのスキャン完了時に一回呼ばれる。呼ばれる順番はトリガの順番に依存する)
 */
void MyCallback(void *p_args)
{

```



```
adc_cb_args_t  *args;
uint16_t        dbltrg,data2,data3,data8,data9;

args = (adc_cb_args_t *)p_args;

/* A/D 変換結果を読み出し */

if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE)
{
    /* S12ADIO 割り込み(グループ A スキャン完了)、レジスタ読み出し */
    R_ADC_Read(1, ADC_REG_CH8, &data8);
    R_ADC_Read(1, ADC_REG_DBLTRIG, &dbltrg);
}
else if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE_GROUPB)
{
    /* GBADI 割り込み(グループ B スキャン完了)、レジスタ読み出し */
    R_ADC_Read(1, ADC_REG_CH2, &data2);
    R_ADC_Read(1, ADC_REG_CH3, &data3);
    R_ADC_Read(1, ADC_REG_CH9, &data9);
}

/* アプリケーションのデータ処理、もしくはフラグセットする */
}
```

Example 4: グループスキャンモードを割り込みトリガありで設定する場合 (RX65x)

```
adc_cfg_t      config;
adc_ch_cfg_t   ch_cfg;

/* トリガソースを設定するため、MTU の初期化をここで行うこと */

/* S12AD のオープン */

/* adc_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));

/* S12AD をグループスキャンモード(ダブルトリガモード使用)で初期化
 * - 同期トリガ(TRGA0N)でグループ A のスキャンを開始(割り込み優先順位: 4)
 * - 同期トリガ(TRGA1N)でグループ B のスキャンを開始(割り込み優先順位: 5)
 * - 同期トリガ(TRGA2N)でグループ C のスキャンを開始(割り込み優先順位: 6)
 * - 許可した各チャンネルで次のチャンネルをスキャンする前に 4 回スキャンして平均をとる
 * - A/D 変換値を読み出した後に A/D データレジスタをクリアしない
 */
config.resolution = ADC_RESOLUTION_8_BIT;
config.trigger     = ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN;
config.priority    = 4;
config.trigger_groupb = ADC_TRIG_SYNC_TRG1AN;
config.priority_groupb = 5;
config.trigger_groupc = ADC_TRIG_SYNC_TRG2AN;
config.priority_groupc = 6;
config.add_cnt      = ADC_ADD_OFF;
config.alignment    = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing     = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor  = ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
R_ADC_Open(0,
ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_GROUPC, &config, MyCallback);

/* スキャンの設定 */

/* adc_ch_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));

/* グループ A にはチャンネル 1 と 2、グループ B にはチャンネル 3 と 4、グループ C にはチャンネル 5 と 6 を指定 */
/* 加算/平均はチャンネル 9 を除く全てのチャンネルで行う */
ch_cfg.chan_mask = ADC_MASK_CH1 | ADC_MASK_CH2;
ch_cfg.chan_mask_groupb = ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH4;
ch_cfg.chan_mask_groupc = ADC_MASK_CH5 | ADC_MASK_CH6;
ch_cfg.priority_groupa = ADC_GRP_PRIORITY_OFF;
ch_cfg.add_mask = 0;
ch_cfg.diag_method = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_CONFIGURE_SCAN, &ch_cfg);

/* Open 後、A/D 変換開始まで 1μs 以上の待ち時間を設けること */

/* トリガを有効にする */
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_TRIG, NULL);

/* スキャン完了時に割り込み発生 */
```

```

/* コールバックは割り込みにより 2 回呼ばれる
 * (各グループのスキャン完了時に一回呼ばれる。呼ばれる順番はトリガの順番に依存する)
 */
void MyCallback(void *p_args)
{
    adc_cb_args_t *args;
    uint16_t data1, data2, data3, data4, data5, data6;

    args = (adc_cb_args_t *)p_args;

    /* A/D 変換結果を読み出し */

    if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE)
    {
        /* S12ADIO 割り込み(グループ A スキャン完了)、レジスタ読み出し */
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH1, &data1);
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH2, &data2);
    }
    else if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE_GROUPB)
    {
        /* GBADI 割り込み(グループ B スキャン完了)、レジスタ読み出し */
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH3, &data3);
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH4, &data4);
    }
    else if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE_GROUPC)
    {
        /* GCADI 割り込み(グループ C スキャン完了)、レジスタ読み出し */
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH5, &data5);
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH6, &data6);
    }
    /* アプリケーションのデータ処理、もしくはフラグセットする */
}

```

Example 5: 複数チャンネルを割り込みトリガありで設定し、コンペアマッチの合致を確認する場合 (RX64M、RX71M)

```

adc_cfg_t config;
adc_ch_cfg_t ch_cfg;
adc_cmpwin_t cmpwin;

/* トリガソースを設定するため、MTU の初期化をここで行うこと */

/* ユニット 0 のオープン */

/* adc_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));

config.resolution = ADC_RESOLUTION_12_BIT;
config.trigger = ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN;
config.priority = 4;
config.add_cnt = ADC_ADD_OFF;
config.alignment = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
R_ADC_Open(0, ADC_MODE_SS_MULTI_CH, &config, MyCallback);

```

```
/* チャンネル 3~5 のスキンの設定 */

/* adc_ch_cfg_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));

ch_cfg.chan_mask = ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH4 | ADC_MASK_CH5;
ch_cfg.diag_method = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_CHANS, &ch_cfg);

/* チャンネル 3、4 が 1.65V 未満に下がったかコンパレータでチェックする */

/* adc_cmpwin_t 構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&cmpwin, 0, sizeof(cmpwin));

cmpwin.compare_mask = ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH4;
cmpwin.inside_window_mask = 0; // 設定レベルを下回ったら条件一致
cmpwin.level_lo = 0x7FF; // 12-bit の場合、3.3V=0xFFFF、1.65V=0x7FF
cmpwin.int_priority = 3;
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL, &cmpwin);

/* トリガを有効にする */
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_TRIG, NULL);

/* スキャン完了時に割り込み発生 */

:

/* コールバックは割り込みから呼ばれる */

void MyCallback(void *p_args)
{
    adc_cb_args_t *args;
    uint16_t data3, data4, data5;

    args = (adc_cb_args_t *)p_args;

    /* A/D 変換結果を読み出し */

    if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE)
    {
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH3, &data3);
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH4, &data4);
        R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH5, &data5);
    }
}
```

```
if (args->event == ADC_EVT_CONDITION_MET)
{
    if (args->compare_flags & ADC_MASK_CH3)
    {
        // チャンネル 3 の電圧が下回った場合の処理
    }
    else
    {
        // チャンネル 4 の電圧が下回った場合の処理
    }
}
```

Example 6: 複数チャンネルを割り込みトリガありで設定し、コンペアマッチの 2 回合致を確認する場合(RX65x)

```
adc_cfg_t      config;
adc_ch_cfg_t   ch_cfg;
adc_cmpwin_t   cmpwin;

/* 各構造体のすべてのメンバをクリア */
memset(&config, 0, sizeof(config));
memset(&ch_cfg, 0, sizeof(ch_cfg));
memset(&cmpwin, 0, sizeof(cmpwin));

/* トリガソースを設定するため、MTU の初期化をここで行うこと */

/* ユニット 0 のオープン */

config.resolution = ADC_RESOLUTION_12_BIT;
config.trigger = ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN;
config.priority = 4;
config.add_cnt = ADC_ADD_OFF;
config.alignment = ADC_ALIGN_RIGHT;
config.clearing = ADC_CLEAR_AFTER_READ_OFF;
config.temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_NOT_AD_CONVERTED;
config.add_temp_sensor = ADC_TEMP_SENSOR_ADD_OFF;
R_ADC_Open(0, ADC_MODE_SS_MULTI_CH, &config, MyCallback);

/* チャンネル 3~4 のスキンの設定 */

ch_cfg.chan_mask = ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH4 | ADC_MASK_CH5;
ch_cfg.diag_method = ADC_DIAG_OFF;
ch_cfg.anex_enable = false;
ch_cfg.sample_hold_mask = 0;
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_CHANS, &ch_cfg);

/* チャンネル 3、4 が 1.65V 未満に下がったかコンパレータでチェックする */

cmpwin.compare_mask = ADC_MASK_CH3 | ADC_MASK_CH4;
cmpwin.compare_maskb = ADC_COMP_WINB_CH5;
cmpwin.inside_window_mask = 0; // 設定レベルを下回ったら条件一致
cmpwin.inside_window_maskb = ADC_COMP_WINB_COND_BELOW;
cmpwin.level_lo = 0x7FF; // 12-bit の場合、3.3V=0xFFFF、1.65V=0x7FF
cmpwin.level_lob = 0x7FF; // 12-bit の場合、3.3V=0xFFFF、1.65V=0x7FF
cmpwin.int_priority = 3;
cmpwin.windowa_enable = true;
cmpwin.windowb_enable = true;
```

```
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_EN_COMPARATOR_LEVEL, &cmpwin);
```

```
/* Open 後、A/D 変換開始まで 1  $\mu$ s 以上の待ち時間を設けること */
```

```
/* トリガを有効にする */
```

```
R_ADC_Control(0, ADC_CMD_ENABLE_TRIG, NULL);
```

```
/* スキャン完了時に割り込み発生 */
```

```
:
```

```
/* コールバックは割り込みから呼ばれる */
```

```
void MyCallback(void *p_args)
```

```
{
```

```
  adc_cb_args_t  *args;
```

```
  uint16_t       data3,data4,data5;
```

```
  args = (adc_cb_args_t *)p_args;
```

```
  /* A/D 変換結果の読み出し */
```

```
  if (args->event == ADC_EVT_SCAN_COMPLETE)
```

```
  {
```

```
    R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH3, &data3);
```

```
    R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH4, &data4);
```

```
    R_ADC_Read(0, ADC_REG_CH5, &data5);
```

```
  }
```

```
  if (args->event == ADC_EVT_CONDITION_MET)
```

```
  {
```

```
    if (args->compare_flags & ADC_MASK_CH3)
```

```
    {
```

```
      // チャンネル 3 の電圧が下回った場合の処理
```

```
    }
```

```
    if (args->compare_flags & ADC_MASK_CH4)
```

```
    {
```

```
      // チャンネル 4 の電圧が下回った場合の処理
```

```
    }
```

```
  }
```

```
  if (args->event == ADC_EVT_CONDITION_METB)
```

```
  {
```

```
    // チャンネル 5 の電圧が下回った場合の処理
```

```
  }
```

```
}
```

Special Notes (RX 共通):

ADST ビットが 1 のときは、本関数でモードなどの設定を変更しないでください。なお、変換状態やコンペア結果の取得は可能です。

A/D 変換またはその設定に使用するチャンネルを切り替える場合、一度 R_ADC_Close 関数を呼び出した後に、再度 R_ADC_Open 関数を呼び出して開始してください。

R_ADC_Control 関数で A/D 変換完了待ちを行う場合、以下のコマンドを使用してください。

A/D 変換チャンネルの設定			R_ADC_Control 関数のコマンド	
モード	A/D 変換開始トリガ	割り込み	A/D 変換開始	A/D 変換完了待ち
シングル スキャン	ソフトウェアトリガ	—	ADC_CMD_SCAN_NOW	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE
	ソフトウェアトリガ以外	無効	ADC_CMD_ENABLE_TRIG	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA
連続 スキャン	ソフトウェアトリガ	無効	ADC_CMD_SCAN_NOW	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA
	ソフトウェアトリガ以外	無効	ADC_CMD_ENABLE_TRIG	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA
グループ スキャン	ソフトウェアトリガ以外	無効	ADC_CMD_ENABLE_TRIG	ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPA ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPB(注 1) ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPC(注 2)

注1. ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPB はグループ B の A/D 変換完了待ちのときに使用してください。

注2. ADC_CMD_CHECK_SCAN_DONE_GROUPC は S12ADFa、S12ADH で使用可能です。

A/D 変換割り込みが有効の場合、シングルスキャン、かつソフトウェアトリガの場合を除き R_ADC_Control 関数で A/D 変換完了待ちを行うことができません。

そのため、A/D 変換割り込みのコールバック関数を使って A/D 変換完了待ちを行ってください。

Special Notes (S12ADC、S12ADFa):

同じユニットで、複数のチャンネルとセンサを組み合わせることができます。

ELC は S12ADI とのみ使用でき、S12GBADI、S12CMPI とは使用できません(S12ADC)。

ELC は S12ADI とのみ使用でき、GBADI、GCADI、S12CMPAI、S12CMPBI とは使用できません(S12ADFa)。

最適な結果を得るためには、温度センサのトリガを有効にする前に、A/D 変換設定後 30μs 待つようにしてください。

グループ B が連続スキャンモードで動作していて、グループ A 優先制御動作が選択されている場合、頻発して割り込み処理が実行されるため、S12GBADI 割り込み(S12ADC)、および GBADI 割り込み(S12ADFa)の使用は推奨されません。

トリガを有効にする前に、コンペアマッチを有効にしてください。

機能によっては同時に使用できないものがあります。以下の表でご確認ください。

	ダブルトリガ	グループスキャン	自己診断	加算/平均	ANEX	サンプル&ホールド	グループ A 優先制御	センサ	コンペアマッチ	断線検出アシスト
ダブルトリガ			X			*B		X	X	
グループスキャン					X	*S				
自己診断	X			X	X				X	X
加算/平均			X							
ANEX		X	X					X		X
サンプル&ホールド	*B	*S					*A			
グループ A 優先制御						*A				
センサ	X				X					X
コンペアマッチ	X		X							
断線検出アシスト			X		X			X		

X: 組み合わせての使用は不可。例えば、ANEX はグループスキャンモード、自己診断機能、センサ、断線検出アシストと一緒に使用することはできません。

*A: サンプル&ホールドに使用するチャネルはグループ A にしてください。

*B: サンプル&ホールドに使用するチャネルはグループ B かグループ C にしてください。

*S: サンプル&ホールドに使用するチャネルはグループをまたがないでください。

Special Notes (S12ADE):

本関数では以下の機能はサポートしていません。

- コンペア機能ウィンドウ B
- コンペア機能ウィンドウ A/B の複合条件

Special Notes (S12ADC/S12ADE/S12ADFa):

コンペア機能を使用する場合、チャネル設定の後にコンペア設定を行ってください。

Special Notes (S12ADb/S12ADFa/A12ADH):

温度センサ出力、および内部基準電圧の場合、サンプリングステート数が下記の時間以上になるように設定してください。

S12ADb、S12ADFa : 5 μ s

S12ADH : 4 μ s

3.3 R_ADC_Read()

単一のチャンネル、センサ、ダブルトリガ、または自己診断の変換結果格納レジスタから変換結果を読み出します。

Format

```
adc_err_t R_ADC_Read(uint8_t      unit,  
                     adc_reg_t const reg_id,  
                     uint16_t * const p_data);
```

Parameters

unit

ユニット番号。ユニットを 1 つしか持たない MCU では、“0”を設定してください。

reg_id

読み出すレジスタの ID。レジスタの ID に関しては「2.9.4 R_ADC_Read 関数の引数である構造体および列挙型」を参照してください。

p_data

値を入れる変数へのポインタ

Return Values

ADC_SUCCESS	<i>/*正常に処理を完了*/</i>
ADC_ERR_INVALID_ARG	<i>/* “unit”または“reg_id”の値が無効です。*/</i>
ADC_ERR_MISSING_PTR	<i>/* “p_data”の値がFIT_NO_PTR/NULL です。*/</i>

Properties

r_s12ad_rx_if.h にプロトタイプ宣言されています。

Description

単一のチャンネル、センサ、ダブルトリガ、または自己診断のいずれかのレジスタから変換結果を読み出します。

Example

```
uint16_t data;  
:  
/* Read channel 0 on unit 0 */  
R_ADC_Read(0, ADC_CH0_REG, &data);    // “data”には変換値が入っている
```

Special Notes (S12ADb):

温度センサ出力、および内部基準電圧は、オープン後の初回変換を読み捨て、2 回目以降の A/D 変換結果を使用するようにしてください。

3.4 R_ADC_ReadAll()

MCU に対応しているすべての変換結果格納レジスタを読み出します。

Format

```
adc_err_t R_ADC_ReadAll(adc_data_t * const p_data);
```

Parameters

p_data

レジスタ値を入れる構造体へのポインタ。構造体については「2.9.5 R_ADC_ReadAll 関数の引数である構造体および列挙型」を参照してください。

Return Values

ADC_SUCCESS	<i>/* 正常に処理を完了 */</i>
ADC_ERR_MISSING_PTR	<i>/* "p_data" の値が FIT_NO_PTR/NULL です。 */</i>

Properties

r_s12ad_rx_if.h にプロトタイプ宣言されています。

Description

チャンネルの有効／無効に関わらず、MCU に対応しているすべての変換結果格納レジスタを読み出します。

Example

```
adc_data_t data;
:
/* ハードウェアで使用可能なすべてのチャンネルレジスタを読み込む */
R_ADC_ReadAll(&data);      // "data" にすべての変換レジスタの値が入る
```

Special Notes:

なし

3.5 R_ADC_Close()

処理中の A/D 変換を終了し、割り込みを無効にして、A/D コンバータを終了します。

Format

```
adc_err_t R_ADC_Close(uint8_t unit);
```

Parameters

unit

ユニット番号。ユニットを 1 つしか持たない MCU では、“0”を設定してください。

Return Values

ADC_SUCCESS	<i>/*正常に処理を完了*/</i>
ADC_ERR_INVALID_ARG	<i>/* “unit”の値が無効です。*/</i>

Properties

r_s12ad_rx_if.h にプロトタイプ宣言されています。

Description

処理中の A/D 変換を終了し、割り込みを無効にして、A/D コンバータを終了します。本関数は、R_ADC_Open 関数実行後、ユニットごとに 1 度だけ呼び出すことができます。

A/D 変換の設定を変更する場合、本関数を呼び出した後に、再度 R_ADC_Open 関数を呼び出して下さい。

Example

```
:  
    err = R_ADC_Open(1, ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED, &config, MyCallback);  
    :  
    R_ADC_Close(1);
```

Special Notes:

本関数は処理中の A/D 変換を中止します。

3.6 R_ADC_GetVersion()

この関数は本 FIT モジュールのバージョン番号を返します。

Format

```
uint32_t R_ADC_GetVersion(void)
```

Parameters

なし

Return Values

バージョン番号

Properties

r_s12ad_rx_if.h にプロトタイプ宣言されています。

Description

この関数は本 FIT モジュールのバージョン番号を返します。バージョン番号は符号化され、最上位の 2 バイトがメジャーバージョン番号を、最下位の 2 バイトがマイナーバージョン番号を示しています。

Example

```
uint32_t version;  
:  
version = R_ADC_GetVersion();
```

Special Notes:

なし

4. 端子設定

ADC FIT モジュールを使用するためには、マルチファンクションピンコントローラ(MPC)で周辺機能の入出力信号を端子に割り付ける(以下、端子設定と称す)必要があります。端子設定は、R_ADC_Open 関数を呼び出した後に行ってください。

Smart Configurator の端子設定機能を使用すると、端子設定画面で選択したオプションに応じて、ソースファイルが出力されます。そのソースファイルで定義された関数を呼び出すことにより端子を設定できます。

Smart Configurator から出力される関数名は R_ADC_PinSet_S12ADx になります。x には選択したオプションのユニット番号が入ります。例えば、オプションでユニット 0 を選択した場合、出力される関数名は、R_ADC_PinSet_S12AD0 になります。

5. デモプロジェクト

デモプロジェクトはスタンドアロンプログラムです。デモプロジェクトには、FIT モジュールとそのモジュールが依存するモジュール(例: r_bsp)を使用する main 関数が含まれます。デモプロジェクトの標準的な命名規則は、<module>_demo_<board> となり、<module> は周辺の略語(例: s12ad、CMT、SCI)、<board> は標準 RSK(例: rskrx113)です。例えば、RSKRX113 用の s12ad FIT モジュールのデモプロジェクトは s12ad_demo_rskrx113 となります。同様にエクスポートされた.zip ファイルは <module>_demo_<board>.zip となります。例えば、zip 形式のエクスポート/インポートされたファイルは s12ad_demo_rskrx113.zip となります。

5.1 s12ad_int_demo_rskrx113

本デモは MTU0 の周期割り込みを使って、定期的に A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、コールバック関数の割り込みで変換値を読み出し、グローバル変数 “data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “data” を確認してください。

5.2 s12ad_poll_demo_rskrx113

本デモは、無限ループを使用し、ソフトウェアトリガによって A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、アプリケーションで変換値を読み出し、グローバル変数 “data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “data” を確認してください。

5.3 s12ad_poll_demo_rskrx130

本デモは、無限ループを使用し、ソフトウェアトリガによって A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、アプリケーションで変換値を読み出し、グローバル変数 “data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “data” を確認してください。

5.4 s12ad_demo_rskrx64m

RSKRX64M(FIT モジュール “r_s12ad_rx”)向けの RX64M A/D コンバータ(S12AD)のシンプルなデモです。デモではマルチファンクションタイマパルスユニット 3(MTU3a)を使用して、ボリュームに接続されているチャンネル 0 で定期的に A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、コールバック関数の割り込みで変換値を読み出し、グローバル変数 “g_data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “g_data” を確認してください。

5.5 s12ad_demo_rskrx71m

RSKRX71M(FIT モジュール “r_s12ad_rx”)向けの RX71M A/D コンバータ(S12AD)のシンプルなデモです。デモではマルチファンクションタイマパルスユニット 3(MTU3a)を使用して、ボリュームに接続されているチャンネル 0 で定期的に A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、コールバック関数の割り込みで変換値を読み出し、グローバル変数 “g_data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “g_data” を確認してください。

5.6 s12ad_demo_rskrx231

RSKRX231(FIT モジュール “r_s12ad_rx”)向けの RX231 A/D コンバータ(S12AD)のシンプルなデモです。デモではマルチファンクションタイマパルスユニット 2(MTU2a)を使用して、ボリュームに接続されているチャンネル 0 で定期的に A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、コールバック関数の割り込みで変換値を読み出し、グローバル変数 “g_data” に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で “g_data” を確認してください。

5.7 s12ad_demo_rskrx66t

RSKRX66T(FIT モジュール “r_s12ad_rx”)向けの RX66T A/D コンバータ(S12AD)のシンプルなデモです。デモではマルチファンクションタイマパルスユニット 3(MTU3d)を使用して、ボリュームに接続されているチャンネル 0 で定期的に A/D 変換を行います。A/D 変換完了時、デモプログラムでは、コールバック関数の割り込みで変換値を読み出し、グローバル変数 “g_data”に A/D 変換結果を格納します。プログラム実行後、ボリュームを調整し A/D 入力チャンネルの電圧を変化させ、エミュレータ上で“g_data”を確認してください。

5.8 ワークスペースにデモを追加する

デモプロジェクトは、e² studio のインストールディレクトリ内の FITDemos サブディレクトリにあります。ワークスペースにデモプロジェクトを追加するには、「ファイル」→「インポート」を選択し、「インポート」ダイアログから「一般」の「既存プロジェクトをワークスペースへ」を選択して「次へ」ボタンをクリックします。「インポート」ダイアログで「アーカイブ・ファイルの選択」ラジオボタンを選択し、「参照」ボタンをクリックして FITDemos サブディレクトリを開き、使用するデモの zip ファイルを選択して「完了」をクリックします。

5.9 デモのダウンロード方法

デモプロジェクトは、RX Driver Package には同梱されていません。デモプロジェクトを使用する場合、個別に各 FIT モジュールをダウンロードする必要があります。「スマートブラウザ」の「アプリケーションノート」タブから、本アプリケーションノートを右クリックして「サンプル・コード(ダウンロード)」を選択することにより、ダウンロードできます。

6. 付録

6.1 動作確認環境

本 FIT モジュールの動作確認環境を以下に示します。

表 6.1 動作確認環境 (Rev.2.30)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V5.4.0 (WS パッチ仕様)
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V2.07.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev2.30
使用ボード	Renesas Starter Kit+ for RX65N-2MB (型名：RTK50565N2SxxxxxBE) Renesas Starter Kit for RX130-512KB (型名：RTK5051308SxxxxxBE)

表 6.2 動作確認環境 (Rev.3.00)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.0.0
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.00.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev3.00
使用ボード	Renesas Starter Kit for RX66T (型名：RTK500566T0SxxxxxBE)

表 6.3 動作確認環境 (Rev.3.01)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.1.0
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.00.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev3.01

表 6.4 動作確認環境 (Rev.3.10)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.3.0
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.01.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev3.10
使用ボード	Renesas Starter Kit for RX72T (型名：RTK5572Txxxxxxxxxx)

表 6.5 動作確認環境 (Rev.4.00)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.3.0 IAR Embedded Workbench for Renesas RX 4.11.1
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.01.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99 GCC for Renesas RX 4.8.4.201803 GCC for Renesas RX 4.8.4.201902 (RX66T のみ) コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -std=gnu99 IAR C/C++ Compiler for Renesas RX version 4.11.1 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev4.00
使用ボード	Renesas Starter Kit for RX113 (型名：R0K505113xxxxxx) Renesas Starter Kit for RX130-512KB (型名：RTK505130xxxxxxxxxx) Renesas Starter Kit for RX231 (型名：R0K505231xxxxxx) Renesas Starter Kit+ for RX64M (型名：R0K50564Mxxxxxx) Renesas Starter Kit for RX66T (型名：RTK500566Txxxxxxxxxx) Renesas Starter Kit+ for RX71M (型名：R0K50571Mxxxxxx)

表 6.6 動作確認環境 (Rev.4.10)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.5.0
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.01.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev4.10
使用ボード	Renesas Solution Starter Kit for RX23W (型名：RTK5523Wxxxxxxxxxx)

表 6.7 動作確認環境 (Rev.4.20)

項目	内容
統合開発環境	ルネサスエレクトロニクス製 e ² studio V7.5.0 IAR Embedded Workbench for Renesas RX 4.12.1
C コンパイラ	ルネサスエレクトロニクス製 C/C++ Compiler for RX Family V3.01.00 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -lang = c99 GCC for Renesas RX 4.8.4.201902 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定に以下のオプションを追加 -std=gnu99 IAR C/C++ Compiler for Renesas RX version 4.12.1 コンパイルオプション：統合開発環境のデフォルト設定
エンディアン	ビッグエンディアン/リトルエンディアン
モジュールのリビジョン	Rev4.20
使用ボード	Renesas Starter Kit+ for RX72M (型名：RTK5572Mxxxxxxxxxx)

6.2 トラブルシューティング

- (1) Q : 本 FIT モジュールをプロジェクトに追加しましたが、ビルド実行すると「Could not open source file "platform.h"」エラーが発生します。

A : FIT モジュールがプロジェクトに正しく追加されていない可能性があります。プロジェクトへの追加方法をご確認ください。

- CS+を使用している場合
アプリケーションノート RX ファミリ CS+に組み込む方法 Firmware Integration Technology (R01AN1826)」
- e² studio を使用している場合
アプリケーションノート RX ファミリ e² studio に組み込む方法 Firmware Integration Technology (R01AN1723)」

また、本 FIT モジュールを使用する場合、ボードサポートパッケージ FIT モジュール(BSP モジュール)もプロジェクトに追加する必要があります。BSP モジュールの追加方法は、アプリケーションノート「ボードサポートパッケージモジュール(R01AN1685)」を参照してください。

- (2) Q : 本 FIT モジュールをプロジェクトに追加しましたが、ビルド実行すると「This MCU is not supported by the current r_s12ad_rx module.」エラーが発生します。

A : 追加した FIT モジュールがユーザプロジェクトのターゲットデバイスに対応していない可能性があります。追加した FIT モジュールの対象デバイスを確認してください。

- (3) Q : アナログ入力端子に入力した電圧と A/D 変換結果が一致しません。

A : 正しく端子設定が行われていない可能性があります。本 FIT モジュールを使用する場合は端子設定が必要です。詳細は「4 端子設定」を参照してください。

テクニカルアップデートの対応について

本モジュールは以下のテクニカルアップデートの内容を反映しています。

- TN-RX*-A124A/J
- TN-RX*-A117A/J

改訂記録

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	—	初版発行
		プログラム	コメント行の誤字を修正しました。
			R_ADC_Open 関数の初期化処理を見直しました。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX64M/RX71M/RX230/RX231 ■内容 引数の範囲チェックに誤りがあるため、グループ B のトリガにトリガ要因非選択状態を設定すると R_ADC_Open 関数がエラーを返します。 ■発生条件 R_ADC_Open 関数の引数を以下の組み合わせに設定した場合に発生します。 第 2 引数(mode) ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED、または ADC_MODE_SS_MULTI_CH_GROUPED_DBLTRIG_A 第 3 引数(p_cfg->trigger_groupb) ADC_TRIG_NONE_GROUPB ■対策 adc_check_open_cfg 関数の引数チェックを修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX230/RX231 ■内容 コンペアウィンドウ A 動作許可ビットを有効に設定していないため、コンペア機能(レベル比較、およびウィンドウ比較)が動作しません。 ■発生条件 条件に関わらず、コンペア機能は動作しません。 ■対策 コンペア機能を選択された場合、adc_control 関数で CMPAE ビットを 有効にするように修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX64M/RX71M/RX230/RX231 ■内容 断線検出アシスト機能設定後、レジスタ初期化が無いため断線検出アシスト機能の設定がレジスタにそのまま残り、自己診断を設定するときに組み合わせ異常で R_ADC_Control 関数がエラーを返します。 ■発生条件 断線検出アシスト機能設定後に FIT モジュールをクローズし、再度オープンした後に自己診断を設定した場合に発生します。 ■対策 adc_open 関数に S12AD の全レジスタを初期化する処理を追加し、adc_check_scan_config 関数の自己診断設定時のエラーチェックから断線検出アシスト機能動作中のチェックを削除しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX230/RX231 ■内容 レジスタテーブルを修飾するための引数(enum 値)の数がレジスタテーブルと合っていないため、レジスタテーブルの範囲外を修飾してしまい R_ADC_Read 関数で自己診断結果が正常に取得できません。 ■発生条件 条件に関わらず、常に発生します。 ■対策 レジスタテーブルの修飾に使う列挙型(adc_reg_t)から不要な定義を削除しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX210 ■内容 コンパイルに必要な定数が Rev2.10 で削除されているため、RX210 を使用した場合にビルドエラーが発生します。 ■発生条件 Rev2.10、または Rev2.11 の ADC FIT モジュールを組み込んだプロジェクトをビルドした場合に発生します。 ■対策 r_s12ad_rx_config.h に ADC_CFG_PGA_GAIN を追加しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			不要な define 定義を削除しました。
			不要なメンバ変数を削除しました。
			A/D 変換停止時の処理手順をユーザーズマニュアル記載の方法に合わせました。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	低消費電力状態への遷移時の処理手順をユーザーズマニュアル記載の方法に合わせました。
			ADHSC ビットの書き換え手準をユーザーズマニュアル記載の方法に合わせました。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX64M/RX71M/RX230/RX231 ■内容 上限電圧を下限電圧未満に設定しないように制限している処理の等号記号を間違えていたため、コンペア機能設定時に上限電圧と下限電圧を同じ電圧に設定できません。 ■発生条件 コンペア機能(ウィンドウ比較)を使用した場合に発生します。 ■対策 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			RX64M/RX71M の温度センサ変換時にディレイ時間を適切に設定するように修正しました。
			RX64M/RX71M の拡張アナログ入力使用時に無効チャネルをチェックする処理を修正しました。 各チップ間で意味は同じだが定義名が異なっている定数があるため共通化しました。
			<u>RX63x</u> ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN ADC_TRIG_SYNC_TRG0BN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRG0BN ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN ADC_TRIG_SYNC_TRG0FN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRG0FN ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_OR_TRG4BN ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN_1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN_0 → ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN_1 → ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG2AN <u>RX110</u> ADC_CONVERT_SPEED_HI → ADC_CONVERT_SPEED_HIGH ADC_TRIG_NONE_GROUPB → 削除 ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<p><u>RX111</u> ADC_CONVERT_SPEED_HI → ADC_CONVERT_SPEED_HIGH ADC_TRIG_NONE_GROUPB → 削除 ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN</p> <p><u>RX113</u> ADC_CONVERT_SPEED_HI → ADC_CONVERT_SPEED_HIGH ADC_TRIG_NONE_GROUPB → 削除 ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN</p> <p><u>RX210</u> ADC_TRIG_NONE_GROUPB → 削除 ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN ADC_TRIG_PLACEHOLDER → ADC_TRIG_SYNC_TEMPS ADC_TRIG_SYNC_TRGAN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	フォーマット	<p>RX64M</p> <p>ADC_CMD_CONFIGURE_SCAN → ADC_CMD_ENABLE_CHANS</p> <p>ADC_TRIG_NONE_GROUPB → ADC_TRIG_NONE</p> <p>ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA0N → ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA1N → ADC_TRIG_SYNC_TRG1AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA2N → ADC_TRIG_SYNC_TRG2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA3N → ADC_TRIG_SYNC_TRG3AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA4N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_OR_UDF4N</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA6N → ADC_TRIG_SYNC_TRG6AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA7N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_OR_UDF7N</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG0N → ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7ABN →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_AND_TRG7BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA0N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB0N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA1N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB1N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA2N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB2N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA3N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB3N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA0N_OR_GTADTRB0N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN_OR_GTADTR0BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA1N_OR_GTADTRB1N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN_OR_GTADTR1BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA2N_OR_GTADTRB2N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN_OR_GTADTR2BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA3N_OR_GTADTRB3N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN_OR_GTADTR3BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TMTRG0AN_0</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TMTRG0AN_1</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TPTRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TPTRG0AN</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG → ADC_TRIG_SYNC_ELC</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<p>RX71M</p> <p>ADC_CMD_CONFIGURE_SCAN → ADC_CMD_ENABLE_CHANS</p> <p>ADC_TRIG_NONE_GROUPB → ADC_TRIG_NONE</p> <p>ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA0N → ADC_TRIG_SYNC_TRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA1N → ADC_TRIG_SYNC_TRG1AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA2N → ADC_TRIG_SYNC_TRG2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA3N → ADC_TRIG_SYNC_TRG3AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA4N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_OR_UDF4N</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA6N → ADC_TRIG_SYNC_TRG6AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRGA7N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_OR_UDF7N</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG0N → ADC_TRIG_SYNC_TRG0EN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7ABN →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TRG7AN_AND_TRG7BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA0N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB0N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA1N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB1N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA2N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB2N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA3N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRB3N</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA0N_OR_GTADTRB0N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR0AN_OR_GTADTR0BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA1N_OR_GTADTRB1N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR1AN_OR_GTADTR1BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA2N_OR_GTADTRB2N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR2AN_OR_GTADTR2BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTRA3N_OR_GTADTRB3N →</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_GTADTR3AN_OR_GTADTR3BN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TMTRG0AN_0</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TMTRG0AN_1</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TMRTRG2AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TPTRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_TPTRG0AN</p> <p>→ ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN</p> <p>ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG → ADC_TRIG_SYNC_ELC</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<u>RX130</u> ADC_TRIG_NONE_GROUPB → ADC_TRIG_NONE ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG0 → ADC_TRIG_SYNC_ELC
			<u>RX230</u> ADC_TRIG_NONE_GROUPB → ADC_TRIG_NONE ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG0N_OR_ELCTRG1N → ADC_TRIG_SYNC_ELC ADC_TRIG_SYNC_TRGAN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN
			<u>RX231</u> ADC_TRIG_NONE_GROUPB → ADC_TRIG_NONE ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG0 → ADC_TRIG_ASYNC_ADTRG ADC_TRIG_SYNC_TRGAN → ADC_TRIG_SYNC_TRGAN_OR_UDF4N ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN → ADC_TRIG_SYNC_TRG4AN_AND_TRG4BN ADC_TRIG_SYNC_ELCTRG0N_OR_ELCTRG1N → ADC_TRIG_SYNC_ELC ADC_TRIG_SYNC_TRGAN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRGAN ADC_TRIG_SYNC_TRG4ABN1 → ADC_TRIG_SYNC_TPUTRG0AN
			adc_ch_cfg_t 構造体のメンバ名がチップ間で異なっているため共通化しました。 <u>RX64M/RX71M</u> scan_mask → chan_mask scan_mask_groupb → chan_mask_groupb チェック処理簡略化のため enum 値による範囲チェック処理を削除しました。 ※enum 値の範囲外はコンパイル時のワーニングで判断してください。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX210 ■内容 引数チェックをするときに ADC_TRIG_SYNC_TEMPS が有効かどうかのチェックを trigger_groupb ではなく trigger でチェックしているため有効な設定をしているにもかかわらず R_ADC_Open 関数がエラーを返します。 ■発生条件 A/D 変換のトリガ要因に ADC_TRIG_SYNC_TEMPS を設定した場合に発生します。 ■対策 adc_open 関数から ADC_TRIG_SYNC_TEMPS のチェックを削除しました。 ※trigger_groupb はグループスキャンモード以外の場合は無視され、グループスキャンモードの場合は trigger_groupb に ADC_TRIG_SYNC_TEMPS が設定されているとエラーを返すため、引数チェックでの判断は不要です。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			R_ADC_ReadAll 関数の振る舞いを全チップで統一するため、RX63x/RX110/RX111/RX113/RX210 の adc_data_t 構造体に温度センサ(temp)と内部基準電圧(volt)を追加しました。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX64M/RX71M ■内容 引数チェックをするときに ADC_TRIG_NONE が有効かどうかのチェックを trigger でチェックしているため、有効な設定をしているにもかかわらず R_ADC_Open 関数がエラーを返します。 ■発生条件 A/D 変換のトリガ要因に ADC_TRIG_NONE を設定した場合に発生します。 ■対策 ADC_TRIG_NONE は TRSA、TRSB の何れのレジスタにも設定可能なため、adc_open 関数から ADC_TRIG_NONE をチェックする処理を削除しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			RX130/RX230/RX231/RX64M/RX71M でグループスキャンモード以外を設定したときに ADGSPCR レジスタを初期化するように修正しました。
			RX130/RX230/RX231 のコンペア機能の引数の構造体を RX65N に合わせました。adc_cmplvl_t 構造体は廃止になりましたので、コンペア機能のレベル比較を使用する場合は adc_cmpwin_t 構造体を使用してください。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX130/RX230/RX231</p> <p>■内容 コンペアウィンドウ動作許可ビットを停止に設定する処理がないため、一度コンペア機能を設定すると再オープンする以外にコンペア機能を停止することができません。 また、RX230/RX231 は再オープンしても停止することができません。</p> <p>■発生条件 コンペア機能を使用すると発生します。</p> <p>■対策 コンペア機能の引数の構造体に windowa_enable を追加し、windowa_enable の true/false によってコンペアウィンドウ動作許可ビットを許可/停止するようにしました(RX65N と同等の処理)。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX64M/RX71M</p> <p>■内容 WCMPE ビットを“0”(レベル比較)に設定する箇所が無いため、一度ウィンドウ比較に設定するとレベル比較を設定することができなくなります。</p> <p>■発生条件 コンペア機能をウィンドウ比較に設定した後、レベル比較に再設定した場合に発生します。</p> <p>■対策 ウィンドウ比較、およびレベル比較を選択した場合に WCMPE ビットを適切に設定するように修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>RX64M/RX71M のコンペア割り込みを使用する際、BSP の提供するインタフェース(R_BSP_InterruptControl 関数)を使用して割り込み許可ビット、割り込み優先順位の設定を行うように変更しました。</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX64M/RX71M ■内容 コンペア割り込みイネーブルビットを停止に設定する処理がないため、一度コンペア機能を設定するとコンペア割り込みを禁止することができません。 ■発生条件 コンペア機能設定時に割り込み優先順位を“1”以上に設定すると発生します。 ■対策 adc_close 関数実行時にコンペア割り込みを禁止し、他にグループ割り込みを使っている FIT モジュールが無ければ、グループ割り込みを禁止するように修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX130/RX230/RX231/RX64M/RX71M ■内容 未設定(NULL)のコールバック関数を実行し、不正割り込みが発生します。 ■発生条件 割り込み禁止でオープンした後、コンペア機能の優先順位を“1”以上に設定すると発生します。 ■対策 コールバック関数を実行する前に NULL チェックを行い、コールバック関数未設定の場合には何もせず割り込み処理を終了するように修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			RX210 の温度センサ出力を有効にする際、0 に初期化済みのレジスタを再度 0 に初期化していたため、不要な初期化を削除しました。
			RX113 で独自の時間待ち関数(adc_delay)を使っていたため、BSP 提供の時間待ち関数(R_BSP_SoftwareDelay)に置き換えました。
			※独自の時間待ち関数(adc_delay)は削除しました。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX210</p> <p>■内容 不要なエラー判定処理を行っているため、チャンネル専用サンプル&ホールドをありに設定すると、R_ADC_Control 関数がエラーを返します。</p> <p>■発生条件 グループスキャンモード、かつグループ A とグループ B の A/D 変換チャンネルを、両方サンプル&ホールドありにすると発生します。</p> <p>■対策 HWM には該当する制限事項がないため、不要なエラー判定処理を削除しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX210</p> <p>■内容 エラー判定処理が抜けているため、自己診断が動作しないモードで自己診断を設定しても R_ADC_Control 関数がエラーを返しません。</p> <p>■発生条件 シングルスキャン、かつダブルトリガ、もしくはグループスキャン、かつダブルトリガのときに自己診断を設定すると発生します。</p> <p>■対策 自己診断が設定された場合のエラー判定処理を追加しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX130/RX230/RX231</p> <p>■内容 不要なエラー判定処理を行っているため、自己診断設定後に断線検出アシスト機能を設定しようとする R_ADC_Control 関数がエラーを返します。</p> <p>■発生条件 自己診断を設定した後に断線検出アシスト機能をディスチャージ、もしくはプリチャージに設定すると発生します。</p> <p>■対策 断線検出アシスト機能設定時に行っていた不要な判断処理を削除しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX63x</p> <p>■内容 有効チャネルを判別するための定義が間違っていたため、チャネル 20 が選択できません。</p> <p>■発生条件 177pin、176pin、145pin、144pin のチップを選択した場合に発生します。</p> <p>■対策 有効チャネルを判別するための定義を修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX631</p> <p>■内容 有効チャネルを判別するための定義が無いため、コンパイルエラーが発生します。</p> <p>■発生条件 64pin、48pin のチップを選択した場合に発生します。</p> <p>■対策 有効チャネルを判別するための定義を追加しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX64M/RX71M/RX65x</p> <p>■内容 コンペア結果取得時にコンペアチャネルをクリアするため、次回からコンペアが行われません。</p> <p>■発生条件 ユニット 1 のチャネル 16～チャネル 20 のいずれかをコンペアチャネルに指定したときに、条件一致しコンペア割り込みが発生した、もしくはADC_CMD_CHECK_CONDITION_METを設定して R_ADC_Control 関数を実行した場合に発生します。</p> <p>■対策 コンペア結果取得時に初期化するレジスタを修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX64M/RX71M/RX65x/RX130/RX230/RX231</p> <p>■内容 設定禁止条件中に自己診断を設定すると、正常終了します。</p> <p>■発生条件 シングルスキャンモード、かつダブルトリガを設定しているときに自己診断を設定すると発生します。</p> <p>■対策 自己診断設定時のエラー条件チェック処理を修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.20	Dec.01.16	プログラム	RX63x/RX210 で、温度センサモジュールが有効な場合のみ温度センサのレジスタを変更するように変更しました。
			RX110/RX111/RX113 の A/D 変換速度の定義に "ADC_CONVERT_SPEED_DEFAULT" を追加しました。
			"ADC_CONVERT_SPEED_DEFAULT" の値は "ADC_CONVERT_SPEED_NORM" と同じになります。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX110 ■内容 サンプリングステート数の最小値を設定しようとするエラーになります。 ■発生条件 サンプリングステート数を設定可能な状態ならば、常時発生します。 ■対策 サンプリングステート数の最小値チェックの定義を修正しました。 Rev2.20 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			RX64M/RX71M/RX65x/RX130/RX230/RX231 で関数宣言とプロトタイプ宣言が異なっているものがあつたので、関数の宣言をプロトタイプ宣言に合わせました。
2.30	Jul.24.17	—	説明が適用される対象を MCU ではなく S12AD 周辺ごとに記載。
		—	RX65N-2MB で追加されたパッケージ(177 ピン、176 ピン)に対応。
		—	RX130-512KB で追加されたパッケージ(100 ピン)に対応。
		1	「関連ドキュメント」に以下のドキュメントを追加: Renesas e ² studio スマート・コンフィグレータ ユーザーガイド(R20AN0451)
		4	1.概要: 内容見直し
		5	2.5 対応ツールチェーン: 新規対応に伴う見直し
		6	2.6 使用する割り込みベクタ: 追加
		8	2.10 コードサイズ プログラム変更に伴うサイズ見直し
		9-46	2.11 API データ構造体: 構造体ごとの説明に変更
		47	2.12 戻り値: コメント見直し
		47	2.13 FIT モジュールの追加方法: 見直し
		48	3.1 概要: 説明見直し
		49-52	3.2 R_ADC_Open: 内容見直し
		53-66	3.3 R_ADC_Control: 内容見直し
		71	4 端子設定: 内容見直し
		71	4 端子設定: 内容見直し
		73	5.8 デモのダウンロード方法: 追加
		74-75	6.付録: 追加

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.30	Jul.24.17	プログラム	RX65N で、チェック処理簡略化のため enum 値による範囲チェック処理を削除しました。 ※enum 値の範囲外はコンパイル時のワーニングで判断してください
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX130/RX230/RX231/RX64M/RX71M/RX65N ■内容 グループスキャンモード以外でオープンしたチャンネルに、グループスキャンモードのときのみ有効なパラメータを設定した場合、エラーなりません。 ■発生条件 グループスキャンモード以外の人に、グループ B のチャンネル、グループ C のチャンネル(RX65N のみ)、グループ優先制御を設定すると発生します。 ■対策 グループスキャンモード時の無効な組み合わせのチェック処理を修正し、エラーを返すようにしました。 Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX130/RX230/RX231/RX64M/RX71M/RX65N ■内容 グループ優先制御のレジスタ設定手順がユーザズマニュアルの手順を守れていないため、スキャンの動作および格納されるデータが保証されません。 ■発生条件 グループ優先制御を設定すると発生します。 ■対策 グループ優先制御のレジスタ設定手順を修正しました。 Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。
			以下の不具合を修正しました。 ■対象デバイス RX65N ■内容 コールバック関数を設定せずに割り込み優先レベルを設定(割り込みを有効)した場合、エラーになりません。 ■発生条件 割り込み優先レベルを 1 以上に設定すると発生します。 ■対策 オープン時のチェック処理を修正し、エラーを返すようにしました。 Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.30	Jul.24.17	プログラム	<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX65N</p> <p>■内容 加算モードで無効な組み合わせを設定した場合エラーになりません。</p> <p>■発生条件 加算モードで 16 回サンプルを選択したときに、変換精度を 10 ビット、または 8 ビットに設定すると発生します。</p> <p>■対策 オープン時のチェック処理を修正し、エラーを返すようにしました。</p> <p>Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX65N</p> <p>■内容 A/D 変換停止時の手順がユーザーズマニュアルの手順を守れていないため、意図しない動作をする可能性があります。</p> <p>■発生条件 グループ優先制御を有効にした状態でクローズすると発生します。</p> <p>■対策 クローズ時のレジスタ設定手順を修正しました。</p> <p>Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>
			<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX65N</p> <p>■内容 コンペア機能ウィンドウ B の比較条件が正しく設定出来ない可能性があります。</p> <p>■発生条件 コンペア機能設定時にウィンドウ B の比較条件を"2"以上に設定した場合に発生します。</p> <p>■対策 ウィンドウ B の比較条件に範囲チェックが無かったため、範囲外であればエラーを返すように修正しました。</p> <p>Rev2.30 以降の ADC FIT モジュールを使用してください。</p>

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
2.30	Jul.24.17	プログラム	<p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX65N</p> <p>■内容 グループAのトリガを外部トリガに設定する事ができません。</p> <p>■発生条件 グループスキャンモード、かつダブルトリガ無効の場合に発生します。</p> <p>■対策 RX64Mと同等の実装になっていたため外部トリガの設定が許可されていなかったため、RX65Nの場合はグループAのみ外部トリガを設定可能に修正しました。 Rev2.30以降のADC FIT モジュールを使用してください。</p> <p>以下の不具合を修正しました。</p> <p>■対象デバイス RX65N</p> <p>■内容 コンペア機能のウィンドウ A/B の複合条件を設定しても結果を知る事が出来ません</p> <p>■発生条件 常時発生します。</p> <p>■対策 ウィンドウ A/B の複合条件の結果を取得するための I/F を R_ADC_Control 関数に追加しました。 Rev2.30以降のADC FIT モジュールを使用してください。</p>
3.00	Sep.03.18	—	RX66T のサポートを追加
		—	デモプロジェクトを更新
		1	要旨 内容を修正
		1	対象デバイス RX66T グループを追加
		3	1. 概要 内容を修正
		3	1.1 ADC FIT モジュールとは 章を追加
		3	1.2 ADC FIT モジュールの概要 章を追加
		5	1.3 API の概要 章を追加
		6	1.4 処理例 章を追加
		12	1.5 制限事項 章を追加
		13	2. API 情報 内容を修正
		13	2.1 ハードウェアの要求 内容を修正
		13	2.2 ハードウェアリソースの要求 章を削除
		13	2.3 サポートされているツールチェーン 内容を修正
		13	2.4 制限事項 章を削除
		14	2.4 使用する割り込みベクタ 内容を追加
		15	2.7 コンパイル時の設定 内容を修正
		16	2.8 コードサイズ 内容を追加
		17	2.9 引数 内容を修正
		37	2.11 コールバック関数 章を追加
		39	2.13 for 文、while 文、do while 文について 章を追加
		40	3.1 概要 章を削除
		40	3.1 R_ADC_Open() 内容を修正

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
3.00	Sep.03.18	44	3.2 R_ADC_Control() 内容を修正
		58	3.3 R_ADC_Read() 内容を修正
		59	3.4 R_ADC_ReadAll() 内容を修正
		60	3.5 R_ADC_Close() 内容を修正
		61	3.6 R_ADC_GetVersion() 内容を修正
		62	4. 端子設定 内容を追加
		63	5. デモプロジェクト 内容を追加
		66	6.1 動作確認環境 内容を追加
		プログラム	以下を修正しました。 ■対象デバイス RX64M、RX65N、RX71M ■内容 ユーザーズマニュアルの温度センサの使用手順フローを守っていない。
			以下を修正しました。 ■対象デバイス RX65N ■内容 ユーザーズマニュアルのグループ優先制御動作のトリガ設定に関する制限を守っていない。
3.01	Dec.03.18	45	3.2 R_ADC_Control() 説明のコマンド名称の誤記を修正。
		60	3.5 R_ADC_Close() 戻り値の説明を修正。
		66	6.1 動作確認環境 表 6.2 動作確認環境 (Rev.3.00)の使用ボードの誤記を修正。 表 6.3 動作確認環境 (Rev.3.01)を追加。
		プログラム	FIT モジュールのサンプルプログラムをダウンロードするためのアプリケーションノートのドキュメント番号を xml ファイルに追加。
3.10	Feb.15.19	—	RX72T のサポートを追加 RX651 の 64 ピンパッケージのサポートを追加
		1	対象デバイス RX72T グループを追加
		3	表 1.5 ADC FIT モジュールがサポートしている動作モードを更新
		3	表 1.6 ADC FIT モジュールがサポートしている機能を更新
		4	表 1.7 MCU グループに対応する 12 ビット A/D コンバータの一覧を更新
		14	表 2.4 使用する割り込みベクター一覧を更新
		16	2.8 コードサイズ 内容を追加
		62	表 4.1 FIT コンフィグレータが出力する関数一覧を更新
		66	表 6.4 動作確認環境 (Rev.3.10)を追加
4.00	Apr.05.19	—	以下のコンパイラに対応 ・ GCC for Renesas RX ・ IAR C/C++ Compiler for Renesas RX
		1	RX210、RX631、RX63N の更新終了に伴い、対象デバイスから「RX210」、「RX631」、「RX63N」を削除
			対象コンパイラの章を追加
			関連ドキュメントを削除

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
4.00	Apr.05.19	—	以下のコンパイラに対応 ・ GCC for Renesas RX ・ IAR C/C++ Compiler for Renesas RX
		4-5	1.2 ADC FIT モジュールの概要 RX210、RX631、RX63N に関する記述を削除
		14	2.2 ソフトウェアの要求 依存するモジュールのリビジョンを追加
		15	2.4 使用する割り込みベクタ RX210、RX631、RX63N、S12ADa に関する記述を削除
		16	2.7 コンパイル時の設定 マクロ定義「ADC_CFG_PGA_GAIN」を削除
		17	2.8 コードサイズの章を更新
		19-20	2.9.2 R_ADC_Open 関数の引数である構造体および列挙型 S12ADa に関する注意事項を削除
		39	2.12 FIT モジュールの追加方法の章を更新
		42	3.1 R_ADC_Open() RX210 に関する記述を削除
		44	3.1 R_ADC_Open() Special Notes(S12ADa)を削除
		57	3.2 R_ADC_Control() S12ADa に関する注意事項を削除
		58	3.2 R_ADC_Control() Special Notes(S12ADa)を削除 3.2 R_ADC_Control() RX210 に関する記述を削除
		59	3.3 R_ADC_Read() RX210 に関する記述を削除
		62	3.6 R_ADC_GetVersion()の章を更新
		63	4. 端子設定 RX210、RX631、RX63N に関する記述を削除
		68	表 6.5 動作確認環境 (Rev.4.00)を追加
		69	ホームページとサポート窓口を削除
		プログラム	RX210、RX631、RX63N の更新終了に伴い、RX210、RX631、RX63N に関する処理を削除 GCC/IAR 対応のため、以下を変更 (1) R_ADC_GetVersion 関数のインライン展開を削除 (2) evenaccess を BSP のマクロ定義に置き換え (3) nop の処理を BSP の組み込み関数に置き換え (4) 割り込み関数の宣言を BSP のマクロ定義に置き換え RTOS 使用時、多重割り込み許可時に起こる複数の周辺機能に跨ったレジスタアクセス競合の対策のため、処理を変更。 (1) 割り込み要求許可ビット(IEN)の設定処理を変更 ■内容 割り込み要求許可ビット(IEN)の設定処理を BSP の API 関数 R_BSP_InterruptRequestDisable、R_BSP_InterruptRequestEnable を使うように変更 (2) グループ割り込み要求許可レジスタ(GENBL1)の設定処理を変更 (RX64M、RX65N、RX66T、RX71M、RX72T) ■内容 グループ割り込み要求許可レジスタ(GENBL1)の設定処理を割り込み禁止中に行うように変更

Rev.	発行日	改訂内容	
		ページ	ポイント
4.10	Jun.28.19	—	RX23W のサポートを追加
		プログラム	以下を修正しました。 ■対象デバイス RX230、RX231 ■内容 クロック設定によって、ADC_SST_CNT_MIN の値が切り替わります。 ・ PCLKB < ADCLK #define ADC_SST_CNT_MIN (6) ・ PCLKB >= ADCLK #define ADC_SST_CNT_MIN (5)
4.20	Jul.31.19	—	RX72M のサポートを追加
		1	対象デバイス RX72M グループを追加
		3	表 1.1 ADC FIT モジュールがサポートしている動作モードを更新
		3	表 1.2 ADC FIT モジュールがサポートしている機能を更新
		4	表 1.3 MCU グループに対応する 12 ビット A/D コンバータの一覧を更新
		14	表 2.1 使用する割り込みベクター一覧を更新
		61	4. 端子設定：内容見直し
		66	表 6.7 動作確認環境 (Rev.4.20)を追加

製品ご使用上の注意事項

ここでは、マイコン製品全体に適用する「使用上の注意事項」について説明します。個別の使用上の注意事項については、本ドキュメントおよびテクニカルアップデートを参照してください。

1. 静電気対策

CMOS 製品の取り扱いの際は静電気防止を心がけてください。CMOS 製品は強い静電気によってゲート絶縁破壊を生じることがあります。運搬や保存の際には、当社が出荷梱包に使用している導電性のトレイやマガジンケース、導電性の緩衝材、金属ケースなどを利用し、組み立て工程にはアースを施してください。プラスチック板上に放置したり、端子を触ったりしないでください。また、CMOS 製品を実装したボードについても同様の扱いをしてください。

2. 電源投入時の処置

電源投入時は、製品の状態は不定です。電源投入時には、LSI の内部回路の状態は不確定であり、レジスタの設定や各端子の状態は不定です。外部リセット端子でリセットする製品の場合、電源投入からリセットが有効になるまでの期間、端子の状態は保証できません。同様に、内蔵パワーオンリセット機能を使用してリセットする製品の場合、電源投入からリセットのかかる一定電圧に達するまでの期間、端子の状態は保証できません。

3. 電源オフ時における入力信号

当該製品の電源がオフ状態のときに、入力信号や入出力ブルアップ電源を入れないでください。入力信号や入出力ブルアップ電源からの電流注入により、誤動作を引き起こしたり、異常電流が流れ内部素子を劣化させたりする場合があります。資料中に「電源オフ時における入力信号」についての記載のある製品は、その内容を守ってください。

4. 未使用端子の処理

未使用端子は、「未使用端子の処理」に従って処理してください。CMOS 製品の入力端子のインピーダンスは、一般に、ハイインピーダンスとなっています。未使用端子を開放状態で動作させると、誘導現象により、LSI 周辺のノイズが印加され、LSI 内部で貫通電流が流れたり、入力信号と認識されて誤動作を起こす恐れがあります。

5. クロックについて

リセット時は、クロックが安定した後、リセットを解除してください。プログラム実行中のクロック切り替え時は、切り替え先クロックが安定した後、に切り替えてください。リセット時、外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックで動作を開始するシステムでは、クロックが十分安定した後、リセットを解除してください。また、プログラムの途中で外部発振子（または外部発振回路）を用いたクロックに切り替える場合は、切り替え先のクロックが十分安定してから切り替えてください。

6. 入力端子の印加波形

入力ノイズや反射波による波形歪みは誤動作の原因になりますので注意してください。CMOS 製品の入力がノイズなどに起因して、 V_{IL} (Max.) から V_{IH} (Min.) までの領域にとどまるような場合は、誤動作を引き起こす恐れがあります。入力レベルが固定の場合はもちろん、 V_{IL} (Max.) から V_{IH} (Min.) までの領域を通過する遷移期間中にチャタリングノイズなどが入らないように使用してください。

7. リザーブアドレス（予約領域）のアクセス禁止

リザーブアドレス（予約領域）のアクセスを禁止します。アドレス領域には、将来の拡張機能用に割り付けられている リザーブアドレス（予約領域）があります。これらのアドレスをアクセスしたときの動作については、保証できませんので、アクセスしないようにしてください。

8. 製品間の相違について

型名の異なる製品に変更する場合は、製品型名ごとにシステム評価試験を実施してください。同じグループのマイコンでも型名が違うと、フラッシュメモリ、レイアウトパターンの相違などにより、電気的特性の範囲で、特性値、動作マージン、ノイズ耐量、ノイズ幅射量などが異なる場合があります。型名が違う製品に変更する場合は、個々の製品ごとにシステム評価試験を実施してください。

ご注意書き

1. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器・システムの設計において、回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因して生じた損害（お客様または第三者いずれに生じた損害も含まれます。以下同じです。）に関し、当社は、一切その責任を負いません。
2. 当社製品、本資料に記載された製品データ、図、表、プログラム、アルゴリズム、応用回路例等の情報の使用に起因して発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権に対する侵害またはこれらに関する紛争について、当社は、何らの保証を行うものではなく、また責任を負うものではありません。
3. 当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
4. 当社製品を、全部または一部を問わず、改造、改変、複製、リバースエンジニアリング、その他、不適切に使用しないでください。かかる改造、改変、複製、リバースエンジニアリング等により生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
5. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」および「高品質水準」に分類しており、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使用されることを意図しております。

標準水準： コンピュータ、OA 機器、通信機器、計測機器、AV 機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット等

高品質水準： 輸送機器（自動車、電車、船舶等）、交通管制（信号）、大規模通信機器、金融端末基幹システム、各種安全制御装置等

- 当社製品は、データシート等により高信頼性、Harsh environment 向け製品と定義しているものを除き、直接生命・身体に危害を及ぼす可能性のある機器・システム（生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの等）、もしくは多大な物的損害を発生させるおそれのある機器・システム（宇宙機器と、海底中継器、原子力制御システム、航空機制御システム、プラント基幹システム、軍事機器等）に使用されることを意図しておらず、これらの用途に使用することは想定していません。たとえ、当社が想定していない用途に当社製品を使用したことにより損害が生じても、当社は一切その責任を負いません。
6. 当社製品をご使用の際は、最新の製品情報（データシート、ユーザーズマニュアル、アプリケーションノート、信頼性ハンドブックに記載の「半導体デバイスの使用上の一般的な注意事項」等）をご確認の上、当社が指定する最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他指定条件の範囲内でご使用ください。指定条件の範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障、誤動作の不具合および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
 7. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めていますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は、データシート等において高信頼性、Harsh environment 向け製品と定義しているものを除き、耐放射線設計を行っておりません。仮に当社製品の故障または誤動作が生じた場合であっても、人身事故、火災事故その他社会的損害等を生じさせないよう、お客様の責任において、冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、お客様の機器・システムとしての出荷保証を行ってください。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様の機器・システムとしての安全検証をお客様の責任で行ってください。
 8. 当社製品の環境適合性等の詳細につきましては、製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。かかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し、当社は、一切その責任を負いません。
 9. 当社製品および技術を国内外の法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器・システムに使用することはできません。当社製品および技術を輸出、販売または移転等する場合は、「外国為替及び外国貿易法」その他日本国および適用される外国の輸出管理関連法規を遵守し、それらの定めるところに従い必要な手続きを行ってください。
 10. お客様が当社製品を第三者に転売等される場合には、事前に当該第三者に対して、本ご注意書き記載の諸条件を通知する責任を負うものといたします。
 11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを禁じます。
 12. 本資料に記載されている内容または当社製品についてご不明な点がございましたら、当社の営業担当者までお問合せください。
- 注 1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサス エレクトロニクス株式会社およびルネサス エレクトロニクス株式会社が直接的、間接的に支配する会社をいいます。
- 注 2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注 1 において定義された当社の開発、製造製品をいいます。

(Rev.4.0-1 2017.11)

本社所在地

〒135-0061 東京都江東区豊洲 3-2-24（豊洲フォレシア）

www.renesas.com

お問合せ窓口

弊社の製品や技術、ドキュメントの最新情報、最寄の営業お問合せ窓口に関する情報などは、弊社ウェブサイトをご覧ください。

www.renesas.com/contact/

商標について

ルネサスおよびルネサスロゴはルネサス エレクトロニクス株式会社の商標です。すべての商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。