

ルネサスマイクロコンピュータ

R20UW0079JJ0100

Rev.1.00

M3S-S2-Tiny: ADPCM エンコーダ/デコーダ ユーザーズマニュアル 2011.11.25

要旨

M3S-S2-Tiny(以下 S2 ライブラリ)は、ルネサスマイコンに対応したソフトウェアライブラリです。本資料は S2 ライブラリの関数リファレンスを示します。また、マイコンに依存した情報については対応マイコン毎に 用意している「導入ガイド」を合わせて参照してください。

動作確認デバイス

Renesas Microcomputer

目次

1.	概要	2
1.1	概要機能概要	2
1.2	S2 ライブラリデータ処理フロー	2
2.	S2 ライブラリ仕様	3
2.1	データタイプ	3
2.2	データタイプ 構造体リファレンス	3
2.2.1	adpcm_env 関数リファレンス	3
2.3	関数リファレンス	3
2.3.1	R adocm initEnc	3
2.3.2	R_adpcm_refreshEncR_adpcm_encode	4
2.3.3	R_adpcm_encode	4
2.3.4	R_adpcm_initDec	5
2.3.5	R_adpcm_refreshDec	5
2.3.6	R_adpcm_decode	6
3	複数データの同時エンコード/デコード	7

1. 概要

1.1 機能概要

ADPCM(adaptive differential pulse code modulation)はデジタル音声記録方式の一つです。一定周期のサンプリングで音データを取得し、過去の入力値から次の入力値の変化量を予測して、その予測値との差分を記録する方式です。一般的に知られている PCM 方式に比べて 1 サンプルあたりの記録容量が少ないため、省メモリのマイコンでも利用できるのが特長です。

S2 ライブラリは 16 ビット PCM データに対してエンコード(圧縮)処理を行い、4 ビットの ADPCM データを出力します。また、4 ビットの ADPCM データに対してデコード(伸長)処理を行い、16 ビット PCM データを出力します。

1.2 S2 ライブラリデータ処理フロー

S2 ライブラリでは以下のデータ処理フローによりエンコード/デコード処理を行います。

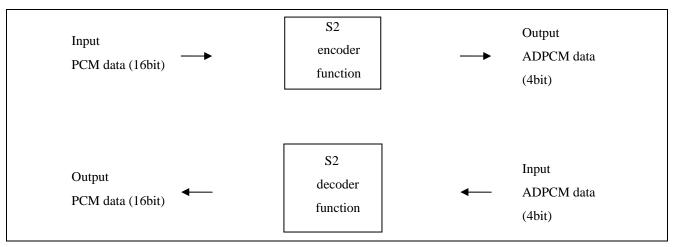


図1S2ライブラリデータ処理フロー

2. S2 ライブラリ仕様

2.1 データタイプ

ここでは、S2 ライブラリが使用するデータタイプをリストにまとめます。

Datatype	Typedef
uint8_t	unsigned char
uint16_t	unsigned short
uint32_t	unsigned long
int8_t	signed char
int16_t	signed short
int32_t	signed long

2.2 構造体リファレンス

2.2.1 adpcm_env

Description

adpcm_env 構造体は S2 ライブラリがエンコード/デコード処理を実行するための作業領域です。ユーザは S2 ライブラリを使用する場合、adpcm_env 構造体型の変数を宣言して、エンコード/デコード関数に引数として与えます。ユーザは S2 adpcm_env 構造体変数に値を設定する必要はありません。

<u>Usage</u>

```
#define ADPCM_WORKSIZE_IN_UINT32 (5)
typedef struct {
    uint32_t work[ADPCM_WORKSIZE_IN_UINT32];/*working environment for ADPCM codec*/
} adpcm_env;
```

2.3 関数リファレンス

2.3.1 R_adpcm_initEnc

Description

R_adpcm_initEnc 関数は、エンコード処理の初期化関数です。第一引数" wenv"で指定された作業領域を初期化します。この関数は、PCM データをエンコードする前に 1 回実行してください。

Usage

```
#include "r_adpcm.h"
void R_adpcm_initEnc(adpcm_env *wenv);
```

Parameters

wenv 入力 エンコードの作業領域のアドレス

Return Value

無し

Remark

2.3.2 R adpcm refreshEnc

Description

R_adpcm_refreshEnc 関数は、エンコードする PCM データのアドレスと、エンコード後の ADPCM データを格納するアドレスをエンコード用の作業領域に設定します。第一引数" inputAddr"にはエンコードする PCM データのアドレスをします。第二引数" outputAddr"にはエンコード後の ADPCM データを格納するアドレスを指定します。第三引数"wenv"には R_adpcm_initEnc 関数で初期化した作業領域を指定してください。この関数を実行した後に R_adpcm_encode 関数を呼び出すと、エンコード処理が実行されます。また、連続した PCM データをエンコードする場合、再度本関数を実行して inputAddr と outputAddr を更新してください。

Usage

#include "r_adpcm.h"

void R_adpcm_refreshEnc(int16_t *inputAddr, uint8_t *outputAddr, adpcm_env *wenv);

Parameters

inputAddr 入力 エンコードする PCM データが格納されているアドレス

outputAddr 入力 エンコードした ADPCM データを格納するアドレス

wenv 入力 エンコード処理の作業領域のアドレス

Return Value

無し

Remark

不正なポインタ(ex. Null Pointer)を指定した場合の動作は不定です。

2.3.3 R_adpcm_encode

Description

R_adpcm_encode 関数は、16 ビット PCM データを4 ビット ADPCM データにエンコード(圧縮)します。第一引数"smpln"はエンコードする PCM データのサンプル数を指定します。"smpln"の値は4 の倍数を指定してください。第二引数"wenv"には R_adpcm_initEnc 関数で初期化した作業領域を指定してください。本関数を実行すると R_adpcm_refreshEnc 関数の inputAddr で指定された領域から PCM データを読み出し、outputAddr で指定した領域に ADPCM データが格納されます。

Usage

#include "r_adpcm.h"

int16_t R_adpcm_encode(int16_t smpln, adpcm_env *wenv);

Parameters

smpln 入力 エンコードする PCM データのサンプル数

wenv 入力 エンコード処理の作業領域のアドレス

Return Value

- 0 正常終了
- -1 異常終了("smpln"の値が 4 の倍数でない)

Remark

本関数を実行する前に必ず R_adpcm_refreshEnc 関数を実行して inputAddr と outputAddr を確定してください。

2.3.4 R adpcm initDec

Description

R_adpcm_initDec 関数は、デコード処理の初期化関数です。第一引数" wenv"で指定された作業領域を 初期化します。この関数は、ADPCM データをデコードする前に1回実行してください。

Usage

#include "r_adpcm.h" void R_adpcm_initDec(adpcm_env *wenv);

Parameters

入力 デコード処理の作業領域のアドレス wenv

Return Value

無し

Remark

不正なポインタ(ex. Null Pointer)を指定した場合の動作は不定です。

2.3.5 R_adpcm_refreshDec

Description

R_adpcm_refreshEnc 関数は、デコードする ADPCM データのアドレスと、デコード後の PCM データ を格納するアドレスをデコード用の作業領域に設定します。第一引数" inputAddr"にはデコードする ADPCM データのアドレスをします。第二引数" outputAddr"にはデコード後の PCM データを格納する アドレスを指定します。第三引数"wenv"には R_adpcm_initDec 関数で初期化した作業領域を指定して ください。この関数を実行した後に R_adpcm_decode 関数を呼び出すと、デコード処理が実行されま す。また、連続した ADPCM データをデコードする場合、再度本関数を実行して inputAddr と outputAddr を更新してください。

Usage

#include "r_adpcm.h"

void R_adpcm_refreshDec(uint8_t *inputAddr, int16_t *outputAddr, adpcm_env *wenv);

Parameters

入力 デコードする ADPCM データが格納されているアドレス inputAddr

入力 デコードした PCM データを格納するアドレス outputAddr

入力 デコード処理の作業領域のアドレス wenv

Return Value

無し

Remark

2.3.6 R adpcm decode

Description

R_adpcm_decode 関数は、4 ビット ADPCM データを 16 ビット PCM データにデコード(伸長)します。第一引数"smpln"はデコードする ADPCM データのサンプル数を指定します。"smpln"の値は偶数を指定してください。第二引数"wenv"には R_adpcm_initDec 関数で初期化した作業領域を指定してください。本関数を実行すると R_adpcm_refreshDec 関数の inputAddr で指定された領域から ADPCM データを読み出し、outputAddr で指定した領域に PCM データが格納されます。

Usage

#include "r_adpcm.h"

int16_t R_adpcm_decode(int16_t smpln, adpcm_env *wenv);

Parameters

smpln 入力 デコードする ADPCM データのサンプル数 wenv 入力 デコード処理の作業領域のアドレス

Return Value

- 0 正常終了
- -1 異常終了("smpln"の値が偶数でない)

Remark

本関数を実行する前に必ず R_adpcm_refreshDec 関数を実行して inputAddr と outputAddr を確定してください。

3. 複数データの同時エンコード/デコード

S2 ライブラリを使用して、複数の PCM データを同時にエンコードしたり、複数の ADPCM データを同時にデコードすることができます。複数のデータをエンコード/デコードする場合は、データごとに adpcm_env 構造体変数を定義してください。

```
以下に、2つのADPCMデータを同時にデコードする場合の例を示します。
#Define NUM_CHANNELS 2
/* Definition of structure variable of each channel */
adpcm_env ch[NUM_CHANNELS];
int16_t output[NUM_CHANNELS][4];

for (index=0; index < NUM_CHANNELS; index++)
{
    R_adpcm_initDec( &ch[index] ); /* Initialization for ch data expansion */
}

/* expansion processing */
for (index=0; index < NUM_CHANNELS; index++)
{
    /* Buffer refresh of ch data */
    R_adpcm_refreshDec( input[index], output[index], &ch[index] );

    /* Expansion of ch data */
    R_adpcm_decode( 4, &ch[index] );
}
```

ルネサスマイクロコンピュータ

M3S-S2-Tiny: ADPCM エンコーダ/デコーダ ユーザーズマニュアル

ホームページとサポート窓口

ルネサス エレクトロニクスホームページ

http://japan.renesas.com/

お問合せ先

http://japan.renesas.com/inquiry

すべての商標および登録商標は、それぞれの所有者に帰属します。

改訂記録

		改訂内容		
Rev.	発行日	ページ	ポイント	
1.00	2011.11.25	_	初版発行	

製品ご使用上の注意事項

ここでは、マイコン製品全体に適用する「使用上の注意事項」について説明します。個別の使用上の注意 事項については、本文を参照してください。なお、本マニュアルの本文と異なる記載がある場合は、本文の 記載が優先するものとします。

1. 未使用端子の処理

【注意】未使用端子は、本文の「未使用端子の処理」に従って処理してください。

CMOS製品の入力端子のインピーダンスは、一般に、ハイインピーダンスとなっています。未使用端子を開放状態で動作させると、誘導現象により、LSI周辺のノイズが印加され、LSI内部で貫通電流が流れたり、入力信号と認識されて誤動作を起こす恐れがあります。未使用端子は、本文「未使用端子の処理」で説明する指示に従い処理してください。

2. 電源投入時の処置

【注意】電源投入時は、製品の状態は不定です。

電源投入時には、LSIの内部回路の状態は不確定であり、レジスタの設定や各端子の状態は不定です。 外部リセット端子でリセットする製品の場合、電源投入からリセットが有効になるまでの期間、端子の 状態は保証できません。

同様に、内蔵パワーオンリセット機能を使用してリセットする製品の場合、電源投入からリセットのかかる一定電圧に達するまでの期間、端子の状態は保証できません。

3. リザーブアドレスのアクセス禁止

【注意】リザーブアドレスのアクセスを禁止します。

アドレス領域には、将来の機能拡張用に割り付けられているリザーブアドレスがあります。これらのアドレスをアクセスしたときの動作については、保証できませんので、アクセスしないようにしてください。

4. クロックについて

【注意】リセット時は、クロックが安定した後、リセットを解除してください。

プログラム実行中のクロック切り替え時は、切り替え先クロックが安定した後に切り替えてください。 リセット時、外部発振子(または外部発振回路)を用いたクロックで動作を開始するシステムでは、クロックが十分安定した後、リセットを解除してください。また、プログラムの途中で外部発振子(または外部発振回路)を用いたクロックに切り替える場合は、切り替え先のクロックが十分安定してから切り替えてください。

5. 製品間の相違について

【注意】型名の異なる製品に変更する場合は、事前に問題ないことをご確認下さい。

同じグループのマイコンでも型名が違うと、内部メモリ、レイアウトパターンの相違などにより、特性が異なる場合があります。型名の異なる製品に変更する場合は、製品型名ごとにシステム評価試験を実施してください。

ご注意書き

- 1. 本資料に記載されている内容は本資料発行時点のものであり、予告なく変更することがあります。当社製品のご購入およびご使用にあたりましては、事前に当社営業窓口で最新の情報をご確認いただきますとともに、当社ホームページなどを通じて公開される情報に常にご注意ください。
- 2. 本資料に記載された当社製品および技術情報の使用に関連し発生した第三者の特許権、著作権その他の知的財産権の侵害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。当社は、本資料に基づき当社または第三者の特許権、著作権その他の知的財産権を何ら許諾するものではありません。
- 3. 当社製品を改造、改変、複製等しないでください。
- 4. 本資料に記載された回路、ソフトウェアおよびこれらに関連する情報は、半導体製品の動作例、応用例を説明するものです。お客様の機器の設計において、回路、 ソフトウェアおよびこれらに関連する情報を使用する場合には、お客様の責任において行ってください。これらの使用に起因しお客様または第三者に生じた損害 に関し、当社は、一切その責任を負いません。
- 5. 輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」その他輸出関連法令を遵守し、かかる法令の定めるところにより必要な手続を行ってください。本資料に記載されて いる当社製品および技術を大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的その他軍事用途の目的で使用しないでください。また、当社製品および技術を国内外の 法令および規則により製造・使用・販売を禁止されている機器に使用することができません。
- 6. 本資料に記載されている情報は、正確を期すため慎重に作成したものですが、誤りがないことを保証するものではありません。万一、本資料に記載されている情報 の誤りに起因する損害がお客様に生じた場合においても、当社は、一切その責任を負いません。
- 7. 当社は、当社製品の品質水準を「標準水準」、「高品質水準」および「特定水準」に分類しております。また、各品質水準は、以下に示す用途に製品が使われることを意図しておりますので、当社製品の品質水準をご確認ください。お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途に当社製品を使用することができません。また、お客様は、当社の文書による事前の承諾を得ることなく、意図されていない用途に当社製品を使用することができません。当社の文書による事前の承諾を得ることなく、「特定水準」に分類された用途または意図されていない用途に当社製品を使用したことによりお客様または第三者に生じた損害等に関し、当社は、一切その責任を負いません。なお、当社製品のデータ・シート、データ・ブック等の資料で特に品質水準の表示がない場合は、標準水準製品であることを表します。

標準水準: コンピュータ、OA機器、通信機器、計測機器、AV機器、家電、工作機械、パーソナル機器、産業用ロボット

高品質水準: 輸送機器(自動車、電車、船舶等)、交通用信号機器、防災・防犯装置、各種安全装置、生命維持を目的として設計されていない医療機器

(厚生労働省定義の管理医療機器に相当)

特定水準: 航空機器、航空宇宙機器、海底中継機器、原子力制御システム、生命維持のための医療機器(生命維持装置、人体に埋め込み使用するもの、治療

行為(患部切り出し等)を行うもの、その他直接人命に影響を与えるもの)(厚生労働省定義の高度管理医療機器に相当)またはシステム等

- 8. 本資料に記載された当社製品のご使用につき、特に、最大定格、動作電源電圧範囲、放熱特性、実装条件その他諸条件につきましては、当社保証範囲内でご使用ください。当社保証範囲を超えて当社製品をご使用された場合の故障および事故につきましては、当社は、一切その責任を負いません。
- 9. 当社は、当社製品の品質および信頼性の向上に努めておりますが、半導体製品はある確率で故障が発生したり、使用条件によっては誤動作したりする場合があります。また、当社製品は耐放射線設計については行っておりません。当社製品の故障または誤動作が生じた場合も、人身事故、火災事故、社会的損害などを生じさせないようお客様の責任において冗長設計、延焼対策設計、誤動作防止設計等の安全設計およびエージング処理等、機器またはシステムとしての出荷保証をお願いたします。特に、マイコンソフトウェアは、単独での検証は困難なため、お客様が製造された最終の機器・システムとしての安全検証をお願いたします。
- 10. 当社製品の環境適合性等、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問合せください。ご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制するRoHS 指令等、適用される環境関連法令を十分調査のうえ、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関し て、当社は、一切その責任を負いません。
- 11. 本資料の全部または一部を当社の文書による事前の承諾を得ることなく転載または複製することを固くお断りいたします。
- 12. 本資料に関する詳細についてのお問い合わせその他お気付きの点等がございましたら当社営業窓口までご照会ください。
- 注1. 本資料において使用されている「当社」とは、ルネサス エレクトロニクス株式会社およびルネサス エレクトロニクス株式会社がその総株主の議決権の過半数を 直接または間接に保有する会社をいいます。
- 注2. 本資料において使用されている「当社製品」とは、注1において定義された当社の開発、製造製品をいいます。



■営業お問合せ窓口

http://www.renesas.com

※営業お問合せ窓口の住所・電話番号は変更になることがあります。最新情報につきましては、弊社ホームページをご覧ください。

ルネサス エレクトロニクス販売株式会社 〒100-0004 千代田区大手町2-6-2 (日本ビル)

(03)5201-5307

■技術的なお問合せおよび資料のご請求は下記へど	う	ぞ。
総合お問合せ窓口: http://japan.renesas.com/inqu	iry	/