1.n 阶行列式由 n 个 n 维向量组成,其结果为以 n 个向量为邻边的 n 维图形体积 2.行列式中两行互换,行列式的值反号

$$3.A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$$

4.副对角线行列式的值为 $(-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}a_{1,n}a_{2,n-1}\dots a_{n,1}$

5.

范德蒙德行列式

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \leqslant i < j \leqslant n} (x_j - x_i).$$

6.

行和或列和相等的行列式(行和是指每一行元素相加的和,列和同理)

$$\begin{vmatrix} a & b & b & \cdots & b \\ b & a & b & \cdots & b \\ b & b & a & \cdots & b \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ b & b & b & \cdots & a \end{vmatrix}_{n \times n} = [a + (n-1)b](a-b)^{n-1}$$

7.第二数学归纳法:验证 n=1 和 n=2 时成立,假设 n<k 时成立,证明 n=k 时成立8.n 阶行列式有 n!项,每项是取自不同行不同列的 n 个元素的乘积

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum_{j_1 j_2 \cdots j_n} (-1)^{\tau(j_1 j_2 \cdots j_n)} a_{1j_1} a_{2j_2} \cdots a_{nj_n}$$

9.求具体型行列式:消0化三角形法,加边法,递推法,数归法,范德蒙行列式

$$10.|kA_{nxn}| = k^n |A_{nxn}|$$

11.
$$|AB| = |A||B|$$

12.
$$AB = AC \& |A| \neq 0 => B = C$$

13.
$$|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$$

14.
$$AA^* = A^*A = |A|E$$

15.
$$|A^*| = |A|^{n-1}$$

$$16.(kA)^* = k^{n-1}A^* (k \neq 0)$$

$$17. A^* = |A|A^{-1}$$

$$18.(A^*)^* = |A|^{n-2}A$$

$$19.a_{ii} = A_{ii} = A^{T} = A^{*} = A^{*} = |A^{*}| = |A^{T}| = |A| = |A|^{n-1} = |A| = 0/1$$

$$20.E_{ij}^{-1} = E_{ij} \ E_i^{-1}(k) = E_i\left(\frac{1}{\nu}\right) \ E_{ij}^{-1}(k) = E_{ij}(-k)$$

21.矩阵的 n 次方:

1.试计算 A^2/A^4 ,期待结果为kE

$$2.$$
若 $r(A_{nxn})=1$, $A^n=[tr(A)]^{n-1}\cdot A$ (拆 $A=\alpha\beta^T$ (均为列向量), $A^2=\beta^T\alpha*A$)

$$3A^n = (B+E)^n = C_n^0 B^0 E^n + C_n^1 B^1 E^{n-1} + C_n^2 B^2 E^{n-2} + \dots + C_n^n B^n E^0 = E + nB + C_n^2 B^2$$

4.若 A 可以相似对角化,即 $P^{-1}AP = \Lambda$,则 $A^n = P\Lambda^n P^{-1}$

22.求*A*⁻¹:

1.定义法: $AB = E \implies B = A^{-1}$; $A = BC \implies A^{-1} = C^{-1}B^{-1}$

2. A^* 法: $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$

3.初等变换法: $(A|E) \to (E|A^{-1})$

23.行阶梯形矩阵: 若有零行, 全在下方; 从行上看, 自左边起, 出现连续零的个数自上而下严格单增。

24.行最简阶梯形矩阵: 台角位置元素为 1, 台角之上全为 0。

25.主左定, 副右调, 直角元素不戴帽, 不要忘记加负号

$$A = \begin{pmatrix} B & O \\ O & C \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} B^{-1} & O \\ C^{-1}DB^{-1} & C^{-1} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} B & D \\ O & C \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} B^{-1} & -B^{-1}DC^{-1} \\ O & C^{-1} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} B & D \\ O & C \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} -C^{-1}DB^{-1} & C^{-1} \\ B^{-1} & O \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} D & B \\ C & O \end{pmatrix} \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} O & C^{-1} \\ B^{-1} & B^{-1}DC^{-1} \end{pmatrix}$$

26.

$$oldsymbol{A} = egin{bmatrix} oldsymbol{A}_1 & & & & \\ & oldsymbol{A}_2 & & & & \end{bmatrix}$$
可逆,则 $oldsymbol{A}^{-1} = egin{bmatrix} oldsymbol{A}_1^{-1} & & & & \\ & oldsymbol{A}_2^{-1} & & & & \\ oldsymbol{A}_3 & & & & \end{bmatrix}$ 可逆,则 $oldsymbol{B}^{-1} = egin{bmatrix} oldsymbol{A}_2^{-1} & & & & \\ oldsymbol{A}_3^{-1} & & & & \\ oldsymbol{A}_1^{-1} & & & & \end{bmatrix}$

27.

(6) 设 $A_{n\times n}$, $B_{m\times m}$

$$\begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{C} \\ \mathbf{O} & \mathbf{B} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{O} \\ \mathbf{C} & \mathbf{B} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{A} & \mathbf{O} \\ \mathbf{O} & \mathbf{B} \end{vmatrix} = |\mathbf{A}| |\mathbf{B}|$$
$$\begin{vmatrix} \mathbf{O} & \mathbf{A} \\ \mathbf{B} & \mathbf{C} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{C} & \mathbf{A} \\ \mathbf{B} & \mathbf{O} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \mathbf{O} & \mathbf{A} \\ \mathbf{B} & \mathbf{O} \end{vmatrix} = (-1)^{m} |\mathbf{A}| |\mathbf{B}|$$

3. 基础解系和解的结构

- (1)基础解系:设 $\xi_1,\xi_2,\dots,\xi_{n-r}$,①是方程组Ax=0的解;②线性无关;③方程组Ax=0的任一解均可由 $\xi_1,\xi_2,\dots,\xi_{n-r}$ 线性表出,则称 $\xi_1,\xi_2,\dots,\xi_{n-r}$ 为Ax=0的基础解系.
- (2)通解:设 $\xi_1,\xi_2,\dots,\xi_{n-r}$ 是Ax=0的基础解系,则 $k_1\xi_1+k_2\xi_2+\dots+k_{n-r}$ 是方程组Ax=0的通解,其中 k_1,k_2,\dots,k_{n-r} 是任意常数.
- 29.部分相关=>整体相关;整体无关=>部分无关;原来相关=>缩短必相关;原来无关=>延 长必无关
- 30.对于一个成员的向量组,若 α =0 则相关,若 α ≠0 则无关
- 31.n 维空间由 n 个 n 维线性无关向量组表示,若 $\beta_1\beta_2 \dots \beta_s$ 可由 $\alpha_1\alpha_2 \dots \alpha_t$ 表出,且 s>t,则 $\beta_1\beta_2 \dots \beta_s$ 必相关;若 $\beta_1\beta_2 \dots \beta_s$ 可由 $\alpha_1\alpha_2 \dots \alpha_t$ 表出,且 $\beta_1\beta_2 \dots \beta_s$ 线性无关,则 s \leq t 32.反证法
- 33.对于等价向量组 |, ||: r(I) = r(II) = r(I|II)
- 34.对于等价矩阵 A, B: r(A) = r(B)
- 35.对于非齐次线性方程组若 $r(A) \neq r([A,b])$,则无解;若r(A) = r([A,b]) = n,则方程组有唯一解;若r(A) = r([A,b]) = r < n,则方程组有无穷多解。 36.

37.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \qquad S = 4 - 2 = 2$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \qquad (I) \text{ is for } \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \qquad (Vk_1, k_2)$$

$$S_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \qquad (k_1 S_1 + k_2 S_2 = k_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$S_2 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad (k_1 S_1 + k_2 S_2 = k_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

38.对于同解方程组 A, B: $r(A) = r(B) = r\left(\frac{A}{B}\right)$

39.

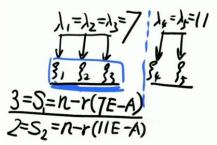
```
40.\forall A_{mxn}, 均有r(A) = r(A^T) = r(A^T A) = r(AA^T)
41. 若\alpha_t可由\alpha_1 \alpha_2 \dots \alpha_{t-1}表示,则r(\alpha_1 \alpha_2 \dots \alpha_{t-1}) = r(\alpha_1 \alpha_2 \dots \alpha_{t-1} \alpha_t)
42. r(A) = 0 <=> A = 0
43. r(A_{mn}) \leq \min(m, n)
44. r(A_{nxn}^{n+1}) = r(A_{nxn}^n)
45. r(A + B) \le r(A|B) \le r(A) + r(B) ((A+B)=(A|B)-X => A+B 可以由 A|B 表示出)
46. r(AB) \le \min\{r(A), r(B)\}\
                                                         ((AB)=A·B => AB 可以由 A 表示出)
47.若AB = 0, r(A) + r(B) \le n (n 为 A 的列数)
48. A_{nxn}: r(A) = n => |A| \neq 0 => |A^*| \neq 0 => r(A^*) = n
            r(A) = n - 1 => |A| = 0 => AA^* = 0 => r(A) + r(A^*) \le n => 0 \le r(A^*) \le 1
            => r(A^*) = 1
            r(A) < n − 1 => \forall n − 1 \Uparrow \neq \exists 0 => \forall M_{ij} = 0 => \forall A_{ij} = 0 => A^* = 0
49. [η_1, η_2, ..., η_n] = [ζ_1, ζ_2, ..., ζ_n] \cdot C, C 为由基ζ到基η的过渡矩阵
50. x为基ζ下的坐标, y 为基η下的坐标, C 为过渡矩阵=>x = Cy
51. (\alpha, \beta) = \alpha^T \beta = 0 \Longrightarrow \alpha = \beta为正交向量
52. ||\alpha|| = (\alpha, \alpha)
53.标准正交向量组: (\alpha, \beta) = 0 \& (\alpha, \alpha) = 1
54.施密特正交化: \beta_1 = \alpha_1 \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 \beta_3 = \alpha_3 - \frac{(\alpha_3, \beta_2)}{(\beta_2, \beta_2)} \beta_2 - \frac{(\alpha_3, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1
55. r(A) = k = 7 存在 k 阶子式不为 0, k+1 阶子式全为 0
56.特征方程: |\lambda E - A|\zeta = 0 (\zeta \neq 0)
57. tr(A) = \sum_{i=1}^{n} \lambda_i
58. |A| = \prod_{i=1}^{n} \lambda_i
59.证明|A|≠0 可通过求 r(A)得 A 不满秩
60.写 A\zeta = \lambda \zeta 时要注意说明 \zeta \neq 0
61.特征值特征向量的求法: ①定义法 (A\zeta = \lambda \zeta) ②特征方程法 (|\lambda E - A| = 0) (k\zeta, k \neq 0)
62.解特征方程时最好先提出一个含λ的因式
63. P^{-1}AP = B = A \sim B
64. P^{-1}AP = \Lambda => P = [\zeta_1, \zeta_2, ..., \zeta_n], \Lambda = \text{diag}[\lambda_1, \lambda_2, ..., \lambda_n] n 个特征向量线性无关
65. A \sim B => r(A) = r(B)
                |\lambda E - A| = |\lambda E - B|
                tr(A) = tr(B) |A| = |B|
                A^m \sim B^m \qquad f(A) \sim f(B)
                A^* \sim B^* f(A^*) \sim f(B^*)
                A^{-1} \sim B^{-1} f(A^{-1}) \sim f(B^{-1})
66.
```

1) 普通 \mathbf{A} , $\lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow \boldsymbol{\xi}_1 与 \boldsymbol{\xi}_2$ 无关 $\lambda_1 = \lambda_2$,则不确定

2) 实对称 A, $\lambda_1 \neq \lambda_2 \Rightarrow \xi_1 \perp \xi_2$ 正交 $\lambda_1 = \lambda_2 \Rightarrow \xi_1 \vdash \xi_2 -$ 定无关,不一定正交

 $A \sim \Lambda$ 判别方法

- 1) 两个充分条件
- A 有 n 个不同的特征值,则 $A \sim \Lambda$;
- A 为实对称矩阵,则 $A \sim \Lambda$.
- 2) 两个必要条件
- A 有 n 个线性无关的特征向量 \Leftrightarrow $A \sim \Lambda$;
- $n_i = n r(\lambda_i E A)$, λ_i 为 n_i 重根 $\Leftrightarrow A \sim A$.



68

$A \sim B$ 判别方法

①证 $A \sim \Lambda_1$ ②证 $B \sim \Lambda_2$ ③ $\Lambda_1 = \Lambda_2$,由传递性得 $A \sim B$

69.二次型: $f(x) = x^T A x$ $(A^T = A)$

70.

1) 理论 $f = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$ (d 为实数) 标准形

 $f = x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_p^2 - x_{p+1}^2 - \cdots - x_{p+q}^2$ (p—正惯性指数,q—负惯性指数) 规范形 71.二次型化标准型规范型:拉式配方法;正交变换法:设 $X = PY(P^T = P^{-1}) => f = x^T A x = Y^T P^T A P Y = Y^T (P^{-1}AP) Y = Y^T \Lambda Y = (y_1 \ y_2 \ y_3) \cdot diag(\lambda_1 \ \lambda_2 \ \lambda_3) \cdot (y_1 \ y_2 \ y_3)^T$ 步骤:1.求 A 的特征值,特征向量;2.特征向量单位化正交化为规范正交基;3.规范正交基组成变换矩阵 P 72.

f的正定性

- ① 定义:若 $\forall x \neq 0$,均有 $f = x^T A x > 0$,称 f 正定,A 正定.
- ② 必要条件: A 正定, 则 $a_{ii} > 0$, |A| > 0, $A^{T} = A$.
- ③ 充要条件:

f 正定 $\Leftrightarrow A$ 正定 $\Leftrightarrow A^{-1}$ 正定 $\Leftrightarrow \lambda_i > 0$

 $\Leftrightarrow p = n \Leftrightarrow$ 顺序主子式均大于 0.

 $\Leftrightarrow A$ 合同于E

 \Leftrightarrow 引 可逆矩阵 D, 使 $A = D^TD$

73.A 与 B 合同⇔有可逆矩阵 C 使得 $C^TAC = B \Leftrightarrow x^TAx, x^TBx$ 有相同的正,负惯性指数