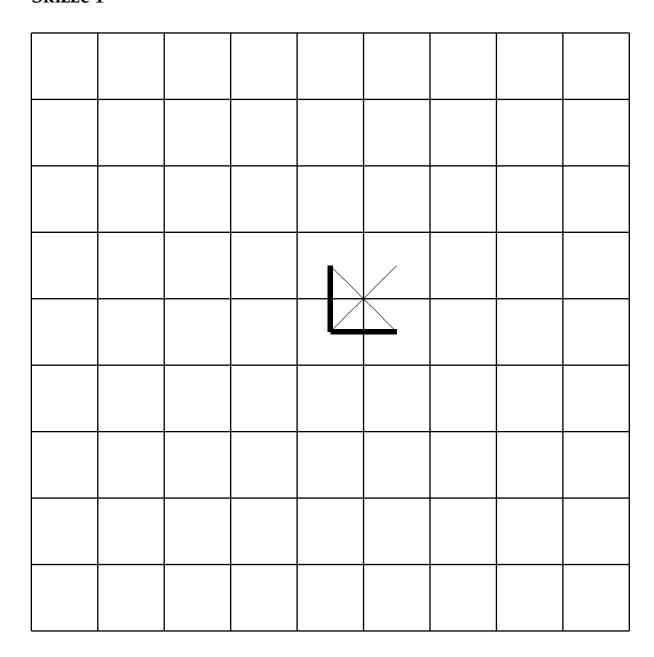
ParticleGrid

Benjamin Warnke

November 18, 2016

Skizze 1



Lennard Jones

Siehe Rapport The Art of Molecular Dynamics Simulation Seite 12 unten.

- *i*, *j* Partikel Indices
- ullet r_{ij} Abstand der Partikel i und j
- σ ???

$$f_{ij} = \left(\frac{48\epsilon}{\sigma^2}\right) \left[\left(\frac{\sigma}{r_{ij}}\right)^{14} - \frac{1}{2} \left(\frac{\sigma}{r_{ij}}\right)^8 \right] r_{ij}$$

Verlet Algorithmus

- n Zeitschritt Nummer
- x_n Position zum Zeitpunkt n
- \bullet Δt Zeitschritt Größe

Siehe Wikipedia https://de.wikipedia.org/wiki/Verlet-Algorithmus

$$\vec{x}_1 = \vec{x}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a}_0 \Delta t^2$$

$$\vec{x}_{n+1} = 2\vec{x}_n - \vec{x}_{n-1} + \vec{a}_n \Delta t^2$$

Kraft ↔ **Beschleunigung**

$$f = ma$$
$$a = \frac{f}{m}$$

gerichtete Kraft von i nach j

- x_i Position des Partikels i
- *x_i* Position des Partikels j
- a Kraft

Achtung Normieren der Richtung!!

$$\vec{a} = \frac{a}{r_{ij}} \left(\vec{x}_j - \vec{x}_i \right)$$

Alles Zusammen

$$\vec{x}_{n+1} = 2\vec{x}_n - \vec{x}_{n-1} + \vec{a}_n \Delta t^2 \tag{1}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{a_n}{r_{n,ij}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^2 \tag{2}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\frac{f_{n,ij}}{m_i}}{r_{n,ij}}(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i})\Delta t^2$$
(3)

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{f_{n,ij}}{m_ir_{n,ij}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^2 \tag{4}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(\frac{48\epsilon_{n,ij}}{\sigma_{n,ij}^2}\right)\left[\left(\frac{\sigma_{n,ij}}{r_{n,ij}}\right)^{14}-\frac{1}{2}\left(\frac{\sigma_{n,ij}}{r_{n,ij}}\right)^8\right]r_{n,ij}}{m_ir_{n,ij}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^2$$
(5)

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(\frac{48\epsilon_{n,ij}}{\sigma_{n,ij}^2}\right)\left[\left(\frac{\sigma_{n,ij}}{r_{n,ij}}\right)^{14}-\frac{1}{2}\left(\frac{\sigma_{n,ij}}{r_{n,ij}}\right)^{8}\right]}{m_i}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^2\tag{6}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(\frac{48\epsilon_{n,ij}}{\sigma_{n,ij}^2}\right)\left[\left(\frac{\sigma_{n,ij}^{14}}{r_{n,ij}^{14}}\right)-\frac{1}{2}\left(\frac{\sigma_{n,ij}^{8}}{r_{n,ij}^{8}}\right)\right]}{m_i}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^2\tag{7}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(48\epsilon_{n,ij}\sigma_{n,ij}^{6}\right)\left[\left(\frac{\sigma_{n,ij}^{6}}{r_{n,ij}^{14}}\right)-\left(\frac{0.5}{r_{n,ij}^{8}}\right)\right]}{m_{i}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^{2}\tag{8}$$

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(48\epsilon_{n,ij}\sigma_{n,ij}^{6}\right)\left[\left(\frac{\sigma_{n,ij}^{6}}{r_{n,ij}^{14}}\right)-\left(\frac{0.5r_{n,ij}^{6}}{r_{n,ij}^{14}}\right)\right]}{m_{i}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^{2}$$
(9)

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\left(48\epsilon_{n,ij}\sigma_{n,ij}^{6}\right)\left[\frac{\sigma_{n,ij}^{6}-0.5r_{n,ij}^{6}}{r_{n,ij}^{14}}\right]}{m_{i}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^{2}$$
(10)

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{\frac{48\epsilon_{n,ij}\sigma_{n,ij}^{12}-0.5r_{n,ij}^{6}}{r_{n,ij}^{14}}}{m_{i}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^{2}$$
(11)

$$=2\vec{x}_{i,n}-\vec{x}_{i,n-1}+\frac{48\epsilon_{n,ij}\sigma_{n,ij}^{12}-0.5r_{n,ij}^{6}}{r_{n,i}^{14}m_{i}}\left(\vec{x}_{n,j}-\vec{x}_{n,i}\right)\Delta t^{2}$$
(12)

(13)

Datenstrukturen

- Partikel
 - letzte Position
 - aktuelle Position
 - nächste Position
 - Partikel-Typ
- Partikel-Typ
 - Masse
 - $-\sigma$ in Verbindung mit jedem beliebigen anderen Partikel-Typ
 - $-\epsilon$ in Verbindung mit jedem beliebigen anderen Partikel-Typ