Architettura degli Elaboratori: Elaborato Assembly

Mirko Morati, Noè Murr

4 luglio 2016

Indice

1	Descrizione del progetto 3					
2	File		3			
	2.1	syscall.inc	3			
	2.2	main.s	3			
		2.2.1 Variabili Globali	3			
		2.2.2 Variabili Locali	4			
		2.2.3 Funzioni ed Etichette	4			
	2.3	open_files.s	4			
		2.3.1 Variabili Locali	4			
		2.3.2 Funzioni ed Etichette	5			
	2.4	read_line.s	5			
		2.4.1 Variabili Locali	5			
		2.4.2 Funzioni ed Etichette	5			
	2.5	atoi.s	5			
		2.5.1 Funzioni ed Etichette	5			
	2.6	check.s	5			
		2.6.1 Funzioni ed Etichette	6			
	2.7	write line.s	6			
			6			
		2.7.2 Funzioni ed Etichette	6			
	2.8	itoa.s	7			
		2.8.1 Funzioni ed Etichette				

1 Descrizione del progetto

Si vuole realizzare un programma Assembly per il monitoraggio di un motore a combustione interna il quale, ricevuto come ingresso il numero di giri/minuto del motore, fornisca in uscita la modalità di funzionamento corrente del motore: Sotto Giri, Ottimale, Fuori Giri. Il programma deve contare e visualizzare in uscita il numero dei secondi trascorsi nella modalità di funzionamento attuale ed inoltre attivare il segnale di allarme nel caso in cui il motore si trovi in modalità Fuori Giri da più di 15 secondi.

2 File

Di seguito verranno descritte le funzioni presenti in ogni file del programma, etichette, eventuali variabili e loro scopo.

2.1 syscall.inc

Header file contenente la definizione di alcune costanti, tramite la pseudo-operazione .equ, relative alle chiamate di sistema e ad alcuni standard utilizzati in tutti i file e riportati di seguito:

SYS_EXIT	1
SYS_READ	3
SYS_WRITE	4
SYS_OPEN	5
SYS_CLOSE	6
STDIN	0
STDOUT	1
STDERR	2
SYSCALL	0x80

2.2 main.s

File principale del programma.

2.2.1 Variabili Globali

- input_fd: Contiene il descrittore del file di input;
- output_fd: Contiene il descrittore del file di output;
- init: Contiene il valore del segnale INIT corrente;
- reset: Contiene il valore del segnale RESET corrente;
- rpm: Contiene il valore del segnale RPM corrente;

- alm: Contiene il valore del segnale ALM corrente;
- mod: Contiene il valore del segnale MOD corrente;
- numb: Contiene il valore del segnale NUMB corrente.

2.2.2 Variabili Locali

- usage: Stringa per la descrizione del corretto utilizzo del programma;
- USAGE_LENGTH: Costante necessaria per la stampa della stringa.

2.2.3 Funzioni ed Etichette

_start

Punto di entrata del programma. Si occupa di controllare che il numero di parametri sia corretto, in caso contrario stampa la stringa usage e termina. Dopo il controllo chiama la funzione _open_files definita nel file open_files.s.

_main_loop

Loop principale. Viene chiamata la funzione _read_line definita nel file read_line.s, nel caso in cui il contenuto del registro EBX sia equivalente a -1 significa che il file di input è terminato (EOF) quindi salta a _end, altrimenti chiama la funzione _check definita nel file check.s e la funzione _write_line definita nel file write_line.s, dopodiché riesegue il ciclo.

_end

Si occupa di chiudere tutti i file aperti e della corretta uscita dal programma tramite la chiamata di sistema EXIT.

_show_usage

Nel caso in cui i parametri non siano corretti stampa a video la stringa usage e termina il programma segnalando errore con il codice 1.

2.3 open files.s

Contiene la funzione che si occupa di aprire i file in modo corretto.

2.3.1 Variabili Locali

- error_opening_files: Stringa di errore in caso di errata apertura dei file (file mancante, file corrotto ...).
- ERROR_OPENING_LENGTH: Costante che contiene la lunghezza della stringa di errore.

2.3.2 Funzioni ed Etichette

- _open_files: Si occupa di aprire i file e gestisce eventuali errori. In caso il file di output non esistesse, questo viene creato in automatico con permessi di lettura e scrittura. I descrittori ottenuti vengono salvati nelle corrispondenti variabili globali.
- _error_opening_files: In caso di errore viene stampato su STDERR la stringa opportuna, dopodiché il programma viene terminato con codice di errore 2.

2.4 read line.s

Contiene la funzione che si occupa di leggere ed interpretare una riga per volta del file di input.

2.4.1 Variabili Locali

- input_buff: Buffer di dimensione INPUT_BUFF_LEN che conterrà i caratteri della riga letta dal file di input.
- INPUT_BUFF_LEN: Dimensione del buffer.

2.4.2 Funzioni ed Etichette

- _read_line: Legge dal file una riga tramite la chiamata read e si occupa di tradurre i caratteri letti in interi mediante la funzione _atoi salvandoli nelle rispettive variabili globali. In caso i caratteri letti siano pari a 0 salta all'etichetta _eof
- _eof: In caso di end of file mette -1 in %ebx e ritorna.

2.5 atoi.s

Contiene la funzione che si occupa di convertire una serie di caratteri ASCII in un numero intero.

2.5.1 Funzioni ed Etichette

- _atoi: Vengono inizializzati i registri necessari alla conversione.
- _atoi_loop: Loop principale, converte la stringa puntata da %edi in un intero salvato in %eax.

2.6 check.s

Contiene la funzione che si occupa di settare sulla base dei valori di input e dei valori del ciclo precedente i corretti parametri delle variabili alm, mod, numb.

2.6.1 Funzioni ed Etichette

- _check: In base ai valori di init e rpm si occupa di saltare all'etichetta corretta.
- _fg _sg _opt: Etichette corrispondenti alle modalità di funzionamento previste dalle specifiche. Si occupano di settare i corretti valori di alm, mod, numb. L'unica modalità che necessita di una gestione particolare è fg in cui bisogna settare l'eventuale allarme.
- _reset_numb: Nel caso in cui sia stata cambiata la modalità di funzionamento oppure il valore della variabile reset sia pari a 1, viene settata la modalità corretta, resettato il conteggio numb e "spento" alm.
- _set_alm: Se il motore è nella modalità fg da più di 15 secondi, viene "acceso" l'allarme portano il valore di alm a 1.
- _init_0: Se il valore di init è pari a 0 tutte le variabili di output vengono poste a 0 dal momento che il motore è spento.
- _end_check: Abbiamo ritenuto opportuno (per evitare di preoccupare troppo il conducente) considerare un numero di secondi di massimo due cifre. Prima di terminare la funzione si controlla che il valore di numb non sia superiore a 99, in caso si salta a _numb_overflow che azzera numb.

2.7 write line.s

Contiene la funzione che si occupa di creare la stringa di output e scriverla sul corrispondente file.

2.7.1 Variabili Locali

output_buff Buffer di dimensione OUTPUT_BUFF_LEN che conterrà i caratteri della stringa da scrivere sul file di output.

OUTPUT_BUFF_LEN Dimensione del buffer.

MOD_XX Stringhe costanti che identificano la modalità di funzionamento corrispondente in binario.

MOD_LEN Dimensione della stringa di modalità.

2.7.2 Funzioni ed Etichette

_write_line | Inizializza i registri necessari alla scrittura sulla variabile di buffer.

_alm_X	Aggiunge al buffer il corretto valore di alm.
_print_mod	Aggiunge al buffer una virgola come separatore e in base al valore di mod salta alla corrispondente etichetta.
_mod_X	La stringa corrispondente alla modalità X codificata in binario viene messa in %eax, in seguito viene aggiunta al buffer nell'etichetta _end_print_mod.
_print_numb	Si occupa di aggiungere al buffer il valore di $numb$ opportunamente convertito in ASCII e di terminare la stringa con il carattere \n .
_numb_one_digit	Se il valore di numb è minore di 10 si occupa di aggiungere uno 0 prima della cifra.

2.8 itoa.s

Contiene la funzione per convertire un valore da intero a una corrispondente stringa ASCII.

2.8.1 Funzioni ed Etichette

_itoa	Inizializza i registri necessari alla conversione.
_itoa_dividi	Si occupa di contare i caratteri necessari per la stringa e di posizionare il carattere \0 alla fine della stringa.
_itoa_converti	Scrive ogni cifra nella posizione corretta della stringa.

2.9 close_files.s

Contiene la funzione per chiudere correttamente un file.