Temps : 2 semaines = 14 jours

Temps de travail estimé : 20h

Tâches :

1. Trouver comment collecter le code et le faire lire par le programme (3h)
2. Revoir le moteur physique (2h)
3. Faire les commandes de base de l’objet robot (3h)
4. Créer des objet « wall » et « stroke » (2h)
5. Gérer les collisions avec « wall » (2h)
6. Développer les capteurs du robot (5h)

18h