

RAPPORT DE PROJET

Branch and bound Parallel

MENORET Clément, RULLIER Noémie
9 avril 2013

Table des matières

1	Introduction	2
2	Les étapes de parallélisation	3
2.1	MPI	3
2.2	OpenMP	3
3	Les résultats	4
3.1	MPI	4
4	Conclusion générale	5

1 Introduction

L'objectif de ce projet fut de paralléliser l'algorithme *branch and bound* permettant de calculer le minimum d'une fonction réelle par le découpage en boîtes de domaine.

Nous allons donc ici présenter les différentes décisions prises afin de paralléliser l'algorithme ainsi qu'une comparaison des résultats obtenus entre la version parallèle et séquentielle.

2 Les étapes de parallélisation

Afin de paralléliser ce programme, nous avons utilisé MPI et OpenMP. Ils permettent respectivement d'exploiter des ordinateurs distants, afin d'exécuter des portions de programme et de traiter les données, sur une architecture à mémoire partagée.

2.1 MPI

Nous avons ici décidé d'utiliser quatre ordinateurs grâce à MPI. Nous avons donc, dans un premier temps, regroupé toutes les machines dans le même *Communicator* et initialisé le tout. A ce stade, les quatre ordinateurs vont exécuter la suite de la fonction *main*. Nous avons donc précisé que seul l'ordinateur de rang 0 exécute le premier appel à *minimize_first*.

Cette première fonction permet de faire un premier découpage en quatre intervalles. Chaque machine recevra ensuite l'ensemble des informations permettant d'exécuter à leur tour la fonction *minimize*; chaque machine l'exécutera pour un des quatre intervalles. Ces informations seront envoyées via la fonction *MPI_Send()*. Elle permet d'envoyer des données à un ordinateur en lui précisant son rang. Afin de lui envoyer toutes les données nécessaires, nous avons créé de nouvelles structures :

- **interv** : cette structure permet de stocker l'intervalle qui va être envoyé. Elle est composée des attributs *x* et *y* de type *interval* ;
- **consts** : cette structure permet de stocker l'ensemble des paramètres nécessaires à la fonction *minimize* ;
- **package** : cette structure permet d'envoyer à la fois l'intervalle et les autres paramètres. Elle est composée d'un attribut *inter* de type *interv* et d'un attribut *constantes* de type *consts*.

Nous avons décidé de créer deux structures distinctes car pour chaque machine, l'ensemble des paramètres, autre que l'intervalle, sont identiques. Afin que notre structure soit bien envoyée via la fonction *MPI_Send()*, nous avons défini le type de données à envoyer comme étant des *MPI_BYTE*.

Nous avons donc, dans la suite de la fonction *main*, fait appel à la fonction *MPI_Recv()*. Celle-ci permet aux différentes machines de recevoir les messages envoyés par la machine de rang *i* (ici *i* = 0). Ces machines vont ensuite exécuter la fonction *minimize*.

De plus, dans le but de récupérer le minimum final, nous avons ajouté la fonction *MPI_Reduce()*. Celle-ci nous permettra de trouver le minimum de tous les minimums calculés par chaque machine et de la stocker dans *min_global*. Nous devons aussi récupérer la liste des intervalles dans lesquels un minimum a été trouvé. Pour cela, nous avons pour toutes les machines (autres que celle de rang 0) envoyé à la machine 0, leur tableau contenant les minimums. La machine de rang 0, va recevoir ce tableau et ajouter les éléments de celui-ci à sa propre liste de minimums. Elle doit cependant créer un tableau de la taille du tableau qu'elle va recevoir; or elle ne la connaît pas. Pour cela, nous utilisons *MPI_Probe()* qui permet d'initialiser un *MPI_Status* et de récupérer sa taille via un *MPI_Get_Count()*.

2.2 OpenMP

Nous avons ajouté un niveau supplémentaire de parallélisation avec l'ajout d'OpenMP. En effet, sur chaque machine traitant une instance de *minimize* nous avons parallélisé les appels récursifs à la fonction *minimize*. Nous avons donc défini quatre sections (*#pragma omp section*), une pour chaque appel à *minimize*. Nous avons choisi des sections plutôt que des tâches car elles permettent d'avoir une barrière à la fin de leur exécution.

Nous avons, de plus, ajouté une réduction sur le minimum obtenu dans toutes ces exécutions (*#pragma omp parallel sections reduction (min :min_ub)*).

3 Les résultats

Afin d'effectuer nos tests, nous avons choisi d'utiliser tous les algorithmes proposés avec des précisions différentes.

3.1 MPI

Cette comparaison a été faite pour la précision $0,001$.

Sequential version			
Algorithm	Number of minimizers	Upper bound for minimum	Time (s)
goldstein_price	18506	3.788114240740458	2.816
beale	76	4.613139957035884e-06	0.576
three_hump_camel	152	0.0004474073648452814	5.124
booth	23	3.293156623840334e-06	0.568
Parallel version with MPI			
Algorithm	Number of minimizers	Upper bound for minimum	Time (s)
goldstein_price	96767	3.788114240740458	11.321
beale	18525	4.613139957035884e-06	6.112
three_hump_camel	154	0.0004474073648452814	14.157
booth	808	3.293156623840334e-06	4.256

Cette comparaison a été faite pour la précision $0,01$.

Parallel version with MPI			
Algorithm	Number of minimizers	Upper bound for minimum	Time (s)
goldstein_price	16889	9.153558944677261	5.080
beale	2209	0.001346965117212209	2.976
three_hump_camel	154	0.1145362854871269	4.316
booth	225	0.0008430480957031254	5.348
Sequential version			
Algorithm	Number of minimizers	Upper bound for minimum	Time (s)
goldstein_price	14989	9.153558944677261	0.512
beale	83	0.001346965117212209	0.044
three_hump_camel	152	0.1145362854871269	0.116
booth	23	0.0008430480957031254	0.040

4 Conclusion générale

Ce projet nous a permis de réfléchir à la façon de paralléliser un programme séquentiel tout en s'initiant à la programmation avec MPI et OpenMP. Bien que nous ayons regretté de ne pas pouvoir tester ce programme sur plusieurs machines physiques, nous avons pu constater à quel point l'utilisation du parallélisme sur un projet devient crucial à partir du moment où l'on souhaite obtenir un résultat calculé avec une bonne précision en un minimum de temps sur cet algorithme.