

به نام خدا

آزمایشگاه میکروپروسسور پیش گزارش دوم

تحویل: دوشنبه ۱۶ اسفند



سوال اول)

میدانیم تایمرها در میکروکنترلرهای AVR مودهای شمارشی مختلفی دارند.

الف) انواع مودهای شمارشی در تایمرهای میکروکنترلرهای AVR را نام ببرید و مواردی که تا کنون در آزمایشگاه با آنها آشنا نشدهاید را با رسم شکل توضیح دهید.

همان طور که در قسمت الف مشاهده می کنید در برخی از این مودها نام PWM به چشم می خورد.

ب) مدولاسيون عرض پالس (PWM) چيست؟ چه پارامترها و مشخصاتي دارد؟

ج) به مدار تایمری که در مود CTC کار می کند (مانند مداری که در پیش گزارش قبل طراحی کردید)با استفاده از المانهای مورد نیاز مانند مقایسه کننده و ... بخشهایی اضافه کنید که بتواند خروجی PWM تولید کند. طوری که Duty Cycle و فرکانس آن به کمک دو رجیستر قابل تنظیم باشد.

د) چند مورد از کاربردهای PWM را نام ببرید و علت استفاده از PWM را در آن کاربردها بیان کنید.

سوال دوم)

همان طور که می دانیم میکروکنترلرها در دنیای دیجیتال دادهها را پردازش می کنند ، حال آنکه محیط واقعی محیطی آنالوگ می اشد. برای این که اطلاعات را از دنیای آنالوگ به دنیای دیجیتال انتقال دهیم از مبدلهای آنالوگ به دیجیتال (ADC) استفاده می شود.

الف) مشخصات و پارامترهای در رابطه با ADC ها را نام برده و هر یک را مختصرا توضیح دهید.

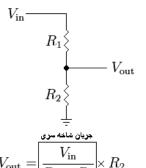
ب) به کمک PWM مدار یک ADC ۸ بیتی را طراحی کنید.

ج) به کمک تقسیم مقاومتی و مقایسه کننده آنالوگ یک ADC ۴ بیتی طراحی کنید.

*مقایسه کننده آنالوگ یک ماژول سه پایه است که یک پایه خروجی و دو پایه ورودی (یکی مثبت و یکی منفی) دارد ، هرگاه ولتاژ پایه مثبت بزرگتر از ولتاژ پایه منفی باشد خروجی "1" می شود.

*قائدهی تقسیم مقاومتی به صورت روبهرو است:

د) دو ADC فوق را از نظر پارامترها و مشخصاتی که در قسمت الف نام بردید مقایسه کنید.(حداقل سه مورد)



سوال سوم)

در این قسمت به کمک یک پتانسیومتر و میکرو ATmega16 در شبیه ساز Proteus ، میخواهیم کاری کنیم که یک موج PWM در میکرو تولید شود و عرض پالس آن به کمک ولتاژی که میکرو از پتانسیومتر میخواند کنترل شود. حال کاری کنید که عرض پالس PWM به آرامی از کم به زیاد و برعکس تغییر کند و به کمک پتانسیومتر سرعت این کم و زیاد شدن را کنترل کنید. (تحویل سوال پنجم اختیاری است ولی تمرین آن برای به موقع تمام کردن آزمایش الزامی است)