

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №5
по курсу объектно-ориентированное программирование I семестр, 2021/22
уч. год

Студент Абаровский Олег Александрович, группа М8О-207Б-20

Преподаватель Дорохов Евгений Павлович

Условие

Задание: Вариант 1: Динамический массив. Необходимо спроектировать и запрограммировать на языке C++ класс-контейнер первого уровня, содержащий одну фигуру (колонка фигура 1), согласно вариантам задания. Классы должны удовлетворять следующим правилам:

1. Требования к классу фигуры аналогичны требованиям из лабораторной работы 1.
2. Требования к классу контейнера аналогичны требованиям из лабораторной работы №2;
3. Класс-контейнер должен содержать объекты используя `std::shared_ptr<...>`.

Описание программы

Исходный код лежит в 8 файлах:

1. `src/main.cpp`: основная программа, взаимодействие с пользователем посредством команд из меню
2. `include/figure.h`: описание абстрактного класса фигур
3. `include/point.h`: описание класса точки
4. `include/triangle.h`: описание класса треугольника, наследующегося от `figures`
5. `include/tvector.h`: описание класса контейнера - динамического массива, содержащего объект с помощью умного указателя
6. `include/point.cpp`: реализация класса точки
7. `include/triangle.cpp`: реализация класса треугольника, наследующегося от `figures`
8. `include/tvector.cpp`: реализация класса контейнера - динамического массива, содержащего объект с помощью умного указателя

Дневник отладки

Исправлений не потребовалось.

Недочёты

Выводы

В ходе выполнения работы я познакомился с умными указателями, их задачами и преимуществами по сравнению с обычными указателями, такими как освобождение памяти при выходе объекта класса из области видимости и перемещение памяти. Изучил реализацию умных указателей в языке C++ - `shared_ptr`. В итоге удалось создать контейнер, содержащий объекты, используя `shared_ptr`.

Исходный код

figure.h

```
#ifndef FIGURE_H
#define FIGURE_H

#include <iostream>
#include "point.h"

class Figure {
public:
    virtual size_t VertexesNumber() = 0;
    virtual double Area() = 0;
    virtual void Print(std::ostream &os) = 0;
};

#endif // FIGURE_H
```

point.h

```
#ifndef POINT_H
#define POINT_H

#include <iostream>

class Point {
public:
    Point();
    Point(std::istream &is);
    Point(double x, double y);

    double dist(Point& other);

    friend std::istream& operator>>(std::istream& is, Point& p);
    friend std::ostream& operator<<(std::ostream& os, Point& p);
    Point &operator=(const Point &p);

private:
    double x_;
    double y_;
};

#endif // POINT_H
```

point.cpp

```
#include "point.h"

#include <cmath>

Point::Point() : x_(0.0), y_(0.0) {}

Point::Point(double x, double y) : x_(x), y_(y) {}

Point::Point(std::istream &is) {
    is >> x_ >> y_;
}

double Point::dist(Point& other) {
    double dx = (other.x_ - x_);
    double dy = (other.y_ - y_);
    return std::sqrt(dx*dx + dy*dy);
}

std::istream& operator>>(std::istream& is, Point& p) {
    is >> p.x_ >> p.y_;
    return is;
}

std::ostream& operator<<(std::ostream& os, Point& p) {
    os << "(" << p.x_ << ", " << p.y_ << ")";
    return os;
}

Point &Point::operator=(const Point &p) {
    this->x_ = p.x_;
    this->y_ = p.y_;
    return *this;
}
```

main.cpp

```
#include <iostream>
#include "triangle.h"
#include "tvector.h"

using namespace std;

int main()
{
    cout << "Comands:" << endl;
    cout << "a - add new triangle (a [input])" << endl;
    cout << "d - erase triangle by index (d [idx])" << endl;
    cout << "s - set triangle by index (s [idx] [input])" << endl;
    cout << "p - print all containing triangles (p)" << endl;
    cout << "q - quit (q)" << endl;
    char f = 1;
    TVector *vect = new TVector();
    char cmd;
    while(f)
    {
        cout << "> ";
        cin >> cmd;
        switch(cmd)
        {
            case 'a':
            {
                vect->InsertLast(Triangle(cin));
                break;
            }
            case 'd':
            {
                int di;
                cin >> di;
                vect->Erase(di);
                break;
            }
            case 's':
            {
                int si;
                cin >> si;
                Triangle csq(cin);
                (*vect)[si] = csq;
            }
        }
    }
}
```

```

        break;
    }
    case 'p':
    {
        cout << *vect << endl;
        break;
    }
    case 'q':
    {
        f = 0;
        break;
    }
    default:
        cout << "wrong input" << endl;
    }
}
delete vect;
}

```

triangle.h

```
#ifndef TRIANGLE_H
#define TRIANGLE_H
#include "figure.h"

class Triangle : public Figure {
private:
    Point a_, b_, c_;
public:
    Triangle();
    Triangle(const Triangle &triangle);
    Triangle(std::istream &is);
    size_t VertexesNumber();
    double Area();
    void Print(std::ostream &os);
};

#endif //TRIANGLE_H
```


triangle.cpp

```
#include "triangle.h"
#include <math.h>

Triangle::Triangle() : a_(0, 0), b_(0, 0), c_(0, 0) {}

Triangle::Triangle(const Triangle &triangle) {
    this->a_ = triangle.a_;
    this->b_ = triangle.b_;
    this->c_ = triangle.c_;
}

Triangle::Triangle(std::istream &is) {
    std::cin >> a_ >> b_ >> c_;
}

size_t Triangle::VertexesNumber() {
    return 3;
}

double Triangle::Area() {
    double a = a_.dist(b_);
    double b = b_.dist(c_);
    double c = c_.dist(a_);
    double p = (a + b + c) / 2;
    return sqrt(p * (p - a) * (p - b) * (p - c));
}

void Triangle::Print(std::ostream &os) {
    std::cout << "Triangle " << a_ << b_ << c_ << std::endl;
}
```

tvector.h

```
//TVECTOR.H
#ifndef TVECTOR_H
#define TVECTOR_H
#define et_tvector std::shared_ptr<Figure>

#include <iostream>
#include "triangle.h"
#include <memory>

class TVector
{
    public:
        TVector();
        TVector(const TVector& other);
        void Erase(int pos);
        void InsertLast(const et_tvector& elem);
        void RemoveLast();
        const et_tvector& Last();
        et_tvector& operator[] (const size_t idx);
        bool Empty();
        size_t Length();
        friend std::ostream& operator<<(std::ostream& os, TVector& obj);
        void Clear();
        ~TVector();
    private:
        void resize(int newsize);
        et_tvector *vals;
        int len;
        int rLen;
};

#endif
```

tvector.cpp

```
//TVECTOR.CPP
#include "tvector.h"
#include <iostream>
#include <cstring>

TVector::TVector()
{
    vals = NULL;
    len = 0;
    rLen = 0;
}

TVector::TVector(const TVector& other)
{
    len = other.len;
    rLen = other.rLen;
    vals = (et_tvector*)malloc(sizeof(et_tvector)*len);
    memcpy((void*)vals, (void*)other.vals, sizeof(et_tvector)*len);
}

void TVector::Erase(int pos)
{
    if(len == 1)
    {
        Clear();
        return;
    }
    vals[pos] = NULL;
    memmove((void*)&(vals[pos]), (void*)&(vals[pos+1]), sizeof(et_tvector)*(len-pos-1));
    len--;
    if(len==rLen>>1)
        resize(len);
}

void TVector::InsertLast(const et_tvector& elem)
{
    if(rLen)
    {
        if(len>=rLen)
        {
            rLen<=1;
        }
    }
}
```

```

        resize(rLen);
    }
}
else
{
    rLen=1;
    resize(rLen);
}
vals[len] = elem;
len++;
}

void TVector::RemoveLast()
{
    Erase(len-1);
}

const et_tvector& TVector::Last()
{
    return vals[len-1];
}

et_tvector& TVector::operator[](const size_t idx)
{
    return vals[idx];
}

bool TVector::Empty()
{
    return len == 0;
}

size_t TVector::Length()
{
    return len;
}

std::ostream& operator<<(std::ostream& os, TVector& obj)
{
    os << '[';
    for(int i = 0; i < obj.len; i++)
    {

```

```

        os << obj.vals[i].get()->Area();
        if(i != obj.len - 1)
            os << " ";
    }
    os << ']' ;
    return os;
}

void TVector::Clear()
{
    if(!Empty())
    {
        for(int i=0;i<len;i++)
            vals[i]=NULL;
        free(vals);
        vals = NULL;
        len = 0;
        rLen = 0;
    }
}

void TVector::resize(int newsize)
{
    vals = (et_tvector*)realloc((void*)vals, sizeof(et_tvector)*newsize);
}

TVector::~TVector()
{
    Clear();
}

```